

Aufgabe 2: Dreiecksbeziehungen

Team-ID: 49111

Team-Name: HarperCreekFürHenning187

Bearbeiter/-innen dieser Aufgabe:
Julius Carl Ide

29. April 2019

Inhaltsverzeichnis

1	Lösungsidee	1
1.1	Exposition	1
1.2	Knapsack	2
1.3	Der genetische Algorithmus	4
1.4	Visualisierung	6
2	Umsetzung	6
3	Angaben zur Laufzeitanalyse	7
4	Beispiele	9
5	Quellcode	11

1 Lösungsidee

1.1 Exposition

Halbkreis Die Aufgabe besteht darin, die Dreiecke entlang der x-Achse möglichst platzsparend anzuordnen. Die folgende Herangehensweise besteht darin, die Dreiecke halbkreisförmig um einen gemeinsamen Punkt anzuordnen. Für diesen Zweck wird nur der kleinste Winkel für jedes Dreieck zur Platzierung in Betracht genommen, da so die Anzahl an Dreiecken, die um einen gemeinsamen Punkt angeordnet sind, signifikant erhöht werden kann, was den Gesamtabstand verringert.

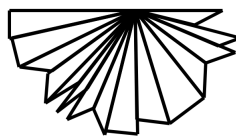


Abbildung 1

Der folgende Algorithmus besteht aus drei Schichten: Als erstes werden die zu platzierenden Dreiecke als Menge T an geordneten Paaren repräsentiert, wobei ein Paar aus dem kleinsten Winkel w , der längsten Strecke l , und den beiden längsten Strecken a, b besteht.

$$t = (w, l, a, b) \tag{1}$$

Die kürzeste Strecke kann vernachlässigt werden, da sie dem kleinsten Winkel immer gegenüberliegt und dementsprechend die Größe eines Halbkreises nicht beeinflusst.

Sollte die Summe der kleinsten Winkel aller Dreiecke kleiner als 180° sein, können alle dreieckigen Grundstücke denselben Zugang zur Straße haben und der Gesamtabstand wäre 0. Dies ist in Beispiel 2 der Fall.

$$\sum_{i=1}^{|T|} w_i \leq 180 \quad (2)$$

Leider ist dies nicht immer der Fall, wenn die Anzahl an Grundstücken größer wird.

1.2 Knapsack

Maximierung der Außenseiten Im zweiten Schritt werden, damit der meiste Platz ausgenutzt werden kann, die Dreiecke mit der längsten Strecke, am Anfang und am Ende der Straße gebaut. Das bedeutet, dass möglichst viele lange Dreiecke am Anfang und am Ende der Straße platziert werden sollen, während die Summe der Winkel immer noch 180° bleibt. Für jedes Dreieck sind dabei 2 Informationen entscheidend: Der kleinste Winkel w und die längste Kante v . Die dazugehörige Definition lautet:

$$\max \sum_{i=1}^n v_i \quad (3)$$

In diesem Fall ist v_i die längste Strecke, die hier als Maß für Größe genommen wird, des i -ten Dreiecks. Damit der Halbkreis effizient ist, muss aber noch folgendes gelten:

$$\sum_{i=1}^n w_i \leq 180 \quad (4)$$

Hierbei ist w_i der kleinste Winkel des i -ten Dreiecks. So kann der meiste Platz ausgenutzt werden. Die Frage lautet nun, wie kann die Größe der Dreiecke am Anfang und am Ende maximiert werden, während die Summe der kleinsten Winkel immer noch 180° beträgt?

Knapsack Zur Lösung dieser Aufgabe eignet sich das Knapsackproblem. Knapsack ist Englisch und bedeutet Rucksack. Das Problem liefert eine Antwort auf die Frage: Wie kann ich meinen Rucksack mit möglichst vielen Wertvollen Gegenständen bepacken, sodass der Gesamtwert so groß wie möglich ist, das Gewichtlimit aber nicht ausgereizt wird? Es gibt verschiedene Implementierungen, eine davon ist als 0-1 Knapsack bekannt, da entweder einmal das Objekt im Rucksack ist oder keinmal. Dies ist für dieses Problem auch nützlich, da kein Grundstücksbesitzer zwei Grundstücke möchte, und wird daher verwendet.

Im folgenden Absatz wird zu dem Knapsackproblem im eigentlichen Sinne referiert. Das bedeutet, dass anstatt von Halbkreisen, Winkelsummen und der Summe der Längen von einem Knapsack und Elementen mit einem Gewicht und einem Wert gesprochen werden, um das ganze etwas anschaulicher zu erklären.

Um diese Optimierung umzusetzen, muss erstmal folgende Prämisse festgehalten werden: Ein Knapsack mit einer maximalen Kapazität von W hat einen höheren oder gleichen maximalen Profit (Summe der Kosten aller Elemente), als ein kleinerer Knapsack. Das ergibt Sinn, da man in einen Rucksack mit einem höheren Maximalgewicht mindestens alles, was in dem kleineren Rucksack war, hineinstecken kann. Dementsprechend ist es relativ einfach den maximalen Profit eines Rucksacks zu betimmen, wenn der maximale Profit für alle kleineren Rucksäcke bekannt ist.

Repräsentation als Matrix Dazu wird eine $N \times W$ Matrix M erstellt, wobei N die Anzahl an Elementen ist und W die Kapazität des Knapsacks repräsentiert. Zuerst wird diese Matrix mit 0 für jeden Wert initialisiert. Nachdem dies geschehen ist, wird iterativ für jedes Element i , das in den Knapsack gesteckt werden könnte (die Dreiecke), jedes Gewicht j durchlaufen. Dies geschieht durch zwei ineinander geschachtelte for-Loops. Sollte das momentane Gewicht w_i größer als das Gewicht sein, dass gerade durchlaufen wird ($w_i > j$), wird folgendes getan:

$$M_{i,j} = M_{i-1,j} \quad (5)$$

Das maximale Gewicht für den Knapsack in Gleichung 4 ist einfach das des kleineren Knapsack und das i -te Element wird nicht hinzugefügt. Sollte w_i noch in dem Knapsack passen, wird folgende Entscheidung getroffen:

Wenn das Hinzufügen des Elementes lukrativer als das Überspringen ist, wird es hinzugefügt. Dies lässt sich folgendermaßen mathematisch darstellen: Das Gewicht, das bereits in dem Knapsack ist, ist $M_{i-1,j}$, das Gewicht, des Elementes das möglicherweise hinzugefügt wird, beträgt v_i und der maximale Profit, der für einen Knapsack der Größe j nach dem Hinzufügen des i -ten Elementes ($j - w_i$) noch erzielt werden kann, ist $M_{i-1,j-w_i}$. Die 1 wird von i subtrahiert, da das i -te Element noch nicht hinzugefügt worden ist. Das Element wird hinzugefügt, wenn die Summe des Wertes des Elementes v_i (die Länge der längsten Kante im i -ten Dreieck) und des maximalen Profits des übrigbleibenden Knapsacks $M_{i-1,j-w_i}$ größer als das Überspringen des Elementes ist ($M_{i-1,j}$). Das ganze lässt sich in folgendes Gleichung zusammenfassen:

$$M_{i,j} = \max(M_{i-1,j}, v_i + M_{i-1,j-w_i}) \quad (6)$$

So wird der maximale Profit für alle Größen eines Knapsacks berechnet. Um nun den maximalen Profit des gesamten Knapsacks zu finden, muss nur das Element $e = M_{N,W}$ aufgerufen werden. e ist aber nur eine Zahl. Die wertvollere Information ist aber, welche Dreiecke ausgesucht wurden.

Um dies festzustellen, muss für jedes Dreieck i , das möglicherweise im Knapsack ist, überprüft werden, ob folgendes gilt:

$$M_{i,j} \neq M_{i-1,j} \quad (7)$$

Sollte die obere Gleichung wahr sein, wird i zu der Menge H der Dreiecke, die am Anfang der Straße sind, hinzugefügt. Diese Gleichung funktioniert, da, wenn das Element entweder zu schwer (siehe Gleichung 4) oder es wurde aus Effizienzgründen übersprungen (siehe Gleichung 5) wurde, $M_{i,j}$ und $M_{i-1,j}$ denselben Wert enthalten.

Verwendung Die oberen Berechnungen dienen dazu, die Dreiecke, die am Anfang der Straße zu finden sind, zu berechnen. Das Ergebnis wird durch die Menge H repräsentiert. Um mit dem Ergebnis weiterzuarbeiten, muss das relative Komplement der Mengen T , was alle Dreiecke enthält, in H berechnet werden:

$$T_{rest} = \frac{T}{H} = \{x \in T | x \notin H\} \quad (8)$$

Nun wird der gleiche Algorithmus (Knapsack) benutzt, um die Dreiecke, die am besten am Ende der Straße gebaut werden, zu berechnen. Dazu wird die Menge T_{rest} als Eingabe benutzt. Die Menge der Dreiecke, die am Ende der Straße stehen werden, sei E .

$$M = \frac{T_{rest}}{E} \{x \in T_{rest} | x \notin E\} \quad (9)$$

Schließlich wurden die Menge T aller Dreiecke in 3 Teilmenge unterteilt.

- (H) die Dreiecke, die am Anfang stehen,
- (M) die Dreiecke, die in der Mitte stehen
- (E) die Dreiecke, die am Ende stehen

$$H \cup M \cup E = T \quad (10)$$

H und E werden der Größe (längste Kante) nach sortiert, so dass das größte Grundstück am weitesten von allen anderen entfernt ist. So kann der Gesamtabstand maximiert werden.

$$\forall i \in \{1, \dots, |H|\}, H_{i,l} > H_{i+1,l} \quad (11)$$

Nun gibt es zwei Möglichkeiten für M . Entweder ist die Summe kleinsten Winkel der Dreiecke in der Mitte kleiner als 180° oder nicht.

$$\sum_{i=1}^{|M|} w_i \leq 180^\circ \quad (12)$$

3/18

Sollte dies der Fall sein, kann die Mitte einfach unverändert bleiben und es müssen keine weiteren Kombinationen mehr vorgenommen werden.

1.3 Der genetische Algorithmus

Unterteilung in Teilmengen Nun kann es jedoch vorkommen, dass die Summe größer als 180° ist. In diesem Fall muss M in weitere Teilmengen unterteilt werden. Dies ist nur für Beispiel 5 der Fall notwendig. Hierzu kann der Knapsack-Algorithmus nicht verwendet werden, da die Auswahl zu gering ist. Die Halbkreise würden unvollständig bleiben, weil die Summe der Kanten eine höhere Priorität als Vollständig hätte.

Das oberste Gebot bei dem Unterteilen in Teilmengen ist es, Kombinationen aus den Dreiecken zu finden, die summiert $1801/circ$ ergeben, damit die Anzahl an 'Halbkreisen' möglichst klein gehalten wird und kein Platz verschendet wird. Dazu wurde ein rekursiver Algorithmus benutzt, der Elemente eines Arrays schrittweise summiert, bis der Schwellenwert 180 erreicht worden ist.

Die Menge M setzt sich aus allen Dreiecken zusammen.

$$M = \{m_1, m_2, m_3, \dots\} \quad (13)$$

Nun muss eine Teilmenge $Q \subset M, Q = \{q_1, q_2, q_3, \dots\}$ gefunden werden, für die folgendes gilt:

$$\sum_{i=1}^{|Q|} q_i = 180^\circ \quad (14)$$

Dieses Problem ist auch als subset-problem bekannt. Es kann in pseudo-linear Zeit gelöst werden mit einer Komplexität von $O(sN)$, wobei s die Summe und N die Anzahl an Nummern repräsentieren. Nachdem eine Teilmenge gefunden worden ist, muss die Prozedur, die für das Knapsackproblem in Gleichung (8), wiederverwendet werden, damit kein Dreiecke zweimal verteilt ist. Dies wird solange wiederholt, bis die verbleibende Restmenge eine Summe von weniger als 180° enthält. Die Implementierung dieser Funktion wird in Umsetzung diskutiert. Nun wurden alle Dreiecke, die in M enthalten sind, in Teilmengen $(\{Q_1, Q_2, \dots, Q_n\})$ unterteilt.

$$M = \bigcup_{i=1}^n Q_i \quad (15)$$

Der genetische Algorithmus Die Qualität der gefundenen Teilmengen hängt stark von der Reihenfolge der Elemente in M ab. Nun ist die Qualität des Teilmengen zu maximieren. Da es zu aufwändig ist alle Möglichkeiten auszuprobieren, muss ein effizienterer Algorithmus gefunden werden.

Ich habe mich für einen genetischen Algorithmus entschieden, da diese gut dafür geeignet sind, eine optimierte Lösung zu finden, wenn das simple Ausprobieren aller Möglichkeiten viel zu lange dauern würde. Während Neuronale Netze das Gehirn imitieren, ahmt ein genetischer Algorithmus die Evolution nach. Das bedeutet, dass die am besten angepassten Individuen jeder Generation überleben und Nachwuchs produzieren. Daher sind drei entscheidende Komponenten zu implementieren:

1. Vererbung
2. Variation
3. Mutation

In der Natur werden die Kriterien auf folgende Weise abgedeckt: Wenn sich zwei Individuen derselben Spezies paaren, werden in der Meiose die Chromosomen ausgewählt. Dabei kommt es in der Metaphase II zu Variationen. Gelegentlich kann es in der DNA auch zu Mutationen kommen, beispielsweise während der Meiose.

Abstrakt Für diese Aufgabe wurde die DNA folgendermaßen definiert: Aufgrund der Tatsache, dass nur der Gesamtabstand zählt, wird nur der kleinste Winkel und die längste Strecke jedes Dreiecks in Betracht gezogen, da ein kleinerer Winkel mehr Dreiecke im Halbkreis bedeutet, was wiederum bedeutet, dass weniger Halbkreise von Nöten sind, was den Gesamtabstand entscheidend verringert. Zudem gibt die längste Seite genug Auskunft über die Größe eines jeden Dreiecks. Die DNA jedes Individuums setzt sich aus den Teilmengen zusammen, die kombiniert M ergeben.

Algorithm 1 Genetic Algorithm Pseudocode

```

generate random first population
repeat
    breed all individuals
    mutate some individuals
    calculate fitness of everyone
until sufficient individual has been found

```

Im ersten Schritt muss eine Anfangspopulation erzeugt werden. Dazu wird der obere Algorithmus zur Einteilung in Teilmengen benutzt, um alle Dreiecke zu verteilen. Dies wird solange wiederholt, bis die gewünschte Anzahl an Individuen gefunden worden ist. Dabei ist es wichtig, dass die Menge M vor dem nächsten Benutzen zufällig gemischt wird. Andernfalls würde jedes Individuum identisch sein.

Fitness Der entscheidende Punkt ist die Fitnessfunktion, um alle Individuen zu bewerten und den Optimierungsprozess zu beschleunigen. Dazu werden für jede Teilmenge die entsprechenden Koordinaten für die Ecken der Dreiecke berechnet. Anschließend werden die Extremwerte (kleinster und größter y-Wert) für jeden Halbkreis berechnet, um alle Ergebnisse aufzusummieren.

$$\theta_i = \sum_{j=1}^i w_j \quad (16)$$

Zuerst wird der Winkel zur Straße für jedes Dreiecke berechnet. Die Dreiecke werden übereinander gestapelt, daher wird der Gesamtwinkel auch immer größer.

$$x_i = \cos \theta_i \cdot a, \quad (17)$$

Nun werden die x-Koordinaten für jedes Dreieck berechnet.

$$y_i = \sin \theta_i \cdot a \quad (18)$$

Nun werden die y-Koordinaten für jedes Dreieck berechnet.

$$D(Q) = \sum_{i=1}^{|Q|} |\max(Q_{i,x}) - \min(Q_{i,x})| \quad (19)$$

Hier werden die Länge jedes Halbkreises (größter x-Wert minus kleinster x-Wert) berechnet, um anschließend alle Längen zu summieren, was dem Gesamtabstand entspricht.

Nachdem der Gesamtabstand für alle Individuen gefunden worden ist, müssen die Besten ausgewählt werden. Die oberste Maxime in dieser Aufgabe ist es den Gesamtabstand zu verringern. Deshalb muss eine Funktion gefunden werden, um einem kleinen Wert von $D(Q)$ eine hohe Fitness zuzuweisen. Dazu wurde einfach $f(D) = \frac{10000}{D^{10}}$ verwendet.

Natural Selction Dieser Algorithmus verwendet ein stochastische Auswahlverfahren, um die Individuen für die nächste Generation zu bestimmen. Dazu wird jeder Fitness eine Wahrscheinlichkeit zu gewiesen: (die Fitness eines Individuums geteilt durch die Fitness der ganzen Population)

$$p_i = \frac{f(D_i)}{\sum_{j=1}^{|D|} f(D_j)} \quad (20)$$

Nun wird aus allen Individuen der Wahrscheinlichkeit entsprechend neue Individuen für die nächste Generation gezogen.

Paarung Aus allen neuen Individuen, die im oberen Paragraphen bestimmen worden sind, werden zufällig zwei ausgewählt. Um die Chromosomen des Kindes zu bestimmen werden die besten n Halbkreise bestimmt, wobei $0 \leq n \leq |Q|$ gilt ($|Q|$ ist die Anzahl aller Halbkreise eines Individuums). Die Halbkreise werden nach folgenden Kriterien bewertet: Wo gut sind die Dreiecke verteilt? Wie klein sind die Grundstücke, die direkt an der Straße liegen?

Um den Grad der Verteilung zu bestimmen, wird die Menge der Dreiecke in zwei gleichgroße Teilmengen unterteilt. Anschließend wird das Verhältnis der längsten Kanten der benachbarten Dreiecke bestimmt.

$$z(Q) = \sum_{j=0}^{\frac{|Q|}{2}} \frac{l_i}{l_{(i+1)}} - \sum_{j=\frac{|Q|}{2}}^{|Q|} \frac{l_i}{l_{(i+1)}} \quad (21)$$

Anschließend wird dazu zu diesem Wert z noch die Summe s der beiden Kanten, der Dreiecke, die den Halbkreis begrenzen und direkt an der Seite liegen, hinzuaddiert.

$$f(Q) = z(Q) + s \quad (22)$$

In diesem Fall ist ein kleinerer Wert besser, da das bedeuten würde, dass die Dreiecke besser verteilt sind und der Halbkreis vergleichsweise kurz ist.

Dieser Wert $f(Q)$ wird für alle Halbkreise der beiden Individuen berechnet, um darauffolgend die besten Halbkreise auszuwählen.

Die Dreiecke, die nicht Teil dieser Halbkreise sind, werden durch den *subset-problem algorithm* zufällig neu verteilt.

Verwendung Dieser Algorithmus wird benutzt, um jede neue Generation zu berechnen. Damit keine Zeit verschwendet wird, werden die besten 10% jeder Generation behalten. So kann garantiert werden, dass die Optimierungsrate maximiert wird. Es werden solange neue Generationen produziert, bis einer der folgenden drei Fälle eintritt:

- die Zeit t (in s), die für Berechnungen eingeplant waren, wurde erreicht
- die Grenze g (ein Wert in m) wird unterbunden
- die Generationen konvergieren (das beste Individuum ändert sich nicht über den Verlauf von n Generationen)

Nachdem einer dieser Fälle eintritt, wird das beste Individuum zurückgegeben.

1.4 Visualisierung

Das Ergebnis der oberen Berechnung ist eine Menge T mit Teilmengen, die allen Dreiecken einen Halbkreis zuordnet. Nun werden die Kanten für jedes Dreieck berechnet. Es kann vorkommen, dass es immer noch Platz zwischen zwei Dreiecken gibt. Deswegen werden alle Halbkreise solange zusammengeschoben, bis sich zwei Kanten von Dreiecken, die sich nicht im selben Halbkreis befinden, schneiden. So kann die optimale Sequence für jede Menge von dreieckigen Grundstücken gefunden werden.

2 Umsetzung

Diese Programme wurden auf einem Macbookpro mit dem Betriebssystem macOS Mojave in Python 3 geschrieben.

Für das Programm müssen die Pfade (*sys.append()*) am Anfang der Dateien geändert werden, damit die Pakete gefunden werden können. Das gesamte Projekt besteht aus zwei Paketen:

HelperMethods In diesem Paket befinden sich alle Dateien, die helfen Dateien zu verwalten und zu Berechnungen dienen, beispielsweise um aus den Koordinaten Winkel und Kantenlängen zu bestimmen.

- **init.py** Diese Klasse dient dazu, die anderen Klassen zu steuern und dient als Schnittstelle.
- **draw.py** Hier wird aus den Koordinaten der Kanten ein visuelles Output im .svg Format erzeugt. Dazu wurde das Framework *svgwrite* benutzt.
- **findIntersection.py** Diese Klasse wird bei dem Zusammenschieben benutzt, damit keine zwei Halbkreise überlappen, ohne dass dies festgestellt wird.
- **moveTogether.py** In einem rekursiven *Dynamic Programming* Verfahren werden alle Halbkreise solange zusammengeschoben, bis sich zwei überlappen (siehe *findIntersection*)

- **polygonsToAngles.py** Diese Klasse berechnet aus den Koordinaten die Längen aller Kanten und Größe aller Winkel aller Dreiecke.
- **sequenceToEdges.py** Hier werden die Mengen mit Dreiecken, die in dem oberen Algorithmus gefunden worden sind, in ein Format umgewandelt, in dem für jedes Dreieck die Koordinaten (der Kanten) gefunden werden, um dieses Ergebnis visuell auszugeben.
- **textToPolygons** Dieses Programm erwartet eine txt-Datei als Input, um die Koordinaten von allen Dreiecken als Array zu extrahieren.

GeneticAlgorithm Dieses Paket dient dazu für die Kanten, die noch unverteilt waren, Teilmengen unter der Benutzung eines genetischen Algorithmus zu finden.

- **init.py** Diese Klasse dient dazu, die anderen Klassen zu steuern und dient als Schnittstelle.
- **findBestSequence.py** Hier werden alle Dreiecke in Teilmengen unterteilt, die möglichst oft 180° als Summe haben. (siehe *subset-problem*). Dazu wurde *Dynamic Programming* benutzt.
- **new-breeding.py** Hier werden zwei beliebige Individuen für die nächste Generation gepaart.
- **population.py** Dieses Programm sucht die optimale Sequence und simuliert/steuert alle Generationen, bis ein gewünschtes Individuum gefunden worden ist.

Die Knapsackimplementierung¹ befindet sich in der Datei *knapsack.py*.

Main.py Alle diese Klassen werden von der Datei *main.py* gesteuert.

```
203 beispiel5 = Main("Aufgabe2/examples/dreiecke5.txt")
```

Abbildung 2

Zuerst werden alle Koordinaten aus der txt-Datei extrahiert (siehe *textToPolygons.py*). Anschließend werden diese in Winkel und Streckenlängen umgewandelt, sodass ein Array mit allen Dreiecken in Format wie in Gleichung 1 entsteht.

Nun wird für die Summe der kleinsten Winkel evaluiert, welcher Fall eintritt, sodass die Teilmengen für alle Dreiecke gefunden werden können, was in Variable *sequences* gespeichert wird. Sollte diese kleiner gleich 180° sein, werden alle Dreiecke zusammen als Sequenz abgespeichert. Anschließend wird der Knapsack-Algorithmus zweimal benutzt, sodass ein Anfang und ein Ende zum *sequence*-Array hinzugefügt wird. Für den Fall dass die verbleibenden Dreiecke zu viele sind, wird der genetische Algorithmus benutzt. Dazu können die Parameter Größe jeder Generation *pop*, die Dauer *sec* und das Limit verstellt werden. Optional kann noch gestgelegt werden, dass die Ergebnisse als Graph visuell ausgegeben werden (siehe Abbildung 3). Anschließend werden in *drawSequences()* aus den Teilmengen Koordinaten berechnet. Ein weiterer Zwischenschritt ist das Ausrichten der Dreiecke für jeden Halbkreis, sodass die das Dreieck mit der längsten Kante in der Mitte ist und alle anderen der Größe nach darum herum verteilt werden, um den Platz zu minimieren. Schließlich wird noch *moveTogether* benutzt, um alle Halbkreise rekursiv zusammenzuschieben.

3 Angaben zur Laufzeitanalyse

Der aufwändigste Teil des Programmes passiert erst nachdem die Koordinaten in Dreiecke umgerechnet worden sind. Dabei sind drei verschiedene Fälle zu betrachten:

1. Die Summe ist kleiner als 180 Grad In diesem Fall beträgt die Komplexität $O(N)$, wobei N der Anzahl an Dreiecken entspricht, da nur alle Werte summiert werden müssen.

¹“0-1 Knapsack Problem in Python - Mike’s Coderrama.” Google Sites, sites.google.com/site/mikescoderrama/Home/0-1-knapsack-problem-in-p. Boldyreva, Maria. “Dijkstra’s Algorithm in Python: Algorithms for Beginners.” The Practical Dev, dev.to/mxl/dijkstras-algorithm-in-python-algorithms-for-beginners-dkc.

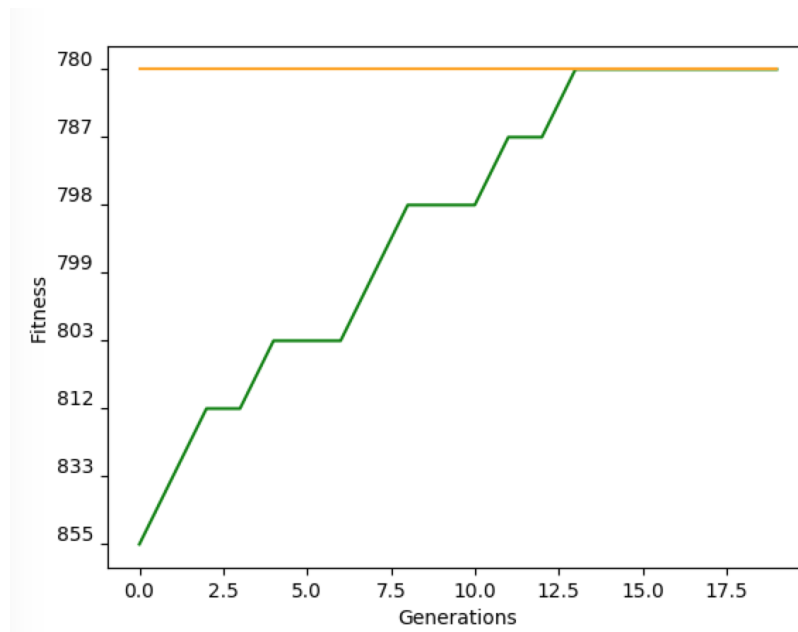


Abbildung 3

2. Knapsack Sollte für die Summe s aller kleinsten Winkel aller Dreiecke $180^\circ < s < 360^\circ$ gelten, wird der Knapsack-Algorithmus zeimal benutzt. Dieser Algorithmus hat eine Komplexität von $O(sN)$, wobei N für die Anzahl an Dreiecken steht und s das maximal Gewicht repräsentiert. Dementsprechend hat dieser Teil eine Komplexität von $O(360N)$.

3. Genetischer Algorithmus Der *subset-problem-Algorithmus* hat wie Knapsack eine Komplexität von $O(sN)$. Um alle Dreiecke in Halbkreise zu verteilen müssen in der Regel etwa $\frac{w}{180}$ Teilmengen gefunden werden, wobei w für die Summe aller kleinsten Winkel aller Dreiecke steht. Darausfolgend ist die Komplexität des Finden eines Individuums einer Generation etwa $O(w \cdot N)$. Schließlich ist die gesamte Komplexität etwa $O(w \cdot N \cdot g)$, wobei g für die Anzahl an Generationen steht. Für Beispiel 5 lag die Konvergenzrate bei etwa 7 Generationen.

4 Beispiele

```
[Running] python -u "/Users/juliuside/Desktop/bwinfRound2/Aufgabe2/main.py"
input filename: Aufgabe2/examples/dreiecke1.txt
Total distance: 154
Coordinates: [{(242, 0), (171, 122), (100, 0)}, {(242, 0), (171, 122), (312, 122)}, {(242, 0), (384, 0), (312, 122)}, {(395.8, 0), (537.8, 0), (466.8, 122)}, {(395.8, 0), (325.8, 122), (466.8, 122)}]
output filename: output.svg

[Done] exited with code=0 in 0.69 seconds
```

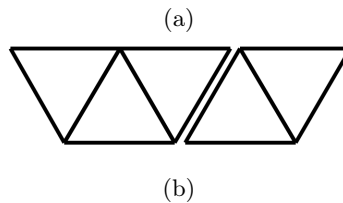


Abbildung 4: Beispiel 1

```
[Running] python -u "/Users/juliuside/Desktop/bwinfRound2/Aufgabe2/main.py"
input filename: Aufgabe2/examples/dreiecke2.txt
Total distance: 0
Coordinates: [{(209, 141), (168, 0), (644, 0)}, {(644, 0), (177, 303), (100, 176)}, {(514, 255), (404, 156), (644, 0)}, {(410, 459), (543, 522), (644, 0)}, {(644, 0), (698, 514), (549, 491)}]
output filename: output.svg

[Done] exited with code=0 in 0.447 seconds
```

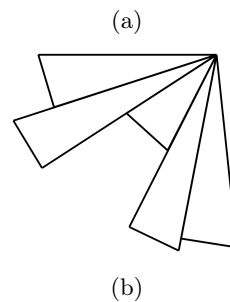


Abbildung 5: Beispiel 2

```
[Running] python -u "/Users/juliuside/Desktop/bwinfRound2/Aufgabe2/main.py"
input filename: Aufgabe2/examples/dreiecke3.txt
Total distance: 195
Coordinates: [{(394, 0), (201, 51), (100, 0)}, {(394, 0), (135, 69), (194, 115)}, {(394, 0), (239, 206), (230, 94)}, {(305, 234), (394, 0), (301, 123)}, {(394, 0), (317, 202), (380, 206)}, {(394, 0), (452, 180), (380, 200)}, {(394, 0), (455, 190), (508, 151)}, {(514, 159), (394, 0), (551, 106)}, {(394, 0), (526, 89), (567, 49)}, {(694.0, 57), (590.0, 0), (724.0, 0)}, {(696.0, 59), (590.0, 0), (639.0, 90)}, {(568.0, 89), (623.0, 60), (590.0, 0)}]
output filename: output.svg

[Done] exited with code=0 in 0.487 seconds
```

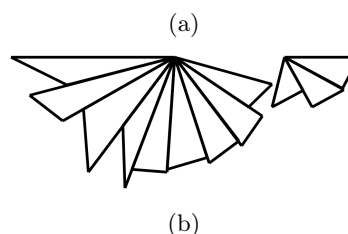


Abbildung 6: Beispiel 3

```
[Running] python -u "/Users/juliuside/Desktop/bwinfRound2/Aufgabe2/main.py"
input filename: Aufgabe2/examples/dreiecke4.txt
Total distance: 212
Coordinates: [{(101, 44), (295, 0), (100, 0)}, {(116, 87), (105, 43), (295, 0)}, {(117, 87), (295, 0), (166, 94)}, {(157, 143), (295, 0), (161, 97)}, {(295, 0), (208, 111), (158, 142)}, {(174, 156), (295, 0), (220, 120)}, {(231, 151), (295, 0), (191, 167)}, {(295, 0), (248, 192), (231, 152)}, {(298, 191), (295, 0), (249, 185)}, {(295, 0), (348, 174), (297, 167)}, {(400, 134), (295, 0), (348, 174)}, {(400, 134), (295, 0), (404, 82)}, {(404, 82), (295, 0), (449, 65)}, {(457, 43), (295, 0), (424, 55)}, {(386, 24), (295, 0), (429, 0)}, {(499.8, 0), (434.8, 0), (497.8, 65)}, {(568.8, 0), (667.8, 99), (668.8, 0)}, {(568.8, 0), (635.8, 116), (635.8, 67)}, {(595.8, 90), (568.8, 0), (634.8, 115)}, {(563.8, 104), (568.8, 0), (587.8, 62)}, {(568.8, 0), (527.8, 96), (565.8, 69)}, {(506.8, 71), (568.8, 0), (530.8, 91)}, {(499.8, 7), (568.8, 0), (506.8, 72)}]
output filename: output.svg
```

[Done] exited with code=0 in 0.567 seconds

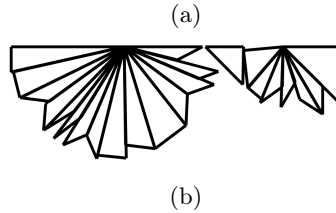


Abbildung 7: Beispiel 4

```
input filename: Aufgabe2/examples/dreiecke5.txt
Total distance: 743
Coordinates: [{(303, 0), (183, 23), (100, 0)}, {(233, 21), (186, 22), (303, 0)}, {(227, 87), (303, 0), (206, 29)}, {(273, 106), (227, 87), (303, 0)}, {(314, 111), (283, 71), (303, 0)}, {(312, 88), (303, 0), (360, 95)}, {(359, 93), (346, 38), (303, 0)}, {(395, 49), (303, 0), (373, 61)}, {(365, 33), (303, 0), (394, 19)}, {(385, 0), (303, 0), (360, 12)}, {(545, 0), (511, 61), (473, 0)}, {(473, 0), (518, 72), (463, 97)}, {(410, 55), (462, 105), (473, 0)}, {(473, 0), (407, 0), (417, 49)}, {(670, 57), (622, 0), (692, 0)}, {(604, 74), (672, 59), (622, 0)}, {(550, 35), (599, 94), (622, 0)}, {(551, 35), (545, 0), (622, 0)}, {(832, 0), (760, 0), (821, 43)}, {(786, 87), (760, 0), (822, 43)}, {(783, 78), (760, 0), (717, 69)}, {(715, 72), (714, 24), (760, 0)}, {(697, 0), (692, 36), (760, 0)}, {(834, 0), (873, 16), (887, 0)}, {(834, 0), (886, 90), (897, 25)}, {(834, 0), (878, 77), (832, 79)}, {(985, 56), (944, 0), (1009, 0)}, {(959, 69), (971, 38), (944, 0)}, {(961, 76), (944, 0), (901, 72)}, {(897, 35), (944, 0), (928, 28)}, {(910, 25), (944, 0), (901, 0)}, {(1099, 0), (1195, 55), (1175, 0)}, {(1138, 55), (1189, 52), (1099, 0)}, {(1099, 0), (1105, 70), (1157, 80)}, {(1099, 0), (1104, 58), (1055, 87)}, {(1099, 0), (1070, 57), (1024, 50)}, {(1099, 0), (1046, 36), (1009, 7)}]
output filename: output.svg
```

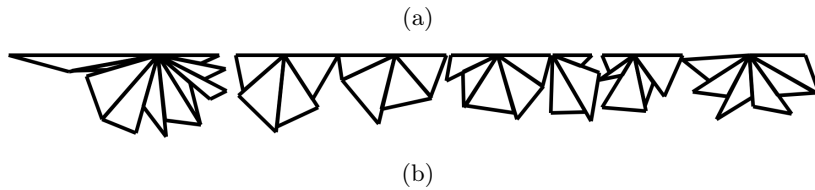


Abbildung 8: Beispiel 5

5 Quellcode

```

1 import sys
  sys.path.append("/Users/juliuside/Desktop/bwinf_alles/bwinfRound2/Aufgabe2/helper_methods/")
3
4 import matplotlib
5 matplotlib.use('TkAgg')
6 import matplotlib.pyplot as plt
7 import numpy as np
8 import logging
9 from collections import namedtuple
10 import itertools
11 import random
12
13 import GeneticAlgorithm as ga
14 from findBestSequence import FindBestSequence
15 import HelperMethods as hm
16 from knapsack import Knapsack
17
18 class Main:
19     def __init__(self, filename):
20         self.filename = filename
21
22         LOG_FORMAT = "%(levelname)s %(asctime)s - %(message)s"
23         logging.basicConfig(filename = "henning.log", level = logging.DEBUG, format = LOG_FORMAT, filemode = 'a')
24         logger = logging.getLogger()
25         logger.info("beginning")
26
27         triangles = hm.textToTriangles(self.filename)
28         self.triangles = list(triangles)
29         logger.info("calculating the triangles")
30         sequences = None
31
32         if sum([t[0] for t in triangles]) <= 180:
33             sequences = []
34             sequences.append(list(triangles))
35         else:
36             result = self.head(triangles)
37             head = result[0]
38             triangles = result[1]
39             result = self.head(triangles)
40             tail = result[0]
41             triangles = result[1]
42
43             if sum([t[0] for t in triangles]) <= 180:
44                 if triangles != []:
45                     sequences = [head, triangles, tail]
46                 else:
47                     sequences = [head, tail]
48             else:
49                 pop_size = 20
50                 sec = 5
51                 sequences = self.rest(list(triangles))
52                 sequences.insert(0, head)
53                 sequences.append(tail)
54                 sequences = self.run(triangles, pop_size, sec, head, tail)
55         self.plotFile()
56         self.drawSequences(sequences)
57
58         print("input filename:", self.filename)
59         print("Total distance:", self.distance)
60         print("Coordinates:", self.coordinates)
61         print("output filename:", self.filename.replace("txt", "svg"))
62
63     def head(self, triangles):
64         LIMIT = 180
65         knapsack = Knapsack(triangles, LIMIT)
66         head = knapsack.main()
67         for h in head:
68             triangles.remove(h)
69         head = self.sortHead(head)
70         return [head, triangles]

```

```

73     def sortHead(self, triangles, reverse=True):
74         lengths = [t[1] for t in triangles]
75         lengths.sort(reverse=reverse)
76
77         sorted = []
78         for l in lengths:
79             for t in triangles:
80                 if l == t[1]:
81                     sorted.append(t)
82                     triangles.remove(t)
83                     break
84
85         return sorted
86
87     def rest(self, triangles):
88         remainig = []
89         while True:
90             ks = Knapsack(triangles, 180)
91             seq = ks.main()
92             for s in seq:
93                 triangles.remove(s)
94             remainig.append(seq)
95             if triangles == []:
96                 break
97
98         return remainig
99
100
101     def run(self, triangles, pop_size, sec, head, tail):
102         add = hm.completeFitness([head, tail]) #hm.sequenceToEdges([self.head, self.tail])[1]
103         print(add, "here")
104         sequences = ga.optimization(triangles, pop_size, 700.0, sec, add)
105
106         for s in sequences:
107             s = self.sortSequence(s)
108
109         sequences.insert(0, head)
110         sequences.append(tail)
111
112         return sequences
113
114
115     def drawSequences(self, sequences):
116         fitness = hm.completeFitness(sequences)
117
118         #finding out the ids of the triangles
119         _raw = [s for seq in sequences for s in seq]
120         tris = list(self.triangles)
121         ids = [self.triangles.index(r) + 1 for r in _raw]
122         self.ids = ids
123
124         peak = hm.sequenceToEdges(sequences)
125         edges = []
126         #moved together
127         _edges = hm.moveTogether(peak[0])
128
129         if _edges[1] < 0:
130             fitness += _edges[1]
131             edges = _edges[0]
132         else:
133             edges = []
134             for a in peak[0]:
135                 for b in a:
136                     edges.append(b)
137
138         tris = [edges[i*3:i*3+3] for i in range(int(len(edges) / 3))]
139         self.coordinates = [set([tuple(point) for edge in t for point in edge]) for t in tris]
140
141         self.distance = fitness
142         hm.save(edges, fitness, "peak.txt")
143
144         hm.draw(edges, 0.9, self.filename.replace("txt", "svg"))

```

```

145         #self.plotFile()

147     def plotFile(self, file="averages.txt"):
148         file = open(file, "r")
149
150         y = [line for line in file]
151         x = [i for i in range(len(y))]
152
153         plt.plot(x, y, color='g')
154         plt.plot(x, [y[len(y) - 1]] * len(y), color='orange')
155         plt.xlabel('Generations')
156         plt.ylabel('Fitness')
157         plt.show()
158
159     #+++++
160     #the following function will straighten up all the edges, so that the longest edges stick to the top
161
162     def sortSequence(self, sequence):
163         """input: sequence as Triangles """
164         sorted_triangles = self.indexTriangles(sequence)
165         transformed = [None] * len(sorted_triangles)
166         peak = int((len(sequence) / 2))
167
168         iterator = True
169         leftside = 1
170         rightside = 1
171         transformed[peak] = sorted_triangles[0]
172         sorted_triangles.pop(len(sorted_triangles) - 1)
173
174         for triangle in sorted_triangles:
175             if iterator == True:
176                 transformed[peak - leftside] = triangle
177                 leftside += 1
178                 iterator = False
179             else:
180                 transformed[peak + rightside] = triangle
181                 rightside += 1
182                 iterator = True
183
184         return transformed
185
186     def indexTriangles(self, triangles):
187         largest_lengths = [t[1] for t in triangles]
188         largest_lengths.sort(reverse = True)
189         sorted_triangles = []
190
191         for a in largest_lengths:
192             for b in triangles:
193                 if a == b[1]:
194                     sorted_triangles.append(b)
195                     break
196
197         return sorted_triangles
198
199
200
201
202
203 beispiel5 = Main("Aufgabe2/examples/dreiecke5.txt")
204
205     ../bwinfRound2/Aufgabe2/main.py
206
207 from collections import namedtuple
208
209
210
211 class Knapsack:
212     def __init__(self, triangles, capacity):
213         self.triangles = list(triangles)
214         self.w = [t[0] for t in triangles]
215         self.v = [t[1] for t in triangles]
216         self.capacity = capacity
217
218     def main(self):
219         w = self.w

```

```

    v = self.v
    maxCost = self.capacity
    answer = self.zeroOneKnapsack(v,w,maxCost)
    result = []
    for i in range(len(answer[1])):
        if (answer[1][i] != 0):
            result.append(self.triangles[i])
    return result

def zeros(self, rows, cols):
    row = []
    data = []
    for i in range(cols):
        row.append(0)
    for i in range(rows):
        data.append(row[:])
    return data

def getItemUsed(self, w,c):
    # item count
    i = len(c)-1
    # weight
    currentW = len(c[0])-1

    # set everything to not marked
    marked = []
    for i in range(i+1):
        marked.append(0)

    while (i >= 0 and currentW >=0):
        # if this weight is different than
        # the same weight for the last item
        # then we used this item to get this profit
        #
        # if the number is the same we could not add
        # this item because it was too heavy
        if (i==0 and c[i][currentW] >0 ) or c[i][currentW] != c[i-1][currentW]:
            marked[i] =1
            currentW = currentW-w[i]
        i = i-1
    return marked

# v = list of item values or profit
# w = list of item weight or cost
# W = max weight or max cost for the knapsack
def zeroOneKnapsack(self, v, w, W):
    # c is the cost matrix
    c = []
    n = len(v)
    # set initial values to zero
    c = self.zeros(n,W+1)
    #the rows of the matrix are weights
    #and the columns are items
    #cell c[i,j] is the optimal profit
    #for i items of cost j

    #for every item
    for i in range(0,n):
        #for ever possible weight
        for j in range(0,W+1):
            #if this weight can be added to this cell
            #then add it if it is better than what we already have

            if (w[i] > j):

                # this item is to large or heavy to add
                # so we just keep what we already have

                c[i][j] = c[i-1][j]
            else:
                # we can add this item if it gives us more value
                # than skipping it

```

```

86         # c[i-1][j-w[i]] is the max profit for the remaining
87         # weight after we add this item.
88
89         # if we add the profit of this item to the max profit
90         # of the remaining weight and it is more than
91         # adding nothing , then it's the new max profit
92         # if not just add nothing.
93
94         c[i][j] = max(c[i-1][j],v[i] + c[i-1][j-w[i]])
95
96     return c[n-1][W], self.getItemsUsed(w,c)]
97     ../bwinfRound2/Aufgabe2/knapsack.py
98
99 class FindBestSequence:
100     def __init__(self, triangles):
101         """
102         input: - triangles = list of [smallest_angle, lengths]
103         """
104         self.vertex = []
105         self.triangles = list(triangles)
106         self.len = len(triangles)
107
108     @property
109     def finalSequence(self):
110         LIMIT = 180
111         self.findVertices([], self.triangles, LIMIT)
112         result = self.result
113         return result
114
115     def findVertices(self, vertices, numbers, limit=180):
116         """
117         finds all sequences
118         vetices = points where the road and the triangles meet
119         """
120
121         self.findSequence(numbers, limit)
122         vertices.append(self.vertex)
123
124         for v in self.vertex:
125             numbers.remove(v)
126
127         if numbers == []:
128             self.result = vertices
129         else:
130             self.findVertices(vertices, numbers, limit)
131
132     def findSequence(self, numbers, limit):
133         """
134         This function finds a sequence (list of numbers that add up to a specific limit).
135         In case this is not excatly possible the limit is gradually decreased.
136
137         input: - numbers: list of
138                - limit: int
139         """
140
141         try:
142             next(self.subset_sum(numbers, limit))
143         except StopIteration:
144             self.findSequence(numbers, (limit - 1))
145         else:
146             self.vertex = next(self.subset_sum(numbers, limit))
147
148     def subset_sum(self, numbers, target, partial=[], partial_sum=0):
149         """
150         This recursive function adds elements of a list of numbers up to fit a specified limit (target)
151         """
152
153         if partial_sum == target:
154             yield partial
155         if partial_sum >= target:
156             return

```

```

        for i, n in enumerate(numbers):
            remaining = numbers[i + 1:]
            yield from self.subset_sum(remaining, target, partial + [n], partial_sum + n[0])
    ../bwinfRound2/Aufgabe2/GeneticAlgorithm/findBestSequence.py

1 from new_breeding import Breeding
  from findBestSequence import FindBestSequence
3
5 import random
  import numpy as np
7 import time
  import logging
9
10 import sys
11 sys.path.append("/Users/juliuside/Desktop/bwinf_alles/bwinfRound2/Aufgabe2")
  import HelperMethods as hm
13
14 logging
15 LOG_FORMAT = "%(levelname)s %(asctime)s - %(message)s"
  logging.basicConfig(filename = "Aufgabe2/GeneticAlgorithm/population.log", level = logging.DEBUG, format=LOG_FORMAT)
17 logger = logging.getLogger()
19
20 class Population:
21     def __init__(self, triangles, population_size, threshold, time=None, add=0):
22         """
23         input: - population_size = integer representing the size of the populations
24               - triangles = list of the smallest angle and largest edge of each triangle
25         """
26         #making sure that the input has the right type and format
27         if (type(population_size) is int) == False or population_size <= 0:
28             raise ValueError("population_size has to be a positive integer: {}".format(population_size))
29         invalid_elements = [i for i in triangles if len(i) != 3 or (type(i[0]) is int) == False or (type(i[1]) is int) == False]
30         if invalid_elements:
31             raise ValueError("Wrong input, every elements has to have the value of the smallest angle and largest edge")
32         if (type(population_size) is int) == False or population_size <= 0:
33             raise ValueError("Wrong input for population_size: {}, has to be an int value".format(population_size))
34         if (type(threshold) is float) == False or threshold <= 0:
35             raise ValueError("threshold has to be a positive float value: {}".format(threshold))
37         self.first_population = list(self.generateSequences(population_size, triangles))
38         self.check(triangles, self.first_population)
39         self.triangles = triangles
40         self.population_size = population_size
41         self.threshold = threshold
42         self.time = time
43         self.add = add
45     @property
46     def optimizedIndividual(self):
47         current_time = time.time()
48         if self.time == None:
49             timeStamp = None
50         else:
51             timeStamp = [current_time, self.time]
53         self.next_generation(self.first_population, self.threshold, timeStamp)
55         return self.peak
57     def next_generation(self, population, threshold, time_threshold, averages=[], bestOne=None, i=None):
58         """
59         input: - threshold = desired minimum fitness
60               - time_threshold = [start_time, amount of time you want to let it evolve]
61               - crossovers = rate in percent (0 ... 1.0)
62               - mutation = rate in percent (0 ... 1.0)
63         """
64         if time_threshold != None:
65             if (time_threshold[0] + time_threshold[1]) <= time.time():
66                 print("*****TERMINATED*****")
67                 _max = max([self.fitness(i) for i in population])
68                 peak = [a for a in population if self.fitness(a) == _max][0]

```



```

69         self.peak = peak
70         self.writeFile(averages)
71
72         return None
73
74
75     logger.info("start")
76
77     bests = 0.5 # for keeping the best
78     toBeKept = self.keepBest(list(population), int(len(population) * bests))
79     logger.info("keep_best")
80
81     selected = self.selectIndividuals(population)
82     logger.info("select")
83
84     #breed the new population
85     next_pop = self.breed(selected, 1)
86     logger.info("breed")
87
88     if averages != []:
89         print(averages[len(averages) - 1])
90
91     l = ([self.fitness(i) for i in population])
92     peak = max(l)
93     _best = [a for a in population if self.fitness(a) == peak][0]
94     if self.reversedFitness(peak) <= int(threshold):
95         self.peak = _best
96         self.writeFile(averages)
97         return None
98
99     averages.append(self.reversedFitness(peak))
100
101     #exchange individual if it is better than its ancestor
102     for i in range(int(bests * self.population_size)):
103         j = random.randint(0, self.population_size - 1)
104         if self.fitness(next_pop[j]) <= self.fitness(toBeKept[i]):
105             next_pop[j] = toBeKept[i]
106
107     self.next_generation(next_pop, threshold, time_threshold, averages)
108
109     def check(self, triangles, pop):
110         for p in pop:
111             try:
112                 raw = []
113                 for seq in p:
114                     for s in seq:
115                         raw.append([s[0], s[1], s[2]])
116
117                 for t in triangles:
118                     v = [t[0], t[1], t[2]]
119                     raw.remove(v)
120             except:
121                 print("Wrong triangles")
122                 print(p)
123                 exit()
124
125     def fitness(self, basepairs):
126         bs = basepairs
127         bs = [a for a in bs if a != []]
128         f = hm.fitness(bs)
129         f += self.add
130         for seq in bs:
131             a_sum = sum([s[0] for s in seq])
132             if a_sum > 180:
133                 return 0.00001
134
135         return (100000/f) ** 10
136
137     def reversedFitness(self, number):
138         root = number ** (10**-1)
139         return int(100000 / root)
140
141

```

```

143     def generateSequences(self, size, triangles):
144         for _ in range(size):
145             random.shuffle(triangles)
146             yield FindBestSequence(triangles).finalSequence
147
148     def switchSequences(self, pop, activation):
149         for p in pop:
150             r = random.randint(0, 100)
151             if r <= int(activation * 100):
152                 random.shuffle(p)
153         return pop
154
155     #++++++++++++++++++++++++++++++++++++++++++++++++++++++++++++++++++++++++++++++++++++++++++++++++++++
156
157     def keepBest(self, population, number):
158         """
159         number: number of individuals to keep
160         """
161         toBeKept = []
162         for _ in range(number):
163             _max = max([self.fitness(i) for i in population])
164             peak = [a for a in population if self.fitness(a) == _max][0]
165
166             toBeKept.append(peak)
167             population.remove(peak)
168
169         return toBeKept
170
171     def writeFile(self, averages):
172         f = open("averages.txt", "w")
173         for a in averages:
174             f.write(str(a) + "\n")
175         f.close()
176
177     def breed(self, population, crossovers):
178         new_pop = [] # the next generation
179
180         for _ in range(int(len(population))): #because each parent will get one child
181             a = random.choice(population)
182             b = random.choice(population)
183             child = None
184             if self.fitness(a) > self.fitness(b):
185                 child = Breeding(a, b, random.randint(0, len(a) - 1)).child()
186             else:
187                 child = Breeding(b, a, random.randint(0, len(a) - 1)).child()
188             new_pop.append(child)
189
190         return new_pop
191
192
193     def selectIndividuals(self, population):
194         total_fitness = sum([self.fitness(ind) for ind in population])
195         weights = [self.fitness(p)/total_fitness for p in population]
196         choices = list(np.random.choice(len(population), len(population), p=weights))
197
198         new_pop = []
199
200         for c in choices:
201             new_pop.append(population[c])
202
203         return new_pop

```

../bwinfRound2/Aufgabe2/GeneticAlgorithm/population.py