

Isometrie - Normalform

Allgemeiner Algorithmus:

Ges.: V als n -dim. \mathbb{K} -VR mit Skalarprodukt

$\varphi: V \rightarrow V$ linear

B ONB von V , $A = M_{B,B}(\varphi)$

① Prüfe ob φ Isometrie ist:

φ ist Isometrie $\Leftrightarrow A^* A = \mathbb{1}$ ($A^T A = \mathbb{1}$ für $\mathbb{K} = \mathbb{R}$)

\Leftrightarrow Die Spalten von A bilden ONB von \mathbb{K} mit Standardskp.

\Leftrightarrow " Zeilen "

② Berechne $P_A = P_\varphi$

Für $\mathbb{K} = \mathbb{C}$:

③ Spalte p_A in Linearform

$$\Rightarrow p_A = (X - \lambda_1)^{k_1} (X - \lambda_2)^{k_2} \dots$$

$$\Rightarrow \tilde{A} = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & \lambda_2 & \\ & & & \ddots \\ & & & & \lambda_2 \end{pmatrix} \quad \begin{matrix} \uparrow \\ \text{EW alle Betrag 1} \end{matrix}$$

$\underbrace{\hspace{10em}}_{k_1} \quad \underbrace{\hspace{10em}}_{k_2}$

④ Bestimme Basen von $E_{\lambda_1}(A), E_{\lambda_2}(A), \dots$

⑤ Wende Gram-Schmidt an, um ONB von $E_{\lambda_1}(A), E_{\lambda_2}(A), \dots$ zu bestimmen

⑥ Diese nacheinander bildet Spalten von S

Für $\mathbb{K} = \mathbb{R}$:

③ Spalte p_A in Faktoren der Form

$(X \pm 1)$ oder

$$(X^2 - 2cX + 1) = (X - \lambda)(X - \bar{\lambda})$$

mit $c \in (-1, 1)$ und $\lambda = c + s \cdot i$,
und $1 = |\lambda|^2 = c^2 + s^2 \Rightarrow s = \sqrt{1 - c^2}$

④ Bestimme Basen von $E_\lambda(A), E_{-\lambda}(A), E_\lambda(A)$, aber nicht $E_{-\lambda}(A)$

⑤ Wende Gram-Schmidt an, um ONBs der Eigenräume zu bestimmen

⑥ Schreibe ONB von $E_\lambda(A), E_{-\lambda}(A)$ hintereinander, dann für die komplexen jeweils $\frac{\text{Im}(b_j)}{\|\text{Im}(b_j)\|}, \frac{\text{Re}(b_j)}{\|\text{Re}(b_j)\|}$

in die Spalten von S

$$A \in \mathbb{R}^{n \times n} \quad \vee \quad A \in \mathbb{C}^{n \times n}$$

Wenn eine Matrix orthogonal oder unitär ist, stimmen algebraische und geometrische Vielfachheit überein

A orthogonal

\Downarrow

$$A \in O(n)$$

\Downarrow

$$A \in \mathbb{R}^{n \times n} \text{ \& } A^T A = \mathbb{1}_n$$

\Downarrow

$\exists S \in O(n):$

$$S^T A S = \tilde{A} = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & -1 & \\ & & & \ddots \\ & & & & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \cos(\alpha) & -\sin(\alpha) \\ \sin(\alpha) & \cos(\alpha) \end{pmatrix}$$

mit $\alpha \in (0, \pi)$

\Rightarrow

A unitär

\Downarrow

$$A \in U(n) \Leftrightarrow A^* A = \mathbb{1}_n$$

\Downarrow

A komplex unitär diagonalisierbar und alle EW haben Betrag 1.

$$\exists S \in U(n): S^* A S = \tilde{A} = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \ddots & & 0 \\ \vdots & & \ddots & \\ 0 & 0 & \dots & \lambda_n \end{pmatrix}$$

$$|\lambda_1| = \dots = |\lambda_n| = 1$$

Alternative Algorithmus für die reelle Isometrie-Normalform

LOHNT SICH NUR FALLS $A^T + A$ EINFACH

$\mathbb{K} = \mathbb{R}$ Da gilt $\mathbb{R}^n \cap (E_2(A) \oplus E_{\bar{2}}(A))$ ist die Summe aus
Drehebenen zum Winkel α ,
falls $\alpha = \cos(\alpha) + i \cdot \sin(\alpha)$

$$\begin{aligned} & \ker((A - \alpha I)(A - \bar{\alpha} I)) \\ &= \ker(A^2 - 2 \cdot \cos(\alpha) \cdot A + I) \\ &= \ker(A^T (A^2 - 2 \cos(\alpha) \cdot A + I)) \\ &= \ker(A - 2 \cos(\alpha) \cdot I + A^T) \\ &= \ker((A + A^T) - 2 \cos(\alpha) \cdot I) = E_{2 \cos(\alpha)}(A + A^T) \end{aligned}$$

① Ist φ Isometrie

② Bestimme P_{A+A^T} , forme in Linearfaktoren

③ Bestimme Basis von $E_2(A + A^T) \begin{pmatrix} = E_1(A) \\ E_{-2}(A + A^T) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} = E_{-1}(A) \end{pmatrix}$

④ Wende Gram-Schmidt an, um ONB zu finden

⑤ Für $\cos(\alpha) \in (-1, 1)$ bestimme ONB von $E_{2 \cos(\alpha)}(A + A^T)$

Wähle $v_1 \in E_{2 \cos(\alpha)}(A + A^T) \setminus \{0\}$ beliebig

$$\hookrightarrow v_2 = A \cdot v_1$$

Gram-Schmidt für v_1 und v_2

Wähle $v_3 \in E_{2 \cos(\alpha)}(A + A^T) \setminus \{LH(v_1, v_2)\}$

Gram-Schmidt mit den vorherigen Vektoren

$$\hookrightarrow v_4 = A \cdot v_3, \text{ wende Gram-Schmidt an}$$

Wdh.

⑥ Schreibe die Vektoren hintereinander als Spalten in S