### Simulación Monte Carlo

#### SAMJ

### 2025/05/08

#### 1 Introducción

El método de Monte Carlo es una técnica probabilística utilizada para resolver problemas matemáticos complejos, especialmente aquellos difíciles de abordar de manera exacta. Se basa en generar números aleatorios y observar el comportamiento de un sistema mediante simulaciones repetidas.

Se emplea frecuentemente para:

- Aproximar integrales definidas.
- Resolver ecuaciones diferenciales estocásticas.
- Simular sistemas físicos o financieros complejos.

## 2 Idea principal

Sea X una variable aleatoria de interés. Supongamos que queremos calcular una cantidad como  $\mathbb{E}[f(X)]$  o  $\mathbb{P}(X \in A)$ . En realidad, esta última es un caso particular de la primera.

El método básico de Monte Carlo consiste en:

- 1. Generar n muestras i.i.d.  $X_1, X_2, \dots, X_n$  de la distribución de X.
- 2. Calcular el promedio muestral:

$$\hat{\mu}_n = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n f(X_i).$$

3. Por la **ley de los grandes números**, se tiene que  $\hat{\mu}_n \to \mathbb{E}[f(X)]$  cuando  $n \to \infty$  (en algún sentido preciso, no especificado aquí).

### 3 Aplicaciones

Consideramos la esperanza de una función de una variable aleatoria uniforme. Si  $X \sim \text{Uniforme}(a, b)$ , entonces:

$$\mathbb{E}[f(X)] = \frac{1}{b-a} \int_{a}^{b} f(x) \, dx$$

Despejando:

$$\int_{a}^{b} f(x) dx = (b - a) \cdot \mathbb{E}[f(X)]$$

Aproximamos la esperanza mediante el promedio muestral:

$$\mathbb{E}[f(X)] \approx \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} f(X_i)$$

donde los  $X_i$  son n muestras independientes de la distribución Uniforme(a, b).

# 4 Ejemplo 1: Área bajo un semicírculo

Queremos aproximar el área bajo la mitad de un semicírculo de radio 1 en el intervalo [0,1], es decir:

$$\int_0^1 \sqrt{1-x^2} \, dx$$

Esta integral representa un cuarto del área de un círculo de radio 1, cuyo valor exacto es  $\frac{\pi}{4}\approx 0.7854.$ 

#### Paso 1: Generar muestras aleatorias

Generamos n muestras independientes de  $X_i \sim \text{Uniforme}(0,1)$ .

#### Paso 2: Evaluar la función

Calculamos  $f(X_i) = \sqrt{1 - X_i^2}$  para cada muestra.

#### Paso 3: Calcular el promedio

Aproximamos la integral como:

$$\int_0^1 \sqrt{1 - x^2} \, dx \approx \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \sqrt{1 - X_i^2}$$

```
import numpy as np

# Nmero de simulaciones
n = 100000

# Paso 1: Muestras uniformes en [0,1]
X = np.random.uniform(0, 1, n)

# Paso 2: Evaluar la funcin del semicrculo
f_X = np.sqrt(1 - X**2)

# Paso 3: Calcular el promedio
area_aprox = np.mean(f_X)

print(f"Aproximacin_del_rea_bajo_el_semicrculo:_{area_aprox:.4f}")
```

## 5 Ejemplo 2: Comparación de ingresos

Ana proviene de una población de científicos de datos en Estados Unidos, cuyos ingresos anuales siguen una distribución Gamma con parámetros  $\alpha=4$  y  $\beta=25,000$ , lo que implica una media de  $\mathbb{E}[X_A]=100,000$  dólares y una desviación estándar de  $\sigma_A=25,000$ .

Luis, por otro lado, pertenece a una población en México, donde los ingresos siguen una distribución Gamma con  $\alpha=3$  y  $\beta=6,667$ , resultando en una media de  $\mathbb{E}[X_L]=20,000$  dólares y una desviación estándar de  $\sigma_L=12,247$ .

Dado que Ana gana más que el 50% de su población y Luis más que el 90%, estima mos:

$$\mathbb{P}(X_A \ge 3X_L \mid X_A > q_{0.5}^A, X_L > q_{0.9}^L)$$

donde  $q_p^i$  denota el percentil p de la distribución correspondiente para  $i \in \{A, L\}$ .

```
import numpy as np
import scipy.stats as stats

# Parmetros de las distribuciones Gamma
alpha_A, beta_A = 4, 25000 # EE.UU. (Ana)
alpha_L, beta_L = 3, 6667 # Mxico (Luis)

# Nmero de simulaciones
n = 10_000_000

# Paso 1: Generar muestras
X_A = np.random.gamma(alpha_A, beta_A, n)
X_L = np.random.gamma(alpha_L, beta_L, n)

# Paso 2: Calcular percentiles
q_A_50 = np.percentile(X_A, 50)
q_L_90 = np.percentile(X_L, 90)

# Paso 3: Filtrar muestras
```

```
X_A_filtradas = X_A[X_A > q_A_50]
X_L_filtradas = X_L[X_L > q_L_90]

# Paso 4: Igualar tamaos para comparacin
min_len = min(len(X_A_filtradas), len(X_L_filtradas))
X_A_filtradas = X_A_filtradas[:min_len]
X_L_filtradas = X_L_filtradas[:min_len]

# Paso 5: Estimar la probabilidad
prob = np.mean(X_A_filtradas >= 3 * X_L_filtradas)
print(f"Probabilidad_de_que_Ana_gane_al_menos_el_triple_que_Luis:_{prob: .4f}")
```

### 6 Convergencia y precisión

- Ley de los grandes números: garantiza la convergencia del promedio muestral hacia el valor esperado.
- Teorema central del límite: para n grande,

$$\sqrt{n}(\hat{\mu}_n - \mu) \xrightarrow{d} \mathcal{N}(0, \sigma^2),$$

donde  $\sigma^2 = \text{Var}(X)$ . Por lo tanto, el error es del orden de  $O(n^{-1/2})$ .

### 7 Ventajas y limitaciones

#### Ventajas

- Fácil de implementar.
- Maneja bien problemas de alta dimensión.
- Flexible y aplicable a una gran variedad de contextos.

#### Limitaciones

- Convergencia lenta: el error disminuye como  $1/\sqrt{n}$ .
- Puede ser computacionalmente costoso.
- La aleatoriedad introduce variabilidad entre ejecuciones.