Aufgabe 5: Hüpfburg

Team-ID: 00919

Team-Name: Object Grind

Bearbeiter/-innen dieser Aufgabe: Lennart Protte

November 21, 2022

Contents

1 Lösungsidee

Der Aufgabenstellung zu entnehmen ist, dass sich beide Spieler immer genau gleichzeitig um genau einen Punkt entlang der Pfeilrichtung bewegen und der Parcours als absolviert gilt, wenn sich beide gleichzeitig auf den gleichen Punkt bewegen. Dabei ist die Startposition der Spieler jeweils immer identisch.

Als Datenstruktur für den Parcours eignet sich ein gerichteter und ungewichteter Graph. Die Pfeile zwischen den Kästchen werden durch gerichtete Kanten repräsentiert, während die Knoten repräsentativ für die Felder stehen.

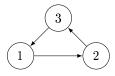
Die abstrahierte Problemstellung der Aufgabe ist es, für jeden der zwei Ausgangspunkte jeweils einen Weg zu einem Knoten in einem gerichteten und ungewichteten Graphen zu finden. Dieser muss von beiden Ausgangsknoten mit der gleichen Anzahl an Schritten zu erreichen sein. Dabei darf die Schrittfolge nie entgegengesetzt zur Kantenrichtung verlaufen.

Dies kann erreicht werden, indem für beide Spieler eine Breitensuche parallel schrittweise durchgeführt wird. Davon ausgehend, dass es dabei zu einem gemeinsamen Schnittpunkt kommt, wird die Breitensuche fortgesetzt, bis sich mindestens ein Knoten aus der Schnittmenge der beiden Suchen ergibt. Wenn es sich um einen lösbaren Parcours handelt, wird für beide Spieler im selben Schritt mindestens ein gleicher Knoten gefunden.

Sollte der Parcours nicht lösbar sein, wiederholen sich die Knotenmengen für beide Spieler ab demselben Zeitpunkt. So kommt es in Figur 1 zu einer zeitgleichen Wiederholung der Knotenmenge bei beiden Spielern.

In Schritt drei findet bei beiden Spielern eine Wiederholung zu Schritt 0 statt. Damit kann der Parcours sicher für ungültig erklärt und die Suche nach einem gemeinsamen Zielpunkt abgebrochen werden. Dies gilt, da sich beide Spieler in einem Zyklus befinden und im ersten Durchlauf des Zyklus kein gemeinsamer Punkt gefunden wurde.

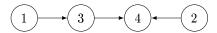
Der Parcours ist ebenfalls nicht lösbar, sollte eine der beiden oder beide Knotenmengen leer sein. Dies gilt, da im nächsten Schritt keine weiteren Knoten für die leere Knotenmenge erreichbar wären und somit für einen der beiden Spieler kein Schritt mehr möglich ist. Da die Aufgabenstellung allerdings vorgibt,



Figur 1: Nicht lösbarer zyklischer Parcours

${f Schritt}$	Spieler 1 Knotenmenge	Spieler 2 Knotenmenge
0.	{ 1 }	{ 2 }
1.	{ 2 }	{ 3 }
2.	$\{3\}$	$\{1\}$
3.	$\{1\}$	$\{2\}$

Tabelle 1: Schrittfolge für Figur 1



Figur 2: Nicht lösbarer Parcours mit Sackgasse

$\mathbf{Schritt}$	Spieler 1 Knotenmenge	Spieler 2 Knotenmenge
0.	{ 1 }	{ 2 }
1.	$\{3\}$	$\{4\}$
2.	$\{4\}$	{ }

Tabelle 2: Schrittfolge für Figur 2

dass sich in jedem Schritt beide Spieler bewegen müssen, ist der Parcours damit für ungültig zu erklären. So kommt es in Figur 2 zu einer solchen Sackgasse für einen der Spieler.

Hier kommt es bereits im zweiten Schritt dazu, dass die Knotenmenge des zweiten Spielers leer ist. Damit ist es unmöglich, dass Spieler eins und Spieler zwei zum gleichen Zeitpunkt auf einen Knoten laufen können, da Spieler zwei keinen weiteren Schritt gehen kann und sie sich noch nicht auf dem gleichen Feld befinden

Im Algorithmus muss daher in jedem Schritt für beide Spieler in der Breitensuche überprüft werden, ob die aktuelle Menge der besuchten Knoten in der Breitensuche bereits in der Schrittfolge des jeweiligen Spielers enthalten ist. Dazu müssen die Schrittfolgen beider Spieler gespeichert werden. Des Weiteren muss überprüft werden, ob beide Spieler erreichbare Knoten haben. Sollte dies nicht der Fall sein, kann dieser Spieler sich nicht weiterbewegen und sollte noch kein Zielknoten gefunden sein, ist der Parcours damit ungültig. Ist einer dieser Bedingungen erfüllt, ist der Parcours nicht lösbar und die Suche nach einem gemeinsamen Feld kann abgebrochen werden. Sollten sich die beiden Knotenmengen zu einem gemeinsamen Zeitpunkt an mindestens einem Knoten überschneiden, kann der Parcours in diesem Schritt an diesem Schnittknoten von beiden Spielern gleichzeitig erreicht werden und ist somit lösbar. Ist keine der Bedingungen erfüllt, folgt ein weiterer Schritt der Breitensuche.

Sobald der Zielpunkt gefunden ist, an dem sich die beide Schrittfolgen überschneiden, gilt es einen Weg von den Startknoten zu diesem Zielknoten zu finden. Gibt es mehrere Zielpunkte, kann ein beliebiger gewählt werden, da alle mit der gleichen Schrittanzahl beider Spieler erreicht werden können.

Aus dem ermittelten Zielknoten, den gegebenen Startknoten und der generierten Schrittfolge von jedem Startknoten zum Zielknoten, lässt sich nun der Weg für jeden der Startknoten bestimmen. Der letzte Eintrag in den Schrittfolgen beinhaltet den Zielknoten, während der erste Eintrag den jeweiligen Startknoten enthält.

Wie im Wegsuche Algorithmus in Zeile ?? dargestellt, kann zunächst im Weg der Zielknoten an letzter Stelle eingetragen werden. Es lässt sich jetzt in jeder Schrittfolge der vorletzte Schritt betrachten. In diesem Schritt kann jetzt ein Knoten ermittelt werden, welcher als Nachbar entlang der Kantenrichtung den Zielknoten besitzt (Zeile ??). Ist dieser Knoten gefunden, kann er im Weg an der entsprechenden Stelle gespeichert werden (Zeile ??). Dieses Verfahren wird jetzt so lange für den nächsten Schritt und den zuletzt in den Weg eingefügten Knoten wiederholt, bis man am Startknoten angelangt ist.

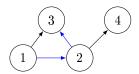
2 Umsetzung

Eine Menge von Knoten wird als BitSet dargestellt. Ein BitSet in Java ist eine lineare statische Datenstruktur, welche Bits, die alle anhand eines Indexes gesetzt werden können, speichert. Die Länge jedes BitSet ist gleich der Anzahl der Knoten des Graphen und jeder Index steht dabei für einen Knoten. Steht an diesem Index im BitSet eine 1, ist der Knoten in der Knotenmenge enthalten, andernfalls ist er es nicht. Beispielsweise gilt $0101 = \{2, 4\}$. Da der erste Index eines BitSet 0 ist, korrespondiert der Index 0 zu Knoten eins des Parcours.

Algorithmus 1: Wegsuche Algorithmus

```
1: A = Anzahl_{Schritte}
2: T = Zielknoten
3: Weg_{Knotenfolge}
4: Füge T zu Weg an Stelle A hinzu
5: for A > 0 do
       A = A - 1
       for K_{Knoten} = 1, 2, \dots, N do
7:
          if K zeigt auf T then
8:
              füge K zu Weg an Stelle A hinzu
9:
              T = K
10:
          end if
11:
       end for
12:
13: end for
```

Ein Graph wird als BitSet[] dargestellt. Jeder Index des Arrays korrespondiert zu einem Knoten. Das am Index eines Knoten enthaltene BitSet ist eine Knotenmenge. Diese stellt dar, zu welchen Knoten eine Kante ausgeht.



Figur 3: Graph der Matrix

So kann beispielsweise Figur 3 als das folgende BitSet[] dargestellt werden.

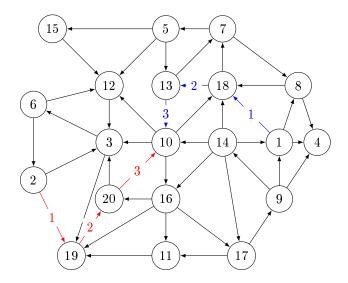
$$\texttt{BitSet[]}_{Graph} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Die Schrittfolge ist eine List<BitSet>, d.h. eine List aus BitSet. Index 0 der List korrespondiert zum Ausgangspunkt, daher Schritt 0, beziehungsweise zur Startposition.

$$\texttt{List}_{Schrittfolge} = \left\{ \begin{array}{ll} \underline{\texttt{List Index:}} & \underline{\texttt{BitSet:}} \\ 0 & & \{\ 1000\ \} \\ 1 & & \{\ 0100\ \} \\ 2 & & \{\ 0010\ \} \end{array} \right\}$$

Ein Weg ist ein int[]. Dabei repräsentiert der Index 0 den Ausgangspunkt des Weges. Aufgrund der Tatsache, dass im Graphen der Index 0, dem Knoten eins entspricht, sind die Werte im Weg um eins niedriger eingetragen, als die tatsächlichen Knoten. Ist beispielsweise am Index zwei der Integer drei eingetragen, befindet sich an der dritten Position des Weges der Knoten vier. Dies wird in der Ausgabe berücksichtigt, wo zu jedem Wert eins addiert wird.

In der Implementation wurde der Algorithmus in der Methode int[][] sameTargetRoute(...) umgesetzt. Dort werden die Schrittfolgen in einer do-while Schleife schrittweise erweitert und auf die in der Lösungsidee beschriebenen Bedingungen geprüft. Wenn in der Schleife ein Zielknoten gefunden wird, wird unter der verwendung der Hilfsmethode int[] findSingleRouteInTimeline(...), welche im Wegsuche Algorithmus beschrieben ist, der Weg zwischen den Startknoten und dem Zielknoten ermittelt und das Ergebnis anschließend zurückgegeben. Des Weiteren wird in der Schleife die Hilfsmethode BitSet neighbourNodes(...), zur Ermittlung der Nachbarknoten verwendet. Um auf die Wiederholungen der Schrittfolgen zu prüfen, wird außerdem die Methode boolean timelineRepeats(...) aufgerufen. Zur Ermittlung der Schnittmenge der zwei Schrittfolgen wird int firstSameTargetOfTimelines(...) benutzt.



Figur 4: huepfburg0.txt Parcours

${f Schritt}$	Spieler 1 Knotenmenge	Spieler 2 Knotenmenge
0.	{ 1 }	{ 2 }
1.	$\{4, 8, 18\}$	$\{ 3, 19 \}$
2.	$\{4, 7, 13, 18\}$	$\{6, 19, 20\}$
3.	$\{5, 7, 10, 13\}$	$\{2, 3, 10, 12, 20\}$

Tabelle 3: Schrittfolge für Figur 4.

3 Beispiele

Bei Figur 4 handelt es sich um den Beispielparcours aus der Aufgabenstellung beziehungsweise um den Parcours aus huepfburg0.txt aus den Eingabedateien. Es handelt sich daher um einen lösbaren Parcours, in dem sich beide Spieler im dritten Schritt auf Feld zehn treffen. Wie Tabelle 3 zu entnehmen ist, ergibt sich im dritten Schritt der Knoten zehn aus der Schnittmenge der zwei Breitensuchen. In der Methode int[][] sameTargetRoute(...) liefert die Bedingung in der do-while Schleife in Schritt drei false. Daher wird im Anschluss der Zielknoten durch die Methode int firstSameTargetOfTimelines(...) gesetzt und die Wege mit int[] findSingleRouteInTimeline(...) gesetzt und anschließend wie folgt ausgegeben ausgegeben.

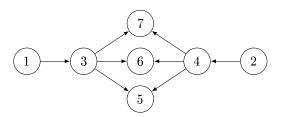
```
Ergebnis für huepfburg0.txt
Der Parcours hat folgende Lösung:

Zielfeld: 10
Anzahl an Schritten: 4

Sasha's Weg:
1 -> 18 -> 13 -> 10

Mika's Weg:
2 -> 19 -> 20 -> 10
```

Programmausgabe Figur 4.



Figur 5: Parcours mit mehreren Zielknoten

In Figur 5. erreichen beide Spieler im gleichen Schritt die Knoten 5, 6, 7. Wie in Figur 4. beschrieben, wird die do-while Schleife beendet. Die Methode int firstSameTargetOfTimelines(...) gibt hier 4/??

$\mathbf{Schritt}$	Spieler 1 Knotenmenge	Spieler 2 Knotenmenge
0.	{ 1 }	{ 2 }
1.	$\{\ 3\ \}$	{ 4 }
2.	$\{5, 6, 7\}$	$\{5, 6, 7\}$

Tabelle 4: Schrittfolge für Figur 5.

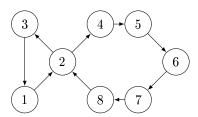
Knoten fünf zurück, da nextSetBit(...) den Knoten mit dem kleinsten Bezeichner gibt. Für die Lösung ist es unerheblich, ob ein oder mehrere Zielknoten gefunden werden, da alle Zielknoten im gleichen Schritt erreicht werden. Daher wird eine Lösung für den Parcours ausgegeben.

```
Ergebnis für Figur5.txt

Der Parcours hat folgende Lösung:
Zielfeld: 5

4 Anzahl an Schritten: 3
Sasha's Weg:
1 -> 3 -> 5
Mika's Weg:
2 -> 4 -> 5
```

 ${\bf Programmausgabe\ Figur\ 5}.$



Figur 6: Unendlicher Parcours

$\mathbf{Schritt}$	Spieler 1 Knotenmenge	Spieler 2 Knotenmenge
0.	{ 1 }	{ 2 }
1.	{ 2 }	$\{ 3, 4 \}$
2.	$\{ 3, 4 \}$	$\{1, 5\}$
3.	$\{1, 5\}$	$\{2, 6\}$
4.	$\{2, 6\}$	$\{3, 4, 7\}$
5.	$\{3, 4, 7\}$	$\{1, 5, 8\}$
6.	$\{1, 5, 8\}$	$\{2, 6\}$
7.	$\{2, 6\}$	$\{3, 4, 7\}$

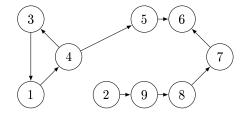
Tabelle 5: Schrittfolge für Figur 6.

Bei Figur 6. handelt es sich um einen Parcours ohne Lösung. Dies ist erkennbar, da beide Spieler sich zeitgleich in ihrer Schrittfolge mit einem vorherigem Schritt wiederholen. Relevant ist hierbei die Abbruchbedingung der Breitensuche in int[][] sameTargetRoute(...). Ohne diese würde es zu einer Endlosschleife kommen. In der if Abfrage in der Schleife, liefert der Aufruf der Methode boolean timelineRepeats(...) ein true in Schritt sieben. Die Knotenmenge {2, 6} von Spieler eins, wiederholt sich hier mit Schritt vier, während sich zeitgleich die Knotenmenge {3, 4, 7} bei Spieler zwei, ebenfalls mit Schritt vier wiederholt. Daher wird hier null zurückgegeben und der Algorithmus beendet.

```
Ergebnis für Figur6.txt
Der Parcours hat keine Lösung!
```

Programmausgabe Figur 6.

Der Graph von Figur 7. führt in eine Sackgasse. Nach Schritt fünf ist es Spieler zwei nicht möglich weiter zu laufen, da es keine erreichbaren Knoten gibt. Die Aufgabenstellung erfordert, dass sich in jedem Schritt beide Spieler bewegen müssen. Da sich beide Spieler nicht auf dem gleichen knoten



Figur 7: Sackgasse Parcours

$\mathbf{Schritt}$	Spieler 1 Knotenmenge	Spieler 2 Knotenmenge
0.	{ 1 }	{ 2 }
1.	$\{ 4 \}$	{ 9 }
2.	$\{\ 3,\ 5\ \}$	{ 8 }
3.	{ 1, 6 }	{ 7 }
4.	$\{ 4 \}$	{ 6 }
5.	$\{\ 3,\ 5\ \}$	{ }

Tabelle 6: Schrittfolge für Figur 7.

befinden (daher der Parcours noch nicht gelößt ist), kann er für ungültig erklärt werden. In int[][] sameTargetRoute(...) wird in der if Abfrage, durch sashaTimeline.get(sashaTimeline.size() - 1).isEmpty() || mikaTimeline .get(mikaTimeline.size() - 1) .isEmpty() geprüft, ob einer der beiden Spieler keine erreichbaren Knoten mehr hat. Hier ist diese Bedingung true womit null zurückgegeben wird.

```
Ergebnis für Figur7.txt

Der Parcours hat keine Lösung!
```

Programmausgabe Figur 7.

Team-ID: 00919

4 Quellcode

```
* Generiert den Graphen aus den Zeilen einer Eingabedatei.
       * Oparam lines Eine String Liste, wo jeder String eine Zeile im Eingabeformat ist.
       * Creturn Den generierten Graphen.
      private static BitSet[] graphFromLines(List<String> lines) {
          int countOfNodes = Integer.parseInt(lines.get(0).split("u")[0]);
          BitSet[] graph = new BitSet[countOfNodes];
          for (int i = 0; i < countOfNodes; i++) {</pre>
              graph[i] = new BitSet(countOfNodes);
          }
12
          List < String > rawArrows = lines.subList(1, lines.size());
          for (String rawArrow : rawArrows) {
14
              int arrowBegin = Integer.parseInt(rawArrow.split("")[0]);
              int arrowEnd = Integer.parseInt(rawArrow.split("")[1]);
16
              graph[arrowBegin - 1].set(arrowEnd - 1);
18
          return graph;
      }
```

Methode graphFromLines

```
\label{label} \{ lst: sameTargetRoute \}
       * Findet eine Route, vom nullten und ersten Knoten,
       * zu einem gemeinsamen Knoten in einer gleichen Anzahl von Schritten.
       * Oparam graph Der Graph, zu dem eine Route vom nullten und ersten Knoten zu einem
      gemeinsamen Knoten gebildet werden soll.
       * Greturn Eine Route zu einem Knoten der vom O. und 1. Knoten in der gleichen Anzahl
       von Schritten erreichbar ist.
      private static int[][] sameTargetRoute(BitSet[] graph) {
          BitSet sashaFirst = new BitSet(graph.length);
          BitSet mikaFirst = new BitSet(graph.length);
          sashaFirst.set(0);
12
          mikaFirst.set(1);
          List < BitSet > sashaTimeline = new ArrayList <> (List.of(sashaFirst));
14
          List <BitSet > mikaTimeline = new ArrayList <> (List.of(mikaFirst));
              sashaTimeline.add(neighbourNodes(sashaTimeline.get(sashaTimeline.size() - 1),
       graph));
              mikaTimeline.add(neighbourNodes(mikaTimeline.get(mikaTimeline.size() - 1),
18
      graph));
              if (sashaTimeline.get(sashaTimeline.size() - 1).isEmpty() || mikaTimeline
                       .get(mikaTimeline.size() - 1)
                       .isEmpty() || timelineRepeats(sashaTimeline, mikaTimeline)) {
                  return null;
              }
          } while (!sashaTimeline.get(sashaTimeline.size() - 1).intersects(mikaTimeline.get
      (mikaTimeline.size() - 1)));
          int target = firstSameTargetOfTimelines(sashaTimeline, mikaTimeline);
          int[][] routes = new int[2][];
          routes[0] = findSingleRouteInTimeline(sashaTimeline, target, graph);
28
          routes[1] = findSingleRouteInTimeline(mikaTimeline, target, graph);
          return routes:
      }
```

 $Methode \ same Target Route$

```
\label{lst:firstSameTargetOfTimelines}
/**

* Vergleicht den jeweils letzten Schritt der Schrittfolgen miteinander

* und gibt den gemeinsamen besuchten Knoten zurück.

*

* @param sashaTimeline Sasha's Zeitleiste

* @param mikaTimeline Mika's Zeitleiste

* @return Der Index im Graphen des gemeinsamen Knotens.

*/

private static int firstSameTargetOfTimelines(List<BitSet> sashaTimeline, List<BitSet

> mikaTimeline) {

BitSet targets = (BitSet) sashaTimeline.get(sashaTimeline.size() - 1).clone();
   targets.and(mikaTimeline.get(mikaTimeline.size() - 1));
   return targets.nextSetBit(0);
}
```

Methode firstSameTargetOfTimelines

```
\label {lst:findSingleRouteInTimeline}
       * Ermittelt den Weg vom Zielpunkt zurück zum Startpunkt entgegengesetzt der
      {\tt Kantenrichtung\ des\ Graphen}\ .
       * ©param timeline Die Zeitleiste der erreichbaren Knoten,
                          von der eine Route zu einem bestimmten Knoten im letzten Zeitpunkt
       der Zeitleiste gebaut werden soll.
       * Oparam target Das Ziel am Ende der Zeitleiste der erreichbaren Knoten, zudem
      eine Route gebaut werden soll.
       * Oparam graph
                       Der Graph aus dem die Zeitleiste der erreichbaren Knoten (und
      dementsprechend auch das Ziel) stammt.
       * Creturn Eine Route zum Ziel in der Zeitleiste.
      private static int[] findSingleRouteInTimeline(List<BitSet> timeline, int target,
      BitSet[] graph) {
          int[] route = new int[timeline.size()];
          steps:
          for (int currentStep = timeline.size() - 1; currentStep > 0; currentStep --) {
14
              route[currentStep] = target;
              BitSet currentNodes = timeline.get(currentStep - 1);
              for (int i = 0; i < graph.length; i++) {</pre>
                   if (currentNodes.get(i)) {
18
                       BitSet arrows = graph[i];
                       if (arrows.get(target)) {
                           target = i;
                           continue steps;
                       }
                  }
24
              }
          route[0] = target;
28
          return route;
      }
```

Methode findSingleRouteInTimeline

```
/**
    * Gibt die Knoten zurück, welche in einem Schritt entlang der Kantenrichtung,
    * von den aktuellen Knoten erreichbar sind.
    *
    * Oparam nodes Die aktuellen Knoten
    * Oparam graph Der Graph, welcher betrachtet wird
    * Oreturn Die Menge der Knoten die in einem Schritt von den gegebenen Knoten erreichbar ist
    */
private static BitSet neighbourNodes(BitSet nodes, BitSet[] graph) {
    BitSet neighbours = new BitSet();
    for (int i = 0; i < graph.length; i++) {
        if (nodes.get(i)) {
            neighbours.or(graph[i]);
        }
    }
    return neighbours;
}</pre>
```

Methode neighbourNodes

```
\label {lst: timelineRepeats}
       * Ermittelt, ob die zwei Zeitleisten sich zu einem Zeitpunkt mit ihrem letzten
      Eintrag wiederholen.
       * Es wird daher festgestellt, ob beide Zeitleisten zu einem vorherigen Zeitpunkt an
      den genau gleichen Knoten waren,
       * wie zum aktuellen Zeitpunkt.
       * \ \mathtt{Oparam} \ \mathtt{sashaTimeline} \ \mathtt{Sasha's} \ \mathtt{Zeitleiste} \ \mathtt{der} \ \mathtt{erreichbaren} \ \mathtt{Knoten}
       * @param mikaTimeline Mika's Zeitleiste der erreichbaren Knoten
       st Oreturn True, wenn die Zeitleisten sich beide zu einem gleichen Zeitpunkt
       * mit dem neuen/letzten Zeitpunkt wiederholen.
      private static boolean timelineRepeats(List<BitSet> sashaTimeline, List<BitSet>
      mikaTimeline) {
           BitSet current = sashaTimeline.get(sashaTimeline.size() - 1);
13
           BitSet repetitions = new BitSet(sashaTimeline.size());
           List < BitSet > timeline = new ArrayList <> (sashaTimeline.subList(0, sashaTimeline.
15
      size() - 1));
           for (int i = 0; i < timeline.size(); i++) {</pre>
               if (timeline.get(i).equals(current)) {
                   repetitions.set(i);
           for (int i = repetitions.nextSetBit(0); i >= 0; i = repetitions.nextSetBit(i + 1)
               if (mikaTimeline.get(mikaTimeline.size() - 1).equals(mikaTimeline.get(i))) {
                    return true;
               }
25
           return false;
      }
```

Methode timelineRepeats