# 判断一个链表是否有环，如果有找到环的入口并返回，否则返回NULL

设置快慢两个指针分别为fast和slow,初始化时都指向表头head。

Slow每次走一步，即slow=slow->next,fast每次走两步即fast=fast->next->next。

如果有环，fast先进环，slow后进环。两个指针都进入环，经过N次操作定会相遇。

