

## Trabalho 2: Solução numérica de sistemas não-lineares

### Atividade

Sabe-se que os sistemas não-lineares a seguir possuem alguma solução  $(\bar{x}_1, \bar{x}_2)$  na região do plano definida por  $Q = [-1, 1] \times [-1, 1] = \{(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2 \mid |x_i| \leq 1\}$ :

$$\begin{cases} 8x_1 + x_2 - \sin(x_1 - x_2) = 0, \\ -x_1 + 8x_2 + \cos(x_1 \cdot x_2) = 0, \end{cases} \quad (1)$$

$$\begin{cases} 9x_1 - x_2^3 = 0, \\ x_1^2 - 6x_2 = -1. \end{cases} \quad (2)$$

Cada equipe (trio ou dupla) deverá analisar e encontrar uma solução aproximada para **apenas um** dos sistemas. O sistema a ser resolvido é determinado pela primeira letra dos nomes de cada membro da equipe: se o primeiro nome (em ordem alfabética) tiver inicial de A a J, deverá resolver o primeiro sistema. Se for de K a Z, deverá resolver o segundo.

O trabalho consistirá de duas partes: (1) um relatório (em PDF, para evitar variações na formatação) com a análise teórica e a tabela com os resultados gerados pelo algoritmo implementado; e (2) o algoritmo (em um arquivo de texto, com a extensão apropriada para linguagem escolhida).

#### 1. Análise teórica

- Escolher uma função de iteração  $\varphi : Q \rightarrow \mathbb{R}^2$ , que seja contínua.
- Garantir que a função de iteração  $\varphi$  escolhida possui um ponto fixo em  $Q$ , mostrando que todo ponto de  $Q$  é levado por  $\varphi$ , em algum ponto de  $Q$ . Em outras palavras,  $\varphi(x_1, x_2) \in Q$ , sempre que  $(x_1, x_2) \in Q$ .
- Mostrar que as derivadas parciais da função de iteração  $\varphi$  escolhida são pequenas o bastante para garantir a convergência do método de iteração de ponto fixo para este sistema não linear. Em outras palavras, encontre algum  $K < 1$  tal que para  $(x_1, x_2) \in Q$  seja verdade que  $\left| \frac{\partial \varphi_i}{\partial x_j}(x_1, x_2) \right| \leq K/2$ , para  $i = 1, 2$  e  $j = 1, 2$ .

#### 2. Implementação computacional

- Implementar o método de iteração de ponto fixo em alguma linguagem de programação (preferencialmente em Scilab ou Python), utilizando como critério de parada a estimativa do erro relativo:

$$\varepsilon_{rel} = \frac{\max \left\{ \left| x_1^{(k)} - x_1^{(k-1)} \right|, \left| x_2^{(k)} - x_2^{(k-1)} \right| \right\}}{\max \left\{ \left| x_1^{(k)} \right|, \left| x_2^{(k)} \right| \right\}} < 10^{-5}.$$

- Utilizar o algoritmo implementado, as funções obtidas anteriormente e um ponto arbitrário da região  $Q$  como aproximação inicial, para gerar uma sequência de aproximações da solução. Os resultados obtidos deverão constar em uma tabela, que mostre o número da iteração, a aproximação (com 7 dígitos após a vírgula) e o erro relativo a cada etapa.