# Algoritmo de Dijkstra: Encontrando Caminhos Mínimos em Grafos Direcionados e Ponderados

## 1 Introdução

O problema de encontrar o caminho mais curto entre dois pontos em um grafo é um problema clássico na ciência da computação, com diversas aplicações em áreas como roteamento de redes, logística e planejamento urbano. Entre os algoritmos mais utilizados para resolver este problema, destaca-se o algoritmo de Dijkstra, desenvolvido pelo cientista da computação holandês Edsger Dijkstra em 1956.

Este artigo tem como objetivo apresentar uma implementação do algoritmo de Dijkstra para encontrar o caminho mínimo em um grafo direcionado e ponderado, além de detalhar as técnicas utilizadas e os resultados obtidos. O artigo também apresenta uma bibliografia completa para aprofundar o conhecimento sobre o tema.

# 2 Explicação Extensiva do Código do Algoritmo de Dijkstra em Python

O código apresentado implementa o algoritmo de Dijkstra em Python para encontrar o caminho mínimo entre dois vértices em um grafo direcionado e ponderado. A seguir, uma explicação detalhada de cada parte do código:

## 1. Definição da Classe Grafo

```
 \begin{array}{c} \text{Listing 1: Definição da classe Grafo.} \\ \textbf{class} \  \, \text{Grafo:} \\ \textbf{def} \  \, \text{\_-init}_{\text{--}} \, (\, s \, \text{elf} \, ) \, ; \\ s \, \text{elf.} G \, = \, \big\{ \big\} \end{array}
```

```
def adicionar_aresta(self, origem, destino, peso):
    if origem not in self.G:
        self.G[origem] = {}
    self.G[origem][destino] = peso
```

- A classe **Grafo** representa a estrutura do grafo.
- O método \_\_init\_\_ inicializa um dicionário vazio self.G para armazenar os vértices e suas arestas.
- O método adicionar\_aresta adiciona uma nova aresta ao grafo. Ele recebe como parâmetros a origem, o destino e o peso da aresta.
  - O método verifica se o vértice de origem já existe no dicionário self.G. Se não existir, cria um novo dicionário vazio para armazenar as arestas desse vértice.
  - Em seguida, adiciona a aresta ao dicionário de arestas do vértice de origem, mapeando o destino para o peso da aresta.

### 2. Função dijkstra

```
Listing 2: Implementação da função dijkstra.

def dijkstra (grafo, inicio, fim):
    dijkstra = {node: float('inf') for node in grafo.G}
    dijkstra [inicio] = 0

predecessores = {node: None for node in grafo.G}

fila = [(0, inicio)]

heapq.heapify(fila)

while fila:
    peso, no = heapq.heappop(fila)

for vizinho, peso_vizinho in grafo.G[no].items():
        distancia = peso + peso_vizinho

if distancia < dijkstra[vizinho]:
        dijkstra[vizinho] = distancia
```

- A função dijkstra implementa o algoritmo de Dijkstra para encontrar o caminho mínimo entre dois vértices em um grafo direcionado e ponderado.
- A função recebe como parâmetros o grafo, o vértice inicial e o vértice final.
- A função retorna uma tupla contendo o caminho mínimo e o custo mínimo do caminho.

## Explicação detalhada da função dijkstra

#### 1. Inicialização

- Cria um dicionário dijkstra para armazenar o custo mínimo para chegar a cada vértice. O valor inicial para todos os vértices é infinito, exceto para o vértice inicial, que é definido como 0.
- Cria um dicionário predecessores para armazenar o vértice predecessor de cada vértice no caminho mínimo.
- Cria uma fila de prioridade fila para armazenar os vértices a serem visitados. A fila é ordenada por peso, com o vértice com menor custo na frente da fila.
- Adiciona o vértice inicial à fila com peso 0.

#### 2. Loop principal

• Enquanto a fila não estiver vazia:

- Remove o vértice com menor custo peso e no da fila.
- Para cada vizinho vizinho do vértice no:
  - \* Calcula a distância distancia para chegar ao vizinho, somando o custo atual peso ao peso da aresta que conecta no a vizinho.
  - \* Se a distância distancia for menor que o custo atual dijkstra[vizinho] para chegar ao vizinho, atualiza o custo dijkstra[vizinho] e o predecessor predecessores[vizinho].

- Atualiza o vértice atual no\_atual para o seu predecessor predecessores [no\_atual].

\* Adiciona o vizinho à fila com a nova distância distancia.

#### 3. Reconstrução do caminho

- Cria uma lista vazia caminho para armazenar o caminho mínimo.
- Define o vértice atual no\_atual como o vértice final.
- Enquanto o vértice atual no\_atual não for None:
  - Adiciona o vértice atual no\_atual à lista caminho.
- A lista caminho conterá o caminho mínimo do vértice inicial ao vértice final, na ordem inversa.

#### 4. Cálculo do custo mínimo

• O custo mínimo para chegar ao vértice final é armazenado na variável dijkstra[fim] após a execução do loop principal.

#### 5. Exemplo de uso

Listing 3: Exemplo de uso da função dijkstra.

```
grafo = Grafo()
grafo.adicionar_aresta('A', 'B', 4)
grafo.adicionar_aresta('A', 'C', 2)
grafo.adicionar_aresta('B', 'C', 1)
grafo.adicionar_aresta('C', 'D', 5)
grafo.adicionar_aresta('D', 'E', 3)

caminho, custo_minimo = dijkstra(grafo, 'A', 'E')
print(f"Caminho m nimo de A para E: {caminho}")
print(f"Custo m nimo : {custo_minimo}")
```

Este exemplo demonstra como utilizar a função dijkstra para encontrar o caminho mínimo entre os vértices 'A' e 'E' no grafo definido. O resultado será impresso no console.

## 3 Descritivo dos Resultados

A implementação do algoritmo de Dijkstra apresentada neste artigo foi testada em diversos grafos com diferentes tamanhos e pesos das arestas. Os resultados obtidos demonstram que o algoritmo é eficiente e preciso, encontrando os caminhos mínimos em tempo computacional razoável para grafos de tamanho moderado.

# 4 Bibliografia

- Cormen, T. H., Leiserson, C. E., Rivest, R. L., & Stein, C. (2009). Algoritmos: Teoria e Prática (3ª ed.). Rio de Janeiro: Elsevier.
- Dijkstra, E. W. (1959). A note on two problems in connexion with graphs. *Numerische Mathematik*, 1(1), 269-271.
- Sedgewick, R., & Wayne, K. (2011). *Algorithms* (4ª ed.). Addison-Wesley.
- Kleinberg, J., & Tardos, É. (2005). Algorithm Design. Pearson.