



UNIVERSIDAD DE MEDELLÍN

Congreso Internacional de Formación y Modelación en Ciencias Básicas



Solución de la Ecuación de Laplace a través del método de relajación

Sebastián Duque Mesa



Instituto de Física

Mayo de 2010



Alcaldía de Medellín





UNIVERSIDAD DE MEDELLÍN



Congreso Internacional de Formación y Modelación en Ciencias Básicas



- 1 **Introducción**
- 2 **Metódo de las diferencias finitas**
 - Diferencias finitas
 - Ecuación de Poisson
- 3 **Método variacional**
- 4 **Expansiones de Taylor**
- 5 **Métodos computacionales**
 - Iteración Jacobiana
 - Iteraciones tipo Gauss-Seidel
 - Método de sobre-relajaciones sucesivas
- 6 **Resultados computacionales**
 - Capacitor de placas paralelas
 - Capacitor coaxial de sección cuadrada
- 7 **Conclusiones**



Alcaldía de Medellín





UNIVERSIDAD DE MEDÉLLIN

Congreso Internacional de Formación y Modelación en Ciencias Básicas



- 1 **Introducción**
- 2 **Metódo de las diferencias finitas**
 - Diferencias finitas
 - Ecuación de Poisson
- 3 **Método variacional**
- 4 **Expansiones de Taylor**
- 5 **Métodos computacionales**
 - Iteración Jacobiana
 - Iteraciones tipo Gauss-Seidel
 - Método de sobre-relajación sucesivas
- 6 **Resultados computacionales**
 - Capacitor de placas paralelas
 - Capacitor coaxial de sección cuadrada
- 7 **Conclusiones**



Alcaldía de Medellín



UNIVERSIDAD DE MEDELLÍN

Congreso Internacional de Formación y Modelación en Ciencias Básicas



Introducción

Es sencillo demostrar que se puede calcular el potencial en distribuciones de carga utilizando solo aritmética. Si partimos de la ecuación de Laplace es sencillo demostrar que el potencial en un punto dado es el promedio aritmético de los potenciales en los puntos adyacentes.

A partir de esta solución es mas fácil hacer cálculos de potenciales en configuraciones que no tienen una solución analítica sencilla.



Alcaldía de Medellín





UNIVERSIDAD DE MEDELLÍN

Congreso Internacional de Formación y Modelación en Ciencias Básicas



- 1 Introducción
- 2 Método de las diferencias finitas
 - Diferencias finitas
 - Ecuación de Poisson
- 3 Método variacional
- 4 Expansiones de Taylor
- 5 Métodos computacionales
 - Iteración Jacobiana
 - Iteraciones tipo Gauss-Seidel
 - Método de sobre-relajaciones sucesivas
- 6 Resultados computacionales
 - Capacitor de placas paralelas
 - Capacitor coaxial de sección cuadrada
- 7 Conclusiones



Alcaldía de Medellín



Diferencias finitas

Es una expresión de la forma $f(x_i) - f(x_{i\pm 1})$. Si lo anterior se divide por $x_i - x_{i\pm 1}$ obtenemos una expresión similar al cociente diferencial.

Diferencia posterior

$$\Delta f(x) = \frac{f(x_{i+1}) - f(x_i)}{x_{i+1} - x_i} \quad (1)$$

Diferencia anterior

$$\Delta f(x) = \frac{f(x_i) - f(x_{i-1})}{x_i - x_{i-1}} \quad (2)$$

Diferencia central

$$\Delta f(x) = \frac{f(x_{i+1}) - f(x_{i-1}))}{x_{i+1} - x_{i-1}} \quad (3)$$



Ecuación de Poisson

Aproximación a través de diferencias finitas

Consideremos el caso unidimensional de la ecuación de Poisson:

$$\frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial \phi(x)}{\partial x} = -\frac{\rho(x)}{\epsilon_0} \quad (4)$$

si $\phi(x)$ y $\rho(x)$ son funciones continuas, entonces:

$$\frac{d\phi}{dx} \approx \frac{\phi_i - \phi_{i-1}}{x_i - x_{i-1}} \quad \frac{d}{dx} \frac{\phi_i - \phi_{i-1}}{x_i - x_{i-1}} = -\frac{\rho_i}{\epsilon_0} \quad (5)$$

Resolviendo (4) para ϕ_i , obtenemos:

$$\phi_i = \frac{K_{i+1}\phi_{i+1} + K_{i-1}\phi_{i-1} + \rho_i(x_{i+1} - x_{i-1})}{K_{i+1} + K_{i-1}} \quad (6)$$

donde $K_{i+1} = 1/(x_{i+1} - x_i)$ y $K_{i-1} = 1/(x_i - x_{i-1})$



Ahora hallamos la solución bidimensional de ϕ :

$$\phi_{ij} = \frac{K_{i+1,j} \phi_{i+1,j} + K_{i-1,j} \phi_{i-1,j} + K_{i,j+1} \phi_{i,j+1} + K_{i,j-1} \phi_{i,j-1}}{K_{i+1,j} + K_{i-1,j} + K_{i,j+1} + K_{i,j-1}} \quad (7)$$

donde

$$K_{i+1,j} = \frac{1}{(x_{i+1} - x_i)(x_{i+1} - x_{i-1})} \quad K_{i-1,j} = \frac{1}{(x_i - x_{i-1})(x_{i+1} - x_{i-1})} \quad (8)$$

$$K_{i,j+1} = \frac{1}{(y_{i+1} - y_i)(y_{i+1} - y_{i-1})} \quad K_{i,j-1} = \frac{1}{(y_i - y_{i-1})(y_{i+1} - y_{i-1})} \quad (9)$$

Si consideramos el caso de una rejilla uniforme y sin carga interior, de la ecuación (7) se obtiene que:

$$\phi_{ij} = \frac{1}{4} (\phi_{i+1,j} + \phi_{i-1,j} + \phi_{i,j+1} + \phi_{i,j-1}) \quad (10)$$



UNIVERSIDAD DE MEDELLÍN

Congreso Internacional de Formación y Modelación en Ciencias Básicas



- 1 Introducción
- 2 Método de las diferencias finitas
 - Diferencias finitas
 - Ecuación de Poisson
- 3 Método variacional
- 4 Expansiones de Taylor
- 5 Métodos computacionales
 - Iteración Jacobiana
 - Iteraciones tipo Gauss-Seidel
 - Método de sobre-relajaciones sucesivas
- 6 Resultados computacionales
 - Capacitor de placas paralelas
 - Capacitor coaxial de sección cuadrada
- 7 Conclusiones



Alcaldía de Medellín





UNIVERSIDAD DE MEDELLÍN

Congreso Internacional de Formación y Modelación en Ciencias Básicas



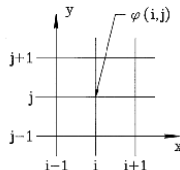
Método variacional

Si consideramos el espaciado h de la rejilla suficientemente pequeño, entonces

$$\left(\frac{\partial \phi}{\partial x}\right)_{i+1,j+1} = \frac{1}{h} (\phi_{i+1,j} - \phi_{i,j}) \quad \left(\frac{\partial \phi}{\partial y}\right)_{i+1,j+1} = \frac{1}{h} (\phi_{i,j+1} - \phi_{i,j}) \quad (11)$$

Sea $I[\Phi]$ un funcional integral sobre S

$$I = \frac{1}{2} \int_0^{h/2} dx \int_0^{h/2} dy \left[\left(\frac{\partial \phi}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial \phi}{\partial y}\right)^2 \right]$$



Alcaldía de Medellín



UNIVERSIDAD DE MEDELLÍN



Congreso Internacional
de Formación y Modelación
en Ciencias Básicas



Aplicando las consideraciones anteriores al funcional y calculando sobre toda el área sombreada:

$$I \approx \frac{1}{4} \left[(\phi_{i,j} - \phi_{i,j+1})^2 + (\phi_{i,j} - \phi_{i+1,j})^2 + (\phi_{i,j} - \phi_{i,j-1})^2 + (\phi_{i,j} - \phi_{i-1,j})^2 \right] \quad (12)$$

Optimizando (12) respecto a $\phi_{i,j}$ obtenemos:

$$(\phi_{i,j})_{opt} = \frac{1}{4} (\phi_{i+1,j} + \phi_{i,j+1} + \phi_{i-1,j} + \phi_{i,j-1}) \quad (13)$$



Alcaldía de Medellín





UNIVERSIDAD DE MEDELLÍN

Congreso Internacional de Formación y Modelación en Ciencias Básicas



- 1 Introducción
- 2 Método de las diferencias finitas
 - Diferencias finitas
 - Ecuación de Poisson
- 3 Método variacional
- 4 Expansiones de Taylor
- 5 Métodos computacionales
 - Iteración Jacobiana
 - Iteraciones tipo Gauss-Seidel
 - Método de sobre-relajaciones sucesivas
- 6 Resultados computacionales
 - Capacitor de placas paralelas
 - Capacitor coaxial de sección cuadrada
- 7 Conclusiones



Alcaldía de Medellín



UNIVERSIDAD DE MEDELLÍN

Congreso Internacional de Formación y Modelación en Ciencias Básicas



Aproximación a través de series de Taylor

Si consideramos que $\phi(x, y)$ es una función bien comportada, y además que

$$\nabla^2 \phi(x, y) = 0 \quad (14)$$

entonces

$$\phi_{i+1,j} = \phi_{i,j} + h \frac{\partial \phi}{\partial x} + \frac{1}{2} h^2 \frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} \quad \phi_{i-1,j} = \phi_{i,j} - h \frac{\partial \phi}{\partial x} + \frac{1}{2} h^2 \frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} \quad (15)$$

$$\phi_{i,j+1} = \phi_{i,j} + h \frac{\partial \phi}{\partial y} + \frac{1}{2} h^2 \frac{\partial^2 \phi}{\partial y^2} \quad \phi_{i,j-1} = \phi_{i,j} - h \frac{\partial \phi}{\partial y} + \frac{1}{2} h^2 \frac{\partial^2 \phi}{\partial y^2} \quad (16)$$



Alcaldía de Medellín



UNIVERSIDAD DE MEDELLÍN

Congreso Internacional de Formación y Modelación en Ciencias Básicas



Sumando las expansiones anteriores

$$\frac{1}{h^2} (\phi_{i+1,j} + \phi_{i-1,j} + \phi_{i,j+1} + \phi_{i,j-1} - 4\phi_{i,j}) = \frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \phi}{\partial y^2} \quad (17)$$

de las ecuaciones (14) y (17) obtenemos

$$\phi_{i,j} = \frac{1}{4} (\phi_{i+1,j} + \phi_{i-1,j} + \phi_{i,j+1} + \phi_{i,j-1}) \quad (18)$$



Alcaldía de Medellín





UNIVERSIDAD DE MEDELLÍN

Congreso Internacional de Formación y Modelación en Ciencias Básicas



- 1 Introducción
- 2 Método de las diferencias finitas
 - Diferencias finitas
 - Ecuación de Poisson
- 3 Método variacional
- 4 Expansiones de Taylor
- 5 **Métodos computacionales**
 - Iteración Jacobiana
 - Iteraciones tipo Gauss-Seidel
 - Método de sobre-relajaciones sucesivas
- 6 Resultados computacionales
 - Capacitor de placas paralelas
 - Capacitor coaxial de sección cuadrada
- 7 Conclusiones



Alcaldía de Medellín



Métodos computacionales

Iteración Jacobiana

- Se escoge una rejilla cuadrada con espaciado h entre sus vértices adyacentes.
- Se asignan los valores de los potenciales en las fronteras.
- Se hace una suposición de los valores de los potenciales en los sitios de la rejilla diferentes de las fronteras.
- El primer ciclo de iteración inicia con un recorrido sistemático de los sitios de la rejilla, hallando $\phi_{i,j}$ con los resultados mostrados anteriormente. Estos resultados se asignan a una nueva rejilla en sitios iguales.
- Una vez que se ha calculado $\phi_{i,j}$ en cada uno de los puntos de la rejilla antigua, se reasigna la rejilla nueva como la antigua y el ciclo comienza nuevamente.
- La iteración continua hasta que se alcanza algún nivel de error determinado.



UNIVERSIDAD DE MEDELLÍN

Congreso Internacional de Formación y Modelación en Ciencias Básicas



Iteraciones tipo Gauss-Seidel

- Se escoge una rejilla cuadrada con espaciado h entre sus vértices adyacentes.
- Se asignan los valores de los potenciales en las fronteras.
- Se hace una suposición de los valores de los potenciales en los sitios de la rejilla diferentes de las fronteras.
- El primer ciclo de iteración inicia con un recorrido sistemático de los sitios de la rejilla, hallando $\phi_{i,j}$ con los resultados mostrados anteriormente. Este resultados se asigna a la misma rejilla en la misma posición sobrescribiendo el valor anterior.
- Una vez que se ha calculado $\phi_{i,j}$ en cada uno de los puntos de la rejilla antigua, se reasigna la rejilla nueva como la antigua y el ciclo comienza nuevamente.
- La iteración continua hasta que se alcanza algún nivel de error determinado.



Alcaldía de Medellín



UNIVERSIDAD DE MEDELLÍN

Congreso Internacional de Formación y Modelación en Ciencias Básicas



Iteraciones tipo Gauss-Seidel

- Se escoge una rejilla cuadrada con espaciado h entre sus vértices adyacentes.
- Se asignan los valores de los potenciales en las fronteras.
- Se hace una suposición de los valores de los potenciales en los sitios de la rejilla diferentes de las fronteras.
- El primer ciclo de iteración inicia con un recorrido sistemático de los sitios de la rejilla, hallando $\phi_{i,j}$ con los resultados mostrados anteriormente. Este resultados se asigna a la misma rejilla en la misma posición sobreescribiendo el valor anterior.
- Una vez que se ha calculado $\phi_{i,j}$ en cada uno de los puntos de la rejilla antigua, se reasigna la rejilla nueva como la antigua y el ciclo comienza nuevamente.
- La iteración continua hasta que se alcanza algún nivel de error determinado.



Alcaldía de Medellín



UNIVERSIDAD DE MEDELLÍN

Congreso Internacional de Formación y Modelación en Ciencias Básicas



Iteraciones tipo Gauss-Seidel

- Se escoge una rejilla cuadrada con espaciado h entre sus vértices adyacentes.
- Se asignan los valores de los potenciales en las fronteras.
- Se hace una suposición de los valores de los potenciales en los sitios de la rejilla diferentes de las fronteras.
- El primer ciclo de iteración inicia con un recorrido sistemático de los sitios de la rejilla, hallando $\phi_{i,j}$ con los resultados mostrados anteriormente. Este resultados se asigna a la misma rejilla en la misma posición sobrescribiendo el valor anterior.
- Una vez que se ha calculado $\phi_{i,j}$ en cada uno de los puntos de la rejilla antigua, se reasigna la rejilla nueva como la antigua y el ciclo comienza nuevamente.
- La iteración continua hasta que se alcanza algún nivel de error determinado.



Alcaldía de Medellín



Método de sobre-relajaciones sucesivas

- Se escoge una rejilla cuadrada con espaciado h entre sus vértices adyacentes.
- Se asignan los valores de los potenciales en las fronteras.
- Los potenciales desconocidos de la rejilla se asignan a cero (opcional).
- Se calcula el error residual $R_n = R_n - R_{n-1}$. La solución se puede mejorar si $\phi'_{i,j} = \phi_{i,j} + \omega R$.
- Se inicia la iteración sistemática sobre las posiciones de la rejilla.
- La iteración continua hasta alcanzar algún valor de R_n previamente determinado.

Relajación ordenada par-impar

$$\rho = \frac{1}{2} \cos\left(\frac{\pi}{h}\right)(1 + h^2) \quad \omega_{opt} = \frac{2}{1 + \sqrt{1 - \rho^2}} \quad (19)$$



UNIVERSIDAD DE MEDELLÍN

Congreso Internacional de Formación y Modelación en Ciencias Básicas



- 1 Introducción
- 2 Método de las diferencias finitas
 - Diferencias finitas
 - Ecuación de Poisson
- 3 Método variacional
- 4 Expansiones de Taylor
- 5 Métodos computacionales
 - Iteración Jacobiana
 - Iteraciones tipo Gauss-Seidel
 - Método de sobre-relajación sucesivas
- 6 Resultados computacionales
 - Capacitor de placas paralelas
 - Capacitor coaxial de sección cuadrada
- 7 Conclusiones



Alcaldía de Medellín



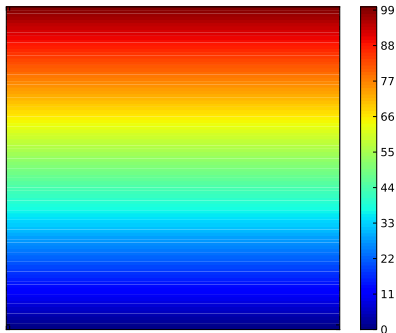


UNIVERSIDAD DE MEDELLÍN

Congreso Internacional de Formación y Modelación en Ciencias Básicas



Capacitor de placas paralelas



Alcaldía de Medellín



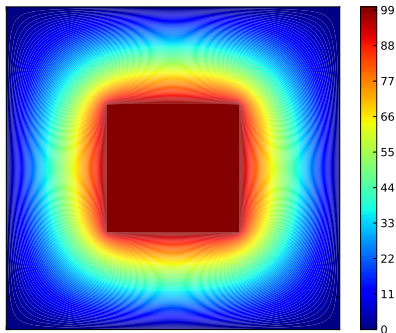


UNIVERSIDAD DE MEDELLÍN

Congreso Internacional de Formación y Modelación en Ciencias Básicas



Capacitor coaxial de sección cuadrada



Alcaldía de Medellín



UNIVERSIDAD DE MEDELLÍN

Congreso Internacional de Formación y Modelación en Ciencias Básicas



- 1 Introducción
- 2 Método de las diferencias finitas
 - Diferencias finitas
 - Ecuación de Poisson
- 3 Método variacional
- 4 Expansiones de Taylor
- 5 Métodos computacionales
 - Iteración Jacobiana
 - Iteraciones tipo Gauss-Seidel
 - Método de sobre-relajaciones sucesivas
- 6 Resultados computacionales
 - Capacitor de placas paralelas
 - Capacitor coaxial de sección cuadrada
- 7 Conclusiones



Alcaldía de Medellín





UNIVERSIDAD DE MEDELLÍN

Congreso Internacional de Formación y Modelación en Ciencias Básicas



Conclusiones

- Se puede generalizar el método para incluir la permeabilidad relativa dentro de la ecuación de Laplace y así calcular el potencial dentro de elementos dieléctricos.
- Incluso es posible realizar el cálculo de la densidad de carga ρ en un sistema como los mostrados anteriormente.
- A partir de los cálculos numéricos realizados se pueden hallar aproximaciones a las funciones de potencial de cada sistema.
- El método es extensible a sistemas tres-dimensionales.



Alcaldía de Medellín



UNIVERSIDAD DE MEDELLÍN

Congreso Internacional de Formación y Modelación en Ciencias Básicas



Fin de la presentación



Alcaldía de Medellín





UNIVERSIDAD DE MEDELLÍN

Congreso Internacional de Formación y Modelación en Ciencias Básicas



Algoritmo en Python

Capacitor de sección cuadrada

```
while flag:
```

```
    for i in xrange(0,MSize[0]-2):
```

```
        for j in xrange(0,MSize[1]-2):
```

```
            if M[i+1,j+1] != phiInt:
```

```
                prom = 0.25*(M[i+1,j]+M[i,j+1]+M[i+1,j+2]+M[i+2,j+1])
```

```
                R = prom - M[i+1,j+1]
```

```
                M[i+1,j+1] =
```

```
                count += 1
```

```
                print count, '\t', abs(R)
```

```
                ## M[i+1,j+1] = M[i+1,j+1] + w*R
```

```
                if abs(R) < pValue:
```

```
                    flag = False
```



Alcaldía de Medellín





UNIVERSIDAD DE MEDELLÍN

Congreso Internacional de Formación y Modelación en Ciencias Básicas



Algoritmo en Python

Capacitor de placas paralelas

```
while flag:
```

```
    for i in xrange(0,MSize[0]-2):    # Odd i positions"
```

```
        for j in xrange(0,MSize[1]-2):    # Odd j positions
```

```
            if M[i+1,j+1] != phiInt:
                prom = 0.25*(M[i+1,j]+M[i,j+1]+M[i+1,j+2]+M[i+2,j+1])
                R = prom - M[i+1,j+1]
                M[i+1,j+1] = prom
                count += 1
                print count, '\t', abs(R)
                M[:,0] = M[:,1]
                M[:,-1] = M[:,-2]
                if abs(R) < pValue:
                    flag = False
```



Alcaldía de Medellín