Grundlagen der Informatik

Martin Schmidli

30. Januar 2014

Inhaltsverzeichnis

1	Ein	führung	4
	1.1	Lizenzen und Patente	4
	1.2	Syntax und Semantik	4
	1.3	Analog vs Digital	4
	1.4	Daten und Informationen	5
	1.5	Definition Computer	5
	1.6	Programmiersprachen & Algorithmen	5
2	Zah	lensysteme	6
	2.1	Dezimalsystem	6
		2.1.1 Umwandlung Basis n zu Basis 10	7
		2.1.2 Umwandlung Basis 10 zu Basis n	7
		2.1.3 Umwandlung von Basis m zu Basis n	7
	2.2	Hexadezimales System	8
	2.3	Binärsystem	8
	2.4	Umwandlung Hexadezimal und Binär	9
	2.5	Negative Zahlen im Binärsystem	9
	2.6		10
	2.7		11
		2.7.1 Flags	11
	2.8	Zeichenspeicherung	13
3	Dig	italtechnik	14
	3.1		$\frac{14}{14}$
	3.2		15
	3.3	0	15
	3.4	V	16
	3.5	1 1	16
	3.6	1	17
	3.7		17
			17
			18
			18
	3.8		19
	3.9	v v	20
	2 10	v	า 1

4	Con	nputerarchitektur 23
4	4.1	Von-Neumann Architektur
	4.2	CPU
		4.2.1 ALU (Arithmetic Logic Unit)
		4.2.2 CU (Control Unit)
		4.2.3 Clock
	4.3	Register
		4.3.1 Instruction Pointer (IP)
		4.3.2 Adress-Register (AR)
		4.3.3 Instruktionsregister (IR)
		4.3.4 Accumulator / Prozessor Register
	4.4	Memory (Programm-/Datenspeicher)
	4.5	Bussystem
	4.6	Instruction Set
	4.7	Instruction Execution Cycle
	1.,	Institution Execution Cycle
5	6502	2 Assemblersprache 28
	5.1	Die 6502 Architektur
	-	5.1.1 Register des 6502
	5.2	Logische / Arithmetische Operationen
	5.3	Memory Transfers
	5.4	Addressing Modes
	0.4	5.4.1 Accumulator
		5.4.2 Immediate
		o de la companya de
		5.4.4 Relative
		5.4.5 Zero-Page
		5.4.6 Indirect
		5.4.7 Absolute Indexed Addressing
		5.4.8 Indexed Zero Page Addressing
		5.4.9 Indexed Indirect Addressing (Indirect, X)
		5.4.10 Indirect Indexed Addressing (Indirect), Y
	5.5	Conditional Jumps
		5.5.1 Conditional Jump x86 Spezifisch
	5.6	Stack
		5.6.1 PHA: Push Akku Value on Stack
		5.6.2 PHP: Push Programcounter Value on Stack
		5.6.3 PLA: Pop Data from Stack, store it in Akku
		5.6.4 Endian
	5.7	Subroutines
	• • •	5.7.1 JSR
		5.7.2 RTS
		• • • • • • • • • • • • • • • • • • • •
6	Die	Programmiersprache C 38
	6.1	Variablen
	6.2	Pointers
		6.2.1 Einfaches Dereferenzieren
		6.2.2 Doppeltes Dereferenzieren
	6.3	Nutzen von Pointern

7	Tab	les	50
		6.8.1 Beispiele	49
	6.8	Operator Precedence	48
	6.7	Listen	46
	6.6	Speichersegmente	45
	6.5	Dynamische Speicherallozierung/ Dynamic Memory Allocation	43
	6.4	Arrays	42

Kapitel 1

Einführung

1.1 Lizenzen und Patente

Unter einer Lizenz versteht man ein Gebrauchsrecht. Wenn Software gekauft wird, so wird ein Gebrauchsrecht für diese Software erworben. Es gibt verschiedene Arten von Lizenzen, z.B:

- 1. Open Source Lizenzen, z.B. GNU GPL
- 2. Closed Source Lizenzen, z.B. EULA (End User License Agreement)

Während die Closes Source Lizenzen in der Regel Verbote enthalten (Kopiern verboten, abändern verboten etc.), machen die Open Source Lizenzen auf die Rechte aufmerksam (Kopieren, abändern, verteilen erlaubt etc.).

Beide Arten von Lizenzen verfolgen unterschiedliche Businessmodelle. Bei Closed Source Lizenzen will man die Kunden mittels proprietären Formaten längerfristig an ihre Produkte binden. Das Closed Source Businessmodel ermöglicht einigen wenigen Anbietern einen grossen Reichtum zu erlangen. Bei Open Source kann sich hingegen nur der beste behaupten.

1.2 Syntax und Semantik

Die Syntax steht für die Struktur, die Semantik für die Funktion. Die Struktur eines Buches beispielsweise, besteht aus dem Inhaltsverzeichnis, dem Prolog, den Kapiteln, einer bestimmten Sprache etc. Die Funktion ist die Informationsübermittlung. Bei einem chinesischen Buch erkennt man zwar die Struktur, allerdings kann man den Inhalt nicht verstehen.

Eine sogenannte Strukturanalyse in einem Code ist daher immer einfach - eine Funktionsanalyse hingegen benötigt sehr viel Zeit.

1.3 Analog vs Digital

Analog bedeutet soviel wie ein zustandsloses (stufenloses) System. Im Gegensatz dazu besitzt ein digitales Signal Zustände/Stufen. Beispielsweise gibt es zwischen den Zuständen 0 und 1 keine weitere Abgrenzung, während es in der analogen Welt unendlich viele Zwischenstufen gibt, z.B. 0.1, 0.00123 etc.

1.4 Daten und Informationen

Im Gegensatz zu Daten benötigen Informationen einen Kontext. Reine Daten ohne Kontext können kaum interpretiert werden.

1.5 Definition Computer

Ein Computer ist ein abstrakter Begriff. Die Implementation kann auf verschiedene Arten passieren, beispielsweise analog, digital, elektrisch, mechanisch.

Alan Turing (1912 - 1954) definierte einen Computer als

"Maschine zur Manipulation von Zeichen"

1.6 Programmiersprachen & Algorithmen

Dem Computer sind lediglich die Zustände 0 und 1 bekannt. Die Sprache eines Computers - auch Maschinencode - genannt, besteht somit ebenfalls nur aus 0 und 1 und ist für Menschen nicht lesbar. Jeder Prozessor besitzt daher eine eigene Sprache - genannt Assemblersprache - welche bestimmten Binärcodes einen Befehl zuordnen.

Hochsprachen sind abstrahierte Sprachen, welche dem Programmierer viele Probleme abnehmen, beispielsweise die Speicherallozierung, Schleifen etc.

Ein Algorithmus beschreibt einen Lösungsweg, ein Programm ist die Implementation eines Algorithmus.

Kapitel 2

Zahlensysteme

Zahlen repräsentieren Werte.

2.1 Dezimalsystem

Das Dezimalsystem besitzt zur Darstellung einer Zahl 10 verschiedene Ziffern; man spricht dabei auch von der Ziffermenge:

$$A = \{0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9\}$$

Unser Zahlensystem ist ein sogenanntes Stellenwertsystem - auch bekannt als ein ein positionelles System - das heisst, die Position einer Ziffer bestimmt deren Wert. Beispielsweise besteht die Zahl 5072 aus den folgenden Ziffern:

Ziffer	Position	Stellenwert	Exponent
5	Tausender	1000	10^{3}
0	Hunderter	100	10^{2}
7	Zehner	10	10^{1}
2	Einer	1	10^{0}

Wir sehen, dass die Zahl 5072 eigentlich die Summe aller Ziffern multipliziert mit dem Stellenwert ist:

$$5 \cdot 1000 + 0 \cdot 100 + 7 \cdot 10 + 2 \cdot 1$$

oder in Exponentenschreibweise:

$$5 \cdot 10^3 + 0 \cdot 10^2 + 7 \cdot 10^1 + 2 \cdot 10^0$$

Der Exponent zeigt dabei die Position an (Position 0 bis Position 3). Allgemein formuliert:

$$a_n \cdot 10^n + a_{n-1} \cdot 10^{n-1} + ... + a_1 \cdot 10^1 + a_0 \cdot 10^0$$

oder mit dem Summenzeichen (Sigma):

$$\sum_{i=0}^{n} \mathbf{a}_{i} \cdot 10^{i} \text{ wobei } a_{i} \in \{0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9\}$$

2.1.1 Umwandlung Basis n zu Basis 10

Um eine Zahl einer beliebigen Basis n in das Dezimalsystem umzurechnen, nutzen wir die Eigenschaften von positionellen Zahlensystemen, sprich, wir berechnen die Summe aller Produkte aus der jeweiligen Ziffer mit dem Wert ihrer Stelle (Basis index):

Basis:
$$n$$

Ziffernmenge: $a_i \in \mathbb{Z}_n$

$$a_m a_{m-1} a_{m-2} \dots a_2 a_1 a_0 = a_m \cdot n^m + a_{m-1} \cdot n^{m-1} + \dots + a_1 \cdot n^1 + a_0 \cdot n^0$$

= $\sum_{i=0}^m a_i \cdot n^i$ wobei $a_i \in \mathbb{Z}_n$

Beispiel 1. Wir möchten die Zahl 325₇ (7 kennzeichnet das Zahlensystem der Zahl, in diesem Beispiel das 7er System) in das Dezimalsystem umwandeln:

$$325_7 = \mathbf{3} \cdot 7^2 + \mathbf{2} \cdot 7^1 + \mathbf{5} \cdot 7^0$$

$$= \mathbf{3} \cdot 49 + \mathbf{2} \cdot 7 + \mathbf{5} \cdot 1$$

$$= 147 + 14 + 5$$

$$= 166$$

2.1.2 Umwandlung Basis 10 zu Basis n

Um eine Zahl von Basis 10 zu Basis N umzuwandeln, nutzen wir die Divisionsmethode (auch Modulo-Methode genannt). Dabei wird die umzuwandelnde Zahl im Dezimalsystem kontinuierlich mit der Basis dividieren. Wir zeigen dies anhand des folgenden Beispieles.

Beispiel 2. Wir wollen die Zahl 33₁₀ als eine Zahl mit Basis 3 schreiben.

$$33:3 = 11 Rest 0$$
 $11:3 = 3 Rest 2$
 $3:3 = 1 Rest 0$
 $1:3 = 0 Rest 1$

Wir hören auf, sobald das Resultat 0 ergibt. Das Resultat lesen wir aus den Modulo-Werten von unten nach oben (in diesem Beispiel $33_{10} = 1020_3$).

Wir dividieren die umzuwandelnde Zahl durch die zu erreichende Basis und schreiben den Rest in eine separate Spalte. Anschliessend wiederholen diese Schritte, bis wir als Resultat 0 erhalten.

2.1.3 Umwandlung von Basis m zu Basis n

Wir berechnen immer zuerst den Wert im Dezimalsystem und rechnen anschliessend mit der Divisionsmethode in die neue Basis um.

Basis n \rightarrow Basis 10 \rightarrow Basis m

2.2 Hexadezimales System

Das Hexadezimal System besteht aus 16 Ziffern und gehört in der Informatik zusammen mit dem Binärsystem zu den wichtigsten Zahlensystemen.

Basis: 16
Ziffernmenge:
$$a_i \in \{0, 1, 2, ..., 8, 9, A, B, C, D, E, F\}$$
 (2.1)

$$a_{n}a_{n-1}a_{n-2}...a_{2}a_{1}a_{0}$$

$$= a_{n} \cdot 16^{n} + a_{n-1} \cdot 16^{n-1} + ... + a_{1} \cdot 16^{1} + a_{0} \cdot 16^{0}$$

$$= \sum_{i=0}^{n} a_{i} \cdot 16^{i} \text{ wobei } a_{i} \in \{0, 1, 2, ..., D, E, F\}$$

$$(2.2)$$

Beispiel 3.

$$A5_{16} = 0xA5 = 10 \cdot 16^{1} + 5 \cdot 16^{0}$$
$$= 165 \tag{2.3}$$

2.3 Binärsystem

Der Computer speichert Daten als eine Sammlung von elektronischen Ladungen (on oder off, true oder false). Das Binärsystem besitzt somit lediglich zwei Ziffern zur Darstellung dieser zwei Zustände:

$$A = \{0, 1\}$$

Jede Ziffer entspricht damit einem **Bit** als einen Platzhalter für eine 0 oder eine 1. Das erste Bit besitzt den höchsten Wert und wird daher auch als "Most Significant Bit" bezeichnet, während das letzte Bit das "Least Significant Bit" genannt wird.

2.4 Umwandlung Hexadezimal und Binär

Binäre Werte und hexadezimale Werte formen wir direkt um, analog folgender Tabelle:

Dezimal	Binär	Hexadezimal		
0	0000	0x00	-	
1	0001	0x01		
2	0010	0x02		
3	0011	0x03		
4	0100	0x04		
5	0101	0x05		
6	0110	0x06		
7	0111	0x07		(2
8	1000	0x08		
9	1001	0x09		
10	1010	0x0A		
11	1011	0x0B		
12	1100	0x0C		
13	1101	0x0D		
14	1110	0x0E		
15	1111	0x0F		

2.5 Negative Zahlen im Binärsystem

Während wir zur Darstellung von negativen Zahlen im Dezimalsystem die Ziffermenge um das Minus-Symbol erweitern können, ist dies im Binärsystem so nicht möglich. Stattdessen kann das MSB einer binären Zahl das Vorzeichen (engl. "Sign") der Zahl bestimmen: 1 steht für negative, 0 für positive Zahlen. Wir nutzen ausserdem das sogenannte Zweierkomplement um die Zahlen umzuwandeln. Das Zweierkomplent wird aus einer beliebigen binären Zahl berechnet, indem man jede Ziffer invertiert und anschliessend 1 dazu addiert:

Beispiel: Wir möchten die Zahl 0010_2 bzw. 2_{10} in eine negative Binärzahl verwandeln:

Zweierkomplement
$$(0010)$$

= 1101

Nun addieren wir 1 zum Resultat:

$$1101 + 1$$
= 1110

Wird im Speicher ein Bereich von 4-Bit betrachtet, beispielsweise 1110, so entsprechen diese Daten je nach Interpretation/Kontext einer anderen Information:

Unsigned-Interpretation

$$1110$$
= $1 \cdot 2^3 + 1 \cdot 2^2 + 1 \cdot 2^1 + 0 \cdot 2^0$
= 14_{10}

 ${\bf Signed\text{-}Interpretation}$

Zweierkomplement(1110) = 0010
=
$$0 \cdot 2^3 + 0 \cdot 2^2 + 1 \cdot 2^1 + 0 \cdot 2^0$$

= -2

Weitere Zahlen:

Unsigned interpretation		Signed interpretation
0	0000	0
1	0001	1
2	0010	2
3	0011	3
4	0100	4
5	0101	5
6	0110	6
7	0111	7
8	1000	-8
9	1001	-7
10	1010	-6
11	1011	-5
12	1100	-4
13	1101	-3
14	1110	-2
15	1111	-1

Dadurch, dass für das Vorzeichen ein Bit benötigt wird, reduziert sich der Wertebereich (Range) einer Zahl entsprechend:

$$-2^{n-1}, ..., 0, ..., 2^{n-1} - 1$$

Der Wertebereich reicht somit für eine positive Zahl weniger als für negative.

2.6 Speichereinheiten

Die Standard Speichereinheit in einem Computer ist ein Byte. Ein Byte enthält 8 Bit. Diese Zahl ist besonders historisch bedingt. Mit der Entwicklung der Computerarchitekturen, wurden immer grössere Einheiten eingeführt:

$$1 \text{ byte} = 8 \text{ bit}$$
 $1 \text{ word} = 16 \text{ bit}$
 $1 \text{ doubleword} = 32 \text{ bit}$
 $1 \text{ quadword} = 64 \text{ bit}$

Datentyp	Range	Datentyp	Range
Unsigned byte	0 bis 255	Signed byte	-128 bis +127
Unsigned word	0 bis 65′535	Signed word	-32'768 bis +32'767
Unsigned doubleword	0 bis 4'294'967'295	Signed doubleword	-2'147'483'648 bis $+2'147'483'647$

2.7 Binäraddition

Wenn zwei binäre Zahlen addiert werden sollen, geschieht dies Bit für Bit, beginnend mit dem LSB. Für die Addition zweier Bits gibt es 4 Möglichkeiten:

$$\begin{array}{c|cc}
0+0=0 & 0+1=1 \\
1+0=1 & 1+1=10
\end{array}$$

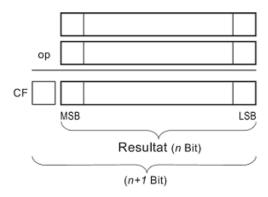
Der Wert von 1+1=10 übersteigt offensichtlich den Wertebereich eines Bits und wird Carry (Übertrag) genannt und wird zur Addition der nächsthöheren Stelle mitgenommen.

Beispiel: 6 + 10 = 16

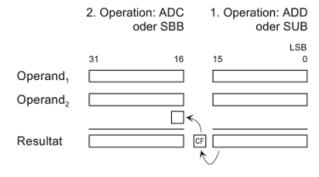
2.7.1 Flags

Um herauszufinden, ob das angezeigte Resultat einer Rechnung stimmt, setzt der Prozessor sogenannte Flags.

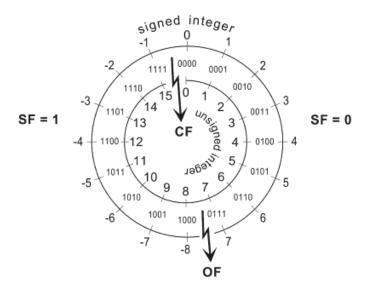
Das Carry-Flag wird gesetzt, wenn das Resultat einer unsigned Rechnung nicht stimmt, d.h. wenn das korrekte Resultat grösser der maximal darstellbaren Zahl ist.



Das Carryflag wird auch genutzt, um Additionen grosser Binärzahlen in mehrere Teilschritte aufzuteilen.



Das **Overflow-Flag** wird gesetzt, wenn bei einer arithmetischen Operation mit signed-Zahlen das Resultat entweder kleiner der minimal darstellbaren Zahl ist oder grösser der maximal darstellbaren Zahl.



Allgemein stellen wir eine Addition wie folgt dar:

Nun finden wir für das Carry-Flag, bzw. das Overflow-Flag folgende Regeln:

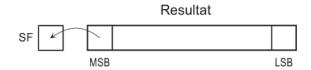
	Addition	Subtraktion
Carry-Flag	C_{n+1}	$\neg C_{n+1}$
Overflow-Flag	$(a_n \wedge b_n \wedge$	$(\neg c_n) \lor (\neg a_n \land \neg b_n \land c_n)$

Eine einfach zu merkende Regel für das Overflow-Flag:

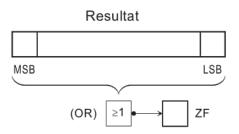
Bei <u>Signed-Zahlen</u>: Das Flag wird gesetzt, wenn aus einer Addition zweier positiver Zahlen eine negative folgt oder umgekehrt.

Bei Unsigned-Zahlen: Das Flag wird gesetzt, wenn das Carry des MSB 1 ist.

Das **Sign-Flag** entspricht dem höchstwertigen Bit des Resultats. Es wird zwar immer berechnet, macht jedoch nur bei vorzeichenbehafteten Operanden einen Sinn.



Das **Zero-Flag** zeigt an, ob das Resultat einer Operation null ist. Da die Null bei Zahlen mit und ohne Vorzeichen gleich dargestellt wird, ist keine Unterscheidung nötig. Das Zero-Flag wird aus der invertierten Oder-Verknüpfung (NOR) aller Bits des Resultates gebildet.



2.8 Zeichenspeicherung

Man mag sich nun fragen, wie z.B. Buchstaben gespeichert werden können. Dazu werden sogenannte Character Sets benutzt, welche ein Zeichen einer Zahl zuordnen. Bis vor wenigen Jahren wurden dafür nur 8 Bit benutzt. Wegen der grossen Vielfalt an Sprachen wurde dann der 16-Bit Unicode Set eingeführt.

Wenn wir im Speicher nun ein Byte mit dem dezimalen Wert 65 finden, so entspricht dieser in Binärschreibweise 01000001. Ein bestimmtes Programm würde dies nun vermutlich in hexadezimaler Schreibweise als 41 ausgeben. Der Grafikkartentreiber hingegen würde stattdessen den Buchstaben A anzeigen, denn 65 entspricht dem ASCII Code für den Buchstaben A.

Kapitel 3

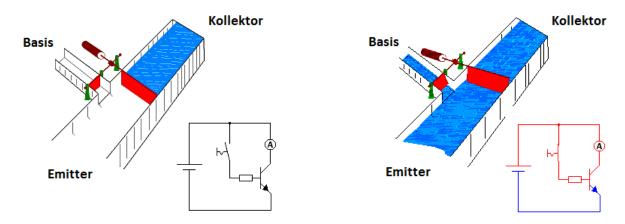
Digitaltechnik

3.1 Transistoren

Ein Transistor (kurz für **trans**fer res**istor**) ist ein nicht lineares Schaltelement (=Schaltung) und ermöglicht es, mit Strom einen weiteren Strom zu steuern, ohne dass dabei mechanische Bewegungen ausgeführt werden müssen.



Durch eine kleine Kontrollspannung wird dabei der Stromfluss de- bzw. aktiviert.



Die Zustände lassen sich mit einer Wahrheitstabelle darstellen:

a	b	$a \wedge b$
0	0	0
0	1	0
1	0	0
1	1	1

Das <u>Moorsche Gesetz</u> besagt, dass sich die Komplexität (= Anzahl Transistoren) integrierter Schaltkreise regelmässig verdoppelt. Je nach Quelle werden 18 oder 24 Monate als Zeitraum genannt. Daraus ergibt sich ein schneller technische Fortschritt. Nach der mechanischen und elektrischen Steuerung von Strömen, fehlt uns heute die Möglichkeit, einen Strom mit Licht steuern zu können. Ein solcher Licht-Transistor würde es ermöglichen, extrem schnelle Supercomputer zu bauen. Die ETH hat in diesem Bereich erste Fortschritte erzielt, allerdings sind diese Transistoren noch weit von einer praktischen Nutzung entfernt.

3.2 Logische Gatter

Unter einem logischen Gatter versteht man ein aus Transistoren realisiertes Element, mit welchem logische Operationen implementiert werden.

Funktion	IEC-Symbol	ANSI-Symbol	Boolsche Formel
AND	A — & — Y	А	$Y = A \wedge B$
OR	A — ≥1 B — Y	A — out	$Y = A \vee B$
NOT	A — 1 0— Y	A—out	$Y = \neg A$
NAND	A — & D—Y	A out	$Y = \neg(A \land B)$
XOR	A ==1 =1 Y	A — out	$Y = A \veebar B$

3.3 only-NAND

Es ist möglich, sämtliche logischen Gatter ausschliesslich mit NAND Gattern zu realisieren.

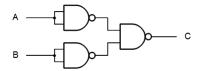
NOT Implementierung mit NAND-Gattern:



AND Implementierung mit NAND-Gattern:

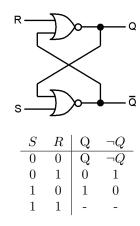


OR Implementierung mit NAND-Gattern:



3.4 RS-Flipflop

Ein RS-Flipflop (auch "Latch" genannt) ist eine logische Schaltung, mit welcher sich 1 Bit speichern lässt.



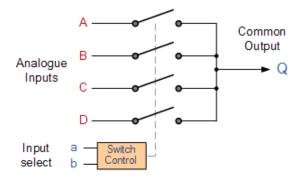
Wenn wir das RS-Flipflop genauer untersuchen, so erkennen wir vier verschiedene Zustände:

- S = 0 und R = 0: In diesem Zustand zeigen die Ausgänge den gespeicherten Wert des Flipflops an, es gibt keine Veränderung der Ausgangswerte.
- S = 1 und R = 0: In diesem Zustand wird das Flipflop, bzw. der Ausgang Q des Flipflops auf 1 gesetzt. Der Ausgang $\neg Q$ entspreched auf 0.
- S = 0 und R = 1: In diesem Zustand wird das Flipflop auf 0 gesetzt. Das bedeutet, dass der Ausgang Q auf 0 gesetzt wird.
- S = 1 und R = 1: Illegaler (nicht definierter) Zustand, da es hier eine Race-Condition gibt.

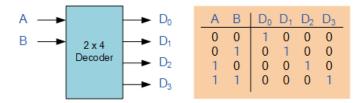
RS-Flipflops werden beispielsweise bei statischen RAM (SRAM) eingesetzt, da sie sehr schnell sind. Bei einer CPU werden solche Latches beispielsweise für den internen Cache oder die Register eingesetzt.

3.5 Multiplexer

Ein Multiplexer (kurz MUX) ist eine Selektionsschaltung, mit der aus einer Anzahl von Eingangssignalen eines ausgewählt und an den Ausgang durchgeschaltet werden kann. Sie sind vergleichbar mit den früheren Telefonschaltzentralen.

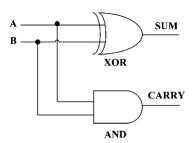


3.6 Decoder



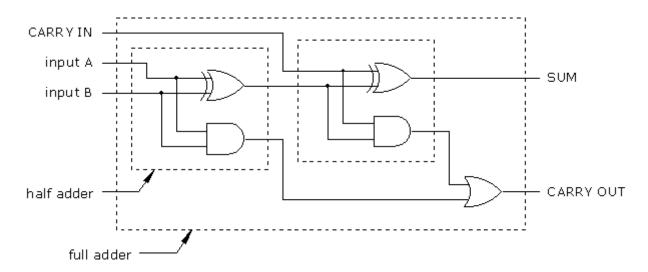
3.7 Arithmetische Schaltungen

3.7.1 Halbaddierer



Ein Halbaddierer ist eine aus logischen Gattern gebaute logische Schaltung, mit welcher sich zwei Bits addieren lassen. Zusätzlich zum Resultat in Form des Summenbits (0 oder 1) , wird das Carry-Bit ausgegeben, falls die Addition zu einem Übertrag führt.

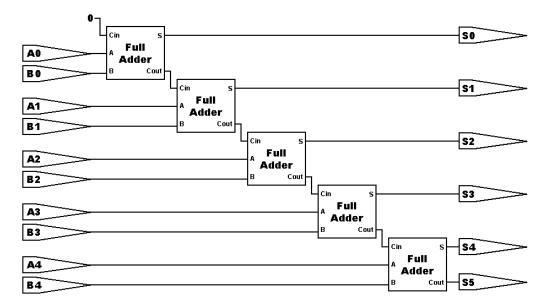
3.7.2 Volladdierer



Beim Volladdierer handelt es sich um einen Halbaddierer, bei dem zusätzlich das Carry-Bit der vorhergegangenen Addition mitberücksichtigt wird. Zur Implementierung werden meist zwei Halbaddierer verbunden. Mit Volladdierern lassen sich also auch mehrstellige Binärzahlen addieren. Bei der ALU (Arithmetic Logic Unit), einem wichtigten Bestandteil des Prozessors, werden mehrere Volladdierer hintereinander geschaltet, um genau dies zu erreichen.

3.7.3 n-Bit Addierer

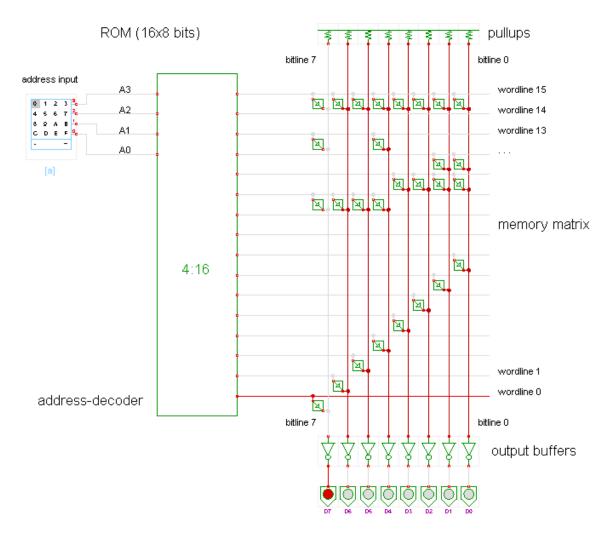
Durch Hinternanderreihung mehrerer Volladdierer, können wir auch mehrstellige Bit-Zahlen addieren:



3.8 Read-only memory

Read-only memory (ROM) ist ein nicht beschreibbarer Speicher, der aus folgenden Komponenten besteht:

- Address-Decoder: Durch einen Decoder können mit einer 4-bit Adresse 16 Zeilen angesprochen werden.
- Memory-Matrix: In jeder der 16 Zeilen stehen 8-Bit zur Speicherung von Werten zur Verfügung.



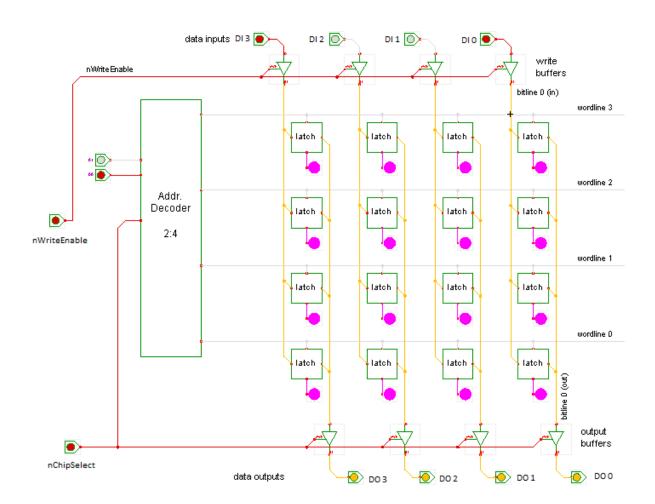
Die vertikale Dimension bzw. die Anzahl Zeilen kann erhöht werden, erfordert dann aber eine Erweiterung des Addressdecoders. Alternativ kann auch die horizontale Dimension, die Wortbreite, unabhängig davon erhöht werden. Damit können pro Zeile mehr Bits gespeichert werden.

Die einzelnen Bits werden beim ROM durch Sicherungen realisiert, welche bei der Produktion

wahlweise durchgebrannt werden, um damit die Werte 0 bzw. 1 zu repräsentieren. Ein nachträgliches Ändern des Speicherinhaltes ist somit nicht möglich. ROMs werden heute nur noch selten eingesetzt und wurden grösstenteils durch PROM (Programmable ROM), EPROM (Erasable Programmable ROM) oder EEPROM (Electrically Erasable Programmable ROM) ersetzt.

3.9 Random-access memory

Im Gegensatz zum ROM, ist der RAM Speicher beschreibbar. RAM besitzt also zusätzlich zu der Memory-Matrix und dem Address-Decoder einen Output Puffer. Mittels eines nWriteEnable Schalters wird bestimmt, ob wir lesen oder schreiben wollen. Mit dem Chipselect Schalter kann der gesamte Chip deaktiviert werden (weder schreiben noch lesen ist mehr möglich).



Generell können wir bei RAM zwischen zwei verschiedenen Arten unterscheiden:

• Statisches RAM (SRAM): Statisches RAM wird mit Transistoren (Latches) realisiert. Dadurch ist SRAM sehr schnell, aber auch sehr teuer und benötigt im Gegensatz zum dynamischen RAM relativ viel Platz.

• Dynamisches RAM (DRAM): Dynamisches RAM ist mit Kondensatoren aufgebaut. Die Information wird als elektrische ladung im Kondensator gespeichert. Von Vorteil sind hier die tiefen Produktionskosten und die grosse Dichte die erreicht werden kann. Dafür ist DRAM im Vergleich mit SRAM relativ langsam und erfordert einen regelmässigen Refresh der Speicherzellen.

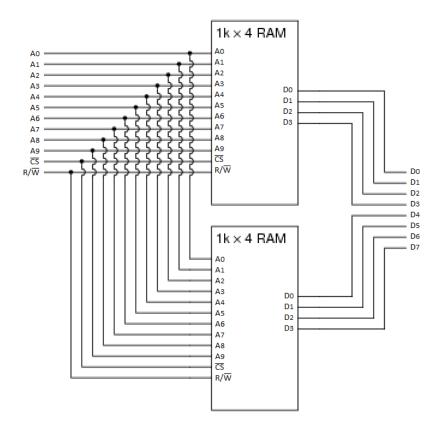
3.10 Speichergrösse

Aus der Bezeichnung eines Memorychips kann üblicherweise die Datenmenge bestimmt werden. Ein 16x8 RAM besitzt 16 Adressen (die mit einem 4 Bit Adressbus und einem 4:16 Decoder angesprochen werden können) und einen Datenbus (Wortlänge) von 8 Bit. Daraus ergibt sich eine Speichergrösse von 128 Bit.

Ein 1k x4 RAM hat 1024 Adressen mit je 4 Bit. Um diese 1024 Adresse anzusprechen, wird ein 10 Bit Adressbus benötigt.

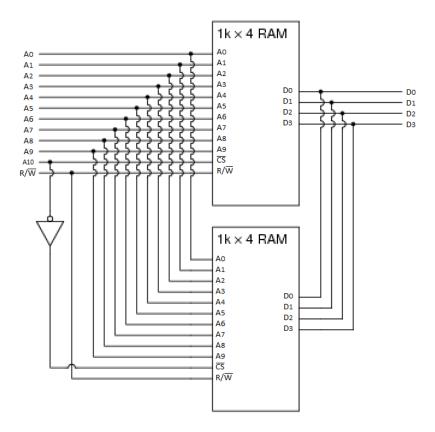
Einzelne RAM Chips können auf zwei verschiedene Wege miteinander verbunden werden, um die Speichergrösse zu erhöhen:

1. Erhöhung der Wortlänge



Durch Verdoppelung des Adressbuses, verdoppelt sich die Wortlänge (Die Datenmenge pro Adresse).

2. Erhöhung der Adressbreite

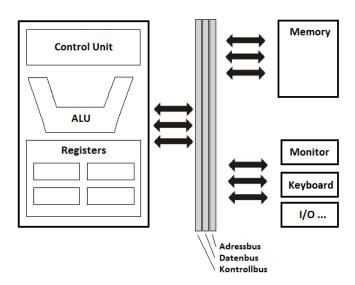


Bei dieser Variante wird der Adressbus verdoppelt, indem ein Bit hinzukommt, welches lediglich den Chipselect beider Memorychips steuert.

Kapitel 4

Computerarchitektur

4.1 Von-Neumann Architektur



Die Von-Neumann Architektur ist ein Referenzmodell für den Aufbau eines Computers, wonach ein Rechner aus folgenden Komponenten besteht:

- CPU Die zentrale Einheit bestehend aus der ALU, welche Rechenoperationen und logische Verknüpfungen ausführt und der Control Unit, welche die Maschinenbefehle interpretiert und ausführt.
- Memory Speichert sowohl Programme als auch Daten
- I/O Units Steuern Ein- und Ausgabe von Daten zum Anwender (Tastatur, Maus, Bildschirm) und anderen Systemen.

4.2 CPU

Die CPU (Central processor unit) besteht aus folgenden Komponenten:

4.2.1 ALU (Arithmetic Logic Unit)

Die ALU führt arithmetische und logische Operationen wie die Addition, die Subtraktion und logische Operationen wie AND, OR und NOT durch. Die ALU ist mit den Registern und über den Datenbus mit dem Memory verbunden. Das Resultat wird an das Ziel-Register bzw. an den Speicher weitergeleitet. Die ALU hält für die Control-Unit einige Flags (Indikatoren) bereit, an denen die CU erkennen kann, wie die Operation verlaufen ist (Überlauf, Gleichheit usw.)

4.2.2 CU (Control Unit)

Die CU koordiniert den Ablauf der Schritte der Befehlsausführung. Sie holt, interpretiert und exekutiert eine Instruktion nach dem anderen.

4.2.3 Clock

Jede Operation der CPU und des System Bus wird durch die interne Clock synchronisiert, die zu einer konstanten Rate einen Takt vorgibt. Die grundlegendste Zeiteinheit im Computer ist somit ein Machine Cycle. Die Taktrate der CPU gibt an, wie viele Machine Cycles sie pro Sekunde vorgibt: 1 GHz entspricht 1 Mrd. Cycles pro Sekunde. Ein Machine Cycle dauert somit 1 Nanosekunde. Ein Maschinenbefehl benötigt mindestens einen Cycle, einige jedoch bis zu 50 (z.B. multiply). Befehle, welche Zugriff auf den Arbeitsspeicher verlangen, haben oft leere Cycles (sogenannte Wait states), weil sich die Geschwindigkeit der CPU von der des System Bus und des Speichers unterscheidet.

4.3 Register

Register sind sehr schnelle RAM (SRAM) Bausteine, die bedeutend schneller als das normale Memory benutzt werden können, da sie sich direkt in der CPU befinden.

4.3.1 Instruction Pointer (IP)

Der IP enthält die Speicher-Adresse der Instruktion, die als nächstes zu holen (fetch) und auszuführen (execute) ist. Er wird jeweils nachgeführt (inkrementiert) um soviele Bytes, wie soeben herbeigeschafft wurden. Es ist auch möglich, mit Sprunganweisungen eine komplett andere Speicheradresse zu setzen, die als nächstes zu holen und auszuführen ist.

4.3.2 Adress-Register (AR)

Das AR enthält die Adresse der zu holenden Instruktion oder die Adresse der zu lesenden oder zu schreibenden Daten.

4.3.3 Instruktionsregister (IR)

Das IR enthät in der Fetch Phase die als nächstes auszuführende Instruktion und behält diese bis ans Ende der Ausführung. Das IR hat eine Kapazität, die der längsten aller Instruktionen entspricht. Bei kürzeren Instruktionen werden überzählige Bytes ignoriert.

4.3.4 Accumulator / Prozessor Register

Register wie EAX, BAX etc. werden zur temporären Speicherung von Daten / Adressen genutzt. Sie sind oft Quelle bzw. Ziel von arithmetischen oder logischen Operationen. Der Zugriff ist bedeutend schneller als auf die Daten im Speicher, da sie direkt im CPU Chip implementiert sind, dafür ist deren Anzahl und Speicherplatz beschränkt.

4.4 Memory (Programm-/Datenspeicher)

Der Programm-/Datenspeicher wird zwar oft als Teil des Prozessorsystems betrachtet und ist intensiv daran beteiligt, allerdings ist er nicht Bestandteil der CPU. Sowohl Programme als auch Daten werden im gleichen Baustein gespeichert. Der Programm-Speicher enthält die Programminstruktionen, welche von der CPU fortlaufend geholt und ausgeführt werden. Der Datenspeicher enthält die Plätze für die Variablen, auf welche die Programme zugreifen.

4.5 Bussystem

Die Komponenten sind über ein Bussystem verbunden, welches aus folgenden Komponenten besteht:

- Adressbus Beinhaltet 8, 16, 32 oder 64 Leitungen (Bit) zur Adressierung des zu lesenden bzw. schreibenden Speichers. Bei einem 32-Bit Datenbus können 2³2 Speicherzellen (bei 8 Bit pro Zelle entspricht dies ungefähr 4 Gigabyte), die maximal direkt adressiert werden können.
- Datenbus Transportiert Daten zwischen den einzelnen Komponenten. Die Bezeichnung "32-Bit" oder "64 Bit" CPU bezieht sich üblicherweise auf die Breite des Datenbuses.
- Steuerbus Übernimmt die Kontrolle des Bussystems. Unter anderem wird die Lese-/Schreibsteuerung (Richtung des Databuses) auf dem Steuerbus übertragen.

4.6 Instruction Set

Jede CPU besitzt ein sogenanntes Instruction Set - eine Sammlung verschiedener Instruktionen zu deren Programmierung, beispielsweise das Laden eines Wertes aus dem Speicher in ein Register oder das Addieren zweier Zahlen. Da der Prozessor jedoch nur die 0 und die 1 versteht, müssten Programmierer die CPU theoretisch durch sinnvolle Zeichenfolgen wie 1010100111111111 programmieren. Damit die Programmierer stattdessen mit symbolischen Bezeichnungen arbeiten können, hat die Control Unit Zugriff auf eine "Zuordnungstabelle", in welcher z.B. dem Code 10101001 bzw. seiner hexadezimalen Entsprechung (Opcode) A9 ein sogenannter Mnemonic Code zugeordnet, hier beispielsweise LDA, welcher die CPU zum Laden eines Wertes anweist.

Abstrakt	Mnemonic	Opcode	Maschinencode
Laden des Wertes 255 in ein Register	LDA #\$FF	A9 FF	10101001 11111111

4.7 Instruction Execution Cycle

Ein Maschinencode Befehl kann in verschiedene Unter-Operationen unterteilt werden, sogenannte Instruction Execution Cycles. Wenn die CPU z.B. eine Operation zweier Zahlen im Speicher durchführen soll, muss sie zuerst die Adresse der beiden Zahlen/Operanden berechnen, die Adressen auf

den Addressbus legen, auf den Speicher warten und so weiter.

Eine Addition kann in einer Hochsprache wie C/C++ mit einer einzigen, atomaren Instruktion in der Form $\mathbf{a} + \mathbf{b}$ durchgeführt werden. Ein sogenannter Compiler übersetzt solche Befehle in für den Prozessor verständliche Maschineninstruktionen. Für die genannte Addition sieht dies beispielsweise so ähnlich aus:

$$\begin{aligned} & \text{mov Reg} \leftarrow [a] \\ & \text{add Reg} \leftarrow [b] \\ & \text{mov } [c] \leftarrow \text{Reg} \end{aligned}$$

Die Schreibweise ist sehr allgemein gehalten und syntaktisch nicht ganz korrekt. Der Begriff "Reg" müsste durch ein in der jeweiligen CPU Architektur existierendes Register (z.B. eax bei Intel Prozessoren) ersetzt werden. Der Pfeil ist ausserdem durch ein Komma zu ersetzen.

Bei der Ausführung einer Anwendung wird der Code in den Arbeitspeicher geladen. Anschliessend wir das Instruction Pointer Register (Befehlszähler, Programmcounter). auf die Instruktion des Programmes gesetzt, die als erstes auszuführen ist.

Unter Anweisungen der Control Unit, werden nun folgende Schritte ausgeführt:

- 1. Fetch-Instruction/Phase:
 - Der Inhalt des Instructionpointers wird in das Adressregister übertragen.
 - Über das Bussystem wird der Wert dieser Adresse (die Instruktion **mov eax,[a]** "gefetched", d.h., aus dem Speicher gelesen und ins Instruktionsregister geschrieben.
 - Als nächstes wird der Instructionpointer um so viele Bytes inkrementiert, wie die Instruktion besitzt; er zeigt nun auf die nächste Instruktion.
- 2. Decode-Instruction/Phase (Oft als Bestandteil der Fetch-Phase aufgeführt)
 - Die Control-Unit analysiert den erhaltenen Befehl.
- 3. Execute-Phase:
 - Die Control-Unit verlangt, dass wir zuerst den Inhalt der Variable a im Speicher auslesen müssen. Dafür wird die Adresse von a ins Adressregister gelegt (die vorhandene wird dabei überschrieben).
 - Die adressierte Speicherstelle [a] wird nun ausgelesen und in das angegebene Register gelegt. Die eckigen Klammern zeigen dabei, dass nicht als Konstante, sondern als Speicheradresse zu interpretieren ist. Es wird also der Wert an der Speicheradresse von a gelesen.
 - Der Inhalt des Programmzählers wird wieder ins Adressregister übertragen; die nächste Instruktion wird gelesen: add eax,[b]. Der Instructionpointer wird wieder inkrementiert.
 - Nach der Interpretation wird der Wert der Speicherstelle b angefordert
 - Mit dem Befehl add wird die ALU angewiesen, den gerade ausgelesenen Wert von b mit dem angegebenen Register (in welchem wir den Wert von a abgelegt haben) zu addieren. Das Resultat wird wieder in das Register gespeichert, in welchem der Wert a gespeichert war.

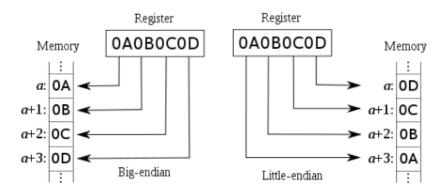
- Wieder wird die nächste Instruktion aus dem Speicher gelesen und ins Instruktionsregister übertragen: mov [c],eax. Der Instructionpointer wird inkrementiert.
- Nach Analyse der CU wird die Adresse der Variable c ins Adress-Register gelegt, der Wert des Registers auf den Datenbus gelegt und mit dem Schreibbefehl auf dem Control bus werden diese Daten (Das Resultat der Rechnung) in die adressierte Speicherstelle c geschrieben.

Kapitel 5

6502 Assemblersprache

5.1 Die 6502 Architektur

Der 6502 Microprocessor gehört zu der 8-Bit CPU Kategorie. Er hat lediglich einige wenige interne Register, 64 kb Memory, einen 16-Bit Addressbus und einen 8-Bit Datenbus. Der 6502 funktioniert nach der "Little Endian" Bytereihenfolge, das heisst, das Byte mit den niederstwertigen Bits (d. h. die am wenigsten signifikanten Stellen), wird als erstes genannt.

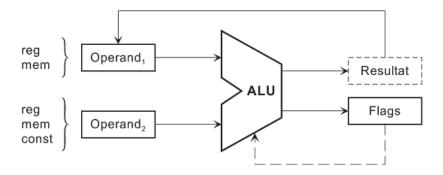


5.1.1 Register des 6502

- 1. Ein 8-bit Accumulator Register (A)
- 2. Zwei 8-bit Index Register (X und Y)
- 3. Ein 8-bit Prozessor Status Register (SR)
- 4. Ein 8-bit Stack Pointer (SP)
- 5. Ein 16-bit Program Counter (PC) bestehnd aus zwei 8-Bit Register PC LowByte (PCL) und PC HighByte (PCH)

5.2 Logische / Arithmetische Operationen

Logische und arithmetische Operationen werden in der ALU durchgeführt. Sie benötigen jeweils zwei Operanden, die die selbe Grösse haben müssen und aus einem Register, Speicher oder aus einer konstanten Angabe nach dem OP Code stammen.



5.3 Memory Transfers

Der Grossteil der Maschinen-Instruktionen sind für den Transfer von Daten zwischen dem Speicher und den Registern zuständig. Beispielsweise ermöglicht der Befehl LDA (Load Accumulator) das Laden eines Wertes in das Akku Register (beispielsweise um anschliessend eine Addition oder Subtraktion durchzuführen).

Addressing Mode	Bsp.	Beschreibung	OP-Code
Immediate	LDA #10	Lädt \$10 (dec. 16) in den Akku	A9 10
Zero Page	LDA \$00	Lädt den Akku mit dem Wert an der Zero	A5 00
		Page Adresse \$00	
Zero Page,X	LDA \$10,X	Lädt den Akku mit dem Wert an der Ze-	B5 10
		ro Page Adresse berechnet aus \$10 addiert	
		mit dem Inhalt des Index Registers X	
Absolute	LDA \$1234	Lädt den Akku mit dem Wert an Adresse	AD 34 12
		\$1234	
Absolute,X	LDA \$1234,X	Lädt den Akku mit dem Wert an der	BD 34 12
		Adresse berechnet aus \$1234 und dem	
		Wert des Index Registers X	
Absolute,Y	LDA \$1234,Y	Lädt den Akku mit dem Wert an der	B9 34 12
		Adresse berechnet aus \$1234 und dem	
		Wert des Index Registers Y	
(Indirect,X)	LDA (\$20,X)	Lädt den Akku mit dem Wert an der	A1 20
		Adresse, welche an der Adresse berechnet	
		aus \$20 addiert mit dem Inhalt des Index	
		Registers X gespeichert ist.	
(Indirect),Y	LDA (\$20),Y	Lädt den Akku mit dem Wert an der	B1 20
		Adresse, berechnet aus dem Wert an	
		Adresse \$20 addiert mit dem Inhalt des In-	
		dex Registers Y.	

5.4 Addressing Modes

Grundsätzlich wird zwischen zwei Gruppen von Adressierungsmethoden unterschieden: Den indexierten und den nicht-indexierten.

5.4.1 Accumulator

Einige Befehle erfordern die Angabe eines Registers, z.B. INC A, oder DEC A

5.4.2 Immediate

Bei einigen Befehlen werden die Daten direkt als zweites Byte nach dem OP-Code angegeben. Dazu wird das Raute Symbol # genutzt, z.B.

1 LDA #\$B2

Lädt ein Byte (den hexadezimalen Wert B2) in den Akkumulator. Das Symbol \$ zeigt, dass der folgende Wert im Hexadezimalsystem betrachtet wird.

Fetch/ Execute	Operation	Beschreibung
Fetch	ABL <- PCL	Programmcounter ins Adr. Register schreiben
	ABH <- PCH	
	$R \overline{W} < 1$	Read-mode
	Memory Access	Anweisung ins DBR schreiben
	IR <- DBR	
Execute	$ABL \leftarrow PCL + 1$	Wert $PC + 1$ in ABR schreiben
	$ABH \leftarrow PCH + 1$	
	$R \overline{W} < 1$	Read-mode
	Memory Access	Wert "Erstes Byte" an Memory[PC+1] lesen
	Akku <- DBR	Wert in Akku schreiben
	$PC \leftarrow PC + 2$	PC um 2 inkrementieren

5.4.3 Absolute Addressing

Bei der absoluten Adressierung wird die Memory Adresse des zu ladenden Wertes direkt angegeben. Diese Adressierungsart ermöglicht somit, die ganzen 65k Bytes des Speichers zu adressieren. Beispiele:

Wert an Speicheradresse \$ABCD in den Akku schreiben:

1 LDA \$ABCD

Der CPU übersetzt LDA zu AD gem. OP Code Liste, die Speicheradresse wird vertauscht. Hexdump:

AD CD AB

D D C 1 1	. 1		•	C 1 4	1	1 • , ,
Lior Botobi	7771120	niin	TT710	tolot	0 has 0	hoitot.
Der Befehl	wnu	шш	WIC	TOIE	angear	nerrer.

Operation	Beschreibung
ABL <- PCL	Programmcounter ins Adr. Register schreiben
ABH <- PCH	
$ R \overline{W} < 1$	Read-mode
Memory Access	Nächste Anweisung ins DBR schreiben
IR <- DBR	Im IR Register steht nun "AD"
Instruction == AD	Der CPU erkennt die Funktion AD. Er weiss
	nun dass die 2 folgenden Bytes die Teile der
	eigentlichen Adresse sind. Es beginnt der Exe-
	cute Teil.
$ABL \leftarrow PCL + 1$	Wert $PC + 1$ in ABR schreiben
$ABH \leftarrow PCH + 1$	
$ R \overline{W} < 1$	Read-mode
Memory Access	Wert "CD" an Memory[PC+1] lesen
"Dummy Register" <- DBR	Ablageort leider nicht bekannt, deshalb nen-
	nen wir das Register Dummy Register
ABH L <- PC +2	Wert $PC + 2$ in ABR schreiben
$ R \overline{W} < 1$	Auf Read schalten
Memory Acces	Wert "AB" an Memory[PC+2] lesen
ABH <- DBR	Wert "AB" in ADB High Byte schreiben
ABL <- "Dummy Register"	Wert "CD" in ADB Low Byte schreiben
$ R \overline{W} < 1$	Auf Read schalten
Memmory Access	Wert an Speicherstelle \$ABCD lesen
Akku <- DBR	Wert in Akku schreiben
PC <- PC + 3	PC um 3 inkrementieren, "ADCDAB" = 3
	Byte
	$\begin{array}{l} {\rm ABL} < - {\rm PCL} \\ {\rm ABH} < - {\rm PCH} \\ {\rm R} \ \overline{W} < - 1 \\ {\rm Memory \ Access} \\ {\rm IR} < - {\rm DBR} \\ {\rm Instruction} == {\rm AD} \\ \\ {\rm ABL} < - {\rm PCL} + 1 \\ {\rm ABH} < - {\rm PCH} + 1 \\ {\rm R} \ \overline{W} < - 1 \\ {\rm Memory \ Access} \\ {\rm "Dummy \ Register"} < - {\rm DBR} \\ \\ {\rm ABH \ L} < - {\rm PC} + 2 \\ {\rm R} \ \overline{W} < - 1 \\ {\rm Memory \ Access} \\ {\rm ABH} < - {\rm DBR} \\ \\ {\rm ABL} < - {\rm "Dummy \ Register"} \\ \\ {\rm R} \ \overline{W} < - 1 \\ \\ {\rm Memmory \ Access} \\ \\ {\rm Akku} < - {\rm DBR} \\ \\ \\ {\rm Akku} < - {\rm DBR} \\ \\ \\ \\ {\rm Akku} < - {\rm DBR} \\ \\ \\ \\ \\ {\rm Akku} < - {\rm DBR} \\ \\ \\ \\ \\ {\rm Akku} < - {\rm DBR} \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\$

5.4.4 Relative

Die relative Adressierung wird beim 6502 nur für Branch-Operationen (Verzweigungen) genutzt. Das Byte nach dem OP-Code ist der Verzweigungs-Offset. Beispiel:

Wenn wir Zwei Zahlen vergleichen wollen, können wir den BNE Befehl benutzen. In unserem Beispiel vergleichen wir 6 mit 5. Das Zero Flag bleibt auf 0. BNE lässt den Programmcounter zur Adresse von notequal: jumpen. Diese Adresse ist vom jetzigen Programmcounter aus gesehen, also relativ zur aktuellen Position, 3 Bytes entfernt.

- 1 LDA #\$06
- 2 CMP #\$05
- 3 BNE notequal
- 4 LDA #\$09
- 5 BRK
- 6 notequal:
- 7 LDA #\$0A

Im Hexdump wird folgendes ersichtlich.

d0 03

Der BNE Befehl hat als Paramter 03. Der Programmcounter wird um 3 erhöht und das Programm wird an der Position Programmcounter + 4 fortgesetzt.

5.4.5 Zero-Page

Der Speicher wird beim 6502 mit 16 Bit adressiert und kann somit aufgeteilt werden in zwei 8 Bit (= 2 Byte) Werte, die jeweils 256 Bytes adressieren können. Beim ersten Address-Byte spricht man dabei auch von der Seitenzahl (Pages). Wir haben also insgesamt 256 Pages mit jeweils 256 Adressen. Sämtliche Adressen auf Page 0, also die Adressen \$0000 bis \$00FF können somit mit nur einem Byte angesprochen werden, während das High-Byte immer 0 ist, was der Prozessor bedeutend schneller durchführen kann. Diese Adressen werden auch Zero-Page Adressen genannt. Bsp. LDA \$35 lädt den Wert an der Adresse \$0035 in den Akku.

5.4.6 Indirect

Diese Adressierung wird nur vom JMP Befehl verwendet. JMP (\$1000) führt dazu, dass der Instruction Pointer auf die Adresse gesetzt wird, die an Adresse 0x1000 gespeichert ist.

5.4.7 Absolute Indexed Addressing

Bei dieser Adressierung wird ein Indexregister (X oder Y) zu einer im 2. und 3. Byte angegebenen absoluten Adresse addiert. Dies ist nützlich, um zum Beispiel 10 Bytes zu füllen, die von der Adresse 0x1009 bis 0x1000 runtergezählt werden.

5.4.8 Indexed Zero Page Addressing

Funktioniert genau wie bei absolute indexed, allerdings ist die Zieladresse auf die ersten 0xFF Bytes limitiert. Falls die Zieladresse über 0xFF rausschaut, wird sie abgeschnitten: LDA C0,X und X ist 60, dann wird die Adresse 120 (C0 + 60 = 120) durch abschneiden des Carrys auf gesetzt.

5.4.9 Indexed Indirect Addressing (Indirect,X)

Bei dieser Adressierung wird der Wert im zweiten Byte zum Wert im X Register hinzuaddiert. Bsp: LDA (\$20,X). Falls X den Wert \$04 enthält, so wird zuerst X zu \$20 addiert (=\$24) und anschliessend der Wert an der Zieladresse aus dem Speicher an Stelle \$24 ins low-Byte und die der Wert an Stelle \$25+1 in das high-Byte geladen, welche zusammen dann die effektive Zieladresse ergeben. Diese muss allerdings in der Zeropage liegen.

Beispiel:

- 1 LDX #02
- 2 LDA (\$15, X)

Speicher:

\$0017	EF
\$0018	CD
\$CDEF	09

Der Wert 02 im X Register wird zu \$15 addiert. Es ergibt sich die Adresse \$17. Nun werden die Werte an der Adresse \$17 und \$18 ausgelesen. Die Werte sind \$17 = EF und \$18 = CD. Die neue Adresse ist \$CDEF. Dert Wert 09 von der Adresse \$CDEF wird in den Akku geladen.

5.4.10 Indirect Indexed Addressing (Indirect), Y

Dieser Modus nutzt nur das Y-Register. Das zweite Byte der Instruktion zeigt auf eine Memory Adresse in der Zeropage. Der Inhalt dieser Speicheradresse wird zum Inhalt des Y Registers addiert, das Resultat ist das Low Byte der effektiven Adresse. Der Übertrag dieser Addition wird zum Inhalt der nächsten Zeropage Adresse addiert, was dann das High Byte der effektiven Adresse ergibt.

Beispiel:

Speicher:

\$0015	CD
\$0016	AB
\$ABCF	08

Beispiel:

- 1 LDY #02
- 2 LDA (\$15),Y

Zuerst werden die Werte an der Speicheradresse \$15 und \$16 ausgelesen. Dies ergibt die Adresse \$ABCD. Nun wird der Wert aus dem Y-Register (\$2) hinzuaddiert. Dies ergibt nun die effektive Zieladresse \$ABCF, an welcher der Wert \$08 in den Akku geladen wird.

5.5 Conditional Jumps

Um If-Else Abfragen mit Assembler zu realisieren, werden sogenannte Conditional Jumps benutzt, um in bestimmten Fällen (wenn bestimmte Flags gesetzt sind) an einen neuen Ort im Programm zu springen. Um die Flags zu setzen, ohne dabei die Register zu überschreiben, gibt es den Befehl CMP, welcher eine Subtraktion des einen mit dem anderen Wert durchführt. Falls das Resultat dieser Subtraktion 0 ist (das Zeroflag wird gesetzt), so stimmen die beiden zu vergleichenden Werte überein. Nun können wir mit dem Befehl BEQ (Branch Equal) zu einer Speicheradresse springen, in welchem dieser Fall abgearbeitet wird. Mit BNE (Branch Not Equals) können wir somit die Else Verzweigung, als den Fall, dass die beiden Werte nicht übereinstimmen, abfangen.

5.5.1 Conditional Jump x86 Spezifisch

unsigned

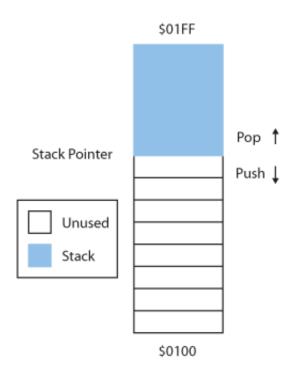
Relation	Differenz	Flags	Memonic
A = B	A - B= 0	Z	jeq <adr> (equal)</adr>
$A \neq B$	$A - B \neq 0$	\overline{z}	jne <adr> (notequal)</adr>
A < B	A - B < 0	\mathbf{c}	jb <adr> (below)</adr>
$A \leq B$	$A - B \le 0$	$c \vee z$	jbe <adr> (belowequal)</adr>
A > B	A - B > 0	$\overline{c \vee z}$	ja <adr> (above)</adr>
$A \ge B$	$A - B \ge 0$	$\overline{c \vee z} \vee z$	jae <adr> (aboveequal)</adr>

signed

Relation	Differenz	Flags	Memonic
A = B	A - B= 0	Z	jeq <adr> (equal)</adr>
$A \neq B$	$A - B \neq 0$	\overline{z}	jne < adr > (notequal)
A < B	A - B < 0	s xor of	jl < adr > (less)
$A \leq B$	$A - B \le 0$	(s xor of) $\vee z$	jle < adr > (lessequal)
A > B	A - B > 0	$\overline{(sxorof) \lor z}$	jg < adr > (greater)
$A \ge B$	$A - B \ge 0$	\overline{sxorof}	jge <adr> (greaterequal)</adr>

5.6 Stack

Der Stack ist ein spezieller Bereich des Memory. Den Stack kann man sich wie ein Stapel Bücher vorstellen, auf welchen man die Bücher eines nach dem anderen stappelt und später, beim zuletzt hingelegten Buch, anfängt wieder zu entfernen (auch LIFO "Last in, first out"-Prinzip genannt).



Wird in Hochsprachen wie C, C++ oder Java in einer Funktion eine lokale Variable erstellt, so wird diese im Stack gespeichert. In Assembler gibt es diverse Instruktionen, die mit dem Stack arbeiten.

5.6.1 PHA: Push Akku Value on Stack

Unser Beispiel:

Code:

PHA Wert des Akkus wird auf den Stack gelegt

Fetch/ Execute	Operation	Beschreibung
Fetch	ABL <- PCL	PC in Adressbusregister schreiben
	ABH <- PCH	
	$R \overline{W} < 1$	Auf Read schalten
	Memory Acces	Nächste Anweisung lesen
	IR <- DBR	Anweisung in IR Register schreiben
	IR = 48	Der CPU erkennt die Funktion 48. Es beginnt der Execute
		Teil.
Execute	ABL <- SP	Stackpointer Wert in AB Low Byte schreiben
	ABH < -0x01	Wert 0x01 in AB High Byte schreiben, Standard bei Stack-
		point
	DBR <- A	Wert des Akkumulators in DBR schreiben
	$R \overline{W} < 0$	Auf Write schalten
	Memory Access	Wert des Akkus auf Stack legen
	SP <- SP -1	Stackpointer dekrementieren
	$PC \leftarrow PC + 1$	PC um 1 erhöhen

5.6.2 PHP: Push Programcounter Value on Stack

Unser Beispiel:

Code:

PHP

Wert des Programmcounters wird auf den Stack gelegt

Fetch/ Execute	Operation	Beschreibung
Fetch	ABL <- PCL	PC in Adressbusregister schreiben
	ABH <- PCH	
	$R \overline{W} < 1$	Auf Read schalten
	Memory Acces	Nächste Anweisung lesen
	IR <- DBR	Anweisung in IR Register schreiben
	IR = 08	Der CPU erkennt die Funktion 08. Es beginnt der Execute
		Teil.
Execute	ABL <- SP	Stackpointer Wert in AB Low Byte schreiben
	ABH < -0x01	Wert 0x01 in AB High Byte schreiben, Standard bei Stack-
		point
	DBR <- PC	Wert des Programcounters in DBR schreiben
	$ R \overline{W} < 0$	Auf Write schalten
	Memory Access	Wert des Akkus auf Stack legen
	SP <- SP -1	Stackpointer dekrementieren
	$PC \leftarrow PC + 1$	PC um 1 erhöhen

5.6.3 PLA: Pop Data from Stack, store it in Akku

Unser Beispiel:

Code:

PLA

"Oberster" Wert der auf dem Stack wird in den Akku geschrieben.

Fetch/ Execute	Operation	Beschreibung
Fetch	ABR <- PC	PC in Adressbusregister schreiben
	$R \overline{W} < 1$	Auf Read schalten
	Memmory Access	ZUgriff auf Memory, nächste Anweisung lesen
	IR <- DBR	
	IR = 68	Der CPU weiss, nun muss er einen PLA Befehl abar-
		beiten
Execute	$ABL \leftarrow SP+1$	Stackpointer + 1 in ABL schreiben
$A \leftarrow Mem[SP+1]$	ABH < -0x01	ABH auf 0x01 setzen, Standard bei Stack
	$R \overline{W} < 1$	Auf Read schalten
	Memory Acces	Lesen n Speicherzelle Mem[SP+1]
	A <- DBR	Wert in Akku schreiben
	SP <- SP+1	Stackpointer um 1 inkrementieren
	$PC \leftarrow PC + 1$	PC um 1 inkrementieren

5.6.4 Endian

Little Endian	Big Endian
Bei Little-Endian (wörtlich "Klein-Ender")	Bei Big-Endian (wörtlich "Groß-Ender") wird
wird das Byte mit den niederstwertigen Bits	das Byte mit den höchstwertigen Bits (Links)
(Rechts) an der kleinsten Speicheradresse ge-	zuerst gespeichert, das heißt an der kleinsten
speichert	Speicheradresse

Beispiel 4. Im folgenden Beispiel wird die Ganzzahl 439.041.101 (Vierhundertneununddreißig Millionen...) als 32-Bit-Integer-Wert gespeichert (Binär: 00011010 00101011 00111100 01001101, hexadezimal: 1A 2B 3C 4D). Die Speicherung erfolgt in vier Bytes ab der hypothetischen Speicheradresse 10000.

		Big I	Endian	ı	.ittle	Endian
Adresse	Hex	Dez	Binär	Hex	Dez	Binär
10000	1A	26	00011010	4D	77	01001101
10001	2B	43	00101011	3C	60	00111100
10002	3C	60	00111100	2B	43	00101011
10003	4D	77	01001101	1A	26	00011010

5.7 Subroutines

Sub<u>routine</u>n ermöglichen, oft benutzte Codeprozeduren auszulagern und aufrufen zu können. Zu einer Subroutine gehört beispielsweise deren Bezeichnung, Übergabewerte (Parameter) um dynamischen Einfluss auf deren Funktion zu haben und der Rückgabewert. Funktionen mit Hilfe eines speziellen Bereichs im RAM ermöglicht, dem Stack. Um in eine Subroutine zu springen, nutzen wir den Befehl JSR (Jump to Subroutine).

Wollen wir von der Subroutine zum normalen Programmfluss zurückkehren, nutzen wir die RTS (Return from Subroutine).

5.7.1 JSR

Der JSR Befehl hat 2 Aufgaben

- \bullet Aktueller PC + 2 auf Stack legen. Dient als Returnadresse für den RTS Befehl ST <- PCL ST+1 <- PCH
- Zur Angegebenen Adresse jumpen

5.7.2 RTS

Mit dem RTS Befehl springen wir von aus einer Subroutine zurück in den normalen Programmfluss. Als Zieladresse dient hier der PC, der während dem JSR Befehl auf den Stack gelegt wurde. Diese Adresse wird vom Stack gepopt und in den PC geschrieben.

Kapitel 6

Die Programmiersprache C

C ist eine Hochsprache, das heisst, sie abstrahiert die Assemblersprachen. Trotzdem ist C sehr systemnahe, weshalb Betriebssysteme normalerweise in C geschrieben werden. Während Assembler quasi 1 zu 1 in den Bytecode der Maschinenbefehle umgewandelt wird, ist C Code für die CPU unverständlich und muss zuerst mit Hilfe eines Compilers in die Assemblersprache der jeweiligen CPU übersetzt werden.

6.1 Variablen

Der Compiler/Linker reserviert im Speicher eine bestimmte Anzahl Bytes in Form eines zusammenhängenden Blocks, welchem ein Namen zugeordnet wird, über welchen der Programmierer zugreifen und mit einem Wert versehen kann. Die Grösse dieses Speicherblocks und der Interpretationskontext wird durch einen Datentyp definiert. Für ganze Zahlen gibt es beispielsweise den Typ "Integer", welcher auf den meisten Computern 4-Byte an Speicher benötigt.

```
Beispiel: Mit
```

1 int x = 1;

können wir eine Variable vom Typ Integer definieren. Es werden 4-Byte im Speicher reserviert, auf die wir fortan über den Namen i zugreifen können.

Adresse	Inhalt
282001	
282002	
282003	
282004	01
282005	00
282006	00
282007	00
282008	
282009	

6.2 Pointers

Ein Pointer ist eine Variable, die als Wert eine Speicheradresse besitzt und somit auf eine andere Variable "zeigt".

6.2.1 Einfaches Dereferenzieren

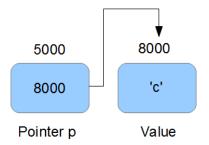
Beispiel:

```
1 char value = 'c';
2 char *p = &value;
```

Zeile 1 erzeugt eine Variable namens "value", die ein einzelnes Zeichen (Char) speichert und sich bsw. an Adresse 8000 befindet. In Zeile 2 definieren wir mit Hilfe des *-Zeichens einen Pointer vom Typ char, welchem wir mit dem Referenzoperator (&) die Adresse der Variable "value" zuordnen.

Um nun auf den Wert zuzugreifen, auf den unser Pointer p2 zeigt, nutzen wir den Dereferenzierungsoperator (*):

```
1 *p // Wert des Ziels des Pointers p: 'c'
2 p // Wert des Pointers p: 0x8000
3 &p // Adresse des Pointers p: 0x5000
```



Weitere Beispiele:

Deferenzieren vom Pointer ermöglicht uns auf i zuzugreifen. *ip leitet uns zur Variable i weiter.

```
int i;
/* Define a Pointer for Variable i */
int *ip;
i = 5;

/* Set ip Value to Adress of i */
ip = &i;
/* Dereference of *ip = Acces to Variable i/ Systemaddress of i,
set value of i */
9 *ip = 7;
```

Der Pointer jp soll nun auf i zeigen. Wie kann das realisiert werden?

```
int j,
int *jp,
int *jp,
int i,
int ip,
int ip,
ip = &i;

/* Solution */
jp = ip
```

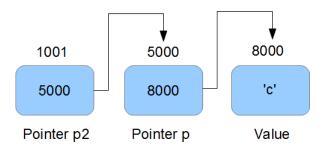
Wir haben zwei Variabeln und wollen deren Wert tauschen /swappen.

```
1 | int a = 5;
2 \mid \mathbf{int} \mid \mathbf{b} = 7;
3
   /* Target a = 7, b = 5 */
4
5
    /*Solution:
    We define a function for swapping, we use pointers as parameter \ast/
6
7
    swap(int *ap, int *bp)
8
9
     int dummy = *ap;
10
     *ap = *bp;
     *bp = dummy;
11
12 }
13
14 /* We call the function this way */
15 | swap(&a,&b);
```

6.2.2 Doppeltes Dereferenzieren

Es ist ausserdem möglich, Zeiger auf Zeiger zu erstellen. Doppeltes Auflösen des Pointers. Pointer beinhaltet Pointer.

```
1 char value = 'c';
2 char *p = &value;
3 char **p2 = &p;
```



```
1 *p2  // Wert auf den p2 zeigt: Die Speicheradresse 8000
2 **p2  // Wert auf den p1 zeigt, auf welchen p2 zeigt: 'c'
3 p2  // Wert des Pointers p2: Die Speicheradresse 5000
4 &p  // Adresse des Pointers p: Die Speicheradresse 1001
```

weiteres Beispiel

```
int i;
2
  int *ip;
3
  |ip = \&i;
   /* Define a double Pointer */
4
5
   int **ipp;
6
   /* Set ipp value to Address of ip */
7
   ipp = \&ip;
   /* Set value of i = 9 */
   **ipp = 9;
   /* **ipp -> *ip -> i/
```

6.3 Nutzen von Pointern

In C geschieht die Werteübergabe an Subroutinen standardmässig nach dem "Call By Value" Prinzip. Es gibt in C (erst in C++) kein "Call By Reference" wie in anderen Sprachen. Bsp:

```
1  void doubleValueOf(int i){
2         i = 2*i;
3    }
4    
5  void main(){
6         int zahl = 5;
7         doubleValueOf(zahl);
8    }
```

Wenn wir die Funktion "double ValueOf" aufrufen, wird der Wert der Variable "zahl", auf den Stack gelegt und innerhalb der Funktion darauf zugegriffen. Die ursprüngliche Variable "zahl" liegt jedoch an einer Stelle im Speicher, die der Funktion nicht bekannt ist. Es wird somit der Wert einer Kopie der Variable "zahl" verdoppelt, die nach Ende der Funktion verloren geht. Zurück in unserem Hauptprogramm, wird die Variable "zahl" immer noch 5 als Wert haben.

Pointer ermöglichen nun, statt einer Kopie einen Referenz auf die richtige Variable "zahl" zu übergeben.

6.4 Arrays

Arrays sind Felder/Reihungen von Variablen eines bestimmten Datentypes. Beispiel:

```
1 int ar[5] = \{1, 2, 3, 4, 5\}
```

Erstellt 5 aufeinanderfolgende Integer Variablen mit den Werten 1,2,3,4 und 5. Wir können direkt auf ein bestimmten Element zugreifen:

```
1 \text{ ar}[2] = 7;
```

Wenn ein Integer 4 Byte beansprucht, ist die Grösse des gesamten Arrays $5 \cdot 4$ Byte = 20 Byte.

C besitzt standardmässig keinen Datentyp "String", um Zeichenfolgen darzustellen. Stattdessen können wir ein Array von Chars benutzen:

```
1 char str[6] = {'H', 'a', 'l', 'l', 'o', '\0'};
```

Das Zeichen '\0' wird benötigt, um das Ende eines Strings zu markieren. Wir können auch

```
1 char str[] = "Hallo";
```

schreiben. Dies erstellt ein Array mit 6 Char Elementen, 5 für "Hallo" und ein weiteres für '\0'. Eine weitere Möglichkeit wäre es, einen Zeiger auf ein Char Array zu erstellen:

```
1 char *str = "Hallo";
```

Dabei wird sowohl ein (verstecktes) Char Array mit dem Inhalt {'H','a','l','o'} und einen Char Pointer namens str erstellt, der auf das erste Element des versteckten Arrays zeigt. str zeigt nun also auf das erste Char-Element, den Buchstaben 'H':

```
1 *str  // 'H', oder auch str[0]
2 *(str+1)  // 'a', oder auch str[1]
3 *(str+5)  // 'a'
```

Achtung: Es ist undefiniert was passiert, wenn nun *str ein neuer Wert zugeordnet wird!

6.5 Dynamische Speicherallozierung/ Dynamic Memory Allocation

Lokale und globale Variablen werden normalerweise statisch, d.h. beim Starten des Programms reserviert. Manchmal ist es notwendig, Speicher dynamisch, zur Laufzeit, anzufordern, beispielsweise weil man auf Benutzereingaben reagieren will oder weil man eine Variable einer bestimmten Grösse benötigt.

Die Programmiersprache C bietet dafür einige Funktionen zur Verfügung.

Definition 1. Statisch bedeutet, dass der benötige Speicher zu beginn des Programms reserviert wird

Ein Beispiel:

```
1 int a;
2 int *ip;
3 int array[10];
```

Definition 2. Dynamisch bedeutet, dass der benötige Speicher zur Laufzeit des Programms reserviert wird.

Um den Speicher zur Laufzeit zu reservieren schreiben wir:

```
1 int *ip;
2 ip = malloc(sizeof(int)*10);
```

Damit reserviren wir den Platz für 10 int Werte, also ein Array der Grösse 10. Ein int ist 32Bit gross, dementsprechend werden 320Bit oder 40Byte reserviert.

Der Befehl malloc (Memory allocation) gibt die Speicheradresse des ersten int Blocks zurück. Wir speichern diesen in einem Pointer.

Aufgabe:

Wert 3 an erste Speicheradresse im Array schreiben

$$1 \mid *ip = 3;$$

*ip wird dereferenziert wir erhalten Zurgiff zur ersten Speicheradresse

Aufgabe2:

Wert 2 an zweite Speicheradresse im Array schreiben

$$1 \mid *(ip+1) = 2;$$

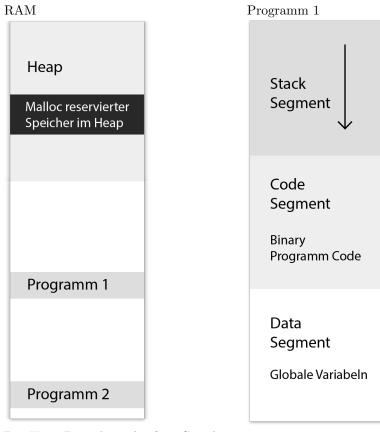
Dadurch dass wir int *ip schreiben, weiss der Compiler wie weit er mit *ip+1 springen muss. Da es sich um int Werte handelt, rechnet er zur ersten Speicheradresse 4 Byte hinzu. *ip+2 rechnet er 8Byte hinzu. usw.

Achtung!

$$1 | *(ip+100) = 1$$

Ist nicht möglich, schliesslich haben wir nur 10 int Blöcke reserviert. Die Adresse liegt ausserhalb des Speicherbreichs.

Speichersegmente 6.6



Der Heap Bereich ist der freie Speicher

6.7 Listen

Eine unbekannte Anzahl Elemente verwalten.

```
1 struct element
2 {
3   int data; // The Data of the element
4   struct element *next; // the next element
5 }
```

Wir definieren das "Objekt" element, es besitzt einen Wert und einen Pointer auf das nächste element Objekt.

Um eine Verlinkte Liste von Elementen mit den werten 1,2,3... zu erstellen, gehen wir wie folgt vor:

```
1
   struct element
2
3
     int data; // The Data of the element
4
     struct element *next; // the next element
5
6
7
   struct element *head;
8
   struct element *np; // next Pointer
9
10
   /* 1 */
   // reservate space for the first element
11
   head = malloc(sizeof (struct element));
12
13
14
   /* 2*/
   (*head.data) = 1; // Set data
15
16
   /* 3 */
17
   // reservate space for the next Element
18
19
   np = malloc(sizeof(struct node));
20
   /* 4 */
21
22
   (*head).next = np;
23
24 /* 5 */
25 // Set data
  |(*((*head).next)).data = 2;
26
27
28 /* 6 */
29
  // Shorter Version
30 | np->next = malloc(sizeof(struct node));
  | np->next->data = 3;
```

Kurze Version:

```
1 struct element
2 \mid \{
3
      int data; // The Data of the element
4
      struct element *next; // the next element
5 }
6 struct element *np; // next Element Pointer
7
8 /* 1. Element */
9 | np = malloc(sizeof(struct element));
10 \mid \mathsf{np} - \mathsf{>data} = 1;
   np->next = malloc(sizeof(struct element));
11
12
13 /* 2. Element */
14 \mid np = np \rightarrow next;
15 \mid \mathsf{np} - \mathsf{>data} = 2;
16 | np->next = malloc(sizeof(struct element));
17
18 //...
```

6.8 Operator Precedence

6.8.1 Beispiele

C-Code	Aussage
int *x(char)	x as function (char) returning pointer to int
int (*x)(char)	x as pointer to function (char) returning int
int $*(*x[5])$	dx as array 5 of pointer to pointer to int
int *x(int, char *)	x as function (int, pointer to char) returning pointer to int
int *(*x)(int, char *)	x as pointer to function (int, pointer to char) returning pointer to int
int (**x)(int, char *)	x as pointer to pointer to function (int, pointer to char) returning int
int **x(int *)	declare x as function (pointer to int) returning pointer to pointer to int
int $(*x[5])(int)$	declare x as array 5 of pointer to function (int) returning int

Kapitel 7

Tables

C Operator Precedence Table

This page lists C operators in order of *precedence* (highest to lowest). Their *associativity* indicates in what order operators of equal precedence in an expression are applied.

Operator	Description	Associativity
() [] ->	Parentheses (function call) (see Note 1) Brackets (array subscript) Member selection via object name Member selection via pointer	left-to-right
++	Postfix increment/decrement (see Note 2)	'
++ + - ! ~ (type) * & sizeof	Prefix increment/decrement Unary plus/minus Logical negation/bitwise complement Cast (convert value to temporary value of type) Dereference Address (of operand) Determine size in bytes on this implementation	right-to-left
* / %	Multiplication/division/modulus	left-to-right
+ -	Addition/subtraction	left-to-right
<< >>	Bitwise shift left, Bitwise shift right	left-to-right
< <= > >=	Relational less than/less than or equal to Relational greater than/greater than or equal to	left-to-right
== !=	Relational is equal to/is not equal to	left-to-right
&	Bitwise AND	left-to-right
^	Bitwise exclusive OR	left-to-right
	Bitwise inclusive OR	left-to-right
&&	Logical AND	left-to-right
/ II	Logical OR	left-to-right
?:	Ternary conditional	right-to-left
= += -= *= /= %= &= ^= = <<= >>=	Assignment Addition/subtraction assignment Multiplication/division assignment Modulus/bitwise AND assignment Bitwise exclusive/inclusive OR assignment Bitwise shift left/right assignment	right-to-left
,	Comma (separate expressions)	left-to-right

Note 1:

Parentheses are also used to group sub-expressions to force a different precedence; such parenthetical expressions can be nested and are evaluated from inner to outer.

Note 2:

Postfix increment/decrement have high precedence, but the actual increment or decrement of the operand is delayed (to be accomplished sometime before the statement completes execution). So in the statement y = x * z + +; the current value of z is used to evaluate the expression (i.e., z++ evaluates to z) and z only incremented after all else is done. See <u>postinc.c</u> for another example.

Machine Language

Instruction Set Summary

Instr	Addressing Mode	Assembler Format	Operation	Op	Code	Bytes	Clock	Status Register - P	Instr
ADC	Immediate Zero Page Zero Page, X Absolute Absolute, X Absolute, Y (Indirect, X) (Indirect),Y	ADC #oper ADC addr, X ADC ADDR, ADC ADDR, X ADC ADDR, X ADC ADDR, Y ADC (addr, X) ADC (addr), Y	A+#+C→A, C A+[addr]+C→A, C A+[addr+X]+C→A, C A+[ADDR]+C→A, C A+[ADDR+X]+C→A, C A+[ADDR+X]+C→A, C A+[ADDR+Y]+C→A, C A+[[addr+X+1, addr+X]]+C→A, C A+[[addr+1, addr]+Y]+C→A, C	69 65 75 6D 7D 79 61 71	105 101 117 109 125 121 97 113	2 2 2 3 3 3 2 2	2 3 4 4 4 4 6 5	N V D I Z C	ADC
AND	Immediate Zero Page, X Absolute Absolute, X Absolute, Y (Indirect, X) (Indirect), Y	AND #oper AND addr, X AND ADDR, AND ADDR, X AND ADDR, Y AND (addr, Y) AND (addr), Y	A∩#→.A A∩[addr] → A A∩[addr+X] → A A∩[ADDR] → A A∩[ADDR+X] → A A∩[ADDR+Y] → A A∩[Addr+X+1, addr+X]] → A A∩[[addr+1, addr]+Y] → A	29 25 35 2D 3D 39 21 31	41 37 53 45 61 57 33 49	2 2 3 3 3 2 2	2 3 4 4 4 6 5	N V D I Z C	AND
ASL	Accumulator Zero Page Zero Page, X Absolute Absolute, X	ASL A ASL addr ASL addr, X ASL ADDR ASL ADDR, X	$\begin{array}{ccccc} A & (\leftarrow) \rightarrow A & (0 \rightarrow \text{bit 0, bit7} \rightarrow \text{C} \\ [addr] & (\leftarrow) \rightarrow [addr] \\ [addr + X] & (\leftarrow) \rightarrow [addr + X] \\ [ADDR] & (\leftarrow) \rightarrow [ADDR] \\ [ADDR + X] & (\leftarrow) \rightarrow [ADDR + X] \end{array}$	0A 06 16 0E 1E	10 6 22 14 30	1 2 2 3 3	2 5 6 7	N V D I Z C	ASL
BCC BCS BEQ BNE BMI BPL BVS BVC	Relative Relative Relative Relative Relative Relative Relative Relative	BCC oper BCS oper BEQ oper BNE oper BMI oper BPL oper BVS oper BVC oper	Branch on C = 0 Branch on C = 1 Branch on Z = 1 Branch on Z = 0 Branch on N = 1 Branch on N = 0 Branch on V = 1 Branch on V = 0	90 B0 F0 D0 30 10 70 50	144 176 240 208 48 16 112 80	2222222	5. 5. 5. 5.	N V D I Z C All Branches - Add 1 if branch to same page - Add 2 if branch to diff page	BCC BCS BEQ BNE BMI BPL BVS BVC
BIT	Zero Page Absolute	BIT addr BIT ADDR	A ∩ [addr] ; bit7 → N, bit6 → V A ∩ [ADDR]	24 2C	36 44	2	3 4	N V D I Z C	BIT
BRK	Implied	BRK 1→B flag	PC+2↓P↓, [FFFE]→PCL, [FFFF]→PCH	00	0	1	7	1	BRK
CLC CLI CLV	Implied Implied Implied Implied	CLC CLD CLI CLV	0→C 0→D 0→I 0→V	18 D8 58 B8	24 216 88 184	1 1 1	2 2 2 2 2 2	N V D I Z C 0 0 0	CLC CLI CLI
СМР	Immediate Zero Page Zero Page, X Absolute Absolute, X Absolute, Y (Indirect, X) (Indirect),Y	CMP #oper CMP addr CMP addr, X CMP ADDR CMP ADDR, X CMP ADDR, Y CMP (addr, X) CMP (addr), Y	A - # A - [addr] A - [addr + X] A - [ADDR] A - [ADDR + X] A - [ADDR + Y] A - [[addr + X + 1, addr + X]] A - [[addr + 1, addr] + Y]	C9 C5 D5 CD DD D9 C1 D1	201 197 213 205 221 217 193 209	2 2 2 3 3 3 2 2	2 3 4 4 4 6 5	N V D I Z C	CMP
CPX	Immediate Zero Page Absolute	CPX #oper CPX addr CPX ADDR	.X - # X - [addr] .X - [ADDR]	E0 E4 EC	224 228 236	2 2 3	10000	N V D I Z C	СРХ
CPY	Immediate Zero Page Absolute	CPY #oper CPY addr CPY ADDR	.Y - # .Y - [addr] .Y - [ADDR]	C0 C4 CC	192 196 204	2 2 3	2	N V D I Z C	CPY
DEC	Zero Page Zero Page, X Absolute Absolute, X	DEC addr DEC addr, X DEC ADDR DEC ADDR, X	[addr] - 1 → [addr] [addr + X] - 1 → [addr + X] [ADDR] - 1 → [ADDR] [ADDR + X] - 1 → [ADDR + X]	C6 D6 CE DE	198 214 206 222	2 2 3 3	5 6 7	N V D I Z C	DEC
DEX	Implied Implied	DEX DEY	.X - 1 → X .Y - 1 → Y	CA 88	202 136	1		N V D I Z C	DEX
EOR	Immediate Zero Page Zero Page, X Absolute Absolute, X Absolute, Y (Indirect, X) (Indirect),Y	EOR #oper EOR addr EOR addr, X EOR ADDR EOR ADDR, X EOR ADDR, Y EOR (addr, X) EOR (addr), Y	A ∪ # → A A ∪ [addr] → A A ∪ [addr + X] → A A ∪ [ADDR] → A A ∪ [ADDR + X] → A A ∪ [ADDR + Y] → A A ∪ [addr + X + 1, addr + X]] → A A ∪ [[addr + 1, addr] + Y] → A	49 45 55 4D 5D 59 41 51	73 69 85 77 93 89 65 81	2 2 3 3 3 2 2	2	N V D I Z C	EOR
INC	Zero Page Zero Page, X Absolute Absolute, X	INC addr INC addr, X INC ADDR INC ADDR, X	[addr] + 1 → [addr] [addr + .X] + 1 → [addr + .X] [ADDR] + 1 → [ADDR] [ADDR + .X] + 1 → [ADDR + .X]	E6 F6 EE FE	230 246 238 254	2 2 3 3	12221	N V D I Z C	INC
INX	Implied Implied	INX INY	.X+1→.X .Y+1→.Y	E8 C8	232	1	100000	N V D 1 Z C	INX
JMP JSR	Absolute Indirect Absolute	JMP ADDR JMP (ADDR) JSR ADDR	[PC+1] → PCL, [PC+2] → PCH [ADDR] → PCL, [ADDR+1] → PCH PC+24, [PC+1] → PCL, [PC+2] → PCH	4C 6C 20	76 108 32	3 3 3	_	N V D I Z C	JMP JSR

Instr	Addressing Mode	Assembler Format	Operation	Op Hex	Code Dec	Bytes	Clock Cycles	Status Register - P	Inst
LDA	Immediate Zero Page Zero Page, X Absolute Absolute, X Absolute, Y (Indirect, X) (Indirect), Y	LDA #oper LDA addr LDA addr, X LDA ADDR LDA ADDR, X LDA ADDR, Y LDA (addr, X) LDA (addr),Y	#→ A [addr] → A [addr + X] → A [ADDR] → A [ADDR + X] → A [ADDR + Y] → A [ADDR + Y] → A [[addr + X + 1, addr + X]] → A [[addr + 1, addr] + Y] → A	A9 A5 B5 AD BD B9 A1 B1	169 165 181 173 189 185 161 177	2 2 2 3 3 3 2 2	2 3 4 4 4 6 5	N V D I Z C	LDA
LDX	Immediate Zero Page Zero Page, Y Absolute Absolute, Y	LDX #oper LDX addr LDX addr, Y LDX ADDR LDX ADDR, Y	# → .X [addr] → .X [addr + .Y] → .X [ADDR] → .X [ADDR + .Y] → .X	A2 A6 B6 AE BE	162 166 182 174 190	2 2 2 3 3	2 3 4 4	N V D I Z C	LDX
LDY	Immediate Zero Page Zero Page, X Absolute Absolute, X	LDY #oper LDY addr LDY addr, X LDY ADDR LDY ADDR, X	# → .Y [addr] → .Y [addr + .X] → .Y [ADDR] → .Y [ADDR + .X] → .Y	A0 A4 B4 AC BC	160 164 180 172 188	2 2 2 3 3	2 3 4 4	N V D 1 Z C	LDY
LSR	Accumulator Zero Page Zero Page, X Absolute Absolute, X	LSR A LSR addr LSR addr, Y LSR ADDR LSR ADDR, X	.A (→) → .A ; 0→bit7, bit0→C [addr] (→) → [addr] [addr + .X] (→) → [addr + .X] [ADDR] [ADDR + .X] [ADDR + .X]	4A 46 56 4E 5E	74 70 86 78 94	1 2 2 3 3	2 5 6 6 7	N V D I Z C	LSF
NOP	Implied	NOP	No OPeration	EA	234	1	2		NOF
ORA	Immediate Zero Page Zero Page, X Absolute Absolute, X Absolute, Y (Indirect, X) (Indirect),Y	ORA #oper ORA addr. X ORA ADDR ORA ADDR, X ORA ADDR, Y ORA (addr, X) ORA (addr),Y	.A ∪ # → .A .A ∪ [addr] → A .A ∪ [addr + X] → .A .A ∪ [ADDR] → .A .A ∪ [ADDR + X] → .A .A ∪ [ADDR + Y] → .A .A ∪ [[addr + .X + 1, addr + .X]] → .A .A ∪ [[addr + 1, addr] + .Y] → .A	09 05 15 0D 1D 19 0; 11	9 5 21 13 29 25 1	2 2 3 3 3 2 2	2 3 4 4 4 6 5	N V D I Z C	ORA
PHA PLA PHP PLP	Implied Implied Implied Implied	PHA PLA PHP PLP	A ↓ SP - 1 → SP A ↑ SP + 1 → SP P ↓ SP - 1 → SP P ↑ SP + 1 → SP	48 68 08 28	72 104 8 40	1 1 1 1	3 4 3 4	N V D I Z C All Push/Pulls xcpt PLP from stack	PHA PLA PHP PLP
ROL	Accumulator Zero Page Zero Page, X Absolute Absolute, X	ROL A ROL addr ROL addr, X ROL ADDR ROL ADDR, X	.A (→) → .A ; C→bit0, bit7→C [addr] (←) → [addr] [addr + .X] (→) → [addr + .X] [ADDR] [ADDR + .X] [ADDR + .X]	2A 26 36 2E 3E	42 38 54 46 62	1 2 2 3 3	2 5 6 7	N V D I Z C	ROL
ROR	Accumulator Zero Page Zero Page, X Absolute Absolute, X	ROR A ROR addr ROR addr, Y ROR ADDR ROR ADDR, X	.A (→) → .A ; C→bit7, bit0→C [addr] (→) → [addr] [addr + .X] [ADDR] [ADDR] [ADDR + .X] [ADDR + .X] [ADDR + .X]	6A 66 76 6E 7E	106 102 118 110 126	1 2 2 3 3	2 5 6 6 7	N V D I Z C	ROF
RTI RTS	Implied Implied	RTI RTS	Pt, PCt, SP+3 - SP, PC+1 - PC PCt, SP+2 - SP, PC+1 - PC	40 60	64 96	7	6	from stack	RTI
SBC	Immediate Zero Page Zero Page, X Absolute Absolute, X Absolute, Y (Indirect, X) (Indirect),Y	SBC #oper SBC addr SBC addr, X SBC ADDR SBC ADDR, X SBC ADDR, Y SBC (addr, X) SBC (addr),Y	$ \begin{array}{lll} A - \# - \bar{\mathbb{C}} \to A, C & \bar{\mathbb{C}} = \text{Borrow} \\ A - [addr] - \bar{\mathbb{C}} \to A, C \\ A - [addr + X] - \bar{\mathbb{C}} \to A, C \\ A - [ADDR] - \bar{\mathbb{C}} \to A, C \\ A - [ADDR + X] - \bar{\mathbb{C}} \to A, C \\ A - [ADDR + X] - \bar{\mathbb{C}} \to A, C \\ A - [ADDR + Y] - \bar{\mathbb{C}} \to A, C \\ A - [[addr + X + 1, addr + X]] - \bar{\mathbb{C}} \to A, C \\ A - [[addr + 1, addr] + Y] - \bar{\mathbb{C}} \to A, C \\ \end{array} $	E9 E5 F5 ED FD F9 E1 F1	233 229 245 237 253 249 225 241	2 2 3 3 3 2 2 2	2 3 4 4 4 6 5 6 5	N V D I Z C	SBC
SEC SED SEI	Implied Implied Implied	SEC SED SEI	1→C 1→D 1→I	38 F8 78	56 248 120	1 1 1	2 2 2	N V D I Z C 1 1 1	SEC SED SEI
STA	Zero Page Zero Page, X Absolute Absolute, X Absolute, Y (Indirect, X) (Indirect),Y	STA addr STA addr, X STA ADDR STA ADDR, X STA ADDR, Y STA (addr, X) STA (addr), Y	.A → [addr] .A → [addr + .X] .A → [ADDR] .A → [ADDR + X] .A → [ADDR + X] .A → [ADDR + Y] .A → [[addr + .X + 1, addr + .X]] .A → [[addr + 1, addr] + .Y]	85 95 8D 9D 99 81 91	133 149 141 157 153 129 145	2 2 3 3 3 2 2	3 4 4 5 5 6	N V D I Z C	STA
STX	Zero Page Zero Page, Y Absolute	STX addr STX addr, Y STX ADDR	.X → [addr] .X → [addr + Y] .X → [ADDR]	86 96 8E	134 150 142	2 2 3	3 4 4	N V D I Z C	STX
STY	Zero Page Zero Page, X Absolute	STY addr STY addr, X STY ADDR	Y → [addr] Y → [addr + X] Y → [ADDR]	84 94 8C	132 148 140	2 2 3	3 4 4	N V D I Z C	STY
TAX TXA TAY TYA TSX TXS	Implied Implied Implied Implied Implied Implied	TAX TXA TAY TYA TSX TXS	A - X X - A A - Y Y - A SP - X X - SP	AA 8A 88 98 8A 9A	170 138 168 152 186 154	1 1 1 1 1 1	2 2	N V D I Z C	TAX TXA TAY TYA TSX TXS

REGULAR ASCII CHART (character codes 0 – 127)

000 <i>d</i>	00 <i>h</i>	${}^{N_{_{\scriptstyle U}}}_{L}$	(nul)	016 <i>d</i>	10 <i>h</i>	>	(dle)	032 <i>d</i>	20 <i>h</i>	Ц	048 <i>d</i>	30 <i>h</i>	0	064 <i>d</i>	40 <i>h</i>	0	080 <i>d</i>	50 <i>h</i>	P	096 <i>d</i>	60 <i>h</i>	(112 <i>d</i>	70 <i>h</i>	р
001 <i>d</i>	01h	0	(soh)	017 <i>d</i>	11h	◄	(dc1)	033 <i>d</i>	21h	!	049 <i>d</i>	31h	1	065 <i>d</i>	41h	Α	081 <i>d</i>	51h	Q	097d	61h	a	113 <i>d</i>	71 <i>h</i>	q
002 <i>d</i>	02h	⊕	(stx)	018 <i>d</i>	12h	\$	(dc2)	034 <i>d</i>	22h	11	050 <i>d</i>	32h	2	066 <i>d</i>	42h	В	082 <i>d</i>	52h	R	098 <i>d</i>	62h	b	114 <i>d</i>	72h	r
003 <i>d</i>	03h	•	(etx)	019 <i>d</i>	13h	!!	(dc3)	035 <i>d</i>	23h	#	051 <i>d</i>	33h	3	067 d	43h	C	083 <i>d</i>	53 <i>h</i>	S	099 <i>d</i>	63h	С	115 <i>d</i>	73 <i>h</i>	s
004 <i>d</i>	04h	*	(eot)	020 <i>d</i>	14h	${\mathbb P}$	(dc4)	036 <i>d</i>	24h	\$	052 <i>d</i>	34h	4	068 <i>d</i>	44h	D	084 <i>d</i>	54h	T	100 <i>d</i>	64h	d	116 <i>d</i>	74h	t
005 <i>d</i>	05 <i>h</i>	•	(enq)	021 <i>d</i>	15 <i>h</i>	§	(nak)	037 d	25h	%	053 <i>d</i>	35h	5	069 <i>d</i>	45h	E	085 <i>d</i>	55 <i>h</i>	U	101 <i>d</i>	65h	е	117 d	75 <i>h</i>	u
006 d	06h	•	(ack)	022 <i>d</i>	16 <i>h</i>	-	(syn)	038 <i>d</i>	26h	&	054 <i>d</i>	36h	6	070 <i>d</i>	46h	F	086 <i>d</i>	56 <i>h</i>	V	102 <i>d</i>	66h	f	118 <i>d</i>	76 <i>h</i>	v
007 d	07 <i>h</i>	•	(bel)	023 <i>d</i>	17h	‡	(etb)	039 <i>d</i>	27h	1	055 <i>d</i>	37h	7	071 <i>d</i>	47h	G	087 <i>d</i>	57 <i>h</i>	W	103 <i>d</i>	67h	g	119 <i>d</i>	77h	W
008 <i>d</i>	08 <i>h</i>		(bs)	024 <i>d</i>	18 <i>h</i>	1	(can)	040 <i>d</i>	28h	(056 <i>d</i>	38 <i>h</i>	8	072 <i>d</i>	48h	H	088 <i>d</i>	58 <i>h</i>	X	104 <i>d</i>	68h	h	120 <i>d</i>	78 <i>h</i>	x
009 d	09h		(tab)	025 <i>d</i>	19h	\downarrow	(em)	041 <i>d</i>	29h)	057 d	39h	9	073 <i>d</i>	49h	Ι	089 <i>d</i>	59 <i>h</i>	Y	105 <i>d</i>	69h	i	121 <i>d</i>	79 <i>h</i>	У
010 <i>d</i>	OAh	0	(lf)	026 <i>d</i>	$1\mathrm{A}h$		(eof)	042 <i>d</i>	2Ah	*	058 <i>d</i>	3Ah	:	074 <i>d</i>	4Ah	J	090 <i>d</i>	5Ah	Z	106 d	6Ah	j	122 <i>d</i>	7Ah	z
011 <i>d</i>	$\mathtt{OB} h$	♂	(vt)	027 d	1Bh	←	(esc)	043 <i>d</i>	2Bh	+	059 d	3Bh	;	075 <i>d</i>	4Bh	K	091 <i>d</i>	5B <i>h</i>	[107 d	6Bh	k	123 <i>d</i>	7B <i>h</i>	{
012 <i>d</i>	OCh		(np)	028 <i>d</i>	1Ch	L	(fs)	044 <i>d</i>	2Ch	,	060 <i>d</i>	3Ch	<	076 <i>d</i>	4Ch	L	092 <i>d</i>	5C <i>h</i>	\	108 <i>d</i>	6Ch	1	124 <i>d</i>	7C <i>h</i>	
013 <i>d</i>	$\mathtt{OD} h$	Þ	(cr)	029 <i>d</i>	$1\mathrm{D}h$	\leftrightarrow	(gs)	045 <i>d</i>	2Dh	-	061 <i>d</i>	3Dh	=	077 d	$4\mathrm{D}h$	M	093 <i>d</i>	5Dh]	109 <i>d</i>	6Dh	m	125 <i>d</i>	7Dh	}
014 <i>d</i>	OEh	Я	(so)	030 <i>d</i>	$1\mathrm{E}h$	•	(rs)	046 <i>d</i>	2Eh		062 <i>d</i>	3Eh	>	078 <i>d</i>	$4\mathrm{E}h$	N	094 <i>d</i>	5E <i>h</i>	^	110 <i>d</i>	6Eh	n	126 <i>d</i>	7Eh	~
015 <i>d</i>	OF h	₩	(si)	031 <i>d</i>	$1\mathrm{F}h$	•	(us)	047 d	2Fh	/	063 <i>d</i>	3Fh	?	079 <i>d</i>	$4\mathrm{F}h$	0	095 <i>d</i>	5F <i>h</i>	_	111 <i>d</i>	6Fh	0	127 d	7Fh	Δ

Extended ASCII Chart (character codes 128 - 255) Latin 1/CP1252

128 <i>d</i>	80 <i>h</i>	€	144 <i>d</i>	90 <i>h</i>		160 <i>d</i>	A0h	N _{Bg}	176 <i>d</i>	B0 <i>h</i>	0	192 <i>d</i>	C0 <i>h</i>	λ	208 <i>d</i>	D0h	Đ	224 <i>d</i>	E0 <i>h</i>	à	240 <i>d</i>	FOh	ð
129 <i>d</i>	81 <i>h</i>	C	145 <i>d</i>	91h	6	161 <i>d</i>	A1h		177d	B1h	±	193 <i>d</i>	C1h	Á	209 <i>d</i>	D1h	Ñ	225 <i>d</i>	E1h	á	241 <i>d</i>	F1h	ñ
								!			_			•						_			"
130 d	82 <i>h</i>	,	146d	92h	,	162 <i>d</i>	A2 h	¢	178 <i>d</i>	B2h	2	194 <i>d</i>	C2h	A	210 <i>d</i>	D2h	Ū	226 d	E2 <i>h</i>	â	242 <i>d</i>	F2 <i>h</i>	Ó
131 <i>d</i>	83 <i>h</i>	f	147 d	93h	"	163 <i>d</i>	A3 h	£	179 d	B3 <i>h</i>	3	195 <i>d</i>	C3 <i>h</i>	Ã	211 <i>d</i>	D3h	Ó	227 d	E3 <i>h</i>	ã	243 <i>d</i>	F3 <i>h</i>	ó
132 <i>d</i>	84h	,,	148 <i>d</i>	94h	,,	164 <i>d</i>	A4 h	¤	180 <i>d</i>	$\mathtt{B4}h$	•	196 d	$\mathtt{C4}h$	Ä	212 <i>d</i>	$\mathrm{D}4h$	Ô	228 <i>d</i>	E4h	ä	244 <i>d</i>	F4h	ô
133 <i>d</i>	85 <i>h</i>		149 d	95 <i>h</i>	•	165 <i>d</i>	A5 <i>h</i>	¥	181 <i>d</i>	B5 <i>h</i>	μ	197 d	C5 <i>h</i>	Å	213 <i>d</i>	D5 <i>h</i>	Õ	229 d	E5 <i>h</i>	å	245 <i>d</i>	F5 <i>h</i>	õ
134 <i>d</i>	86 <i>h</i>	†	150 d	96h	=	166 <i>d</i>	A6 h		182 <i>d</i>	B6 <i>h</i>	¶	198 <i>d</i>	C6 <i>h</i>	Æ	214 <i>d</i>	D6 h	Ö	230 d	E6 <i>h</i>	æ	246 d	F6 <i>h</i>	ö
135 d	87 <i>h</i>	‡	151 <i>d</i>	97h		167 d	A7 h	§	183 <i>d</i>	B7 <i>h</i>		199 <i>d</i>	C7 <i>h</i>	Ç	215 <i>d</i>	D7 <i>h</i>	×	231 <i>d</i>	E7 <i>h</i>	ç	247 d	F7 <i>h</i>	÷
136 d	88 <i>h</i>	^	152 <i>d</i>	98 <i>h</i>	~	168 <i>d</i>	A8 <i>h</i>	••	184 <i>d</i>	B8 <i>h</i>	د	200 <i>d</i>	C8 <i>h</i>	È	216 <i>d</i>	D8 <i>h</i>	Ø	232 <i>d</i>	E8 <i>h</i>	è	248 <i>d</i>	F8 <i>h</i>	ø
137 d	89 <i>h</i>	%。	153 <i>d</i>	99h	TM	169 <i>d</i>	A9 h	©	185 <i>d</i>	B9 h	1	201 <i>d</i>	C9 <i>h</i>	É	217 d	D9 h	Ù	233 <i>d</i>	E9 <i>h</i>	é	249 <i>d</i>	F9 <i>h</i>	ù
138 <i>d</i>	8Ah	Š	154 <i>d</i>	9Ah	š	170 <i>d</i>	$\mathtt{AA}h$	<u>a</u>	186 <i>d</i>	$\mathtt{BA}h$	<u>o</u>	202 <i>d</i>	$\mathtt{CA}h$	Ê	218 <i>d</i>	$\mathtt{DA}h$	Ú	234 <i>d</i>	$\mathtt{EA}h$	ê	250 <i>d</i>	$\mathtt{FA}h$	ú
139 d	8B <i>h</i>	<	155 <i>d</i>	9B <i>h</i>	>	171 <i>d</i>	$\mathtt{AB}\boldsymbol{h}$	«	187 d	$\mathtt{BB} h$	>	203 <i>d</i>	$\mathtt{CB} h$	Ë	219 <i>d</i>	$\mathtt{DB} h$	Û	235 <i>d</i>	$\mathrm{EB}h$	ë	251 <i>d</i>	${ m FB}{\it h}$	û
140 d	8C <i>h</i>	Œ	156 <i>d</i>	9Ch	œ	172 <i>d</i>	$\mathtt{AC} h$	7	188 <i>d</i>	$\mathrm{BC} h$	<u>1</u>	204 <i>d</i>	$\mathbb{CC}h$	Ì	220 <i>d</i>	$\mathrm{DC} h$	Ü	236 d	$\mathrm{EC} h$	ì	252 <i>d</i>	FCh	ü
141 <i>d</i>	8D <i>h</i>		157 d	9Dh		173 <i>d</i>	$\mathtt{AD}\boldsymbol{h}$		189 <i>d</i>	$\mathtt{BD} h$	<u>1</u>	205 <i>d</i>	$\mathtt{CD} h$	Í	221 <i>d</i>	$\mathrm{DD} h$	Ý	237 d	$\mathrm{ED}h$	í	253 <i>d</i>	${ m FD} h$	ý
142 <i>d</i>	8E <i>h</i>	Ž	158 <i>d</i>	9Eh	ž	174 <i>d</i>	$\mathtt{AE} h$	$^{ m R}$	190 <i>d</i>	$\mathtt{BE}h$	<u>3</u>	206 d	$\mathtt{CE} h$	Î	222 <i>d</i>	$\mathrm{DE}h$	Þ	238 <i>d</i>	$\mathrm{EE}h$	î	254 <i>d</i>	FEh	þ
143 <i>d</i>	8F <i>h</i>		159 <i>d</i>	9Fh	Ÿ	175 <i>d</i>	$\mathtt{AF}h$	_	191 <i>d</i>	$\mathtt{BF}h$	نے	207 d	$\mathtt{CF}h$	Ϊ	223 <i>d</i>	$\mathrm{DF}h$	ß	239 <i>d</i>	$\mathrm{EF} h$	ï	255 <i>d</i>	FFh	ÿ

Hexadecimal to Binary

0	0000	4	0100	8	1000	С	1100
1	0001	5	0101	9	1001	D	1101
2	0010	6	0110	A	1010	Е	1110
3	0011	7	0111	В	1011	F	1111

Groups of ASCII-Code in Binary

Bit 6	Bit 5	Group
0	0	Control Characters
0	1	Digits and Punctuation
1	0	Upper Case and Special
1	1	Lower Case and Special

© 2009 Michael Goerz

This work is licensed under the Creative Commons Attribution-Noncommercial-Share Alike 3.0 License. To view a copy of this license, visit http://creativecommons.org/licenses/by-nc-sa/