## デモ

2025年2月18日

#### 目次

#### なぜ線形代数?

#### ヒルベルト空間って?

ベクトル

内積

完備性

ヒルベルト空間

#### ヒルベルト空間から $\mathbb{C}^N$ へ

同型

線形写像

表現行列

#### 量子力学の公理

#### 目次(つづき)

量子系の状態

測定とは?

基底測定

波速の収縮

#### スピン系

テンソル積

#### 量子テレポーテーション

なぜ線形代数?

量子力学の基本方程式といえば?

#### 量子力学の基本方程式といえば?

#### <u>(時間に依存しない)シュレー</u>ディンガー方程式

$$\left[\frac{\hbar^2}{2m}\left(\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}\right) + V(\mathbf{r})\right]\psi(\mathbf{r}) = E\psi(\mathbf{r}) \tag{*1}$$

#### 量子力学の基本方程式といえば?

#### (時間に依存しない) シュレーディンガー方程式

$$\left[\frac{\hbar^2}{2m}\left(\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}\right) + V(\mathbf{r})\right]\psi(\mathbf{r}) = E\psi(\mathbf{r}) \tag{*1}$$

(\*1) の解を  $\psi(\mathbf{r})$ ,  $\xi(\mathbf{r})$  とすると,任意の複素数 a,b に対して,

$$\eta(\mathbf{r}) \coloneqq a\psi(\mathbf{r}) + b\xi(\mathbf{r}) \quad (a, b は複素数)$$

は(\*1)の解になっている.

#### 量子力学の基本方程式といえば?

#### (時間に依存しない) シュレーディンガー方程式

$$\left[\frac{\hbar^2}{2m}\left(\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}\right) + V(\mathbf{r})\right]\psi(\mathbf{r}) = E\psi(\mathbf{r}) \tag{*1}$$

(\*1) の解を  $\psi(\mathbf{r})$ ,  $\xi(\mathbf{r})$  とすると,任意の複素数 a,b に対して,

$$\eta(\mathbf{r}) \coloneqq a\psi(\mathbf{r}) + b\xi(\mathbf{r}) \quad (a, b は複素数)$$

は(\*1)の解になっている.

⇒ (\*1) は線型方程式.

#### 数学的には・・・

方程式 (\*1) の解  $\psi(r)$  全体は、ベクトル空間をなす.

ヒルベルト空間って?

#### ヒルベルト空間

状態はヒルベルト空間のベクトルとしてあらわされる.

ではヒルベルト空間とは何か?

#### ヒルベルト空間

状態はヒルベルト空間のベクトルとしてあらわされる.

ではヒルベルト空間とは何か?

#### ヒルベルト空間の定義

**内積**をもつ**ベクトル空間**であって,内積から導かれる**ノルム**に関して **完備**なものを**ヒルベルト空間**という.

## ヒルベルト空間って?

ベクトル

#### ユークリッド空間の例

3次元ユークリッド空間  $\mathbb{R}^3$  の縦ベクトル

$$x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$$
  $(x_1, x_2, x_3)$  は複素数)

とする.

このとき,

$$a\mathbf{x} + b\mathbf{y} = \begin{pmatrix} ax_1 + by_1 \\ ax_2 + by_2 \\ ax_3 + by_3 \end{pmatrix}$$

もベクトル.

#### ユークリッド空間の例

3次元ユークリッド空間  $\mathbb{R}^3$  の縦ベクトル

$$x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$$
  $(x_1, x_2, x_3)$  は複素数)

とする.

このとき,

$$a\mathbf{x} + b\mathbf{y} = \begin{pmatrix} ax_1 + by_1 \\ ax_2 + by_2 \\ ax_3 + by_3 \end{pmatrix}$$

もベクトル.

x はある意味シュレーディンガー方程式の解  $\phi$  に似ている.

#### ベクトル空間の定義

ふつうの縦ベクトルについて考えれば当たり前のこと:

#### ベクトル空間の公理

集合 Vの元  $\psi$ ,  $\varphi$ ,  $\xi$  をベクトル, a, b, c をスカラー (複素数) とする.

1. 
$$(\psi + \varphi) + \xi = \psi + (\varphi + \xi)$$

2. 
$$\psi + 0 = 0 + \psi = \psi$$

3. 
$$\psi + (-\psi) = 0$$

4. 
$$\psi + \varphi = \varphi + \psi$$

5. 
$$c(\psi + \varphi) = c\psi + c\varphi$$

6. 
$$(a+b)\psi = a\psi + b\psi$$

7. 
$$(ab)\psi = a(b\psi)$$

8. 
$$1\psi = \psi$$

#### ベクトル空間の定義

ふつうの縦ベクトルについて考えれば当たり前のこと:

#### ベクトル空間の公理

集合 V の元  $\psi$ ,  $\varphi$ ,  $\xi$  をベクトル, a, b, c をスカラー (複素数) とする.

1. 
$$(\psi + \varphi) + \xi = \psi + (\varphi + \xi)$$

5. 
$$c(\psi + \varphi) = c\psi + c\varphi$$

2. 
$$\psi + 0 = 0 + \psi = \psi$$

6. 
$$(a+b)\psi = a\psi + b\psi$$

3. 
$$\psi + (-\psi) = 0$$

7. 
$$(ab)\psi = a(b\psi)$$

4. 
$$\psi + \varphi = \varphi + \psi$$

8. 
$$1\psi = \psi$$

逆に、1-8 を満たすすものは、ぜんぶ「ベクトル」ということにする.

このとき、集合Vを**ベクトル空間**という.

 $\Longrightarrow$  5 ページで考えた  $\psi$  もベクトル.

#### ベクトルの例

- N 次の縦ベクトル  ${}^{\mathrm{t}}(a_1 \ a_2 \ \cdots \ a_N)$
- N 次多項式  $p(x) = a_N x^N + a_{N-1} x^{N-1} + \dots + a_1 x + a_0$
- ・線形方程式の解  $\varphi(x_1, ..., x_N) \leftarrow$ **シュレーディンガー方程式の解!**

これらはすべてベクトル空間の公理を満たすベクトル.

#### ベクトル空間の基底と次元

このように定義されたベクトル空間には必ず**基底**と呼ばれるベクトルの 組が存在する.

ベクトル空間 V の基底を構成するベクトルの数を次元という.

## ヒルベルト空間って?

内積

### ユークリッド内積

縦ベクトルがもっている重要な性質:内積の復習.

#### ユークリッド内積

縦ベクトルがもっている重要な性質:**内積**の復習.

#### 縦ベクトルの内積

x, y: N 次元ベクトル

$$\langle \boldsymbol{x}, \boldsymbol{y} \rangle := \sum_{i=1}^{N} x_i^* y_i \tag{*2}$$

を内積という.

ベクトルの長さ(ノルム)は,

$$\|\mathbf{x}\| \coloneqq \sqrt{\langle \mathbf{x}, \mathbf{x} \rangle} \tag{*3}$$

#### 注意

(\*3) の右辺の  $\sqrt{\phantom{a}}$  の中身  $\geq 0$  になるように,(\*2) の  $x_i$  を複素共役にしてある.

#### 内積の定義

(\*2) は次の性質を満たす.

#### 内積の公理

ベクトル $\psi$ , $\varphi$ , $\xi$ とスカラー(複素数)a,bについて

- 1.  $\langle \psi, a\varphi + b\xi \rangle = a \langle \psi, \xi \rangle + b \langle \psi, \varphi \rangle$  (線形性)
- 2.  $\langle \psi, \varphi \rangle = \langle \varphi, \psi \rangle^*$
- 3.  $\langle \psi, \psi \rangle \ge 0$  であり、 $\langle \psi, \psi \rangle = 0 \iff \psi = \mathbf{0}$  (正定値性)

### 内積の定義

#### 内積の公理

ベクトル  $\psi$ ,  $\varphi$ ,  $\xi$  とスカラー(複素数)a, b について

- 1.  $\langle \psi, a\varphi + b\xi \rangle = a\langle \psi, \xi \rangle + b\langle \psi, \varphi \rangle$  (線形性)
- 2.  $\langle \psi, \varphi \rangle = \langle \varphi, \psi \rangle^*$
- 3.  $\langle \psi, \psi \rangle \ge 0$  であり、 $\langle \psi, \psi \rangle = 0 \iff \psi = \mathbf{0}$  (正定値性)

上の条件を満たす計算  $\langle ullet , ullet \rangle$  を改めて「**内積**」と呼ぶことにする. 内積をもつベクトル空間を,**内積空間**と呼ぶ.

### 内積の定義

#### 内積の公理

ベクトル  $\psi, \varphi, \xi$  とスカラー(複素数)a, b について

- 1.  $\langle \psi, a\varphi + b\xi \rangle = a\langle \psi, \xi \rangle + b\langle \psi, \varphi \rangle$  (線形性)
- 2.  $\langle \psi, \varphi \rangle = \langle \varphi, \psi \rangle^*$
- 3.  $\langle \psi, \psi \rangle \ge 0$  であり、 $\langle \psi, \psi \rangle = 0 \iff \psi = \mathbf{0}$  (正定値性)

上の条件を満たす計算 (●,●)を改めて「内積」と呼ぶことにする.

内積をもつベクトル空間を,**内積空間**と呼ぶ.

#### 注意

1 と 2 をあわせると、 $\langle a\psi + b\varphi, \xi \rangle = a^* \langle \psi, \xi \rangle + b^* \langle \varphi, \xi \rangle$ (反線形性)である.

#### 正規直交基底

内積空間はベクトル空間なので,基底をもつ.

特に,内積空間では**正規直交基底**という良い基底をとれる(ことがある):

正規直交基底  $(\varphi_i)$  の条件:

$$\langle \boldsymbol{\varphi}_i, \boldsymbol{\varphi}_j \rangle = \begin{cases} 1 & i = j \\ 0 & i \neq j \end{cases}$$

### 関数の内積

シュレーディンガー方程式の解はベクトル.

では,関数  $\psi(r)$  と  $\xi(r)$  の内積は?

### 関数の内積

シュレーディンガー方程式の解はベクトル.

では、関数  $\psi(\mathbf{r})$  と  $\xi(\mathbf{r})$  の内積は?

$$\langle \psi, \xi \rangle \coloneqq \iiint \psi^*(\mathbf{r}) \, \xi(\mathbf{r}) \, \mathrm{d}\mathbf{r}$$
 (\*4)

とすれば,前のページの性質を満たす.

## ヒルベルト空間って?

完備性

#### 内積空間の完備性

「収束しそうなベクトルの列」の極限が存在する内積空間を,**完備**であるという.

有限次元の内積空間はすべて完備であるから,あまり気にしなくてよい. 参考までに,ベクトルの列が収束することの定義は以下のとおり.

#### (参考) ベクトルの列の収束

ベクトルの列 $\psi_1, \psi_2, ...$ が $\psi_*$ に収束するとは、

$$\lim_{n\to\infty} \|\boldsymbol{\psi}_* - \boldsymbol{\psi}_n\| = 0$$

となることをいう.

#### (参考) 完備性の定義

内積空間 V に属するベクトルの列  $\psi_1, \psi_2, ...$  が**コーシー列**であるとは,

$$\lim_{m,n\to\infty} \|\boldsymbol{\psi}_m - \boldsymbol{\psi}_n\| = 0$$

コーシー列は,番号が大きくなるにつれて 1 点に収束するように見える.その 1 点が V に含まれているかが問題である.

Vのすべてのコーシー列が収束する、つまり

$$\lim_{n\to\infty} \|\boldsymbol{\psi}_* - \boldsymbol{\psi}_n\| = 0$$

となる V のベクトル  $\psi_*$  が存在するとき,V は**完備**であるという.

## ヒルベルト空間って?

ヒルベルト空間

#### ヒルベルト空間

#### ヒルベルト空間の定義

**内積**をもつ**ベクトル空間**であって,内積から導かれる**ノルム**に関して **完備**なものを**ヒルベルト空間**という.

# ヒルベルト空間から $\mathbb{C}^N$ へ

## ヒルベルト空間から $\mathbb{C}^N$ へ

同型

#### 同型(どうけい)とは:ベクトル空間の同型

8ページのベクトル空間の定義に出てくるのは3つだけ:

- ベクトルの和(+)
- ・スカラー倍(.)

### 同型(どうけい)とは:ベクトル空間の同型

8ページのベクトル空間の定義に出てくるのは3つだけ:

- ベクトル (ψ, ξ, ...)
- ベクトルの和(+)
- スカラー倍(.)

よって,

- ベクトルのかずが同じ
- 線形構造(和とスカラー倍)が同じ

である2つのベクトル空間は、同じものと見なしてもよい.

このとき,2つは(ベクトル空間として)同型(どうけい)であるという.

### 同型とは:内積空間の同型

2つの内積空間が、ベクトル空間として同型であり、さらに

• 内積構造が同じ

なら,内積空間として同型であるといえる.

# N 次元ベクトル空間どうしは同型

#### 定理

2 つの N 次元内積空間 (or ベクトル空間) は同型である.

空間 V の(正規直交)基底  $\{\varphi_i\}$ ,W の(正規直交)基底  $\{\varphi_i'\}$  をそれぞれ

$$\varphi_1 \leftrightarrow \varphi_1', \quad \cdots, \quad \varphi_N \leftrightarrow \varphi_N'$$

のように対応させれば簡単に証明できる.

# N 次元ベクトル空間どうしは同型

#### 定理

2 つの N 次元内積空間 (or ベクトル空間) は同型である.

空間 V の(正規直交)基底  $\{\varphi_i\}$ ,W の(正規直交)基底  $\{\varphi_i'\}$  をそれぞれ

$$\pmb{\varphi}_1 \leftrightarrow \pmb{\varphi}_1', \quad \cdots, \quad \pmb{\varphi}_N \leftrightarrow \pmb{\varphi}_N'$$

のように対応させれば簡単に証明できる.

#### 同型の意味

結局,N 次元ベクトル空間は実質 1 つだけ!

 $\implies$  一番簡単な  $\mathbb{C}^N$  を考えればよい.

# ヒルベルト空間から $\mathbb{C}^N$ へ

線形写像

# 線形写像

ベクトル空間 V上の**線形写像**とは,Vから V自身への写像 f であって,線形性

$$f(a\psi + b\xi) = a \cdot f(\psi) + b \cdot f(\xi)$$

を満たすものをいう.

# 線形写像

ベクトル空間 V上の**線形写像**とは,Vから V自身への写像 f であって, 線形性

$$f(a\psi + b\xi) = a \cdot f(\psi) + b \cdot f(\xi)$$

を満たすものをいう.

線形写像の例としては

- 行列 A
- 微分演算子  $\frac{\mathrm{d}^n}{\mathrm{d}x^n}$ ,積分演算子  $\int \mathrm{d}x$
- ベクトルψを固定した時の内積 ⟨ψ,ξ⟩
- などなど

# ヒルベルト空間から $\mathbb{C}^N$ へ

表現行列

# 表現行列の導入

多項式関数 
$$f(x)=a_2x^2+a_1x+a_0$$
 を微分する演算子: $\hat{D}\coloneqq\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x}$ . もちろん, 
$$(\hat{D}f)(x)=\frac{\mathrm{d}f}{\mathrm{d}x}=2a_2x+a_1$$

# 表現行列の導入

多項式関数  $f(x)=a_2x^2+a_1x+a_0$  を微分する演算子: $\hat{D}\coloneqq\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x}$  もちろん,

$$(\hat{D}f)(x) = \frac{\mathrm{d}f}{\mathrm{d}x} = 2a_2x + a_1$$

ところで,対応  $f \leftrightarrow (a_2 \ a_1 \ a_0)$  を考えると,これは次のように書ける

$$(\hat{D}f) \leftrightarrow \begin{pmatrix} 0 \\ 2a_2 \\ a_1 \end{pmatrix} = \underbrace{\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}}_{\mathbf{D}} \begin{pmatrix} a_2 \\ a_1 \\ a_0 \end{pmatrix}$$

# 表現行列の導入

多項式関数  $f(x)=a_2x^2+a_1x+a_0$  を微分する演算子: $\hat{D}\coloneqq\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x}$  もちろん,

$$(\hat{D}f)(x) = \frac{\mathrm{d}f}{\mathrm{d}x} = 2a_2x + a_1$$

ところで,対応  $f\leftrightarrow (a_2\ a_1\ a_0)$  を考えると,これは次のように書ける

$$(\hat{D}f) \leftrightarrow \begin{pmatrix} 0 \\ 2a_2 \\ a_1 \end{pmatrix} = \underbrace{\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}}_{\mathbf{D}} \begin{pmatrix} a_2 \\ a_1 \\ a_0 \end{pmatrix}$$

D を**表現行列**という.

# 表現行列の形式的な定義

形式的には次のとおり.

- 1. 有限次元ベクトル空間 V は, $\mathbb{C}^N$  と同型.
- 2. Vの基底  $\varphi_i$  は, $\mathbb{C}^N$  の基底  $e_i = {}^{\mathrm{t}}(0 \cdots 1 \cdots 0)$  と対応.
- 3. V上の線形写像 f は, $\mathbb{C}^N$  上の線形写像 A に対応.
- 4.  $\mathbb{C}^N$  上の線形写像 A は,行列 A に対応.

 $A \in f$  の表現行列という.

# 表現行列の形式的な定義

形式的には次のとおり.

- 1. 有限次元ベクトル空間 V は, $\mathbb{C}^N$  と同型.
- 2. Vの基底  $\varphi_i$  は, $\mathbb{C}^N$  の基底  $e_i = {}^{\mathrm{t}}(0 \cdots 1 \cdots 0)$  と対応.
- 3. V上の線形写像 f は, $\mathbb{C}^N$  上の線形写像 A に対応.
- 4.  $\mathbb{C}^N$  上の線形写像 A は,行列 A に対応.

 $A \in f$  の表現行列という.

#### 表現行列の力

線形写像 f を考える代わりに,行列 A を考えればよい!

# 量子力学の公理

# 有限次元の状態

ここでは量子系の有限次元である状態について扱う.

有限次元 (N次元) ヒルベルト空間  $\mathcal H$  は  $\mathbb C^N$  と同型だった (20 ページ).

よって, $\mathcal{H} = \mathbb{C}^N$  上のベクトルと線形写像を使って議論すればよい.

つまり,数ベクトルと行列を使って議論すればよい.

# 量子力学の公理

量子系の状態

# 量子系の状態とは?

量子力学的な系の状態は、次のような公理によって定義される.

#### 公理:量子系の状態

量子系の状態は,ヒルベルト空間  ${\mathcal H}$  のベクトル  $|\psi\rangle$  であらわされる. ただし

$$\langle \psi \mid \psi \rangle = 1$$

であり、位相のみが異なる2つのベクトル

$$|\psi'\rangle$$
,  $e^{\mathrm{i}\theta}|\psi\rangle$  ( $\theta$  は実数)

は同じ状態とみなす.

# 量子力学の公理

測定とは?

### オブザーバブルとエルミート行列

観測可能な物理量のことを**オブザーバブル**という.

#### 公理:オブザーバブルとエルミート行列

オブザーバブルには,対応する自己共役演算子(**エルミート行列**)A が存在する.

A の固有ベクトル  $|arphi_i
angle$  は  ${\mathcal H}$  の正規直交基底になっている(:: エルミート行列の性質).

よって、 $\mathcal{H}$  のすべての状態  $|\psi\rangle$  は、

$$|\psi\rangle = \sum_{i} c_{i} |\varphi_{i}\rangle \tag{*5}$$

と展開できる.

### オブザーバブルの測定

以下、A の固有ベクトルに縮退がない場合を考える.

#### 公理:オブザーバブルの測定

状態  $|\psi\rangle$  にある系に対してオブザーバブル A を観測すると,行列 A の 固有値のいずれか 1 つが得られる.

固有値 a が得られる確率は

$$\langle \psi \, | \, \hat{P}_a \psi \rangle$$
 (\*6)

である.ただし  $\hat{P}_a$  は**射影演算子**であり,縮退がない場合は

$$\hat{P}_a := |\varphi_a\rangle\langle\varphi_a|$$

(ただし  $|\varphi_a\rangle$  は A の固有値 a に属する固有ベクトル).

# オブザーバブルの測定(つづき)

固有値 a が得られる確率 (\*6) に, (\*5) を代入すれば,

$$\langle \psi \, | \, \hat{P}_a \psi \rangle = |c_a|^2$$

という,なじみ深い式が得られる.

# 量子力学の公理

基底測定

### オブザーバブルとエルミート行列の関係

オブザーバブル A の固有状態系  $|\varphi_i\rangle$  は,ヒルベルト空間  ${\mathcal H}$  の正規直交基底をなす.

オブザーバブル $A \Longrightarrow$ エルミート行列 $A \Longrightarrow$ 正規直交基底 $|\varphi_i\rangle$ 

### オブザーバブルとエルミート行列の関係

オブザーバブル A の固有状態系  $|\varphi_i\rangle$  は,ヒルベルト空間  ${\mathcal H}$  の正規直交基底をなす.

オブザーバブル $A \implies$  エルミート行列 $A \implies$  正規直交基底 $|\varphi_i\rangle$ 

逆に, ${\mathcal H}$  の正規直交基底  $|\varphi_i\rangle$  に対して,それらを固有状態系にもつオブザーバブル A は存在するか?

つまり、任意のエルミート行列 A に、対応するオブザーバブル A が存在するか?

# 基底測定

量子力学の公理では,任意のエルミート行列 A に対して,オブザーバブル A が存在するとは限らない.

しかし,ここでは次のように仮定する.

#### 公理ではない仮定:基底測定

 ${\mathcal H}$  の任意の正規直交基底  $|arphi_i
angle$  を固有状態系にもつオブザーバブル A が存在する.

 $\mathcal H$  の正規直交基底  $|\varphi_i\rangle$  に対応するオブザーバブル A の測定を,(その基底に対する) **基底測定**ということにする.

# 量子力学の公理

波速の収縮

# 波束の収縮

状態  $|\psi\rangle$  にある量子系のオブザーバブル A を測定しよう.

 $|\psi\rangle$  を A の固有ベクトル  $|\varphi_i\rangle$  で展開することができる:

$$|\psi\rangle = \sum_i c_i |\varphi_i\rangle$$

#### 波束の収縮

オブザーバブルA の測定により,固有状態  $| \varphi_a \rangle$  に対応する値を得たとする.

このとき, 測定によって, 系の状態が

$$|\psi\rangle \rightarrow |\varphi_a\rangle$$

と変化する.(固有ベクトルに縮退はないとした)

スピン系

#### スピン

スピン 1/2 をもつ粒子のスピン状態:

 $|\uparrow\rangle$ : アップスピン  $\uparrow$  ヒルベルト空間  ${\mathcal H}$  の正規直交基底  $|\downarrow\rangle$ : ダウンスピン

#### スピン

スピン 1/2 をもつ粒子のスピン状態:

$$|\uparrow\rangle$$
: アップスピン  $\uparrow$  ヒルベルト空間  ${\mathcal H}$  の正規直交基底  $|\downarrow\rangle$ : ダウンスピン

 $\mathcal{H}$  は 2 次元ヒルベルト空間なので,

$$|\!\!\uparrow\rangle \leftrightarrow {}^{t}(1\ 0), \quad |\!\!\downarrow\rangle \leftrightarrow {}^{t}(0\ 1)$$

という対応によって, $\mathbb{C}^2$  と同型である(20 ページ).

### スピン

スピン 1/2 をもつ粒子のスピン状態:

$$|\uparrow\rangle$$
: アップスピン  $\uparrow$  ヒルベルト空間  ${\mathcal H}$  の正規直交基底  $|\downarrow\rangle$ : ダウンスピン

 $\mathcal{H}$  は 2 次元ヒルベルト空間なので,

$$|\uparrow\rangle \leftrightarrow {}^{\mathrm{t}}(1 \ 0), \quad |\downarrow\rangle \leftrightarrow {}^{\mathrm{t}}(0 \ 1)$$

という対応によって, $\mathbb{C}^2$  と同型である(20 ページ).

スピンの重ね合わせ:

$$a|\uparrow\rangle + b|\downarrow\rangle \leftrightarrow \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$$

と簡潔に表現できる.

# スピン系

テンソル積

# 多粒子系の扱い方:テンソル積

スピン 1/2 を持つ 2 粒子の状態  $|\psi\rangle$  =  ${}^{\rm t}(a\ b)$ ,  $|\xi\rangle$  =  ${}^{\rm t}(c\ d)$  とする.

2 状態をあわせた  $|\psi\rangle|\xi\rangle$  はどう表現する?

# 多粒子系の扱い方:テンソル積

スピン 1/2 を持つ 2 粒子の状態  $|\psi\rangle = {}^{\rm t}(a\ b),\ |\xi\rangle = {}^{\rm t}(c\ d)$  とする.

2 状態をあわせた  $|\psi\rangle|\xi\rangle$  はどう表現する?

答え:テンソル積

$$|\psi\rangle \otimes |\xi\rangle := \begin{pmatrix} a|\xi\rangle \\ b|\xi\rangle \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} ac \\ ad \\ bc \\ bd \end{pmatrix} \tag{*7}$$

# 多粒子系の扱い方:テンソル積

スピン 1/2 を持つ 2 粒子の状態  $|\psi\rangle = {}^{t}(a \ b), \ |\xi\rangle = {}^{t}(c \ d)$  とする.

2 状態をあわせた  $|\psi\rangle|\xi\rangle$  はどう表現する?

答え:テンソル積

$$|\psi\rangle \otimes |\xi\rangle := \begin{pmatrix} a|\xi\rangle \\ b|\xi\rangle \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} ac \\ ad \\ bc \\ bd \end{pmatrix} \tag{*7}$$

3 つ以上のテンソル積も, $|\psi\rangle\otimes(|\xi\rangle\otimes|\xi\rangle)$  のようにして定義できる.

# テンソル積の空間

テンソル積空間  $\mathbb{C}^2 \otimes \mathbb{C}^2$  の基底は

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \otimes \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \otimes \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \otimes \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \otimes \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

の4つ. あるいは,これらを計算すると,

$${}^{t}(1\ 0\ 0\ 0), \quad {}^{t}(0\ 1\ 0\ 0), \quad {}^{t}(0\ 0\ 1\ 0), \quad {}^{t}(0\ 0\ 0\ 1)$$

つまり,

$$\mathbb{C}^2 \otimes \mathbb{C}^2 = \mathbb{C}^4$$

# 行列のテンソル積

行列のテンソル積も、

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \otimes \underbrace{\begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \gamma & \delta \end{pmatrix}}_{\mathsf{B}} = \begin{pmatrix} a\mathsf{B} & b\mathsf{B} \\ c\mathsf{B} & d\mathsf{B} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a\alpha & a\beta & b\alpha & b\beta \\ a\gamma & a\delta & b\gamma & b\delta \\ c\alpha & c\beta & d\alpha & d\beta \\ c\gamma & c\delta & d\gamma & d\delta \end{pmatrix}$$

さらに,2 スピン系  $|\psi\rangle\otimes|\varphi\rangle$  に作用する演算子は,それぞれのスピンに作用する演算子(行列) $\hat{\mathcal{O}}_1,\hat{\mathcal{O}}_2$  を使うと

#### 演算子のテンソル積の作用

$$\big(\hat{\mathcal{O}}_1 \otimes \hat{\mathcal{O}}_2\big)(|\psi\rangle \otimes |\varphi\rangle) = \hat{\mathcal{O}}_1 |\psi\rangle \otimes \hat{\mathcal{O}}_2 |\varphi\rangle$$

# テンソル積で表せないテンソル積

$$\mathbb{C}^2 \otimes \mathbb{C}^2 = \mathbb{C}^4$$
 のベクトル

$${}^{t}(0\ 1\ 1\ 0) = \{{}^{t}(1\ 0) \otimes {}^{t}(0\ 1)\} + \{{}^{t}(0\ 1) \otimes {}^{t}(1\ 0)\} \tag{*8}$$

は, $\mathbb{C}^2$  の 2 つのベクトルを使って

$${}^{t}(0 \ 1 \ 1 \ 0) = {}^{t}(a \ b) \otimes {}^{t}(c \ d) = {}^{t}(ac \ ad \ bc \ bd)$$

という形で書くことができない.

## エンタングル状態

(\*8) をスピン状態で書き換えれば

$$\frac{1}{\sqrt{2}} \left( |\uparrow\rangle_{A} \otimes |\downarrow\rangle_{B} + |\downarrow\rangle_{A} \otimes |\uparrow\rangle_{B} \right) \tag{*9}$$

この状態は $, |\psi\rangle \otimes |\xi\rangle$  と書くことができない.

そのような状態を, **エンタングル状態**という.

## エンタングル状態の測定

2 つのスピン A, B のエンタングル状態

$$\frac{1}{\sqrt{2}} \left( \left| \uparrow \right\rangle_{A} \otimes \left| \downarrow \right\rangle_{B} + \left| \downarrow \right\rangle_{A} \otimes \left| \uparrow \right\rangle_{B} \right) \tag{*9}$$

に対し、粒子 A のスピンの向きを測定する.

## エンタングル状態の測定

2 つのスピン A, B のエンタングル状態

$$\frac{1}{\sqrt{2}} \left( |\uparrow\rangle_{A} \otimes |\downarrow\rangle_{B} + |\downarrow\rangle_{A} \otimes |\uparrow\rangle_{B} \right) \tag{*9}$$

に対し、粒子 A のスピンの向きを測定する.

A のスピン上向き(↑)を観測したら、状態は

$$|\uparrow\rangle_{A} \otimes |\downarrow\rangle_{B}$$

に収束する.

つまり、A のスピンの向きを測定すると、B のスピンの向きも確定する.

量子テレポーテーション

## 量子テレポーテーション

Alice が遠方にいる Bob に,自身が持っている状態

$$|\xi\rangle_{\mathbf{X}} = a|\uparrow\rangle + b|\downarrow\rangle$$

を転送したいとする.

 $|\xi\rangle_{X}$  は未知. つまり、Alice は a,b の値を知らない.

### 量子テレポーテーション

Alice が遠方にいる Bob に,自身が持っている状態

$$|\xi\rangle_{\rm X} = a|\uparrow\rangle + b|\downarrow\rangle$$

を転送したいとする.

 $|\xi\rangle_{X}$  は未知. つまり、Alice は a,b の値を知らない.

Alice は a,b を知らないまま,Bob に  $|\xi\rangle_{X}$  を転送することができる.

もちろん状態  $|\xi\rangle_{\mathbf{X}}$  にある粒子が Bob の居場所へテレポートするわけではなく, $|\xi\rangle$  を Bob の手元で再現できるということ.

とはいえ,状態が同じ 2 つの粒子は区別できないので,粒子がテレポートしたのと同じである.

### ベル基底

 $\mathbb{C}^2 \otimes \mathbb{C}^2$  の正規直交基底として, ベル基底

$$\begin{split} |\Phi^{+}\rangle\!\rangle_{A,B} &\coloneqq \frac{1}{\sqrt{2}} \Big( |\uparrow\rangle_{A} \otimes |\uparrow\rangle_{B} + |\downarrow\rangle_{A} \otimes |\downarrow\rangle_{B} \Big) \\ |\Phi^{-}\rangle\!\rangle_{A,B} &\coloneqq \frac{1}{\sqrt{2}} \Big( |\uparrow\rangle_{A} \otimes |\uparrow\rangle_{B} - |\downarrow\rangle_{A} \otimes |\downarrow\rangle_{B} \Big) \\ |\Psi^{+}\rangle\!\rangle_{A,B} &\coloneqq \frac{1}{\sqrt{2}} \Big( |\uparrow\rangle_{A} \otimes |\downarrow\rangle_{B} + |\downarrow\rangle_{A} \otimes |\uparrow\rangle_{B} \Big) \\ |\Psi^{-}\rangle\!\rangle_{A,B} &\coloneqq \frac{1}{\sqrt{2}} \Big( |\uparrow\rangle_{A} \otimes |\downarrow\rangle_{B} - |\downarrow\rangle_{A} \otimes |\uparrow\rangle_{B} \Big) \end{split}$$

をとれる.

## 量子テレポーテーションの手順①-1

Alice と Bob が、エンタングル状態

$$|\Phi^{+}\rangle\!\rangle_{A,B} := \frac{1}{\sqrt{2}} \Big( |\!\!\uparrow\rangle_{A} \otimes |\!\!\uparrow\rangle_{B} + |\!\!\downarrow\rangle_{A} \otimes |\!\!\downarrow\rangle_{B} \Big)$$

を所持しているとする.

これを使って、Alice が持っている未知状態

$$|\xi\rangle_{\rm X} = a|\uparrow\rangle + b|\downarrow\rangle$$

を Bob に転送する.

## 量子テレポーテーションの手順①-2

X, A, B を合わせた系の状態は

$$\begin{split} |\xi\rangle_{\mathbf{X}} \otimes |\Phi^{+}\rangle\rangle_{\mathbf{A},\mathbf{B}} &= \frac{1}{2} |\Phi^{+}\rangle\rangle_{\mathbf{X},\mathbf{A}} \otimes \left(a|\uparrow\rangle_{\mathbf{B}} + b|\downarrow\rangle_{\mathbf{B}}\right) \\ &+ \frac{1}{2} |\Phi^{-}\rangle\rangle_{\mathbf{X},\mathbf{A}} \otimes \left(a|\uparrow\rangle_{\mathbf{B}} - b|\downarrow\rangle_{\mathbf{B}}\right) \\ &+ \frac{1}{2} |\Psi^{+}\rangle\rangle_{\mathbf{X},\mathbf{A}} \otimes \left(b|\uparrow\rangle_{\mathbf{B}} + a|\downarrow\rangle_{\mathbf{B}}\right) \\ &+ \frac{1}{2} |\Psi^{-}\rangle\rangle_{\mathbf{X},\mathbf{A}} \otimes \left(-b|\uparrow\rangle_{\mathbf{B}} + a|\downarrow\rangle_{\mathbf{B}}\right) \end{split}$$

$$(*10)$$

と書ける.

## 量子テレポーテーションの手順②

Alice は系 XA に対し、ベル基底による測定を行う.

すると,状態  $|\Phi^+\rangle\!\!\! , |\Phi^-\rangle\!\!\! , |\Psi^+\rangle\!\!\! , |\Psi^-\rangle\!\!\!$  のどれかをそれぞれ 1/4 の確率で観測する.

(\*10) より、Alice が観測した系 XA の状態によって、Bob のもつ系 B の 状態が確定する.

| Alice (XA)                 | Bob (B)                                    |
|----------------------------|--|
| $ \Phi^+\rangle\!\rangle$  | $a \uparrow\rangle + b \downarrow\rangle$  |
| $ \Phi^-\rangle\!\rangle$  | $a \uparrow\rangle - b \downarrow\rangle$  |
| $ \Psi^{+}\rangle\! angle$ | $b \uparrow\rangle + a \downarrow\rangle$  |
| $ \Psi^{-}\rangle\! angle$ | $-b \uparrow\rangle + a \downarrow\rangle$ |

このとき、一瞬で(光速を超えて) Bob の状態が収束する.

## 量子テレポーテーションの手順③-1

Alice は何らかの手段(古典通信)によって,自分がどの状態を観測したか Bob に伝える.

Bob は系 B に対して、次のような操作を行う.

- 1. Alice が  $|\Phi^+\rangle$  を観測した場合,何もしない.
- 2. Alice が  $|\Phi^-\rangle$  を観測した場合, $|\downarrow\rangle$  の符号を反転する.
- 3. Alice が  $|\Psi^+\rangle$  を観測した場合, $|\uparrow\rangle$  と  $|\downarrow\rangle$  の係数を入れ替える.
- 4. Alice が  $|\Psi^-\rangle$  を観測した場合, $|\uparrow\rangle$  と  $|\downarrow\rangle$  の係数を入れ替え,さらに  $|\uparrow\rangle$  と  $|\downarrow\rangle$  の係数を入れ替える.

この操作により,系 B の状態が  $|\xi\rangle = a|\uparrow\rangle + b|\downarrow\rangle$  になる.

# 量子テレポーテーションの手順③-2

#### 具体的には, Bob は

- 1. Alice が  $|\Phi^+\rangle$  を観測した場合,何もしない.
- 2. Alice が  $|\Phi^-\rangle$  を観測した場合,系 B にユニタリ変換  $\sigma^z$  を施す.
- 3. Alice が  $|\Psi^+\rangle$  を観測した場合,系 B にユニタリ変換  $\sigma^x$  を施す.
- 4. Alice が  $|\Psi^-\rangle$  を観測した場合,系 B にユニタリ変換  $\sigma^z \sigma^x = i\sigma^y$  を施す.

ただし, $\sigma^i$  はパウリ行列として表される:

$$\sigma^{x} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad \sigma^{y} = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}, \quad \sigma^{z} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$
 (\*11)

## 量子テレポーテーションに関する注意

Alice が持っていた状態  $|\xi\rangle_{X}$  は,手順の途中(Alice による系 XA の測定)で破壊されている.

この手順により、超光速で Alice から Bob に情報が伝わるわけではない.

Bob が状態  $|\xi\rangle$  を得ることができるのは、Alice から観測結果を光速以下の速度で伝えられた後である.





This file is licensed under CC-BY-SA 4.0.

Want you get PDF or T<sub>E</sub>X file? Visit https://github.com/scasc1939/nusotsu.