

**TD0 | Révisions : calculs matriciel et vectoriel, systèmes d'équations linéaires**  
**MTH1008, Hiver 2025, Groupe 2**

Sacha BENARROCH-LELONG, Polytechnique Montréal

## Table des matières

1	§2.1. Opérations matricielles	1
2	§1.4. L'équation matricielle $Ax = b$	3
3	§1.1. Systèmes d'équations linéaires	4

## 1 §2.1. Opérations matricielles

### Exercice 2

- Le produit  $2B$  (scalaire  $\times$  matrice) est bien défini et ne change pas les dimensions de la matrice. Les matrices  $A$  et  $2B$  sont de taille commune  $2 \times 3$ . L'addition est donc définie et

$$A + 2B = \begin{bmatrix} 9 & -5 & 0 \\ 5 & -9 & -1 \end{bmatrix}.$$

- $3C$  est de taille  $2 \times 2$  alors que  $E$  est de taille  $2 \times 1$ . La soustraction n'est donc pas définie.

#### Multiplication de matrices

Pour que le produit  $AB$  existe, il faut que la matrice  $A$  ait autant de colonnes que  $B$  a de lignes. Astuce visuelle : vous pouvez écrire les tailles des matrices côte-à-côte. Il faut que les nombres juxtaposés coïncident. Ils "disparaissent" pour donner la dimension de la matrice produit.

*Exemple :* si  $A$  est de taille  $4 \times 5$  et  $B$  est de taille  $5 \times 2$ , on écrit

$$4 \times 5 \quad 5 \times 2.$$

Le produit est bien défini, les 5 disparaissent et  $AB$  est de taille  $4 \times 2$ .

Ici en appliquant cette règle, on a :

$$2 \times 2 \quad 2 \times 3.$$

Le produit est bien défini et sera de taille  $2 \times 3$ .

$$CB = \begin{bmatrix} 1 \cdot 7 + 2 \cdot 1 & 1 \cdot (-5) + 2 \cdot (-4) & 1 \cdot 1 + 2 \cdot (-3) \\ -2 \cdot 7 + 1 \cdot 1 & -2 \cdot (-5) + 1 \cdot (-4) & -2 \cdot 1 + 1 \cdot (-3) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 9 & -13 & -5 \\ -13 & 6 & -5 \end{bmatrix}.$$

- On écrit

$$2 \times 1 \quad 2 \times 3.$$

Les dimensions au centre ne correspondent pas : le produit n'est pas défini.

**Exercice 4**

$$A - 5I_3 = \begin{bmatrix} 4 & -1 & 3 \\ -8 & 2 & -6 \\ -4 & 1 & 3 \end{bmatrix}.$$

Pour la seconde, pas besoin d'écrire le produit entier. Remarquer que  $(5I_3)A = 5(I_3A) = 5A$ .

**Exercice 6**

a)

$$Ab_1 = A \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} = 1 \begin{bmatrix} 4 \\ -3 \\ 3 \end{bmatrix} + 2 \begin{bmatrix} -2 \\ 0 \\ 5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ -3 \\ 13 \end{bmatrix}, \quad Ab_2 = A \begin{bmatrix} 3 \\ -1 \end{bmatrix} = 3 \begin{bmatrix} 4 \\ -3 \\ 3 \end{bmatrix} - 1 \begin{bmatrix} -2 \\ 0 \\ 5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 14 \\ -9 \\ 4 \end{bmatrix}$$

$$\text{D'où } AB = [Ab_1, Ab_2] = \begin{bmatrix} 0 & 14 \\ -3 & -9 \\ 13 & 4 \end{bmatrix}.$$

b) Je suppose que la règle ligne-colonne est maîtrisée (illustrée à l'exercice précédent), vous devriez trouver le même résultat.

**Exercice 8** 3.

**Exercice 9** On calcule les produits  $AB$  et  $BA$  en conservant l'inconnue  $k$  :

$$AB = \begin{bmatrix} 23 & -10 + 5k \\ -9 & 15 + k \end{bmatrix}, \quad BA = \begin{bmatrix} 23 & 15 \\ 6 - 3k & 15 + k \end{bmatrix}.$$

Pour avoir égalité entre ces matrices, il faut donc que :

$$\begin{cases} -10 + 5k = 15 \\ 6 - 3k = -9 \\ 15 + k = 15 + k \end{cases}.$$

La dernière égalité est trivialement vérifiée pour tout  $k$ . Les 2 autres sont vérifiées uniquement pour  $k = 5$ . D'où  $AB = BA$  si et seulement si  $k = 5$ .

**Exercice 10** Calculer simplement les 2 produits. Remarquez bien la différence dans ce que vous auriez pu conclure si c'étaient des nombres et non des matrices ! Pour des nombres  $a, b$  et  $c$ ,  $ab = ac$  permet de dire que soit  $b = c$ , soit  $a = 0$ . Ici, on a bien  $AB = AC$  alors que  $A \neq 0$  et  $B \neq C$ .

**Exercice 11** Revoir les points de vue 2 et 3 de la multiplication matricielle. En adoptant le 2<sup>ème</sup> point de vue (vous comprendrez pourquoi celui-ci en lisant), on va calculer  $AD = [Ad_1 \quad Ad_2 \quad Ad_3]$ . En calculant, on se rend compte que :

$$Ad_1 = 2a_1, \quad Ad_2 = 3a_2 \quad \text{et} \quad Ad_3 = 5a_3$$

c'est-à-dire que les colonnes de  $A$  sont simplement multipliées par les coefficients diagonaux de  $D$ . Si vous réitérez ce calcul avec le 3<sup>ème</sup> point de vue, vous vous rendrez compte qu'il ne fait pas apparaître cette information. En revanche, il est utile pour calculer  $DA = [d_1^T A \quad d_2^T A \quad d_3^T A]$ . Cette fois, en notant  $\underline{a}_i$  la  $i^{\text{ème}}$  ligne de  $A$ , on a :

$$d_1^T A = 2\underline{a}_1^T, \quad d_2^T A = 3\underline{a}_2^T \quad \text{et} \quad d_3^T A = 5\underline{a}_3^T,$$

(toutes les transposées sont juste là pour s'assurer que les produits sont bien définis), c'est-à-dire que ce sont les lignes de  $A$  qui sont multipliées par les coefficients diagonaux de  $D$  ici. Ce point de vue est moins habituel donc moins évident à visualiser, mais il se justifie en reprenant la règle ligne-colonne classique :

$$DA = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 5 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \\ 1 & 4 & 5 \end{bmatrix}$$

qui montre que les coefficients de chaque ligne sont multipliés par le coefficient diagonal de  $D$  de la couleur correspondante.

En prenant pour  $B$  une matrice diagonale ayant la même valeur pour tous les termes diagonaux (i.e.  $B = kI_3, k \in \mathbb{R}$ ), on a  $AB = BA$ .

**Exercice 24** Il s'agit juste d'un exercice d'observation.  $AD = I_m$  donc pour tout  $b \in \mathbb{R}^m$ , on a :

$$A \underbrace{Db}_{\in \mathbb{R}^m} = I_m b = b.$$

Donc  $Db \in \mathbb{R}^m$  est une solution de  $Ax = b$ .

**Exercice 27** Prendre le temps de poser les dimensions des vecteurs pour ne pas se tromper sur la forme du résultat.

- $u^\top v = v^\top u$  est un scalaire ;
- $u^\top v$  et  $v^\top u$  sont des matrices (différentes!).

Les résultats numériques sont dans le livre.

## 2 §1.4. L'équation matricielle $Ax = b$

**Exercice 4**

a)

$$Ax = 1 \begin{bmatrix} 8 \\ 5 \end{bmatrix} + 1 \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \end{bmatrix} + 1 \begin{bmatrix} -4 \\ 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 7 \\ 8 \end{bmatrix}$$

b)

$$Ax = \begin{bmatrix} 8 \cdot 1 + 3 \cdot 1 - 4 \cdot 1 \\ 5 \cdot 1 + 1 \cdot 1 + 2 \cdot 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 7 \\ 8 \end{bmatrix}.$$

**Exercice 6** L'exercice donne la relation matricielle. Voici la relation vectorielle :

$$\begin{bmatrix} 1 \\ -9 \\ 12 \\ -4 \end{bmatrix} = -2 \begin{bmatrix} 7 \\ 2 \\ 9 \\ -3 \end{bmatrix} - 5 \begin{bmatrix} -3 \\ 1 \\ -6 \\ 2 \end{bmatrix}$$

**Exercice 8** L'exercice donne la relation vectorielle. Voici la relation matricielle :

$$\begin{bmatrix} 4 & -4 & -5 & 3 \\ -2 & 4 & 5 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} z_1 \\ z_2 \\ z_3 \\ z_4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 \\ 13 \end{bmatrix}$$

**Exercice 10** Équation vectorielle :

$$x_1 \begin{bmatrix} 8 \\ 5 \\ 1 \end{bmatrix} + x_2 \begin{bmatrix} -1 \\ 4 \\ -3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

Équation matricielle :

$$\begin{bmatrix} 8 & -1 \\ 5 & 4 \\ 1 & -3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

**Exercice 11**

$$\begin{aligned} \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 4 & -2 \\ 0 & 1 & 5 & 2 \\ -2 & -4 & -3 & 9 \end{array} \right] & \xrightarrow[\sim]{L_3 \leftarrow L_3 + 2L_1} \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 4 & -2 \\ 0 & 1 & 5 & 2 \\ 0 & 0 & 5 & 5 \end{array} \right] \\ & \xrightarrow[\sim]{L_3 \leftarrow \frac{1}{5}L_3} \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 4 & -2 \\ 0 & 1 & 5 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right] \\ & \xrightarrow[\sim]{L_2 \leftarrow L_2 - 5L_3} \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 4 & -2 \\ 0 & 1 & 0 & -3 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right] \\ & \xrightarrow[\sim]{L_1 \leftarrow L_1 - 4L_3} \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 0 & -6 \\ 0 & 1 & 0 & -3 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right] \\ & \xrightarrow[\sim]{L_1 \leftarrow L_1 - 2L_2} \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -3 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right] \end{aligned}$$

L'unique solution à ce système linéaire est donc le vecteur  $\begin{bmatrix} 0 \\ -3 \\ 1 \end{bmatrix}$ .

### 3 §1.1. Systèmes d'équations linéaires

**Exercice 2** On commence par transformer ce système en sa matrice augmentée, puis on applique la procédure d'élimination de GAUSS.

$$\begin{aligned} \left[ \begin{array}{cc|c} 2 & 4 & -4 \\ 5 & 7 & 11 \end{array} \right] & \xrightarrow[\sim]{L_1 \leftarrow \frac{1}{2}L_1} \left[ \begin{array}{cc|c} 1 & 2 & -2 \\ 5 & 7 & 11 \end{array} \right] \\ & \xrightarrow[\sim]{L_2 \leftarrow L_2 - 5L_1} \left[ \begin{array}{cc|c} 1 & 2 & -2 \\ 0 & -3 & 21 \end{array} \right] \\ & \xrightarrow[\sim]{L_2 \leftarrow -\frac{1}{3}L_2} \left[ \begin{array}{cc|c} 1 & 2 & -2 \\ 0 & 1 & -7 \end{array} \right] \\ & \xrightarrow[\sim]{L_1 \leftarrow L_1 - 2L_2} \left[ \begin{array}{cc|c} 1 & 0 & 12 \\ 0 & 1 & -7 \end{array} \right] \end{aligned}$$

L'unique solution de ce système est donc le vecteur  $\begin{bmatrix} 12 \\ -7 \end{bmatrix}$ .

**Exercice 4** Identifier ce point revient à résoudre le système

$$\begin{cases} x_1 - 5x_2 = 1 \\ 3x_1 - 7x_2 = 5 \end{cases}.$$

Avec la méthode d'élimination de GAUSS, vous devriez trouver le point  $\begin{bmatrix} 9/4 \\ 1/4 \end{bmatrix}$ .

**Exercice 8** Cette matrice admet un pivot dans chaque colonne et le membre de droite est le vecteur  $0_3$ . La seule solution est donc la solution triviale, i.e. le vecteur  $0_3$  lui-même.

**Exercice 14** Même méthode : on écrit la matrice augmentée, puis on applique l'élimination de GAUSS.

$$\begin{aligned} \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & -3 & 0 & 5 \\ -1 & 1 & 5 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \end{array} \right] & \xrightarrow[\sim]{L_2 \leftarrow -\frac{1}{2}L_2} \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & -3 & 0 & 5 \\ 0 & 1 & -5/2 & -7/2 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \end{array} \right] \\ & \xrightarrow[\sim]{L_3 \leftarrow L_3 - L_2} \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & -3 & 0 & 5 \\ 0 & 1 & -5/2 & -7/2 \\ 0 & 0 & 7/2 & 7/2 \end{array} \right] \\ & \xrightarrow[\sim]{L_3 \leftarrow \frac{2}{7}L_3} \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & -3 & 0 & 5 \\ 0 & 1 & -5/2 & -7/2 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right] \\ & \xrightarrow[\sim]{L_2 \leftarrow L_2 + \frac{5}{2}L_3} \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & -3 & 0 & 5 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right] \\ & \xrightarrow[\sim]{L_2 \leftarrow L_2 + \frac{5}{2}L_3} \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & -3 & 0 & 5 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right] \\ & \xrightarrow[\sim]{L_1 \leftarrow L_1 + 3L_2} \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right] \end{aligned}$$

L'unique solution à ce système est le vecteur  $\begin{bmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix}$ .

**Exercice 16** L'élimination de GAUSS permet d'arriver à la forme dite *échelonnée* suivante :

$$\left[ \begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & -2 & -3 \\ 0 & 1 & 0 & -3 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

La dernière ligne du système présente un 0 dans la colonne de droite. La seule façon pour que ce système soit compatible est qu'il n'y ait que des 0 dans le reste de cette ligne. C'est le cas ici, donc le système est bien compatible.

**Exercice 30**  $1 \rightarrow 2$  : on a divisé la 2<sup>ème</sup> ligne par  $-2$ .  $2 \rightarrow 1$  : on multiplie par  $-2$ .