Статистический анализ данных. Спецкурс. Лекция 6. Методы многомерной статистики

Ботанический сад-институт ДВО РАН

Кислов Д.Е. 11 декабря 2016 г.

• Принцип наименьших квадратов;

- Принцип наименьших квадратов;
- Метод главных компонент;

- Принцип наименьших квадратов;
- Метод главных компонент;
- Линейный дискриминантный анализ;

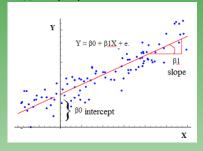
- Принцип наименьших квадратов;
- Метод главных компонент;
- Линейный дискриминантный анализ;
- Классификация по прецедентам;

- Принцип наименьших квадратов;
- Метод главных компонент;
- Линейный дискриминантный анализ;
- Классификация по прецедентам;
- Оценка качества классификации, отбор признаков.

Предложен К.Ф. Гауссом (1795) для решения уравнений:

$$a_1x + b_1y = c_1$$
$$a_2x + b_2y = c_2$$
$$a_3x + b_3y = c_3$$

Задача регрессии



Предложен К.Ф. Гауссом (1795) для решения уравнений:

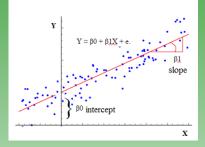
$$a_1x + b_1y = c_1 + \varepsilon_1$$

$$a_2x + b_2y = c_2 + \varepsilon_2$$

$$a_3x + b_3y = c_3 + \varepsilon_3$$

$$\varepsilon_1^2 + \varepsilon_2^2 + \varepsilon_3^2 \to \min$$

Задача регрессии



Применение

• Решение переопределенных/недоопределенных систем уравнений;

- Решение переопределенных/недоопределенных систем уравнений;
- Статистическая оценка параметров;

- Решение переопределенных/недоопределенных систем уравнений;
- Статистическая оценка параметров;
- Решение задач снижения размерности;

- Решение переопределенных/недоопределенных систем уравнений;
- Статистическая оценка параметров;
- Решение задач снижения размерности;
- Построение регрессионных моделей;

- Решение переопределенных/недоопределенных систем уравнений;
- Статистическая оценка параметров;
- Решение задач снижения размерности;
- Построение регрессионных моделей;
- ...в общем случае любые другие задачи, связанные с минимизацией ошибок/погрешностей.

Задача регрессии

Имеется набор измерений y_j $(j=\overline{1,\ldots,N},$ предположительно зависящий от параметров x_{ij} $(i=\overline{1,\ldots,M}).$ Необходимо построить какую-либо модель этой зависимости, исходя из набора эмпирических данных.

Задача регрессии

Имеется набор измерений y_j $(j=\overline{1,\dots,N},$ предположительно зависящий от параметров x_{ij} $(i=\overline{1,\dots,M}).$ Необходимо построить какую-либо модель этой зависимости, исходя из набора эмпирических данных.

Положим, что зависимость между y_i и x_{ij} линейная



Задача регрессии

Имеется набор измерений y_j $(j=\overline{1,\dots,N},$ предположительно зависящий от параметров x_{ij} $(i=\overline{1,\dots,M}).$ Необходимо построить какую-либо модель этой зависимости, исходя из набора эмпирических данных.

Положим, что зависимость между y_i и x_{ij} линейная

$$y_1 = a_0 + a_1 \cdot x_{11} + a_2 \cdot x_{21} + \dots + a_M \cdot x_{M1}$$

$$y_2 = a_0 + a_1 \cdot x_{12} + a_2 \cdot x_{22} + \dots + a_M \cdot x_{M2}$$

$$\vdots$$

$$y_N = a_0 + a_1 \cdot x_{1N} + a_2 \cdot x_{2N} + \dots + a_M \cdot x_{MN}$$

Задача регрессии

Имеется набор измерений y_j $(j=\overline{1,\dots,N},$ предположительно зависящий от параметров x_{ij} $(i=\overline{1,\dots,M}).$ Необходимо построить какую-либо модель этой зависимости, исходя из набора эмпирических данных.

Положим, что зависимость между y_i и x_{ij} линейная

$$y_1 = a_0 + a_1 \cdot x_{11} + a_2 \cdot x_{21} + \dots + a_M \cdot x_{M1} + \varepsilon_1$$

$$y_2 = a_0 + a_1 \cdot x_{12} + a_2 \cdot x_{22} + \dots + a_M \cdot x_{M2} + \varepsilon_2$$

$$\vdots$$

$$y_N = a_0 + a_1 \cdot x_{1N} + a_2 \cdot x_{2N} + \dots + a_M \cdot x_{MN} + \varepsilon_N$$

$$\sum_i \varepsilon_i^2 \to \min$$

Решение

$$Y=X\cdot a+arepsilon, a=(a_0,a_1,\ldots,a_M),$$
 $a=(X^TX)^{-1}XY,$ или $a=X^+Y$

Нелинейный МНК

$$y_j = F(a_i, x_{ij}) + \varepsilon_j$$

Решение

$$Y=X\cdot a+arepsilon, a=(a_0,a_1,\ldots,a_M), \ a=(X^TX)^{-1}XY,$$
 или $a=X^+Y$

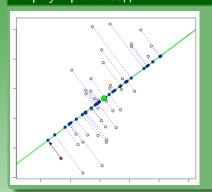
Нелинейный МНК

$$y_j = F(a_i, x_{ij}) + \varepsilon_j$$

Решение

Как правило – численные методы: нелинейные методы оптимизации, проблемно-ориентированные подходы. А также . . . Существуют частные случаи – легко приводимые к линейной задаче.

Формулировка задачи



Отыскать такую ось – линейную комбинацию исходных координат, сумма квадратов расстояний от данных до которой минимальна; (метод предложен К. Пирсоном);

Интерпретации

 Теория вероятностей – диагонализация ковариационной матрицы (преобразование Хотеллинга);

Интерпретации

- Теория вероятностей диагонализация ковариационной матрицы (преобразование Хотеллинга);
- Статистика максимизация вариации (дисперсии) проекций данных на прямую;

Интерпретации

- Теория вероятностей диагонализация ковариационной матрицы (преобразование Хотеллинга);
- Статистика максимизация вариации (дисперсии) проекций данных на прямую;
- Механика отыскание главных осей инерции;