

# 理论力学期中习题课

## 知识点复习

助教: 张积翔

university of science and technology of china

2025 年 11 月 28 日

# 泛函与变分法

主要讨论积分型泛函：

对于固定边界的泛函，极值条件为欧拉-拉格朗日方程

$\frac{\partial L}{\partial q} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}} = 0$ 。（对部分问题，不“硬”求解欧拉方程，利用守恒量是更好的选择）边界的函数值不固定则有自然边界条件

$\frac{\partial L}{\partial q}|_{t=t_1, t_2} = 0$ ，若边界可动，则自然边界条件再加上  $\frac{\partial L}{\partial \dot{q}} \dot{q} - L = 0$

多宗量问题、边界约束问题

# 拉格朗日光学：费马原理

## 费马原理

光线在两点 A、B 之间传播的实际路径，是使传播时间取极值（通常是极小值）的路径。

$$\delta t_{AB} = \delta \int_A^B \frac{ds}{v(\vec{x})} = 0$$

其中  $v(\vec{x}) = c/n(\vec{x})$  是介质中的光速。

## 光程

引入光程  $L$ ：

$$\delta t_{AB} = \frac{1}{c} \delta \underbrace{\int_A^B n(\vec{x}) ds}_L = 0 \quad \Rightarrow \quad \delta L = \delta \int_A^B n(\vec{x}) ds = 0$$

真实光线的光程取极值。

# 莫培督原理

## 哈密顿形式的莫培督原理

在所有连接 A、B 两点的等能路径中，系统运动的真实路径是使  
约化作用量  $W$  取极值的路径。

$$\Delta W[q] = \Delta \int_A^B p_\alpha dq_\alpha = 0$$

注意等能变分。优点为便于求解运动轨道，即在计算中我们通过  
等能条件，将时间导数从表达式中消去。

# 莫培督原理：雅可比形式

## 从作用量到几何

对于动能  $T = \frac{1}{2}M_{\alpha\beta}\dot{q}_\alpha\dot{q}_\beta$  的系统：

定义黎曼空间中的线元与度规

$$ds^2 = g_{\alpha\beta}dq^\alpha dq^\beta = 2[E - V(\vec{q})]M_{\alpha\beta}dq^\alpha dq^\beta$$

雅可比形式的莫培督原理：质点的真实运动轨迹，是在此黎曼空间中的测地线。

$$\Delta \int_{s_1}^{s_2} ds = 0$$

(可求解有心力场的运动轨迹)

# 连续体系的拉格朗日力学

## 拉格朗日密度

- 离散系统：拉格朗日函数  $L(t, q, \dot{q})$
- 连续系统：定义 **拉格朗日密度**  $\mathcal{L}$ ，使得

$$L = \int \mathcal{L} dV \quad \text{或} \quad L = \int \mathcal{L} dx \text{ (一维)}$$

- $\mathcal{L}$  通常是场及其导数的函数： $\mathcal{L} = \mathcal{L}(\psi, \partial_t \psi, \partial_x \psi, x, t)$ ，仍然可以用动量密度减去势能密度表示拉格朗日密度  $\mathcal{L} = \mathcal{T} - \mathcal{V}$

## 以弹性棒为例

动能密度： $\frac{1}{2}\rho A(\partial_t \psi)^2$

势能密度（弹性势能）： $\frac{1}{2}EA(\partial_x \psi)^2$

拉格朗日密度： $\mathcal{L} = \frac{1}{2}\rho A(\partial_t \psi)^2 - \frac{1}{2}EA(\partial_x \psi)^2$

# 连续体系的拉格朗日力学：场方程

## 欧拉-拉格朗日方程（场论形式）

作用量  $S = \iint \mathcal{L} dt dx$  取极值，导出场的运动方程：

$$\frac{\bar{\partial}}{\bar{\partial}t} \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_t \psi)} \right) + \frac{\bar{\partial}}{\bar{\partial}x} \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_x \psi)} \right) - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \psi} = 0$$

其中 “全偏导”：

$$\frac{\bar{\partial}}{\bar{\partial}t} \stackrel{\text{def}}{=} \partial_t + (\partial_t \psi) \frac{\partial}{\partial \psi} + (\partial_t^2 \psi) \frac{\partial}{\partial(\partial_t \psi)} + (\partial_t \partial_x \psi) \frac{\partial}{\partial(\partial_x \psi)}$$

$$\frac{\bar{\partial}}{\bar{\partial}x} \stackrel{\text{def}}{=} \partial_x + (\partial_x \psi) \frac{\partial}{\partial \psi} + (\partial_x \partial_t \psi) \frac{\partial}{\partial(\partial_t \psi)} + (\partial_x^2 \psi) \frac{\partial}{\partial(\partial_x \psi)}$$

# 波动方程的解法

$$\rho \left( \frac{\partial \psi}{\partial t} \right)^2 - E \left( \frac{\partial \psi}{\partial x} \right)^2$$

## 行波法

做变换  $a = x + vt, b = x - vt, v = \sqrt{\frac{E}{\rho}}$ , 得

$$\frac{\partial^2 \psi}{\partial a \partial b} = 0$$

## 分离变量法

边界固定  $\psi(0, t) = \psi(l, t) = 0$  (或者边界导数值固定), 分离变量  $\psi(x, t) = T(t)u(x)$  代入微分方程, 让方程左边只含  $t$ , 右边只含  $x$ , 故等于常数, 得到  $T$  和  $u$  分别满足的微分方程, 又由于边界条件  $u$  的解只能为  $\sin \frac{n\pi x}{l}$  的形式, 最后将通解写为级数形式。(技术细节参考作业 16 的 22 题)

# 诺特定理

- 无穷小变换：

$$\Delta t = \epsilon_i \frac{\partial \xi_0}{\partial \lambda_i} \Big|_{\lambda=\lambda_0}, \quad \Delta q_\alpha = \epsilon_i \frac{\partial \xi_\alpha}{\partial \lambda_i} \Big|_{\lambda=\lambda_0}$$

即我们只考虑无穷小变换的一阶近似

- 对称变换：作用量不变  $\Delta S = 0$

- 准对称变换： $\delta S(\lambda_0) = \delta S(\lambda)$

等价于  $\Delta(Ldt) = d\varphi(t, q)$ , 可通过对其求外微分为零证明强可积，若  $\Delta(Ldt) = 0$  则为对称变换。

# 诺特定理

对于无穷小准对称变换：

$$-H\Delta t + p_\alpha \Delta q_\alpha - \Delta\varphi = \text{常数}$$

其中：

- $H$ : 广义能量
- $p_\alpha$ : 广义动量
- $\Delta\varphi$ : 规范函数的变化

关于诺特定理的题目，只需将变换后的坐标  $(q', t')$  代入拉氏量得到  $L(t', q', \frac{dq'}{dt'})$ ，计算  $\varphi$  代入守恒量表达式即可。注意这里面的均取一阶无穷小量。

# 例：广义动量与能量守恒

## 广义动量守恒

若  $L$  不依赖于  $q_\alpha$ , 则空间平移  $\Delta q_\alpha = \epsilon$  是对称变换, 守恒量为:

$$p_\alpha = \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_\alpha}$$

## 广义能量守恒

若  $L$  不依赖于  $t$ , 则时间平移  $\Delta t = \epsilon$  是对称变换, 守恒量为:

$$H = p_\alpha \dot{q}_\alpha - L$$

# 对称与守恒

诺特定理将对称与守恒相联系：

- 时间平移  $\Leftrightarrow$  能量守恒
- 空间平移  $\Leftrightarrow$  动量守恒
- 旋转变换  $\Leftrightarrow$  角动量守恒
- 伽利略 boost  $\Leftrightarrow$  力对质心的作用

(建立对应的物理直觉)

# 狭义相对论

- 时空坐标:  $x^\mu = (t, x, y, z)$
- 度规:  $g_{\mu\nu} = \text{diag}(1, -1, -1, -1)$
- 庞加莱变换:  $x'^\mu = \Lambda^\mu{}_\nu x^\nu + a^\mu$

洛伦兹群  $\Lambda$  满足  $\Lambda^\mu{}_\rho \Lambda^\nu{}_\sigma \eta^{\rho\sigma} = \eta^{\mu\nu}$

# 狭义相对论下的拉格朗日函数

## 自由粒子作用量

$$S = -m \int d\tau = -m \int \sqrt{1 - v^2} dt$$

拉氏函数：

$$L = -m\sqrt{1 - v^2}$$

广义动量是

$$\vec{p} = \frac{\partial L}{\partial \vec{v}} = \frac{m\vec{v}}{\sqrt{1 - \vec{v}^2}} = \gamma m\vec{v}$$

其中洛伦兹因子是

$$\gamma \stackrel{\text{def}}{=} \frac{dt}{d\tau} = \frac{1}{\sqrt{1 - \vec{v}^2}}$$

广义能量是

$$H = \vec{p} \cdot \vec{v} - L = \frac{m}{\sqrt{1 - \vec{v}^2}} = \gamma m$$

# 带电粒子的拉氏量

## 最小耦合拉氏函数

$$L = -m\sqrt{1 - v^2} - q(\phi - \vec{A} \cdot \vec{v})$$

其中  $\phi$  为标量势、 $\vec{A}$  为矢量势，二者可以写为四维的规范场  
 $A_\mu = (\phi, -\vec{A})$

## 规范变换 \*

$$A_\mu \rightarrow A_\mu + \partial_\mu f$$

运动方程不变。

因此规范场有一个冗余的自由度，因而可以附加一个规范条件，如 Lorenz 规范：

$$\partial_\mu A^\mu = 0$$

# 洛伦兹力与运动方程

## 广义动量

$$\vec{p} = \gamma m \vec{v} + q \vec{A}$$

## 运动方程

$$\frac{d\vec{p}_{\text{mech}}}{dt} = q(\vec{E} + \vec{v} \times \vec{B})$$

其中：

$$\vec{E} = -\nabla \phi - \frac{\partial \vec{A}}{\partial t}, \quad \vec{B} = \nabla \times \vec{A}$$

$$\vec{p}_{\text{mech}} = \vec{p} - q \vec{A} = \gamma m \vec{v}$$

# 四维形式 \*

协变的四速度与四动量：

$$v^\mu = \frac{dx^\mu}{d\tau}, \quad p^\mu = mv^\mu$$

四维的牛顿方程：

$$F^\mu = \frac{dp^\mu}{d\tau}$$

四维力定义为：

$$F^\mu = (\gamma \vec{F} \cdot \vec{v}, \gamma \vec{F})$$

THE END

重要的是用变分法处理问题的能力、诺特定理。  
若有时间精力，最好将作业过一遍并保持计算熟练度。

**祝期中考试顺利！**