

# Programmierkurs

## Vorlesung 4

### Objekt Orientiertes Programmieren

Andreas Naumann

Institut für Wissenschaftliches Rechnen  
Universität Heidelberg

30. April 2023

## Wiederholung/Korrektur

### Objektorientiertes Programmieren

const und Klassen

Kapselung

Initialisierung und Cleanup

Default-Konstruktor

Objekte kopieren

Ressourcenverwaltung

Klassen in Headerdateien

## Wiederholung/Korrektur

- ▶ container: array, vector, list, map
  - ▶ kontinuierlicher Speicher, Indexzugriff: array, vector
  - ▶ unstrukturierter Speicher: map, list

# Wiederholung/Korrektur

- ▶ container: array, vector, list, map
  - ▶ kontinuierlicher Speicher, Indexzugriff: array, vector
  - ▶ unstrukturierter Speicher: map, list
- ▶ Initialisierung:

```
std::vector<int> v1 = { 4,5,6 }; // direkt initialisiert  
std::vector<int> v2 = {{ 4,5,6 }}; // indirekt per list -> copy
```

- ▶ v1: direkt initialisiert über initializer\_list
- ▶ v2: wählt initializer\_list im zweiten Schritt mit {4,5,6}
- ▶ Ausführliche Erklärung
- ▶ Datenstrukturen pair, tuple
- ▶ Zugriff für pair/tuple
  - ▶ allgemein: get<ind>(v)
  - ▶ pair: p.first, p.second

# Objektorientierte Programmierung

Bisher:

- ▶ Programme aus Funktionen, die mit primitiven Datentypen arbeiten (Zahlen)
- ▶ Verwendung von komplexeren Datentypen aus der STL

# Objektorientierte Programmierung

Bisher:

- ▶ Programme aus Funktionen, die mit primitiven Datentypen arbeiten (Zahlen)
- ▶ Verwendung von komplexeren Datentypen aus der STL

Jetzt:

- ▶ Programme aus Objekten, die
  - ▶ einen internen Zustand haben (member variables)
  - ▶ Operationen ausführen können (member functions / Methoden)
- ▶ Jedes Objekt ist eine *Instanz* einer *Klasse*.
- ▶ Eine Klasse definiert das Verhalten all ihrer Instanzen.
- ▶ Wichtige Konzepte:
  - ▶ Kapselung
  - ▶ **const**ness
  - ▶ Komposition vs. Vererbung
  - ▶ Initialisierung und Cleanup

# Reale Objekte in C++ abbilden

- ▶ Einfaches Beispiel:  $x \in \mathbb{R}^2$
- ▶ Eigenschaften:
  - ▶ x-Koordinate, y-Koordinate
  - ▶ Betrag, Winkel
- ▶ gespeicherte Daten vs. Eigenschaften
  - ▶ Eine Repräsentation zum speichern aussuchen
  - ▶ Andere Eigenschaften bei Bedarf ausrechnen
- ▶ Operationen
  - ▶ Verschieben
  - ▶ Rotieren
  - ▶ Spiegeln
  - ▶ ...

```
struct Point {  
    double x;  
    double y;  
  
    double getAngle() const;  
    double getLength() const;  
    void shift(double dx, double dy);  
    void rotate(const Point& c, double phi);  
};
```

# Klassen I

- ▶ C++ erlaubt die Definition von Klassen
- ▶ Eine Klasse beschreibt den Inhalt eines Objekts:
  - ▶ Variablen
  - ▶ Funktionen
  - ▶ Instanzvariablen
  - ▶ Sichtbarkeit
- ▶ Alle Objekte einer Klasse sind einheitlich (Speicherbedarf etc.) werden

# Klassen I

- ▶ C++ erlaubt die Definition von **Klassen**
  - ▶ Eine Klasse beschreibt den Inhalt eines Objekts:
  - ▶ Alle Objekte einer Klasse sind einheitlich (Speicherbedarf etc.)
  - ▶ Klassen dürfen in jedem Scope:
    - ▶ Namespace
    - ▶ Klassen
    - ▶ Funktionen
- deklariert werden

```
namespace Geometrie {  
    struct Point {  
        double x;  
        double y;  
        ...  
    };  
}
```

```
namespace Geometrie {  
    struct Mesh {  
        struct Point {  
            double x;  
            double y;  
            ...  
        };  
    };  
}
```

```
std::shared<PointBase>  
getPoint(double x0, double y0) {  
    struct Point : PointBase {  
        double x;  
        double y;  
        ...  
    };  
    ...  
}
```

# Klassen I

- ▶ C++ erlaubt die Definition von **Klassen**
- ▶ Eine Klasse beschreibt den Inhalt eines Objekts:
- ▶ Alle Objekte einer Klasse sind einheitlich (Speicherbedarf etc.)
- ▶ Klassen dürfen in jedem Scope deklariert werden
- ▶ Variablen und Funktionen besitzen eine Sichtbarkeit

```
class Point {  
public:  
    double x;  
    double y;  
};
```

```
struct Point {  
    double x;  
    double y;  
};
```

```
int main() {  
    Point p;  
    p.x = 1.;  
    p.y = 2.;  
    std::cout << p.x << std::endl;  
}
```

## Klassen II

- ▶ Klassen beginnen mit dem keyword `class` (oder `struct`), gefolgt von einem Scope, **gefolgt von einem Semikolon**
- ▶ Eine Klasse kann `member variables` enthalten
- ▶ Eine Klasse kann `member functions` enthalten

```
class Point {  
public:  
    double x;  
    double y;  
  
    double getLength() const {  
        return std::sqrt(x*x + y*y);  
    }  
  
    void scale(double factor) {  
        x *= factor;  
        y *= factor;  
    }  
};
```

## Member Functions

- ▶ muss man auf einer Instanz aufrufen:

```
Point p; double r = p.getLength();
```

## Member Functions

- ▶ muss man auf einer Instanz aufrufen:
- ▶ erhalten einen impliziten ersten Parameter `this`, der die Instanz repräsentiert, für die die Methode aufgerufen wurde

```
struct Point {  
    double x;  
    double y;  
  
    double getLength() const {  
        return std::sqrt(x*x + y*y);  
    }  
  
    void scale(double factor) {  
        this->x *= factor; // this-> ist optional  
        y *= factor; // und wird nur wenn notwendig verwendet  
    }  
};
```

# const und Klassen

## Zugriff und Methodenaufruf bei einer `const` Instanz

```
const double x = 2.0;
std::cout << x << std::endl; // ok, x wird nur gelesen
x = x + 2; // Compile-Fehler

const Point c{1.0,2.0}; // initialisiert x und y zu 1.0 und 2.0
std::cout << c.x << std::endl;
c.x = 3.0; // darf nicht funktionieren
std::cout << c.getLength() << std::endl; // funktioniert da getLength const ist
```

# Kapselung

Klassen können die Sichtbarkeit von enthaltenen Variablen und Funktionen kontrollieren:

```
class Point {  
    // not visible outside Point  
    double x,y;  
    // only visible to Point and classes that inherit from it  
protected:  
    double mass;  
    double physProperty(int i) const;  
    // visible to everyone  
public:  
    double getLength() const;  
    void rotate(const Point& c, double angle);  
};
```

- ▶ Die Standard-Sichtbarkeit in `class` ist `private`.

## Kapselung — Richtlinien

- ▶ Alle Member-Variablen **private**
- ▶ Wenn externer Zugriff auf private Variablen erforderlich ist: Accessor-Methoden

```
class Point {  
    double _x, _y;  
public:  
    double x() const { // or getX()  
        return _x;  
    }  
  
    void setX(double v) {  
        _x = v;  
    }  
};
```

- ▶ In Member-Funktionen direkt auf private Variablen / Funktionen zugreifen!
- ▶ Accessor-Methoden können das Einhalten von *Invarianten* sicherstellen

# Kapselung — Richtlinien

- ▶ Alle Member-Variablen **private**
- ▶ Wenn externer Zugriff auf private Variablen erforderlich ist: Accessor-Methoden
- ▶ In Member-Funktionen direkt auf private Variablen / Funktionen zugreifen!
- ▶ Accessor-Methoden können das Einhalten von *Invarianten* sicherstellen
- ▶ Einheitliche Layouts, z.B.:

Variable	getter	setter
double _x;	double x()	void x(double )
double x;	double getX()	void setX(double )
double x;	double get_x()	void set_x(double )

- ▶ bei Referenzen: zwei Getter:

```
struct Point {  
    double& getX();  
    const double& getX() const;  
};
```

```
Point c;  
double& x = c.getX();  
x = 0.5;  
const Point c2;  
const double& r2 = c2.getX();  
// r2 = 0.5;
```

## Initialisierung und Cleanup

- ▶ Objekte müssen vor Verwendung initialisiert werden (Speicher allozieren, Dateien öffnen etc.) und danach Ressourcen wieder freigeben.
- ▶ C++ macht hier strikte Garantien:
  - ▶ Für jedes Objekt wird ein Konstruktor aufgerufen, bevor der Programmierer Zugriff bekommt.
  - ▶ Das gilt auch für Objekte, die Member von anderen Objekten sind, und Basisklassen (siehe Vererbung).
  - ▶ Für jedes Objekt, dessen Konstruktor erfolgreich beendet wurde, wird ein Destruktor aufgerufen, bevor das Objekt aufhört zu existieren.
- ▶ Ein Objekt hört auf zu existieren, wenn
  - ▶ die Umgebung endet, in dem die Variable angelegt wurde (für normale Variablen)
  - ▶ explizit `delete` aufgerufen wird (für Pointer)
- ▶ Strengere Garantien als viele andere Sprachen.

# Konstruktor

```
struct Shape {};
class Triangle : public Shape {
    Point _x1, _x2, _x3;
public:
    Triangle(const Point& x1, const Point& x2, const Point& x3)
        : Shape(), _x1(x1), _x2(x2), _x3(x3)
    {}
};
```

- ▶ Konstruktoren sind Methoden, die genauso heißen wie die Klasse und keinen Rückgabewert haben.
- ▶ Es kann mehrere Konstruktoren mit unterschiedlichen Argumenten geben.
- ▶ Vor dem Body des Konstruktors kommt die **constructor initializer list**:
  - ▶ Liste von Konstruktor-Aufrufen für Basisklassen und Member-Variablen
  - ▶ Wenn Basisklassen oder Variablen hier nicht aufgeführt werden, wird deren Default-Konstruktor (ohne Argumente) aufgerufen.
  - ▶ Variablen **immer** hier initialisieren, nicht im Body!

# Destruktor

```
class Pointer {  
    double* _p;  
public:  
    Pointer(double v)  
        : _p(new double(v))  
    {}  
  
    ~Pointer()  
    {  
        delete _p;  
    }  
};
```

- ▶ Destruktoren heißen wie die Klasse mit vorgestellter Tilde "`~`".
- ▶ Destruktoren haben nie Argumente ⇒ es gibt nur einen pro Klasse.
- ▶ Cleanup-Aufgaben: Speicher freigeben (bei Pointern), Dateien schließen, Netzwerkverbindungen schließen, ...
- ▶ Muss man nur definieren, wenn tatsächlich eine dieser Aufgaben erfüllt werden muss

# Default-Konstruktor

Der Default-Konstruktor ist der Konstruktor ohne Argumente:

```
class Empty {  
public:  
    Empty()  
    {}  
};
```

- ▶ Wenn eine Klasse **keinen** Konstruktor definiert, erzeugt der Compiler einen Default-Konstruktor.
- ▶ Ansonsten muss man ihn von Hand schreiben, wenn man ihn braucht.
- ▶ Der Compiler erzeugt auch keinen Default-Konstruktor wenn eine der Member-Variablen oder eine Basisklasse keinen Default-Konstruktor hat (entweder von Hand geschrieben oder default).

## Objekte kopieren

- ▶ Um Objekte kopieren zu können, muss der Compiler wissen, wie er das machen soll
- ▶ Objekt beim Anlegen kopieren:  
[Copy Constructor](#)

```
Point(const Point& other)
    : x(other.x), _y(other._y)
{}
```

- ▶ Neuen Wert in existierendes Objekt kopieren:  
[Copy Assignment Operator](#)

```
Point& operator=(const Point& other) {
    x = other.x;
    y = other.y;
    return *this;
}
```

- ▶ Wenn alle Member-Variablen kopierbar sind und wir kein spezielles Verhalten benötigen, kann der Compiler die Funktionen automatisch erzeugen

# Ressourcenverwaltung

Programme müssen alle Ressourcen (Speicher etc.), die sie allokierten, auch wieder freigeben (sonst Bugs)!

Methoden:

**Manuell** Irgendwo Speicher organisieren und von Hand überlegen, wann man ihn nicht mehr braucht

- ▶ aufwendig
- ▶ fehleranfällig

**Garbage Collection** Speicher wird speziell markiert, in periodischen Abständen wird im Hintergrund unbenutzter Speicher gesucht und freigegeben

- ▶ komfortabel
- ▶ kann zu Programm-Rucklern führen
- ▶ Funktioniert nicht für andere Ressourcen (Dateien etc.)

**RAII** Die C++-Lösung

# Resource Acquisition is Initialization (RAII)

C++ verwaltet Ressourcen mit dem RAII-Idiom:

- ▶ Klasse, die genau eine Ressource kapselt
- ▶ Ressource wird im Konstruktor allokiert
- ▶ Ressource wird im Destruktor freigegeben
- ▶ C++ garantiert, dass der Destruktor aufgerufen wird, falls der Konstruktor erfolgreich beendet wurde.
- ▶ Funktioniert für beliebige Arten von Ressourcen
- ▶ Der Programmierer muss die RAII-Klasse bewusst verwenden.
- ▶ Diverse Implementierungen in der Standardbibliothek:
  - ▶ Speicher: `std::vector`, `std::map`, `std::unique_ptr`, ...
  - ▶ Dateien: `std::fstream`
  - ▶ Locks: `std::lock_guard`, ...

Eigentlich wäre DIRR (Destruction is Resource Release) ein besserer Name gewesen...

## RAII: Beispiel

```
#include <fstream>
#include <iostream>
#include <string>

int main(int argc, char** argv)
{
{
    std::ofstream outfile("test.txt");
    outfile << "Hello, World" << std::endl;
} // file gets flushed and closed here

std::ifstream infile("test.txt");
std::string line;
std::getline(infile,line);
std::cout << line << std::endl;
return 0;
}
```

## Klassen in Headerdateien

- ▶ Wenn man Klassen in Headerdateien deklariert, schreibt man die Klasse selbst in die Headerdatei.
- ▶ Funktionen werden wie üblich nur deklariert (jetzt innerhalb der Klasse).
- ▶ In der Implementierung wird die Klasse nicht erneut deklariert.
- ▶ Die Implementierung enthält nur noch Definitionen der **Member-Funktionen**.
- ▶ Um anzugeben, dass eine Funktion Member einer Klasse ist, wird dem Funktionsnamen der Klassename gefolgt von `::` vorangestellt:

```
double Point::getX() const {  
    return x;  
}
```

- ▶ Die Signatur der Funktion muss exakt mit dem Header übereinstimmen, inklusive des möglicherweise angehängten `const`!

# Klassen in Headerdateien: Beispiel I

Headerdatei point.h

```
#ifndef POINT_H
#define POINT_H

class Point {
    double x;
    double y;

public:
    // Function Declarations
    Point(double x, double y);

    double getX() const;
    double getY() const;

    void scale(double factor);
};

#endif // POINT_H
```

## Klassen in Headerdateien: Beispiel II

### Implementierung point.cc

```
#include <point.hh>

Point::Point(double x, double y)
    : x(x), y(y)
{}

double Point::getX() const {
    return x;
}

double Point::getY() const {
    return y;
}

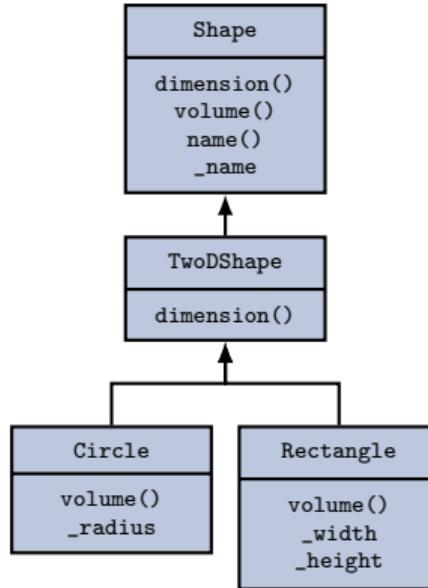
void Point::scale(double factor) {
    x *= factor;
    y *= factor;
}
```

# Objekt Orientiertes Programmieren - Zusammenfassung

- ▶ Klassen und Objekte bündeln Daten und zugehörige Methoden
  - ▶ Bessere Abstraktion von abgebildetem Verhalten
  - ▶ Objekte verwalten ihren Zustand selbst → geringere Fehleranfälligkeit
  - ▶ Zugriff auf Daten kann durch Kapselung eingeschränkt werden um z.B. invariante Variablen zu implementieren
  - ▶ Ressourcenverwaltung nach dem RAII-Idiom
  - ▶ Eigenschaften und Verhalten von Klassen können Modular mittels Komposition und Vererbung erweitert und spezialisiert werden
- ▶ Deklaration von Klassen gehören bevorzugt in Header-Files und Definition in Source-Files

# Vererbung

- ▶ Klassen können von anderen Klassen erben.
- ▶ Wichtigste Regel: **is-a**  
*Is a circle a shape?*
- ▶ Abgeleitete Klasse enthält alle Variablen und Methoden der Basisklasse.
- ▶ Methoden können überschrieben werden.
- ▶ Variablen vom Typ der Basisklasse können Objekte von abgeleiteten Klassen zugewiesen werden.
- ▶ Erweitern der Basisklasse um zusätzliche Funktionalität.



## Verwendung von Klassenhierarchien

- ▶ Referenzen und Pointer auf Basisklassen funktionieren auch mit abgeleiteten Klassen:

```
Circle c(...);  
Shape& s_ref = c;
```

- ▶ Beim Kopieren von Objekten werden nur die enthaltenen Daten der Basisklasse kopiert, Informationen aus abgeleiteten Klassen gehen verloren:

```
// only copies member variable _name  
Shape s_copy = c;
```

- ▶ Eine Referenz auf die Basisklasse hat nur Zugang zu den Methoden und Variablen der Basis:

```
s_ref._name; // ok  
s_ref._radius // compile error
```

- ▶ Aufgerufene Funktionen sind immer aus der Basisklasse:

```
c.volume() // calls Circle::volume()  
s_ref.volume() // calls Shape::volume()
```

# Dynamische Polymorphie

- Idee: Beim Aufruf einer Methode die Implementierung aus der abgeleiteten Klasse verwenden:

```
Circle c(...);
Shape& s_ref = c;
s_ref.volume(); // calls Circle::volume()
```

- Funktioniert mit **virtual** Funktionen:

```
class Shape {
    virtual double volume() const;
    // always make destructor virtual as well!
    virtual ~Shape();
};
```

- Methode ist dadurch auch in allen abgeleiteten Klassen **virtual**.
- Funktioniert nur mit Pointern / Referenzen:

```
s_ref.volume(); // calls Circle::volume()
Shape s_copy = c;
s_copy.volume(); // calls Shape::volume()
```

## Dynamische Polymorphie: Pitfalls

- ▶ Keyword `virtual` ist in abgeleiteten Klassen implizit, aber die Redeklaration ist erlaubt.
- ▶ Methoden-Signatur in abgeleiteten Klassen muss `exakt` identisch sein, inklusive `const`-Deklarationen:

```
class Circle {  
    // does NOT override the volume() method in Shape!  
    // (we forgot the const)  
    virtual double volume();  
}
```

- ▶ Besser: `override`, um Tippfehler zu vermeiden:

```
class Circle {  
    double volume() const override; // ok  
    // compile error: no virtual function defined in base class  
    double volume() override;
```

- ▶ Immer auch den Destruktor `virtual` machen, ansonsten oft Speicherlücken und ähnliche Probleme!

## Abstrakte Klassen

- ▶ Es gibt auch die Möglichkeit abstrakte Klassen, welche nicht instantiiert werden können zu implementieren.

```
class Abstract {  
    virtual void doSomething() = 0; // pure virtual function  
};
```

- ▶ Abstrakte Klassen werden typischerweise zur Definition von Interfaces genutzt.
- ▶ Eine Klasse wird abstrakt durch Definition einer rein virtuellen Funktion.
- ▶ Die Ableitende Klasse muss die rein virtuelle Funktion implementieren!

```
class Derived {  
    void doSomething() override { ... }  
};
```

## Ableitung von mehreren Klassen

- ▶ Eine Klasse kann auch von mehreren Basisklassen ableiten
- ▶ Hierbei kann das `virtual` Keyword verhindern dass die Basisklasse mehrfach in der abgeleiteten Klasse vorkommt.

```
class Base {  
public:  
    int n;  
    Base(int x) : n(x) {}  
};  
class D1 : virtual Base { public: D1() : Base(1) {} };  
// virtual prevents multiple instances of Base in inheritance tree  
class D2 : virtual Base { public: D2() : Base(2) {} };  
class DMulti : D1, D2 { public: DMulti() : Base(3), D1(), D2() {} };
```

- ▶ In der abgeleiteten Klasse müssen alle Konstruktoren der Basisklassen aufgerufen werden ansonsten wird der Default-Konstruktor wendet (wenn möglich).
- ▶ Die Klassen von denen abgeleitet wird müssen keine gemeinsame Basisklasse haben.

## Speichern von polymorphen Objekten

- ▶ Bei Verwendung ist der exakte Typ (und Speicherbedarf) nicht bekannt:  
`sizeof(Circle) != sizeof(Rectangle)`
- ▶ Container brauchen Objekte fixer Grösse
- ▶ Wie legen wir eine Liste mit unterschiedlichen Objekten an?

# Speichern von polymorphen Objekten

- ▶ Bei Verwendung ist der exakte Typ (und Speicherbedarf) nicht bekannt:  
`sizeof(Circle) != sizeof(Rectangle)`
- ▶ Container brauchen Objekte fixer Größe
- ▶ Wie legen wir eine Liste mit unterschiedlichen Objekten an?

## Lösung: Dynamische Speicherverwaltung

- ▶ Wir speichern eine Liste von **Pointern** auf Objekte und lassen uns dynamischen Speicher für das eigentliche Objekt geben
- ▶ Man spricht davon, dass das Objekt auf dem **Heap** angelegt wird, normale Variablen liegen auf dem **Stack**
- ▶ Objekte auf dem Heap werden **NICHT** automatisch aufgeräumt, wenn das aktuelle Scope endet
- ▶ Bei manueller Verwaltung: Speicher geht eventuell verloren
- ▶ Daher: **smart pointer** verwenden!

## Smart Pointers

- ▶ Ein Smart Pointer reserviert Speicher für ein Objekt auf dem Heap und räumt das Objekt auf, wenn es nicht mehr verwendet wird.
- ▶ `unique_ptr` erzeugt das neue Objekt beim Anlegen und gibt es frei, sobald die Pointer-Variable aufhört zu existieren:

```
#include <memory>

std::unique_ptr<int> foo(int i) {
    return std::make_unique<int>(i);
}

int add(int a, int b) {
    auto p = foo(a);
    return *p + b;
} // memory gets freed here
```

- ▶ `unique_ptr` kann nur verschoben werden, nicht kopiert

## Anwendungsbeispiel mit unique pointer

- ▶ Bei Containern unbedingt mit inplace mit `emplace_back` anlegen.
- ▶ `push_back` macht eine Kopie, was bei unique Pointern nicht erlaubt ist.

```
vector<unique_ptr<Base>> v;
v.emplace_back(make_unique<Base>(Base()));
v.emplace_back(make_unique<Derived1>(Derived1()));
v.emplace_back(make_unique<Derived2>(Derived2()));

for (auto& br : v)
    br->foo();
```

## Smart Pointers für geteilte Objekte

- ▶ Oft ist es nicht möglich, einen eindeutigen Eigentümer für ein Objekt festzulegen.
- ▶ Hierfür gibt es `shared_ptr`.
- ▶ Mehrere `shared_ptr` können auf das gleiche Objekt zeigen.
- ▶ Das Objekt wird genau dann freigegeben, wenn der letzte `shared_ptr` auf das Objekt zerstört wird.
- ▶ **Wichtig:** `shared_ptr` immer nur mit `make_shared` anlegen oder aus anderen `shared_ptr`n kopieren!

```
#include <memory>

std::shared_ptr<int> foo(int i) {
    return std::make_shared<int>(i);
}

int add(int a, int b) {
    auto p = foo(a);
    auto p2 = p;
    return *p + *p2 + b;
} // memory gets freed here
```

# Zusammenfassung

- ▶ Programm entscheidet zur Laufzeit, welche Methode ausgeführt wird.
  - ▶ Vorteil: Hohe Flexibilität (die gleiche Funktion kann zur Laufzeit für zwei Objekte unterschiedlichen Typs jeweils die richtige Methode aufrufen).
  - ▶ Nachteil: Laufzeit-Overhead (die richtige Methode muß zur Laufzeit identifiziert werden).
- ▶ Erfordert Planung und Disziplin beim Programm-Design:
  - ▶ Gemeinsame Hierarchie für alle Klassen.
  - ▶ Gemeinsame Funktionalität muß in Basisklasse vorgesehen sein (**virtual**-Deklarationen).
  - ▶ Vorhandene Klassen (z.B. aus Standard Library) nicht integrierbar.