

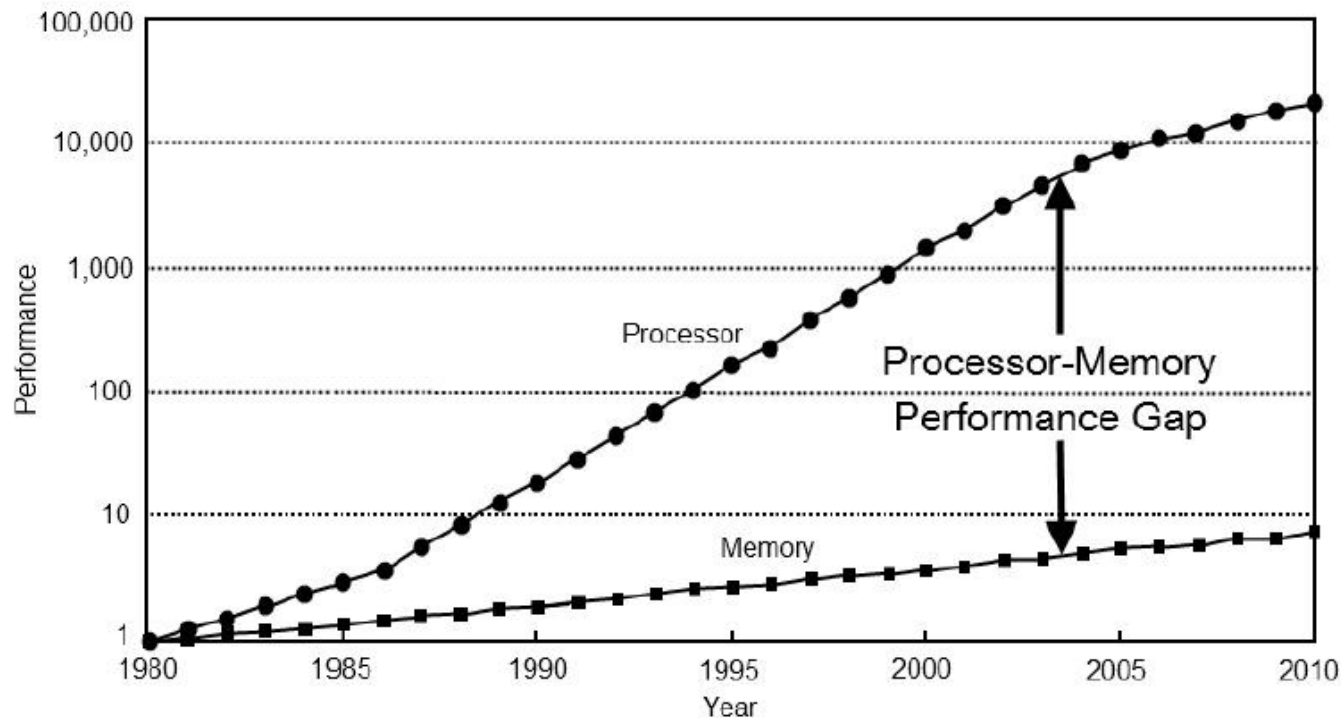
# Paměťová hierarchie

INP 2019

FIT VUT v Brně



# Výkonová mezera mezi CPU a pamětí



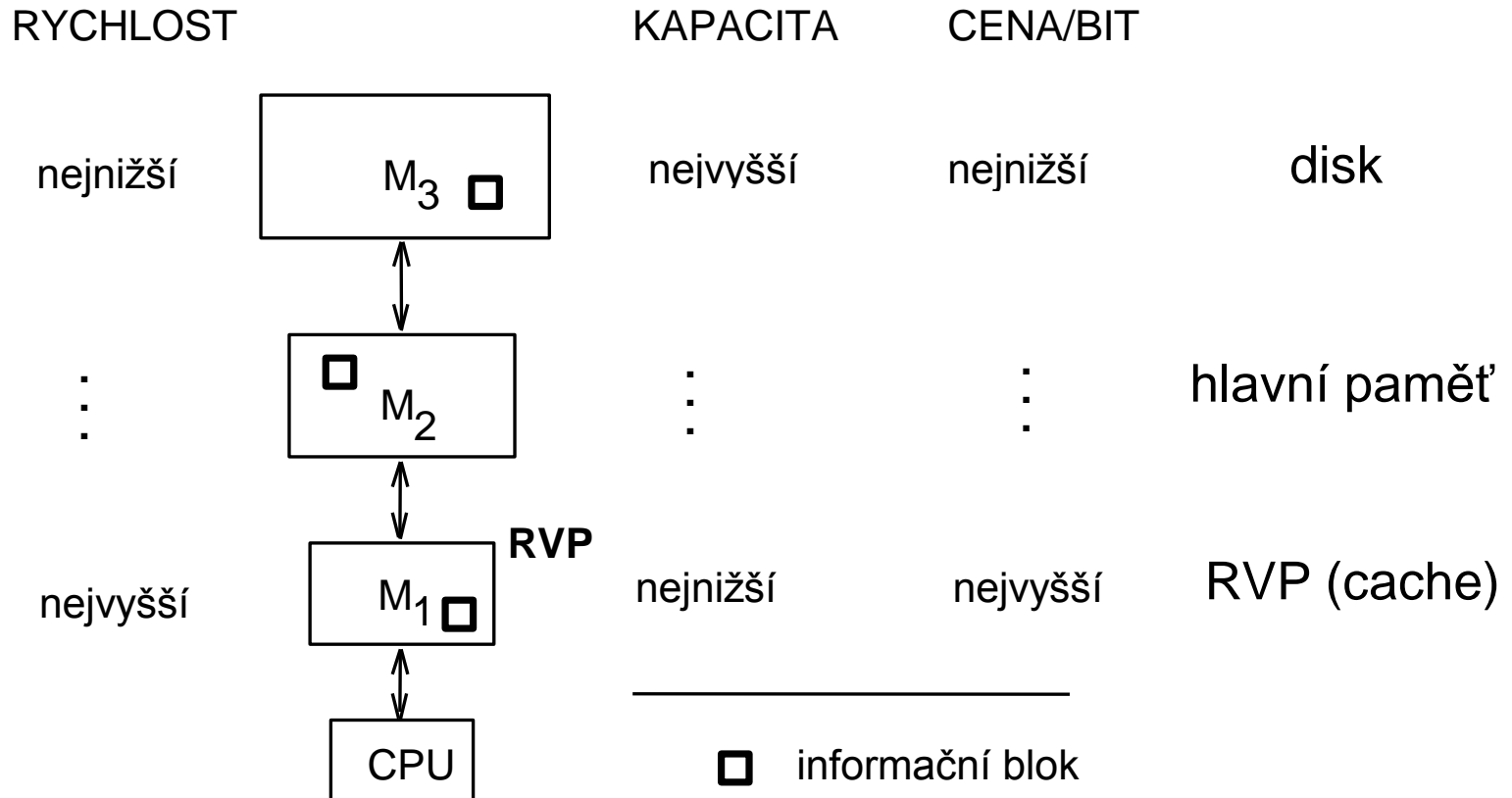
Slide 17

Computer architecture: a quantitative approach

By John L. Hennessy, David A. Patterson, Andrea C. Arpaci-Dusseau

Kvůli výkonové mezeře není užitečné, aby procesor přímo pracoval s hlavní pamětí, která je dnes levná, ale pomalá. Mezi CPU a hlavní pamětí je proto umístěna jedna nebo několik rychlých (ale malokapacitních) vyrovnávacích pamětí (RVP), angl. cache. Vznikne hierarchický paměťový systém. Předpokladem jeho funkčnosti je existence časové a prostorové lokality odkazů k paměťovým místům („80 % času stráví program pouze ve 20 % kódu“).

# Základní vlastnosti hierarchického paměťového systému



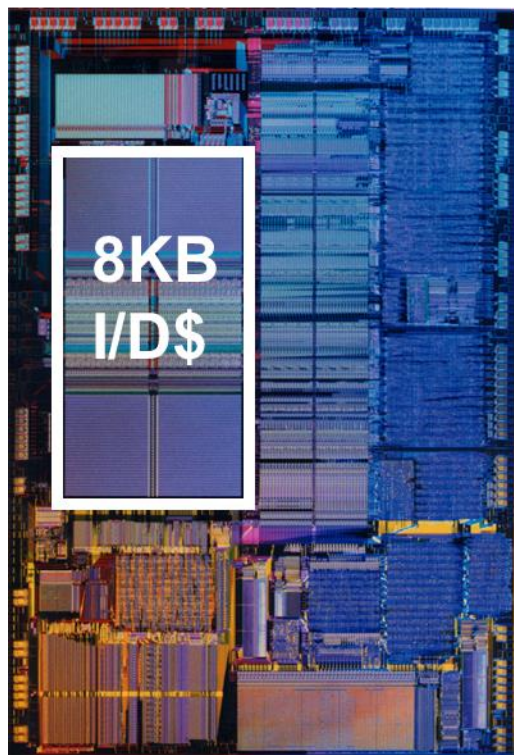
Jistý datový nebo instrukční blok (blok I/D) pak může v systému existovat až ve třech kopiích. (na obrázku předpokládáme existenci jedné rychlé vyrovnávací paměti).  
V moderních počítačích existuje více úrovní RVP: L1, L2 i L3.

# Typické parametry

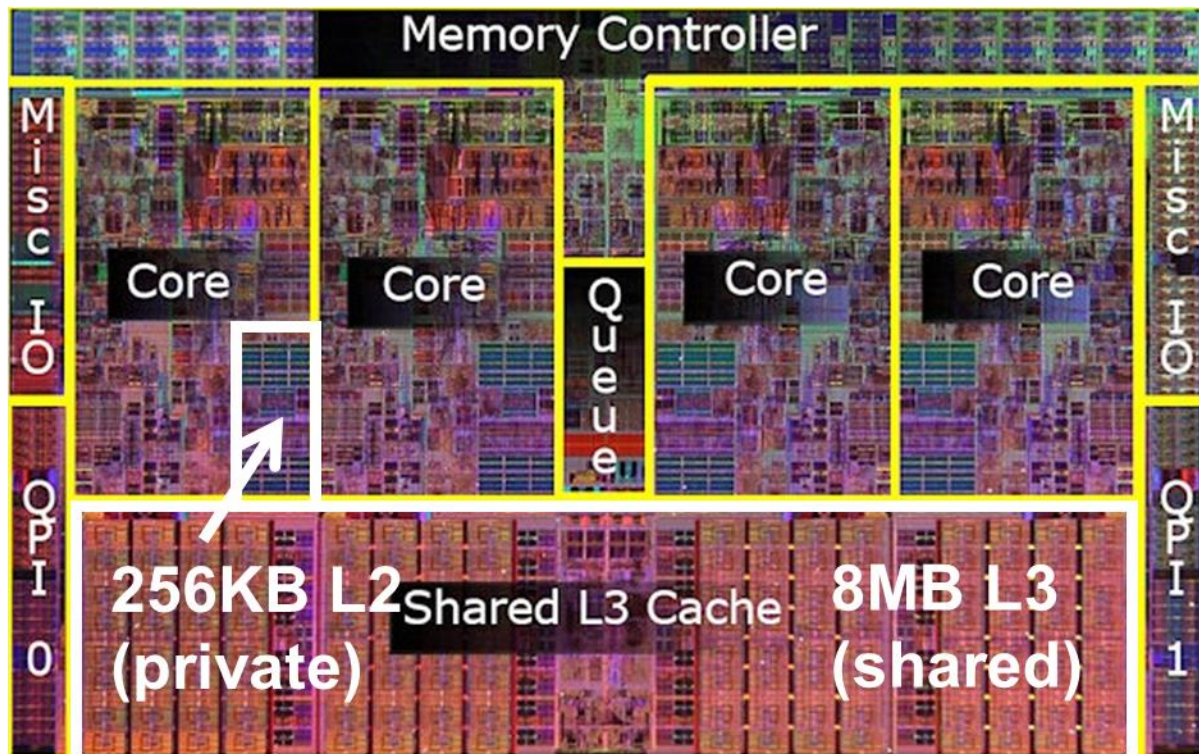
Procesor/ Parametr	80286 (1982)	Core i7-4770K (2013)
Jádra (vlákna)	1 (1)	4 (8)
CPU	8 MHz	3,5 GHz
Hlavní paměť, frekvence	8 MHz	1,6 GHz
Hlavní paměť, kapacita	128 KB	8 GB
RVP	Není	L1: 4 x 64 KB L2: 4 x 256 KB L3: 8 MB

Paměť	Latence
CPU Registr	<= 1
L1 Cache	4
L2 Cache	11
L3 Cache	40
RAM	~200

## 30%-70% plochy zabírají RVP



Intel 486



Intel Core i7 (quad core)

# RVP

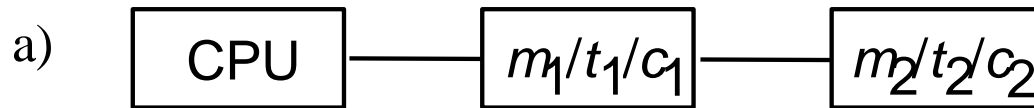
- RVP je rozdělena do **bloků** o konstantní velikosti (ideálně dle velikosti dat dodaných z hlavní paměti při blokovém přenosu).
  - Př. Vyrovnávací paměť o kapacitě 512 kB a velikosti bloku 32 bytů obsahuje celkem 16384 bloků.
- Hlavní paměť (např. DDR) je rozdělena na bloky o stejné velikosti. Těchto bloků je však mnohem více, než bloků ve vyrovnávací paměti => tudíž ne všechny bloky operační paměti mohou být v RVP.
- Musí existovat mechanismy umožňující potřebné bloky do RVP nahrávat a nepotřebné bloky odstraňovat.

# Účinnost RVP

- Základní údaj o účinnosti RVP je **pravděpodobnost nalezení bloku**  $p_{\text{hit}}$  (hit rate),
  - resp. **pravděpodobnost neúspěchu** (miss rate), neboli **pravděpodobnost výpadku bloku** ( $1 - p_{\text{hit}}$ ).
  - Tyto parametry mohou být definovány zvlášť pro čtení a zápis, pro data i instrukce (data hit/miss rate, instruction hit/miss rate, atd.)
- Doba potřebná k nalezení bloku je **přístupová doba** RVP (ale jen v případě, kdy blok v RVP je).
- V případě neúspěchu (blok v RVP není) se přičítá **ztrátová doba** (miss penalty), což je doba potřebná na přesunutí bloku z hlavní paměti.
  - Je daná dobou potřebnou k uvolnění místa v RVP, přístupovou dobou k prvnímu slovu požadovaného bloku ve vzdálenější paměti plus doba přenosu celého bloku.
- Cílem je navrhnout organizaci a správu RVP tak, aby hodnota hit rate byla co nejvyšší (pozor, vždy závisí i na datech/programech)!!!
  - v praxi  $p_{\text{hit}} \sim 95\text{-}99\%$

# Analýza hierarchické paměti z hlediska ceny a výkonu

- Máme dvě konfigurace počítače podle obrázku s parametry podle tabulky, kde  $m_i$  je kapacita paměti,  $t_i$  je doba přístupu a  $c_i$  je cena v centech/Kbit.



i	$m_i$ [B]	$t_i$ [ns]	$c_i$ [centů/Kbit]
1	5K	100	35
2	2M	500	14
3	2M	300	20



# Výpočet

Máme vypočítat průměrnou cenu na KB v obou konfiguracích a máme určit, kdy bude výhodnější varianta a).

Střední ceny paměti v obou konfiguracích jsou ( $1B = 9b = 8b + 1b$  paritní,  $100 \text{ centů} = 1 \$$ )

$$C_a = 9(m_1c_1 + m_2c_2)/100(m_1 + m_2) \text{ \$/KB}$$

$$C_b = 9c_3/100 \text{ \$/KB}$$

V konfiguraci a) máme pravděpodobnost úspěchu při čtení z  $M_1$  danou  $p_h$ . Zjednodušeně můžeme napsat výraz pro střední dobu přístupu

$$t_a = t_1p_h + t_2(1 - p_h)$$

Má-li být konfigurace a) výhodnější než b) z hlediska výkonu, musí platit

$$t_a \leq t_3, \text{ tedy}$$

$$t_3 \geq t_1p_h + t_2 - t_2p_h$$

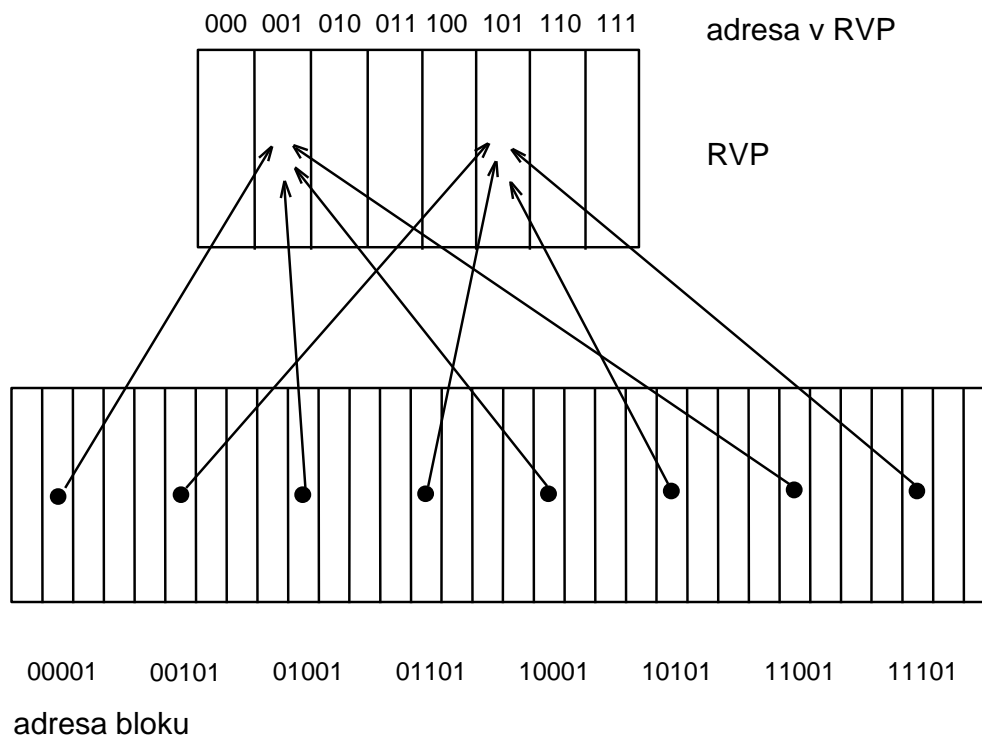
Odtud dostáváme podmínku pro pravděpodobnost úspěchu

$$p_h \geq (t_3 - t_2)/(t_1 - t_2)$$

Po dosazení hodnot podle tabulky dostáváme

$$p_h \geq 0,5, \text{ což je velmi mírný požadavek.}$$

# RVP s přímým mapováním



Př. RVP má 8 blokových rámců s adresami 000 až 111, adresa bloku je pětibitová. Adresa polohy bloku v RVP se určí podle nejnižších tří bitů.

$adresa\ v\ RVP = adresa\ bloku \bmod počet\ bloků\ v\ RVP$

**Výhody:** jednoduchý koncept

**Nevýhody:** dva bloky, které mají stejnou adresu v RVP, nemohou být současně v RVP

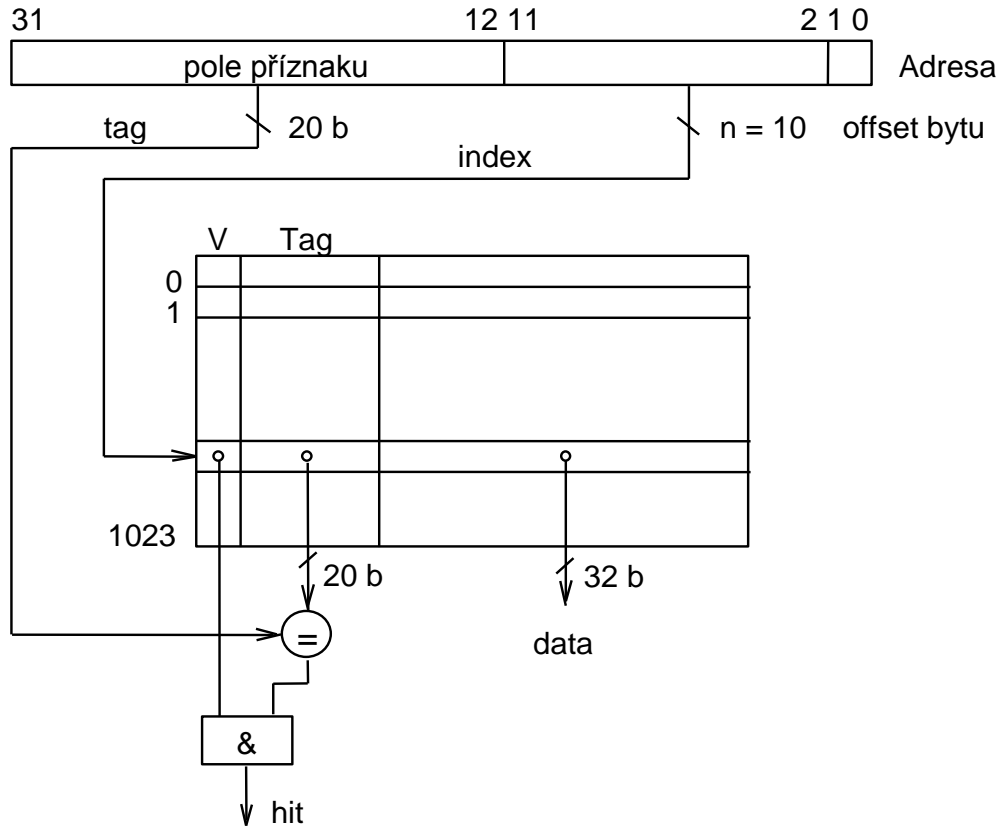
# Činnost RVP s přímým mapováním

- U RVP se dále musí poskytnout informace, zda je požadovaný blok přítomen, příp. zda je informace v bloku platná. K tomu slouží **adresový příznak** (tag), což jsou zbývající horní bity adresy, a **příznak platnosti** (valid bit - V).
- Činnost RVP je pro zadanou posloupnost adres bloků ilustrována v tabulce. Předpokládáme, že je RVP na počátku činnosti prázdná.

čas ↓

Adresa	Úspěch/neúspěch	Přidělený blok RVP	Tag	Validity
10110	Miss	110	10	0→1
11010	Miss	010	11	0→1
10110	Hit	110	10	1
11010	Hit	010	11	1
10000	Miss	000	10	0→1
00100	Miss	100	00	0→1
10000	Hit	000	10	1
10010	miss	010	11→10	1

# RVP s přímým mapováním s 32-bitovou adresou



- Levá část RVP je adresová, pravá je datová.
- Celkový počet bloků o velikostí jednoho slova je  $2^{30}$ .
- V RVP je umístěno  $2^{10}$  bloků.
- Dolní odhad pravděpodobnosti úspěchu je  $p_{hit} = 2^{10}/2^{30} = 2^{-20}$
- Díky lokalitě odkazů se v praxi dosahuje hodnot  $p_{hit}$  0,9 až 0,98.

# Proč je důležité programovat s ohledem na RVP?

Př.

Datový typ int je na 4B.

Blok dat RVP má velikost 4 x 4B

Mějme 2D pole `int a [4][5];`

Úloha: Sečtěte hodnoty všech položek pole `a`.

```
int sum_array_rows(int a[M][N])
{
    int i, j, sum = 0;
    for (i = 0; i < M; i++)
        for (j = 0; j < N; j++)
            sum += a[i][j];
    return sum;
}
```

Miss rate = 25%

RVP:

`a[0][0]`, `a[0][1]`, `a[0][2]`, `a[0][3]`  
`a[0][4]`, `a[1][0]`, `a[1][1]`, `a[1][2]`  
`a[1][3]`, `a[1][4]`, `a[2][0]`, `a[2][1]`  
`a[2][2]`, `a[2][3]`, `a[2][4]`, `a[3][0]`  
atd.

```
int sum_array_cols(int a[M][N])
{
    int i, j, sum = 0;
    for (j = 0; j < N; j++)
        for (i = 0; i < M; i++)
            sum += a[i][j];
    return sum;
}
```

Miss rate = 100%

RVP:

`a[0][0]`, `a[0][1]`, `a[0][2]`, `a[0][3]`  
`a[1][0]`, `a[1][1]`, `a[1][2]`, `a[1][3]`  
`a[2][0]`, `a[2][1]`, `a[2][2]`, `a[2][3]`  
`a[3][0]`, `a[3][1]`, `a[3][2]`, `a[3][3]`  
atd.

Hlavní paměť

adr: data

100: `a[0][0]`  
104: `a[0][1]`  
108: `a[0][2]`  
112: `a[0][3]`  
116: `a[0][4]`  
120: `a[1][0]`  
124: `a[1][1]`  
128: `a[1][2]`  
132: `a[1][3]`  
136: `a[1][4]`  
140: `a[2][0]`  
144: `a[2][1]`  
148: `a[2][2]`  
152: `a[2][3]`  
156: `a[2][4]`  
160: `a[3][0]`  
164: `a[3][1]`  
168: `a[3][2]`  
172: `a[3][3]`  
176: `a[3][4]`  
180: ...

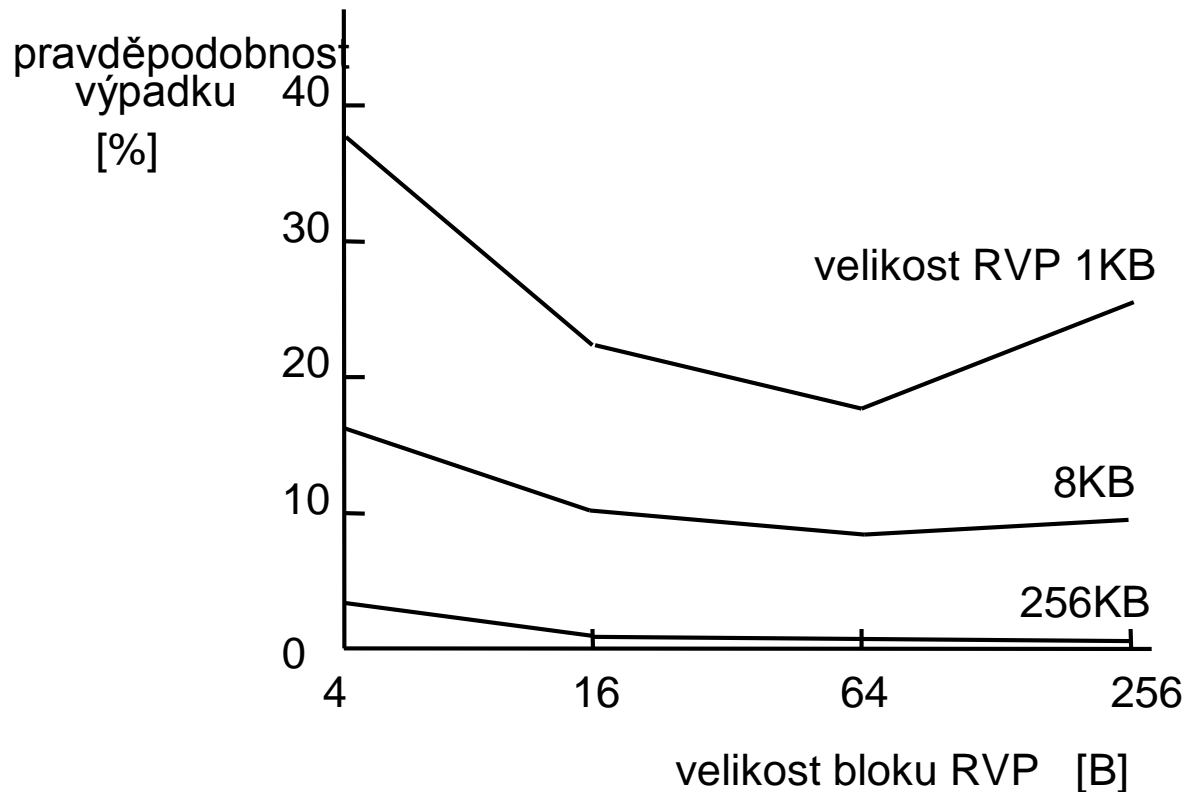
# Koherence dat

- Změní-li se data v bloku zápisem, ztratí bloky na vzdálenějších úrovních platnost a nesmí se již použít. Vzniká tak **datová nekonzistence**, neboli **nekoherence**.
- Pro udržování koherence dat ve všech kopiích bloků je možno použít tyto strategie:
- **přímý zápis** (write-through, průpis)
  - Při přímém zápisu do RVP se zapisuje okamžitě i do bloku v M. Má výhodu ve snadné realizaci a rovněž ztráty při R-neúspěchu jsou nízké, protože nový blok se přisune bez dalšího zdržování. Je-li však větší rozdíl mezi rychlostí primární a sekundární (vzdálené) paměti, pak přímý zápis častými opravnými záписy příliš zdržuje a je tedy nevýhodný.
- **zápis s mezipamětí** (write buffer)
  - Umožňuje odložit opravné záписy až do okamžiku uvolnění přístupu k vzdálenější paměti, takže nedochází ke zdržování procesoru.
- **zpětný zápis vždy**
  - Při zpětném zápisu se opraví celý blok v sekundární paměti až při jeho odsouvání. Strategie zpětného zápisu vždy je nepraktická, protože blok se zapisuje do sekundární paměti i v případě, že k žádné změně nedošlo.
- **zpětný zápis podle příznaku změny** (write-back, copy-back, store on flag)
  - Prakticky použitelný je proto zpětný zápis podle příznaku změny (**dirty bit**). To je výhodné, protože střední počet záписů do sekundární paměti je nižší než u přímého zápisu. Navíc blokový přesun lze zrychlit zvětšením šířky sběrnice mezi vyrovnávací a hlavní pamětí.

# Typická pravděpodobnost výpadku vzhledem k velikosti bloku

Růst velikosti bloku má příznivý vliv jen do určité míry. Je-li velikost bloku vzhledem k velikosti RVP příliš značná, je v RVP málo bloků a příliš často se musí vyměňovat, protože požadovaná data nejsou často k dispozici.

Pozn. Pravděpodobnost výpadku se měří pro danou aplikaci nebo na sadě testovacích úloh.



# Jak umístit do RVP více položek se stejnou adresou bloku?

Problém vzájemného vytlačování položek se stejným ukazatelem se řeší zvýšením **stupně asociativity**.

U dvoucestné paměti mohou být v paměti uloženy současně dvě položky se stejným ukazatelem.

Organizace b) však přináší oproti uspořádání a) jen malé zlepšení, protože kapacita paměti se nezměnila a do jednoho řádku se mapuje dvojnásobné množství adres.

Stupeň asociativity lze dále zvyšovat, až dospějeme k **plně asociativní paměti**, kdy již je příznak celá adresa, která může být umístěna v kterékoliv pozici (v praxi nepoužitelné, příliš drahé).

	příznak (tag)	data	stupeň asociativity
0			1
1			
2			
3			
4			
5			
6			
7			

číslo bloku

a) 1-cestná (s přímým mapováním)

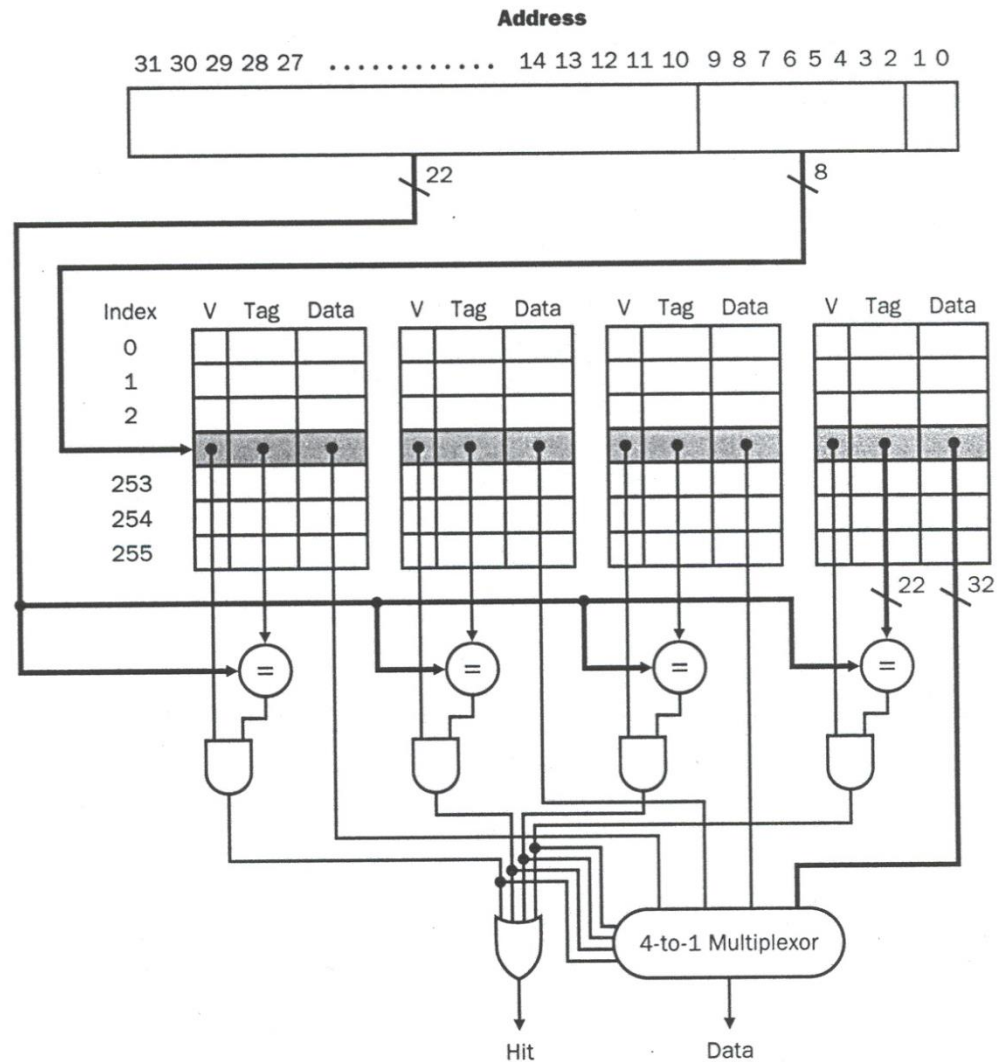
	tag	data	tag	data	
0					2
1					
2					
3					

množina (sada)

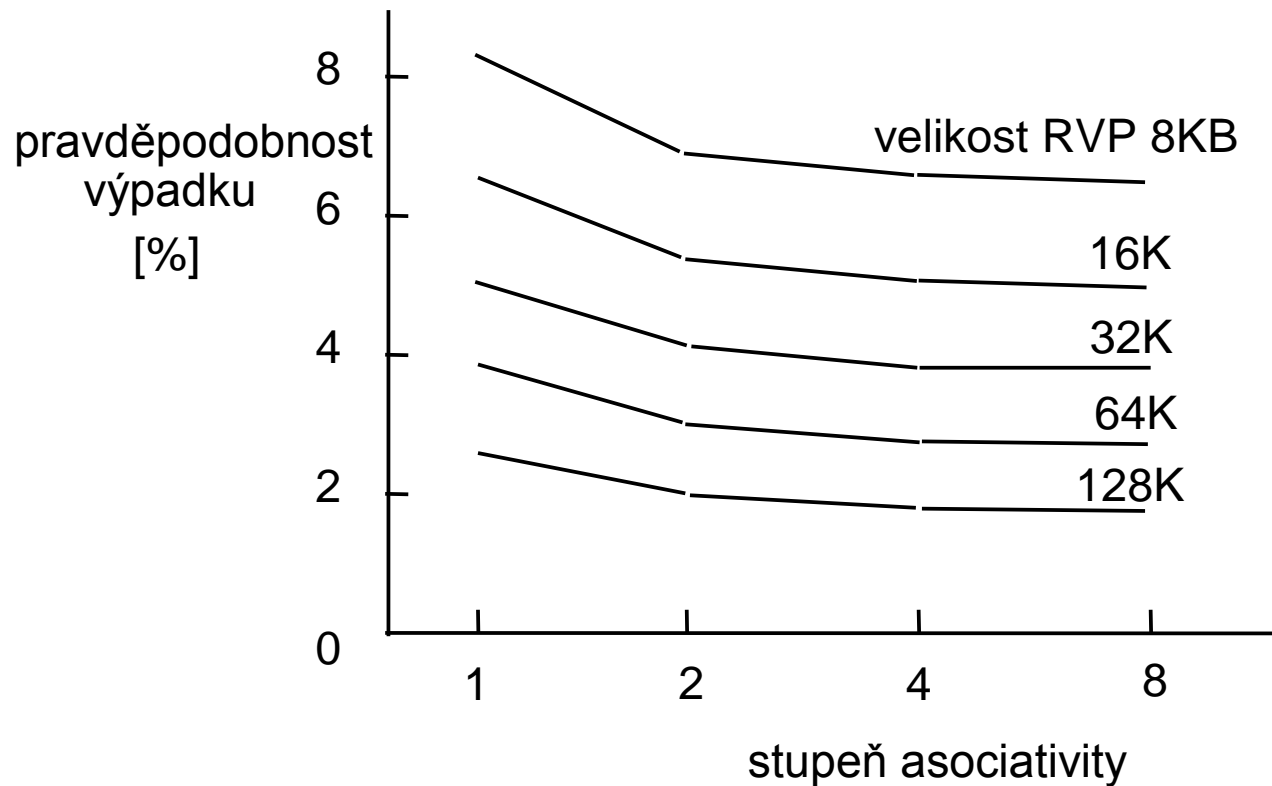
b) 2-cestná



# Implementace 4-cestné RVP



# Typická závislost pravděpodobnosti výpadku bloku na stupni asociativity



# Výběr oběti

- Jsou-li všechny položky pro daný ukazatel obsazeny, je třeba rozhodnout, kterou položku zrušíme, a uvolníme tak místo pro novou položku. U dvoucestné RVP a obecně pro stupeň asociativity  $>1$  tak vzniká problém **výběru oběti**.
- Tento problém řeší některá ze strategií náhrady:
  - **Least Recently Used** (LRU)- ponechávají se položky používané v poslední době a ruší se nejdéle nepoužitá položka
  - **Most Frequently Used** (MFU) - ruší nejčastěji použitou položku
  - **RAND** - náhodný výběr oběti
  - **FIFO** - oběť je položka, která je v RVP nejdéle
- Strategie LRU, MFU i FIFO vyžadují další obvodové doplňky, jako registry pro udržování času použití, resp. jejich úsporné modifikace, nebo čítače četnosti použití. Zde se musí řešit např. otázka přeplnění čítačů, a jsou navrženy algoritmy, které zavčas zahájí dekrementaci vybraných čítačů.

# Související problematika – viz IOS

- virtuální paměť
- překlad adresy
- fyzický adresový prostor
- logický adresový prostor
- stránka
- segment
- rámec
- Translation Look-Aside Buffer (TLB)