

1 Neuronale Netzwerke

1.1 Grundlagen

Ein neuronales Netzwerk kann in vielerlei Hinsichten mit einem Gehirn verglichen werden. Ähnlich wie das Gehirn besteht ein neuronales Netzwerk aus vielen Neuronen. Es gibt verschiedene Arten von Neuronen, die wiederum unterschiedliche Aktivierungsfunktion besitzen. Auf Aktivierungsfunktionen wird in einem späteren Teil der Arbeit genauer eingegangen. Grundsätzlich besitzt jedes Neuron Eingabezahlen (x_1, x_2, \dots) die mit Gewichten (w_1, w_2, \dots) verbunden sind. Noch dazu besitzt jedes Neuron ein Bias (b). All diese Faktoren haben Einfluss auf den Ausgabewert eines Neurons. Um diesen zu berechnen, wird die gewichtete Summe der Eingabewerte mit dem Bias addiert. Mathematisch kann diese Berechnung folgendermaßen dargestellt werden: $\sum_{j=1} w_j x_j + b$ (vgl. Nielsen, 2015, #Perceptrons)

Mit einem einzelnen Neuron kann nicht viel angefangen werden, deswegen verbindet man die Neuronen miteinander, wodurch ein neuronales Netzwerk entsteht. Es gibt viele verschiedene Arten von neuronalen Netzwerken, das einfachste davon ist das sogenannte „Feedforward Neural Network“. Bei dieser Variante werden Informationen kontinuierlich, d.h. ausschließlich von einer Schicht zur nächsthöheren, weitergeleitet. Es kann in drei Teile unterteilt werden: die Eingabeschicht, die verborgenen Schichten und die Ausgabeschicht. (ebd.)

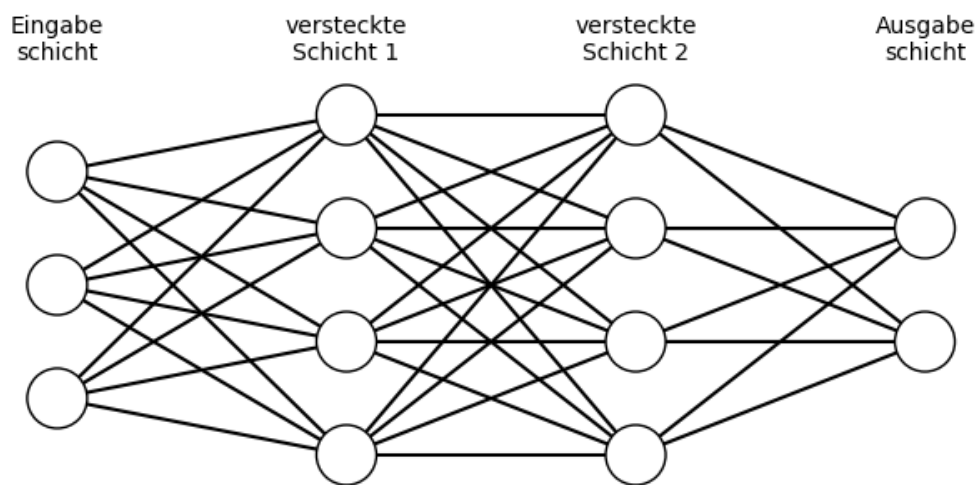


Abb. 1: Neuronales Netzwerk (Verf.)

1.1.1 Die Eingabeschicht

Die Eingabeschicht empfängt die Daten von externen Quellen. Bei einem Zahlenerkennungsmodell beispielsweise würde die Eingabeschicht die Pixeldaten des Bildes repräsentieren. Dementsprechend würde ein 28x28-Bild 784 Eingabeneuronen benötigen. (vgl. Lheureux, o.J.)

1.1.2 Die verborgenen Schichten

Die verborgenen Schichten sind das, was neuronale Netzwerke so besonders macht. Sie verbinden die Eingabeschicht und die Ausgabeschicht miteinander. Je nach Schwierigkeitsgrad der Anwendung werden mehr und längere verborgene Schichten benötigt. Je mehr verborgene Neuronen es gibt, desto kompliziertere Berechnungen kann das neuronale Netzwerk durchführen. (ebd.)

1.1.3 Die Ausgabeschicht

Die Ausgabeschicht gibt die endgültige Ausgabe des neuronalen Netzwerkes zurück. In dem Zahlenerkennungsmodell wären das die Ziffern 0 bis 9. (ebd.)

1.2 Vorwärtspropagierung

1.2.1 Skalarprodukt

In Vorwärtspropagierung werden die Eingabedaten des neuronalen Netzwerkes zur nächsten Schicht weitergegeben, bis sie zur Ausgabeschicht kommen und ein Ergebnis liefern. (vgl. Anshumanm2fja, 2024)

Um das neuronale Netzwerk in der Programmierung umzusetzen, verwende ich die Programmiersprache Python zusammen mit dem Paket „NumPy“. Ein neuronales Netzwerk mit zwei Eingabeneuronen und einem Ausgabeneuron kann wie folgt dargestellt werden:

```
import numpy as np

eingaben = [0.3, 0.6]
gewichte = [0.8, 0.2]
bias = 4

ausgabe = eingaben[0] * gewichte[0] + eingaben[1] * gewichte[1] + bias
print(ausgabe)
```

Im Folgenden wird auch noch die Ausgabe eines neuronalen Netzwerkes mit zwei Eingabeneuronen und zwei Ausgabeneuronen programmatisch umgesetzt.'

```
eingaben = [1.2, 3.2]
gewichte1 = [0.8, 1.3] # Gewichte zwischen dem ersten Eingabe- und Ausgabeneuron
gewichte2 = [3.1, 1.6] # Gewichte zwischen dem zweiten Eingabe- und Ausgabeneuron

bias1 = 4
bias2 = 3

ausgabe1 = eingaben[0] * gewichte1[0] + eingaben[1] * gewichte1[1] + bias1
ausgabe2 = eingaben[0] * gewichte2[0] + eingaben[1] * gewichte2[1] + bias2
print(ausgabe1, ausgabe2)
```

Jedoch ist diese Schreibweise sehr mühsam und ineffizient, weswegen zur Berechnung der Ausgabe Vektoren und Matrizen zusammen mit dem Skalarprodukt verwendet werden.

```
eingaben = [1.2, 3.2]
gewichte = [
    [0.8, 1.3],
    [3.1, 1.6],
]
bias = [4, 3]

ausgabe = np.dot(gewichte, eingaben) + bias
print(ausgabe)
```

1.2.2 Batches

Bis jetzt rechnet der Code jeweils nur eine Schicht pro Zyklus (Batch) aus. Um die Effizienz zu steigern, werden pro Zyklus mehrere Batches gemacht; das bietet den Vorteil der Parallelisierung von Operationen. Das Lernen von neuronalen Netzwerken wird in der Praxis mit GPUs (Graphics Processing Units) durchgeführt. GPUs besitzen eine hohe Anzahl an Prozessoren, wodurch auch aufwendige Berechnungen schnell durchgeführt werden können. Eine weitere essenzielle Eigenschaft von Batches ist die Normalisierung. Wenn mehrere Schichten gleichzeitig ausgeführt werden, kann die Schwankung der Ausgabewerte ausbalanciert werden; dadurch wird das Lernen stabiler und konsistenter. (vgl. Kinsley, 2020, TC: 8:00)

Um Batches zu implementieren, wird die Eingabeliste in eine zweidimensionale Liste konvertiert:

```
eingaben = [
    [1.2, 3.2],
    [3.2, 1.2],
    [4.2, 0.2],
    [3.1, 2.2],
]

ausgabe = np.dot(gewichte, eingaben) + bias
```

Der Code liefert jetzt allerdings einen Fehler:

```
Traceback (most recent call last):
  File "C:\Users\scryt\Documents\KI\grundlagen.py", line 39, in <module>
    ausgabe = np.dot(gewichte, eingaben) + bias
    ^^^^^^^^^^^^^^^^^^^^^^^^^^^^^^^^^^^^^^^^^
ValueError: shapes (2,2) and (3,2) not aligned: 2 (dim 1) ≠ 3 (dim 0)
```

Abb. 2: Batch-Code-Fehler (Verf.)

Dieser Fehler tritt auf, da bei der Matrixmultiplikation die Reihenfolge der Parameter zu beachten ist. Wird die Anzahl der Eingabeneuronen auf drei erhöht, so tritt ein ähnlicher Fehler auf. Das hat mit der Durchführung der Matrixmultiplikationen zu tun. Bei dieser werden die Zeilen mit den Reihen multipliziert; da allerdings in diesem Fall die Reihen und die Spalten unterschiedliche Längen haben, können die Multiplikationen nicht durchgeführt werden. Um diesen Fehler zu beheben, muss die Matrix transponiert werden, d.h., Zeilen und Reihen werden vertauscht. (vgl. Kinsley, 2020, TC: 16:26)

```
transponierte_gewichte = np.array(gewichte).T
ausgabe = np.dot(eingaben, transponierte_gewichte) + bias
print(ausgabe)
```

Um weitere Schichten hinzuzufügen, kann der bereits vorhandene Code wiederverwendet werden. Um dies effizient umzusetzen, bietet es sich an, Klassen zu schreiben. Die Klasse „Schicht“ dient hier als Bauplan für alle Schichten, die instanziiert werden, in diesem Fall „schicht1“ und „schicht2“.

```
class Schicht:
    def __init__(self, anzahl_eingaben, anzahl_neuronen):
        self.gewichte = 0.1 * np.random.randn(anzahl_eingaben, anzahl_neuronen)
        self.bias = 0.1 * np.random.randn(1, anzahl_neuronen)

    def vorwaerts(self, eingaben):
        self.gespeicherte_eingaben = eingaben
        ausgaben = np.dot(eingaben, self.gewichte) + self.bias
        return ausgaben

schicht1 = Schicht(2, 4)
schicht2 = Schicht(4, 5)

ausgaben1 = schicht1.vorwaerts(eingaben)
ausgaben2 = schicht2.vorwaerts(ausgaben1)
print(ausgaben2)
```

Die Ausgaben der ersten Schicht werden als Eingaben für die zweite Schicht verwendet, um dann mit dieser die Ausgabeneuronen des Netzwerkes zu berechnen.

1.3 Regression vs Klassifizierung

Für die späteren Kapitel ist es wichtig zwischen Regressions und Klassifizierungsprobleme zu unterscheiden. Regression ist eine überwachte Lernmethode Technik. Sie wird verwendet um kontinuierliche numerische Werte vorherzusagen. Dabei wird eine Beziehung zwischen Eingangsvariablen und Ausgabewerten hergestellt. Typische Anwendungen umfassen zum Beispiel die Vorhersage von Verkaufszahlen, Temperaturen oder Immobilienpreise. (vgl. Saxena, 2024)

Klassifizierung ist ebenfalls eine überwachte Lernmethode setzt sich hingegen damit auseinander, Eingabedaten in diskrete Kategorien einzuteilen. Typische Anwendungen sind Bilderkennung oder Spam-Erkennung. (ebd.)

1.4 Aktivierungsfunktionen

Ein neuronales Netzwerk ist im Wesentlichen eine Funktionsannäherung. Aktivierungsfunktionen ermöglichen es neuronalen Netzwerken, nicht-lineare Beziehungen zwischen Daten zu modellieren. Ein Neuron ohne Aktivierungsfunktion ist eine lineare Funktion. Besteht ein neuronales Netzwerk nur aus solchen Neuronen, dann kann dieses Netzwerk sich nur an lineare Funktionen annähern und besitzt somit nicht die Fähigkeit, komplexere Funktionen wie eine Sinuskurve zu approximieren. (vgl. Kinsley, 2020, 7:47)

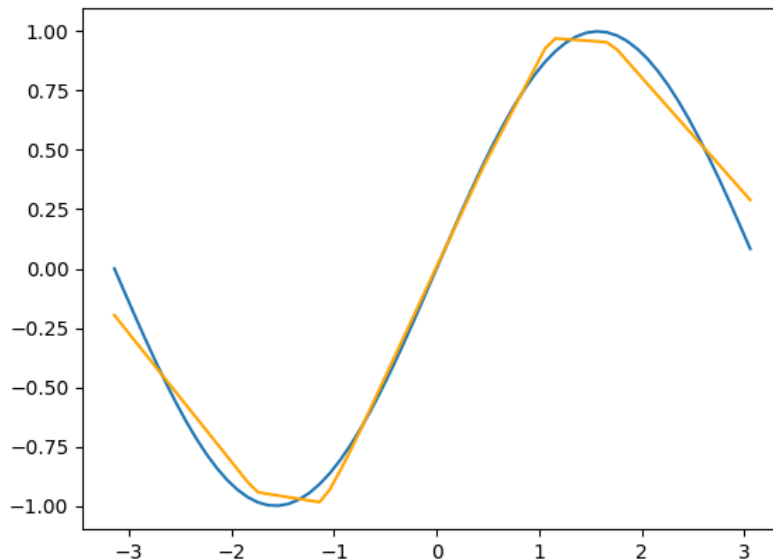


Abb. 3: Lineare Funktionsannäherung einer Sinuskurve (Verf.)

Um dieses Problem zu lösen, werden auf das Ergebnis der Neuronen Aktivierungsfunktionen angewendet. Es gibt verschiedene Arten von Aktivierungsfunktionen, zwei weit verbreitete und beliebte sind die Sigmoid-Funktion und ReLU(rectified linear unit)-Funktion. (vgl. Kinsley, 2020, TC: 7:52)

1.4.1 Die Sigmoid-Funktion

Die Sigmoid-Funktion ist eine mathematische Funktion, die den Wertebereich zwischen zwei Zahlen, beschränkt und eine S-förmige Kurve bildet. Es gibt verschiedene Varianten der Sigmoid-Funktion. Ein Beispiel dafür ist die Logistische Sigmoid-Funktion. Im Kontext des maschinellen Lernens wird die Logistische Sigmoid-Funktion auch oft als Sigmoid-Funktion bezeichnet. Mathematisch wird diese Funktion durch folgende Gleichung beschrieben: $\sigma(x) = \frac{1}{1+e^{-x}}$ (vgl. Topper, 2023)

Um die Aktivierungsfunktion an Schichten von Neuronen anzuwenden, erstelle ich die Klasse „Sigmoid“.

```

class Sigmoid:
    def vorwaerts(self, eingaben):
        self.gespeicherte_ausgaben = 1 / (1 + np.exp(-eingaben))
        return self.gespeicherte_ausgaben

schicht1 = Schicht(2, 4)
aktivierung1 = Sigmoid()

rohe_ausgaben = schicht1.vorwaerts(eingaben)
aktivierte_ausgaben = aktivierung1.vorwaerts(rohe_ausgaben)
print(aktivierte_ausgaben)

```

1.4.2 Die ReLU-Funktion

Eine weitere Aktivierungsfunktion ist die ReLU-Funktion. Der Vorteil der ReLU-Funktion gegenüber anderen Aktivierungsfunktionen ist ihre Effizienz. Ihre Funktionsweise ist einfach: Ist ein Wert positiv, wird der Wert beibehalten, ansonsten wird der Wert gleich 0 gesetzt. (vgl. Kinsley, 2020, TC: 9:00)

```

class ReLU:
    def vorwaerts(self, eingaben):
        self.gespeicherte_eingaben = eingaben
        ausgaben = np.maximum(0, eingaben)
        return ausgaben

```

1.4.3 Die Softmax-Funktion

Die Softmax-Funktion ist eine weitere Aktivierungsfunktion, die aber in der Ausgabeschicht bei Klassifizierungsproblemen durchgeführt wird. Sie transformiert die Rohwerte in Wahrscheinlichkeiten, die zusammen 1 ergeben. Dies ermöglicht es, die Ausgaben des neuronalen Netzwerkes als Wahrscheinlichkeiten für die möglichen Kategorien zu interpretieren. (vgl. Belagatti, 2024)

Die Softmax-Funktion exponiert die Ausgaben mit Hilfe der exponentiellen Funktion e^y . Anschließend werden diese Werte normalisiert in dem sie durch die Summe aller exponierte Werte dividiert werden.

Die mathematische Formel sieht dann so aus: $a_i = \frac{e^{z_i}}{\sum_{j=1} e^{z_j}}$ (ebd.)

So wie bei der der Sigmoid-Funktion und der ReLU-Funktion erstelle ich auch für die Softmax-Funktion eine Klasse.

```

class Softmax:
    def vorwaerts(self, eingaben):
        exponierte_werte = np.exp(eingaben - np.max(eingaben, axis=1, keepdims=True))
        summe = np.sum(exponierte_werte, axis=1, keepdims=True)
        normalisierte_ausgaben = exponierte_werte / summe
        return normalisierte_ausgaben

```

1.5 Die Netzwerk-Klasse

Um die verschiedenen Komponenten des neuronalen Netzwerkes, wie die Schichten und Aktivierungsfunktionen, effizient zu verwalten, erstelle ich die Netzwerk Klasse. Die Klasse besteht aus einer Liste von Schichten und einer Liste von Aktivierungsfunktionen. Zusätzlich enthält sie die Methode "vorwaerts_durchlauf" um eine Vorwärtspropagierung durchzuführen. Dabei wird schichtweise die rohen Ausgaben jeder Schicht berechnet und dann mit der entsprechenden Aktivierungsfunktion aktiviert. Das endgültige Ergebnis in der letzten Schicht ist die Ausgabe des Neuronalen Netzwerkes und wird zurückgegeben. Mit der Methode "schicht_hinzufuegen" werden Schichten und dessen entsprechende Aktivierungsfunktion an dem Netzwerk hinzugefügt.

```
class Netzwerk:
    def __init__(
        self,
    ):
        self.schichten = []
        self.aktivierungsfunktionen = []

    def schicht_hinzufuegen(self, schicht, aktivierung):
        self.schichten.append(schicht)
        self.aktivierungsfunktionen.append(aktivierung)

    def vorwaerts_durchlauf(self, eingaben):
        aktuelle_eingaben = eingaben
        for schicht, aktivierung in zip(self.schichten, self.aktivierungsfunktionen):
            rohe_ausgaben = schicht.vorwaerts(aktuelle_eingaben)
            aktivierte_ausgaben = aktivierung.vorwaerts(rohe_ausgaben)
            # Aktivierte Ausgaben der Schicht werden zu Eingaben für die nächste Schicht
            aktuelle_eingaben = aktivierte_ausgaben
        return aktivierte_ausgaben

netzwerk = Netzwerk()
netzwerk.schicht_hinzufuegen(
    Schicht(1, 5), # Eingabeschicht → versteckte Schicht
    ReLU(), # Aktivierungsfunktion für die versteckte Schicht
)
netzwerk.schicht_hinzufuegen(
    Schicht(5, 2), # Versteckte Schicht → Ausgabeschicht
    Softmax(), # Aktivierungsfunktion für die Ausgabeschicht
)
```

Als Beispiel erstelle ich ein Netzwerk das aus 1 Eingabeneuron, 5 versteckte Neuronen und 2 Ausgabeneuronen besteht.

1.6 Das Zahlenerkennungsmodell

Um ein neuronales Netzwerk zu trainieren, werden Daten benötigt. Für ein Modell, das zu der Erkennung von Zahlen dient, eignet sich die MNIST-Datenbank. MNIST enthält 60.000 Trainingsbilder und 10.000 Testbilder von handgeschriebenen Ziffern und können somit zum Trainieren als auch für die Evaluierung verwendet werden. (vgl. Khan, 2024)

Für mein neuronales Netzwerk verwende ich für die Eingabeschicht 784 Neuronen, da die MNIST Bilder aus 28 mal 28 Pixels bestehen. Ich habe eine verborgene Schicht mit 20 Neuronen mit der ReLU-Aktivierungsfunktion. Die Ausgabeschicht besteht aus 10 Neuronen, die jeweils die Ziffern 0 bis 9 repräsentieren. Da es sich hier um ein Klassifizierungsproblem handelt, verwende ich für die Ausgabeschicht die Softmax-Funktion.

```
from daten.lade_daten import lade_test_daten
import random

netzwerk = Netzwerk()
netzwerk.schicht_hinzufuegen(
    Schicht(784, 20), # Eingabeschicht → versteckte Schicht
    ReLU(), # Aktivierungsfunktion für die versteckte Schicht
)
netzwerk.schicht_hinzufuegen(
    Schicht(20, 10), # Versteckte Schicht → Ausgabeschicht
    Softmax(), # Aktivierungsfunktion für die Ausgabeschicht
)

bilder, beschriftungen = lade_test_daten()
vorhersagen = netzwerk.vorwaerts_durchlauf(bilder) # Als Wahrscheinlichkeitsverteilung

vorhergesagte_ziffern = np.argmax(vorhersagen, axis=1)
tatsaechliche_ziffern = np.argmax(beschriftungen, axis=1)

vergleich = vorhergesagte_ziffern == ziele
richtige_aussagen = sum(vergleich)
genauigkeit = richtige_aussagen / 10_000
print(genauigkeit)
```

Zuerst werden die Bilder und deren Beschriftungen geladen. Anschließend berechnet das neuronale Netzwerk Vorhersagen basierend auf den Bilddaten und gibt diese als Wahrscheinlichkeitsverteilung zurück. Die Ziffer mit der höchsten Wahrscheinlichkeit wird dann mit der tatsächlichen Ziffern verglichen. Um die Genauigkeit zu bestimmen, werden die richtigen Aussagen mit der gesamten Anzahl an Testbildern dividiert. Da das Netzwerk noch nicht trainiert wurde, ist die Genauigkeit sehr niedrig.

2 Trainieren eines neuronalen Netzwerkes

2.1 Deep und Shallow Learning

Deep Learning und Shallow Learning sind Teilbereiche des maschinellen Lernens und befassen sich mit dem Trainieren neuronaler Netzwerke. Shallow Learning wird verwendet, flache ("shallow") neuronale Netzwerke zu trainieren, die in der Regel aus zwei oder drei Schichten bestehen. Deep Learning hingegen wird bei tiefen ("deep") neuronalen Netzwerken angewendet, um Netzwerke mit mehr als zwei versteckten Schichten zu trainieren. (vgl. Lodhi, o.J.)

Flache neuronale Netzwerke sind aufgrund ihrer vereinfachten Architektur schneller und einfacher zu trainieren. Allerdings eignen sie sich daher weniger gut für komplexe Probleme. Tiefe Netzwerke hingegen können durch ihre komplexe Struktur anspruchsvolle Probleme lösen, erfordern jedoch zusätzliche Methoden um Problemen wie Überanpassung zu vermeiden. (ebd.)

Bei dem im vorherigen Kapitel angesprochenen Zahlungserkennungsmodell handelt es sich um ein flaches neuronales Netzwerk, da es nur eine versteckte Schicht besitzt.

2.2 Die Verlust- und Kostenfunktion

Die Begriffe Verlustfunktion und Kostenfunktion werden oft synonym verwendet, haben jedoch grundlegend verschiedene Bedeutungen. Die Verlustfunktion ("Loss Function") dient dazu, die Leistung einer einzelnen Vorhersage zu bewerten. Sie berechnet mithilfe der Vorhersage und dem tatsächlichen Zielwert den Fehler des Netzwerkes für einen einzelnen Trainingsbeispiel. (vgl. Alake, o.J.)

Die Kostenfunktion ("Cost Funktion") hingegen ist der Mittelwert der Verlustfunktion für das gesamte Trainingsset. Sie berechnet die Gesamtleistung des neuronalen Netzwerkes und ist essenziell für das Training. In den späteren Kapiteln wird deutlich, wie sie zur Optimierung des Netzwerkes genutzt wird. Das Ziel des Netzwerkes ist es, die Kosten zu minimieren, um die Genauigkeit der Vorhersagen zu verbessern. (ebd.)

Es gibt verschiedene Arten von Kostenfunktionen, die je nach Aufgabe oder Problem in zwei Kategorien eingeteilt werden können: Kostenfunktionen für Regressionsprobleme und Kostenfunktionen für Kategorisierungsprobleme. (ebd.)

2.2.1 Kostenfunktionen für Regressionsprobleme

Typische Kostenfunktionen für Regressionsprobleme sind der mittlere absolute Fehler (Mean Absolute Error, kurz MAE) und der mittlere quadratische Fehler (Mean Squared Error). Beim mittleren absoluten Fehler wird der Mittelwert der absoluten Differenzen zwischen der Vorhersage und dem tatsächlichen Zielwert berechnet. Mathematisch wird sie so dargestellt: $MAE = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n |y_i - \hat{y}_i|$, wobei n für die Anzahl an Trainingsbeispielen ist, y_i für einen vorhergesagten Wert für ein bestimmtes Trainingsbeispiel ist und \hat{y}_i der tatsächliche Zielwert für dieses Trainingsbeispiel. (vgl. Alake, o.J.)

Beim mittleren quadratischen Fehler (Mean Squared Error, kurz MSE) hingegen werden die quadratischen Differenzen zwischen Vorhersage und dem tatsächlichen Zielwert berechnet. Mathematisch sieht das so aus: $MSE = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (y_i - \hat{y}_i)^2$. Durch die Quadratisierung werden größere Differenzen stärker bestraft. (ebd.)

```
class MittlererQuadratischerFehler:
    def kosten(vorhersagen, ziele):
        verluste = np.square(vorhersagen - ziele)
        kosten = np.mean(verluste)
        return kosten
```

Für mein Programm werde ich den mittleren quadratischen Fehler verwenden. Zuerst werden die Verluste berechnet in dem ich die Vorhersagen mit den Zielen subtrahiere und dann die Ergebnisse mit `np.square` quadriert. Danach berechne ich den Mittelwert aller Verluste und gebe den wieder.

2.2.2 Kostenfunktionen für Klassifizierungsprobleme

Eine typische Kostenfunktion für Klassifizierungsprobleme ist der Kreuzentropie (Categorical Cross Entropy Loss, kurz CCE). Um den Verlust eines einzelnen Trainingsbeispiels i zu erhalten, wird die negative Summe aller tatsächlichen Zielwerte multipliziert mit den jeweiligen logierten Vorhersagen berechnet: $L_i = -\sum_{j=1}^C \hat{y}_{i,j} \log(y_{i,j})$ wobei C hier für die Anzahl an Kategorien steht. Um die Kosten für alle Trainingsbeispiele zu berechnen wird der Mittelwert aller Verluste wie bei den anderen Kostenfunktionen berechnet. $CCE = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n L_i$ (vgl. Gómez Bruballa, 2018)

```
class Kreuzentropie:
    @staticmethod
    def kosten(vorhersagen, ziele):
        vorhersagen = np.clip(vorhersagen, 1e-7, 1 - 1e-7)
        verluste = -np.sum(ziele * np.log(vorhersagen), axis=1)
        kosten = np.mean(verluste)
        return kosten
```

Für mein Zahlungserkennungsmodell werde ich ebenso auch noch den Kreuzentropie verwenden. Zuerst begrenze ich die Vorhersagen damit die Werte nicht zu nah an 0 oder 1 sind um beim Logerieren zu vermeiden. Danach berechne ich die Verluste in dem ich mit `np.log` die Vorhersagen logeriere und dann mit den zielen multipliziere. Die Ergebnisse wird über alle Klassen mit `np.sum` summiert. Um die Kosten zu berechnen verwende ich wieder `np.mean` um den mittellwert aller Verluste zu berechnen.

2.3 Gradient Descent

Kostenlandschaft in Bezug auf Gewichte und Bias

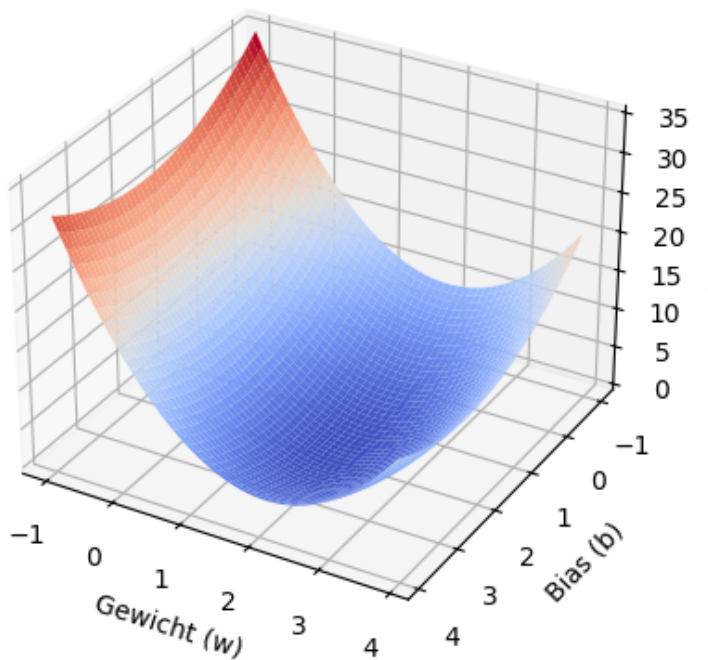


Abb. 4: Kostenlandschaft in Bezug auf Gewichte und Bias (Verf.)

2.4 Backpropagation

3 Literaturverzeichnis

Alake, Richmond (o.J.): Loss Functions in Machine Learning Explained.

<https://www.datacamp.com/tutorial/loss-function-in-machine-learning> [Zugriff: 31.01.2025]

Anshumanm2fja (2024): What is Forward Propagation in Neural Networks?

<https://www.geeksforgeeks.org/what-is-forward-propagation-in-neural-networks/> [Zugriff: 16.10.2024]

Belagatti, Pavan (2024): Understanding the Softmax Activation Function: A Comprehensive Guide.

<https://www.singlestore.com/blog/a-guide-to-softmax-activation-function/> [Zugriff: 01.02.2025]

Bhayani, Arpit (o.J.): Genetic algorithm to solve the Knapsack Problem.

<https://arpitbhayani.me/blogs/genetic-knapsack/> [Zugriff: 16.12.2024]

Gómez Bruballa, Raúl (2018): Understanding Categorical Cross-Entropy Loss, Binary Cross-Entropy Loss, Softmax Loss, Logistic Loss, Focal Loss and all those confusing names.

https://gombru.github.io/2018/05/23/cross_entropy_loss/ [Zugriff: 02.02.2025]

Kanade, Vijay (o.J.): What Are Genetic Algorithms? Working, Applications, and Examples.

<https://www.spiceworks.com/tech/artificial-intelligence/articles/what-are-genetic-algorithms/> [Zugriff: 16.12.2024]

Khan, Azim (2024) A Beginner's Guide to Deep Learning with MNIST Dataset.

<https://medium.com/@azimkhan8018/a-beginners-guide-to-deep-learning-with-mnist-dataset-0894f7183344> [Zugriff: 14.01.2025]

Kinsley, Harrison (2020) Neural Networks from Scratch - P.4 Batches, Layers, and Objects.

<https://www.youtube.com/watch?v=TEWy9vZcxW4> [Zugriff: 16.10.2024]

Kinsley, Harrison (2020): Neural Networks from Scratch - P.5 Hidden Layer Activation Functions.

<https://www.youtube.com/watch?v=gmjzbpSVY1A> [Zugriff: 16.10.2024]

Lheureux, Adil (o.J.): Feed-forward vs feedback neural networks.

<https://www.digitalocean.com/community/tutorials/feed-forward-vs-feedback-neural-networks> [Zugriff: 16.10.2024]

Lodhi Ramlakhan (o.J.): Difference between Shallow and Deep Neural Networks.

<https://www.geeksforgeeks.org/difference-between-shallow-and-deep-neural-networks/> [Zugriff: 31.01.2025]

Mitchell, Melanie (1996): An Introduction to Genetic Algorithms. Fifth printing. Cambridge, Massachusetts: The MIT Press.

Nielsen, Michael (2015): Neural Networks and Deep Learning.

<http://neuralnetworksanddeeplearning.com/chap1.html> [Zugriff: 16.10.2024]

Saxena, Abhimanyu (2024): Classification vs Regression in Machine Learning.
<https://www.appliedaicourse.com/blog/classification-vs-regression-in-machine-learning/> [Zugriff: 01.02.2025]

Topper, Noah (2023): Sigmoid Activation Function: An Introduction. <https://builtin.com/machine-learning/sigmoid-activation-function> [Zugriff: 14.01.2025]

4 Abbildungsverzeichnis

Abb. 1: Neuronales Netzwerk (Verf.)

Abb. 2: Batch-Code-Fehler (Verf.)

Abb. 3: Lineare Funktionsannäherung einer Sinuskurve (Verf.)

Abb. 4: Kostenlandschaft in Bezug auf Gewichte und Bias (Verf.)