

# TD#1 : Équations linéaires, dépendance linéaire

## Programme

<b>1 Systèmes d'équations linéaires</b>	<b>1</b>
1.1 Résolution directe . . . . .	1
1.2 Pivot de Gauss et formes échelonnées . . . . .	1
1.3 Solution complète . . . . .	1
<b>2 Produits matrice-vecteur</b>	<b>2</b>
<b>3 Espaces engendrés et dépendance linéaire</b>	<b>2</b>
<b>4 Vrai ou faux?</b>	<b>3</b>

## 1 Systèmes d'équations linéaires

### 1.1 Résolution directe

#### Exercice 1

❑ Section 1.1, exercice 25.

### 1.2 Pivot de Gauss et formes échelonnées

#### Exercice 2

❑ Section 1.2, exercice 8.

### 1.3 Solution complète

#### Exercice 3

❑ Section 1.5, exercice 16.

## 2 Produits matrice-vecteur

**Exercice 4** (Combinaisons linéaires et systèmes d'équations linéaires)

Soit  $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 3 \\ 1 & 4 & 1 \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$ , et soient  $\mathbf{b} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$  et  $\mathbf{c} = \begin{bmatrix} 6 \\ 8 \\ 6 \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^3$ .

1. Vérifier que  $A\mathbf{b} = \mathbf{c}$ .
2. Écrire  $\mathbf{c}$  comme une combinaison linéaire des colonnes de  $A$ .
3. Sachant que  $4\mathbf{b} = -\begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \\ 4 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 3 \\ 3 \\ 1 \end{bmatrix}$ , trouver une solution du système  $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ .

## 3 Espaces engendrés et dépendance linéaire

**Exercice 5** (Visualisation d'espaces engendrés)

Dans chacun des cas suivants, décrire géométriquement l'espace engendré par les vecteurs donnés, et en donner une représentation paramétrique :

1.  $\mathbf{u}_1 = (1, 1)$ ;
2.  $\mathbf{u}_1 = (1, 1), \mathbf{u}_2 = (-1, 1)$ ;
3.  $\mathbf{u}_1 = (1, 1), \mathbf{u}_2 = (-1, -1)$ ;
4.  $\mathbf{u}_1 = (1, 0), \mathbf{u}_2 = (0, 1), \mathbf{u}_3 = (1, 1)$ ;
5.  $\mathbf{u}_1 = (1, 0, 1), \mathbf{u}_2 = (1, 0, -1)$ ;
6.  $\mathbf{u}_1 = (1, 1, 1), \mathbf{u}_2 = (-1, 1, 0), \mathbf{u}_3 = (0, 2, 1)$ ;
7.  $\mathbf{u}_1 = (1, 0, 1), \mathbf{u}_2 = (-1, 0, -1), \mathbf{u}_3 = (2, 0, 2)$ .

Quel point (de  $\mathbb{R}^2$  ou de  $\mathbb{R}^3$ ) appartient à chacun de ces ensembles engendrés ?

**Exercice 6** (Natures des espaces engendrés dans  $\mathbb{R}^3$ )

Soient  $\mathbf{u}, \mathbf{v}$  et  $\mathbf{w}$  trois vecteurs de  $\mathbb{R}^3$ . Donner des conditions sur ces vecteurs pour que  $\text{Vect}\{\mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{w}\}$  soit :

1.  $\mathbb{R}^3$ .
2. Un plan de  $\mathbb{R}^3$ .
3. Une droite de  $\mathbb{R}^3$ .
4.  $\{\mathbf{0}\}$ .

**Exercice 7** (Déterminer si une famille est liée)

■ Section 1.7, exercice 9.

## 4 Vrai ou faux ?

**Exercice 8** (Vrai ou faux?)

*Cet exercice est un mélange de questions du manuel issues de différentes sections.*

Dire des énoncés suivants s'ils sont vrais ou faux, et justifier.

1. Si  $A$  est une matrice  $m \times n$  dont les colonnes n'engendrent pas  $\mathbb{R}^m$ , alors l'équation  $Ax = b$  est irréalisable pour certains vecteurs  $b$  dans  $\mathbb{R}^m$ .
2. Les colonnes de la matrice  $A$  sont linéairement indépendantes si le vecteur nul est solution de l'équation  $Ax = 0$ .
3. Les colonnes de toute matrice  $4 \times 5$  sont linéairement dépendantes.
4. Si  $x$  et  $y$  sont linéairement indépendants, et si  $x$ ,  $y$  et  $z$  sont linéairement dépendants, alors  $z \in \text{Vect}\{x, y\}$ .
5. Si l'équation  $Ax = b$  a au moins une solution pour tout  $b \in \mathbb{R}^m$ , alors la solution est unique pour tout  $b \in \mathbb{R}^m$ .