안전제어시스템 설계를 위한 평균위험고장시간(MTTF_d)계산 지침

2017. 11.

한국산업안전보건공단

안전보건기술지침의 개요

• 작성자 : 한국산업안전보건공단 이 진 우

- 。 제·개정경과
 - 2017년 11월 기계안전분야 제정위원회 심의
- 관련규격 및 자료
 - KS B ISO 13849-1, 기계안전 제어시스템의 안전관련 부품 제1부: 설계 일반워칙
 - KS B ISO 13849-2, 기계안전 제어시스템의 안전관련 부품 제2부: 검증
 - KS C IEC 60204-1, 기계류의 안전성 기계의 전기장비 제1부: 일반 요구사항
 - KS C IEC 61508-1, 전기/전자프로그램 가능한 전자장치 안전관련 시스템의 기능안전성 제1부: 일반 요구사항
 - KS C IEC 61508-4, 전기/전자프로그램 가능한 전자장치 안전관련 시스템의 기능안전상 제4부: 정의 및 약어
 - KS C IEC 62061, 기계안전-전기/전자프로그램 가능한 전자장치 안전관련 시스템의 기능안전성
- 관련 법규·규칙·고시 등
 - 산업안전보건 기준에 관한 규칙 제2편 안전기준 제1장(기계·기구 및 그 밖의 설비에 의한 위험예방 관련)
- 기술지침의 적용 및 문의

이 기술지침에 대한 의견 또는 문의는 한국산업안전보건공단 홈 페이지 안전보건기술지침 소관 분야별 문의처 안내를 참고하시기 바랍니다.

공표일자 : 2017년 11월 27일

제 정 자 : 한국산업안전보건공단 이사장

안전제어시스템 설계를 위한 평균위험고장시간(MTTF_d)계산 지침

1. 목 적

이 지침은 사업장에서 사용되는 각종 기계·기구 및 설비에 설치되는 제어시스템의 안전 관련부품의 설계시 적용하는 성능수준(PL)을 결정함에 있어 주요한 파라미터인 평균위 험고장시간을 계산하는 방법을 제시함을 목적으로 한다.

2. 적용범위

이 지침은 소프트웨어의 설계를 포함한 제어시스템의 안전관련 부품(SRP/CS)의 설계 시 성능수준(PL)을 결정함에 있어 주요 파라미터인 평균위험고장시간(MTTF_d)을 계산할 때 적용되는 지침을 제공한다. 또한 이 지침은 전기, 유압, 공압, 기계 등사용되는 에너지 형태에 관계없이 모든 종류의 기계류를 위한 제어시스템의 안전관련 부품에 적용된다.

3. 용어의 정의

- (1) 이 지침에서 사용하는 용어의 뜻은 다음과 같다.
 - (가) "제어시스템의 안전관련부품(SRP/CS: Safety-Related Part of a Control System)"이라 함은 안전관련 입력신호에 응답하고 안전관련 출력신호를 발생시키는 제어시스템의 부품류를 말한다.
 - (나) "범주 (Category)"이라 함은 결함에 대한 내성 및, 부품의 구조적 배치, 결함 의 감지 및/또는 감지 신뢰성에 의해 달성되는 결함 상태에서의 후속조치 관점에서의 제어시스템 안전관련 부품들의 분류를 말한다.
 - (다) "결함(Fault)"이라 함은 예방정비작업 중이나 기타 계획된 활동 또는 외적 자원의 부족에 기인한 경우를 제외하고, 주어진 기능을 수행할 능력이 상실된 품목의 상태를 말한다.
 - (라) "고장(Failure)"이라 함은 요구되는 기능을 수행할 수 있는 능력이 중단된 것을 말한다.

M-191-2017

- (마) "위험한 고장(Dangerous Failure)"이라 함은 SRP/CS를 위험한 상태나 기능장 애 상태로 만들 수 있는 가능성이 있는 고장을 말한다.
- (바) "공통원인고장(Common Cause Failure)"이라 함은 단일사건으로부터 유발된 다른 품목들의 고장으로 이 고장은 품목간 상호작용의 결과가 아니다.
- (사) "계통적 고장(Systematic Failure)"이라 함은 특정한 원인에 대해 확정적으로 관계된 고장으로, 설계나 제조공정, 작업절차, 문서화 또는 다른 관련 요소의 수정에 의해서만 제거 가능한 고장을 말한다.
- (아) "위험한 상황(Hazardous Situation)"이라 함은 사람이 한 가지 이상의 위험요 인에 노출되어 즉시 또는 장기간에 걸친 상해를 야기할 수 있는 가능성이 있 는 상황을 말한다.
- (자) "구성요소의 10% 위험한 고장(B_{10d})"이라 함은 구성하고 있는 전체부품 중에서 단지 10%의 부품이 위험한 고장을 발생할 때까지의 평균작동횟수를 말한다.
- (차) "고장형태영향분석(Failure Mode Effect Analysis)'이라 함은 기계부품의 고 장이 기계전체에 미치는 영향을 예측하는 해석방법으로, 기계부품 등의 기계요소 가 고장을 일으킨 경우에 기계전체가 받는 영향을 규명해 나가는 것을 말한다.
- (타) "프로그램 가능한 전자시스템(PES: Programmable Electronic System)"이라 함은 하나 이상의 프로그램 가능한 전자 장치를 사용하는 제어, 보호 또는 감시를 위한 시스템. 전원공급 장치, 센서, 그 외의 입력장치, 전원보호장치 및 그 외의 출력장치가 포함된 것을 말한다.
- (카) "성능수준(PL: Performance Level)"이라 함은 예측 가능한 상태에서 안전기 능을 수행할 수 있는 제어시스템의 안전관련 부품의 능력을 규정하는 불연속 적인 수준을 말한다.
- (파) "성능요구수준(PLr: Required Performance Level)"이라 함은 각 안전기능에 대한 위험성감소를 달성하기 위해 요구되는 성능수준(PL)을 말한다.
- (하) "평균위험고장시간(MTTF_d: Mean Time to Dangerous Failure)'이라 함은 위험한 평균 고장시간의 기대값을 말한다.
- (거) "진단범위(DC: Diagnostic Coverage)"이라 함은 감지된 위험한 고장의 고장 률과 모든 위험한 고장의 고장률의 비율로 결정되는 진단 유효성의 척도를 말

M-191-2017

한다.

- (너) "기계제어시스템(Machine Control System)"이라 함은 기계요소, 작업자, 외부 제어장치 또는 이들의 조합으로부터의 입력신호에 반응하고 의도한 방식으로 기계가 동작하도록 출력신호를 생성하는 시스템을 말한다.
- (2) 그 밖에 이 지침에서 사용하는 용어의 정의는 이 지침에 특별한 규정이 있는 경우를 제외하고는 산업안전보건법, 같은 법 시행령, 같은 법 시행규칙, 안전보건규칙 및 고용노동부 고시에서 정하는 바에 의한다.

4. 평균위험고장시간(MTTF_d) 고려사항

- (1) 각 채널의 MTTF_d 값은 3개의 수준(<표 1> 참조)으로 주어지고, 단일채널, 다중 시스템의 각 채널마다 개별적으로 고려되어야 한다.
- (2) MTTFa는 100년을 최대값으로 고려한다.

<표 1> 각채널의 위험한 평균 고장시간(MTTF_d)

| MTTFd | | | | |
|----------|--------------------------------|--|--|--|
| 각 채널의 표기 | 각 채널의 범위 | | | |
| ठो | 3년 ≤ MTTF _d < 10년 | | | |
| 중 | 10년 ≤ MTTF _d < 30년 | | | |
| 상 | 30년 ≤ MTTF _d ≤ 100년 | | | |

- (3) 각 채널의 3년 미만의 MTTF_d 값은 시장에 나온 1년 후에 모든 시스템의 약 30%가 고장나거나 교체할 필요가 있다는 것을 의미하기 때문에 실제 SRP/CS 에서 발견되지 않을 것으로 예상한 것이다.
- (4) 고위험성에 대한 SRP/CS는 단일요소만의 신뢰성에 의존하지 않는 것이 좋으므로 각 채널의 100년 이상의 MTTF_d 값은 허용되지 않는다.
- (5) 체계상의 고장과 우발적인 고장에 대하여 SRP/CS를 강화하기 위해 중복성과 시험과 같은 추가 수단이 요구되는 것이 좋으나 실용적인 목적을 위해 범위는 3개로 제한되어 있다.

M-191-2017

- (6) 구성품의 MTTF_d의 예측을 위해 데이터를 찾기 위한 계층적 절차는 다음 순서와 같아야 한다.
 - ① 제조사의 데이터 사용
 - ② 단일구성요소의 MTTF_d 값 계산 또는 결정/결과 평가
 - ③ 각각의 채널에 대한 MTTFa 추정의 간단한 방법
 - ④ 10년을 선택

5. 단일구성요소의 MTTFd 값 계산

5.1 일반적 적용방법

- (1) 구성요소가 ISO 13849-2에 따른 기본적이고 충분한 시험을 거친 안전원칙 또는 부품의 설계를 위한 관련 표준(<표 2> 참조)에 의해 제조되었다.(부품 제조자의 데이터시트에서 확인 가능)
- (2) 부품 제조자가 사용자에게 적절한 적용범위와 작동조건을 지정하였다.
- (3) 구성요소의 구현 및 작동을 위해 SRP/CS의 설계가 ISO 13849-2:2012에 따른 기본적이고 충분한 시험을 거친 안전 원리를 충족하였다.

5.2 유압부품의 MTTFd

다음의 기준을 충족했을 때 밸브 같은 단일유압부품의 MTTFd값은 150년으로 추정될 수 있다.

- (1) 유압부품이 ISO 13849-2:2012(<표 2>, <표 3> 참조)를 따라 유압부품의 설계를 위한 기본적이고 충분한 시험을 거친 안전원칙에 따라 제조되었다 (부품 제조사의 데이터시트에서 확인)
- (2) 유압부품의 제조자가 사용자에게 적절한 적용범위와 작동조건을 지정했을 때 SRP/CS 제조자는 유압부품의 구현 및 운영을 위해 ISO 13849-2:2012(<표 2>

M-191-2017

과 (표 3>)에 의한 기본적이고 충분히 시험된 안전성의 원칙 적용의 책임에 관계된 정보를 제공해야 한다.

- (3) 본 항의 (1)와 (2) 중 하나가 충족되지 않았을 경우 단일유압부품의 MTTFd 값은 제조자가 제공해야 한다.
- 5.3 공압, 기계, 기전 부품의 MTTF_d

5.3.1 일반사항

- (1) 공압, 기계 그리고 기전(공압 밸브, 릴레이, 차단기, 위치스위치, 위치스위치 캠등)관련 부품의 MTTF_d 는 연간단위로 주어지며 이 표준에 의해 요구되는 위험한 평균 고장시간(구성요소의 MTTF_d)을 계산하는 것은 어려울 수 있다.
- (2) 대부분 이런 종류의 부품제작자는 단지 10 %의 부품이 위험한 고장을 발생할 때까지의 평균 작동횟수 (B_{10d})만을 제공한다.
- (3) 이 절은 제조자가 제공하는 B_{10} (부품의 10%가 고장을 발생할 때까지의 평균작동횟수) 또는 T(수명)을 이용하여 부품에 대한 $MTTF_d$ 를 계산하는 방법을 제공한다.
- (4) 다음 조건이 충족 되었을 때 단일 공압용, 기전용 또는 기계용 부품 $MTTF_d$ 값은 5.4.2에 따라 추정 될 수 있다.
 - ① 부품들은 부품의 설계를 위해 <표 9>에 따른 기본 안전원칙에 따라 제조된다.(이 정보는 부품제조사의 데이터시트에 기재되어 있다).
 - ② 범주 1, 2, 3 또는 4에 사용되는 부품들은 부품의 설계를 위해 ISO 13849-2:2012에 따라 충분히 시험된 안전원칙에 따라 제조된다.
 - ③ 부품제조사가 사용자에게 적절한 적용분야와 작동조건을 제시한다. 즉 SRP /CS 제조자는 부품의 구현 및 운영을 위해 KS B ISO 13849-2:2012에 의한 기본적이고 충분히 시험된 안전성의 원칙을 적용하는 책임에 관계된 정보를 제공해야 한다. 범주 1, 2, 3 또는 4 의 경우 사용자는 부품의 구현 및 작동을 위해 ISO 13849-2:2012(표 B.2나 표 D.2)에 의한 충분히 검토된 안전원칙을 충족하기 위한 사용자의 책임에 대해 통보받아야 한다.

M-191-2017

5.3.2 B_{10d}를 이용한 부품의 MTTF_d 계산

- (1) 부품의 10 %가 위험한 고장(B_{10d})¹⁾ 을 발생할 때까지의 평균동작 횟수는 반드시 부품의 제조자에 의해 시험방법(예를 들면 IEC 60957-5-1, ISO 19973, IEC 61810)에 대한 관련 제품표준에 따라 결정되는 것이 좋다.
- (2) 시험 중에 모든 부품이 위험한 고장을 나타낸 것이 아니라면 (예를 들면, 시험된 7개의 부품 중 오직 5개만 위험한 고장 발생), 위험하지 않게 고장난 부품들을 고려한 분석이 수행되는 것이 좋다.

¹⁾ B_{10} 이 주어지지 않는다면 B_{10d} 의 50 %가 사용될 수 있다. 따라서 B_{10d} = $2B_{10}$ 이 추천된다.

<표 2> 구성요소의 MTTF_d 또는 B_{10d}에 대한 국제표준

| | T | т | |
|--|--|-----------------------------------|---|
| 구성요소 | KS B ISO 13849-2:2012 에 의한 기본적이 고 충분히 시험된 안전원칙 | 기타 관련 표준 | 전형적인 값: MTTF _d (년) B _{10d} (횟수) |
| 기계부품 | 표 A.1 과 표 A.2 | - | MTTF _d =150 |
| 유압부품 | 표 C.1 과 표 C.2 | EN 982 | MTTF _d =150 |
| 공압장비 | 표 B.1 과 표 B.2 | EN 983 | $B_{10d} = 20,000,000$ |
| 릴레이와 차단기 작은 부하를 갖는 릴레이(기계 적 부하> | 표 D.1 과 표 D.2 | EN 50205 IEC61810 IEC 60947 | $B_{10d} = 20,000,000$ |
| 릴레이와 차단기 최대부하를 갖는 릴레이 | 표 D.1 과 표 D.2 | EN 50205 IEC61810 IEC 60947 | $B_{10d} = 400,000$ |
| 작은 부하를 가진 근접스위치 (기계적 부하) | 표 D.1 과 표 D.2 | IEC 60947 EN 1088 | $B_{10d} = 20,000,000$ |
| 최대부하를 가진 근접스위치 | 표 D.1 과 표 D.2 | IEC 60947 EN 1088 | $B_{10d} = 400,000$ |
| 작은 부하를 갖는 차단기(기계 적 부하> | 표 D.1 과 표 D.2 | IEC 60947 | $B_{10d} = 20,000,000$ |
| 정격부하를 가진 차단기 | 표 D.1 과 표 D.2 | IEC 60947 | B _{10d} = 2,000,000 |
| 부하에 관계없는 위치스위치 a | 표 D/I 과 표 D.2 | IEC 60947 EN 1088 | B _{10d} = 20,000,000 |
| 부하에 관계없는 위치스위치 a (독립적인 액추에이터, 보호 잠 금 장치를 갖는) | 표 D.1 과 표 D.2 | IEC 60947 EN 1088 | B _{10d} = 2,000,000 |
| 부하에 관계없는 비상정지장치 a | 표 D.1 과 표 D.2 | IEC 60947 KS B ISO 13850 | B _{10d} =100,000 |
| 최대작동요구에 따른 비상정지 장치 a | 표 D.1 과 표 D.2 | IEC 60947 KS B ISO 3850 | $B_{10d} = 6,050$ |
| 부하에 관계없는 누름 버튼(예: 가동스위치> | 표 D.1 과 표 D.2 | IEC 60947 | B _{10d} =100,000 |

M-191-2017

(3) 부품의 $MTTF_d$ 는 부품의 10%가 위험한 고장인 평균동작횟수 B_{10d} 와 연간작업의 평균개수인 n_{op} 로 다음과 같이 계산된다.

$$MTTF_{d} = \frac{B_{10d}}{0.1 \times n_{op}}$$
 (5.1)

여기에서

$$n_{op} = \frac{d_{op} \times h_{op} \times 3600s/h}{t_{cucle}}$$

$$(5.2)$$

부품의 활용에 대해 다음을 가정하였다.

hop는 일간 시간으로 나타내는 평균작업이다.

 d_{on} 는 연간 일수로 나타내는 평균작업이다.

t_{cycle}은 부품의 2개 연속사이클의 시작 사이의 평균시간이며, (예를 들면, 밸브의 스위칭) 사이클당 초로 나타낸다.

(4) 10%의 부품이 위험한 고장을 일으킬 때까지의 평균동작 횟수인 B_{10d} 는, 연간 작업의 평균수인 n_{op} 을 사용하여, 10%의 부품이 위험한 고장을 일으킬 때까지의 평균시간인 T_{10d} 로 변환될 수 있다.

$$T_{10d} = \frac{B_{10d}}{n_{op}} \tag{5.3}$$

(5) 식(5.3)을 식(5.1)에 대입하면

$$MTTF_d = \frac{T_{10d}}{0.1} \tag{5.4}$$

5.4 전기부품의 MTTF_d 데이터

5.4.1 일반사항

- (1) <표 3>~<표 8>는 전자부품에 대한 MTTFd의 몇 가지 전형적인 평균값을 보여준다. 데이터는 SN 29500 시리즈의 데이터베이스에서 추출되었다.
- (2) 모든 데이터는 일반적인 유형이다. 다양한 전자부품의 MTTFa 값을 나타내는

M-191-2017

다양한 데이터베이스 참고문헌의 목록 참조가 사용 가능하다. SRP/CS 설계자가 사용된 부품에 대한 다른 신뢰할 수 있고, 구체적인 데이터를 가지고 있다면 그데이터를 대신 활용하는 것이 좋다

- (3) <표 3>~<표 8>에 나타나 있는 값은 40℃ 온도, 전류와 전압에 대한 정격부하 에 대해서 유효하다.
- (4) <표 3>~<표 8>의 MTTF 열에서 SN 29500로부터 얻어진 값은 일반적 부품의 모든 가능한 고장모드(항상 위험한 고장은 아닌)에 적용된다.
- (5) 부품의 전형적인 MTTF_d를 결정하는 정확한 방법은 FMEA를 수행하는 것이다.
- (6) 스위치로 사용되는 트랜지스터와 같은 몇몇의 부품은 고장으로 인해 합선 또는 기능중지가 발생될 수 있다. 이 두 가지 모드 중 단지 하나만이 위험할 수 있다. 따라서 "비고" 열은 단지 50 %의 위험한 고장을 가정하게 된다.

5.4.2 반도체 MTTF_d 데이터

SN 29500로부터 얻어진 반도체에 적용되는 부품에 대한 MTTF_d 값은 <표 3> 와 <표 4>를 참조하라

<표 3> (스위치로 사용되는)트랜지스터

| 트랜지스터 | 예시 | 부품의 MTTF _d 년 | | |
|------------|-----------------------|----------------------------|--------|----------------|
| 양극성 | T018, T092, SOT23 | 34 747 68 493 | | 50 % 위험한 고장 |
| 양극성, 낮은 전력 | T05, T039 | 5 708 | 11 416 | 50% 위험한 고장 |
| 양극성, 전력 | T03, TO220, D-Pack | 1 941 | 3 881 | 50 % 위험한 고장 |
| FET | Junction MOS | 22 831 | 45 662 | 50 % 위험한 고장 |
| MOS, 전력 | T03, TO220, D-Pack | 1 142 | 2 283 | 50 % 위험한 고장 |

<표 4> 다이오드, 전력 반도체와 집적회로

| 다이오드 | 예시 | 부품의 MTTF _d 년 | 일반적 부품 의 MTTF 년 | 비고 |
|-------------------------------------|-------------|----------------------------|--------------------|----------------|
| 일반적 목적 | 일반적 목적 - 11 | | 228 311 | 50% 위험한 고장 |
| 억제형 다이오드 | - | 15 981 | 31 963 | 50 % 위험한 고장 |
| 제너다이오드P _{tot} < 1 W | - | 114 155 | 228 311 | 50 % 위험한 고장 |
| 정류 다이오드 | - | 57 078 | 114 155 | 50 % 위험한 고장 |
| 사이리 스터 | - | 2 283 | 4 566 | 50 % 위험한 고장 |
| 트라이액, 다이 악 | - | 1 484 | 2 968 | 50 % 위험한 고장 |
| 집적회로(프로그램 가능하거나 프로 그램 불가능한 것) | | 50 % 위험한 고장 | | |

5.4.3 수동회로소자 MTTF_d 데이터

SN 29500로부터 얻어진 수동회로소자에 적용되는 부품에 대한 $MTTF_d$ 값은 $\langle \Xi 5 \rangle \sim \langle \Xi 8 \rangle$ 을 참조하라

<표 5> 커패시터

| 커패시터 | 예시 | 부품의 MTTF _d 년 | 일반적 부품 의 MTTF년 | 비고 |
|----------|---|----------------------------|-------------------|----------------|
| 표준형, 무전력 | KS, KP, KC, KT, MKT, MKC, MKP, MKU, MP, MKV | 57 078 | 114 155 | 50 % 위험한 고장 |
| 세라믹 | - | 22 831 | 45 662 | 50 % 위험한 고장 |
| 전해질 알루미늄 | 비고체 전해 질 | 22 831 | 45 662 | 50 % 위험한 고장 |
| 전해질 알루미늄 | 고체 전해질 | 37 671 | 75 342 | 50 % 위험한 고장 |
| 전해질 탄탈룸 | 비고체 전해 질 | 11 415 | 22 831 | 50 % 위험한 고장 |
| 전해질 탄탈룸 | 고체 전해질 | 114 155 | 228 311 | 50 % 위험한 고장 |

<표 6> 저항

| 저항 | 예시 | 부품의 MTTF _d 년 | 일반적 부품 의 MTTF년 | 비고 |
|------------------|----|----------------------------|-------------------|----------------|
| 카본필름 | - | 114 155 | 228 311 | 50 % 위험한 고장 |
| 금속필름 | - | 570 776 | 1 141552 | 50% 위험한 고 장 |
| 금속산화물과 와이어와운드 | - | 22 831 | 45 662 | 50 % 위험한 고장 |
| 가변형 | - | 3 767 | 7 534 | 50 % 위험한 고장 |

<표 7> 인덕터

| 저항 | 예시 | 부품의 MTTF _d 년 | 일반적 부품의 MTTF 년 | 비고 | |
|------------|----|----------------------------|-------------------|-----------|--|
| MC 응용의 경우 | - | 37 671 | 75 342 | 50 % 위험한 | |
| | | | | 고장 | |
| 저주파 인덕터와 | - | 22 831 | 45 662 | 50% 위험한 고 | |
| 변압기 | | | | 장 | |
| 주 변압기, 스위치 | | | | 50 % 위험한 | |
| 모드 변압기 및 | - | 11 415 | 22 831 | | |
| 전원공급기 | | | | 고장 | |

<표 8> 광커플러

| 저항 | 예시 | 부품의 MTTF _d 년 | 일반적 부품의 MTTF 년 | 비고 |
|---------|---------|----------------------------|-------------------|----------------|
| 양 극성 출력 | SFH610 | 7 648 | 15 296 | 50 % 위험한 고장 |
| FET 출력 | LH 1056 | 2 854 | 5 708 | 50 % 위험한 고장 |

6. 각각의 채널에 대한 평균위험고장시간(MTTF_d)값 추정 방법

6.1 부품수 계산방법

(1) '부품수 계산방법'의 사용은 각 채널에 대한 MTTFd를 추정하는데 적합하다. 채널의 부분인 모든 단일 부품의 MTTFd 값이 이 계산에 사용된다.

M-191-2017

(2) 일반적인 공식은 다음과 같다.

$$\frac{1}{MTTF_{d}} = \sum_{i=1}^{\tilde{N}} \frac{1}{MTTF_{di}} = \sum_{j=1}^{\tilde{N}} \frac{n_{j}}{MTTF_{dj}}$$
(6.1)

여기서 MTTF_d는 완전한 채널에 대한 값이다.

MTTF_{di}와 MTTF_{di}는 안전기능에 기여도를 갖는 각 부품의 MTTF_d이다.

- (3) 4(6.1)에서 첫번째 합은 각 부품들에 대해 각각 더한 값이다. 두번째 합은 같은 $MTTF_{dj}$ 을 가진 모든 n_j 개의 동일한 컴포넌트가 함께 묶인 동등하면서 단순화된 형태이다.
- (4) <표 9>에 제시된 예시는 21.4년 채널의 MTTFd값을 보여주는데, <표 1>에 따라 그 값은 '중간'이다.
- (5) 이 방법은 채널 내의 어떤 컴포넌트의 위험한 고장이 그 채널의 위험한 고장을 야기시킬 수 있다는 가정에 기초한다.

<표 9> 회로판의 부품목록들의 예시

| | | | $\mathrm{MTTF}_{\mathrm{dj}}$ | 1/MTTF _{dj} | $n_j/MTTF_{dj}$ |
|----------------------|---|------------------|-------------------------------|----------------------|-----------------|
| j | 부품 | 단위n _j | 최악의 경우 | 최악의 경우 | 최악의 경우 |
| | | | 년 | 1/년 | 1/년 |
| 1 | 트랜지스터, 양극성, 저전력 | 2 | 1 142 | 0.000 876 | 0.001 752 |
| 1 | (표 3 참조) | | 1 142 | 0.000 876 | 0.001 732 |
| 2 | 저항, 카본필름 (표 6 참조) | 5 | 22 831 | 0.000 044 | 0.000 219 |
| | , | 3 | 22 031 | 0.000 044 | 0.000 217 |
| 3 | 커패시터, 표준, 무 전력 | 4 | 11416 | 0.000 088 | 0.000 350 |
| | (표 5 참조) | T | 11410 | 0.000 000 | 0.000 550 |
| | 릴레이(작은 부하를 갖는, 3 참조) | | | | |
| 4 | $(B_{10d} = 20 \ 000 \ 000 \ \text{cycle},$ | 4 | 315,66 | 0.003 168 | 0.012 672 |
| | n _{op} =633 600) | | | | |
| | , | | | | |
| | 차단기(정격 부하, 3 참조) | | | | |
| 5 | $(B_{10d} = 20 \ 000 \ 000 \ \text{cycle},$ | 1 | 31,57 | 0.031 676 | 0.031 676 |
| | n _{op} =633 600) | | | | |
| $\sum n_j /$ | $\sum n_{\rm j}/$ | | | | |
| MTTF _{dj}) | | | | | 0.046 669 |
| MTTF _d | = 1 / $\sum n_j/MTTF_{dj}$ [years] | | | | 21.43 |

6.2 다양한 이중화채널의 MTTFd 계산방법

(1) 채널의 MTTFd 값이 다를 경우 두 가지 가능성이 존재하는데 첫째는 최악의 상황을 가정 했을 때, 낮은 값을 고려하는 것이 좋고, 둘째는 식(6.2)를 활용하여 각 채널의 MTTFd 값으로 치환될수 있는 추정값으로 사용될 수 있다.

$$MTTF_{d} = \frac{2}{3} \left[MTTF_{dC1} + MTTF_{dC2} - \frac{1}{\frac{1}{MTTF_{dC1}} + \frac{1}{MTTF_{dC2}}} \right]$$
(6.2)

- (2) 식(6.2)에서 MTTF_{dC1} 과 MTTF_{dC2}는 두 개의 다른 이중화 채널에 대한 값이다. 한 개의 채널은 MTTF_{dC1} = 3 years의 값을 가지고, 다른 채널은 MTTF_{dC2}= 100 years의 값을 가지면, 각 채널당 MTTF_d = 66 years의 값을 가지게 된다.
- (3) 식(6.2)를 이용하여, 두 개의 채널과 각 채널당 다른 MTTF_d 값을 가진 한 개의 중복시스템이 각 채널에 동일한 MTTF_d 값을 가진 한 개의 중복시스템으로 치환될 수 있다. 이 방법은 독립적인 병렬채널로 가정한 것이다.