Stage simulation bipède

Compte rendu de réunion

|  |  |
| --- | --- |
| **Présent(s) :**   * Pronost Nicolas * Carensac Samuel | **Date / heure de début / durée:**   * 24/02/2015 * 14h00 ~ 14h30 |

**Liste de diffusion:** [nicolas.pronost@univ-lyon1.fr](mailto:nicolas.pronost@univ-lyon1.fr), [saida.bouakaz@univ-lyon1.fr](mailto:saida.bouakaz@univ-lyon1.fr), [samuel.carensac@insa-lyon.fr](mailto:samuel.carensac@insa-lyon.fr)

## Ordre du jour :

1. Travaux en cours
   1. Etude des résultats du drag sur le mouvement
   2. Recherche d'article pour des interactions entre SIMBICON et de l'eau
   3. Contrôle vitesse et équilibre sens de la marche

## Informations échangées :

* Etude des résultats du drag sur le mouvement
  + Le drag semble atrophier le mouvement (en non pas seulement el ralentir)
  + Amélioration du modèle utilisé pour le drag sur les jambes (prend beaucoup plus de temps à l'exécution 🡺 toujours observation de l'atrophie du mouvement)
* Contrôle vitesse et équilibre sens de la marche
  + Application d'une force sur le torse combiné à une amplification linéaire du torque de la swing hip permettent de conserver l'équilibre en présence d'eau (densité faibles seulement)
  + Idée séparer considérations haut du corps et bas du corps pour déterminer l'équilibre
  + Plutôt que de modifier es torques il semble qu'il serait mieux de modifier les target et les gains
  + Possibilité d'utiliser un système qui ferait l'interpolation de plusieurs gaits (similaire à l'article de 2009)

## Travaux prévus :

* Tenter de chercher des articles parlant de la marche dans de l'eau (des étude physiques)
* Penser à implémenter la poussée d'archimède.