

ACM板子

对拍

高精度

科技

1.数据结构

dfs序性质

1.树链剖分

2.Splay-区间翻转

Splay-普通操作

ST表

线段树

线段树区间加乘

树套树(区间第K大)

扫描线求周长

扫描线求面积

可持久化线段树

主席树区间修改(无up和down)

树状数组

求区间出现的数字个数(树状数组)

普通莫队

日期

带修莫队

树的重心的性质

DSU On Tree

点分治

2.字符串

双HASH

Trie

AC自动机

AC自动机优化

KMP

马拉车

3.数论

中国剩余定理

n个直线分割平面

n个平面分割空间

3.1 环形涂色问题:

3.2线性基

3.2.1异或最大值

RHO

欧拉函数

欧拉降幂

线性筛

线性求逆元+组合数

求组合数所有奇数项

组合数公式

exgcd求逆元

区间筛

快速幂

矩阵快速幂

高斯消元

异或高斯消元

3.图论

欧拉回路

欧拉通路

Tarjan缩点

定理

2-sat

LCA

对偶图费用流

最小费用最大流

最大流

树同构

二分图最大匹配

匈牙利

最小生成树

floyd最短路

spfa

4.基础

4.dp

图dp和树dp的区别

LIS结论

二分贪心LIS

求n个数，m个逆序对得排列数

垂线法

TSP问题

7 计算几何

板子

7.1 double精度问题

7.1.1 判断x和y的关系

7.1.2 判断x的符号

7.2 点和向量

7.2.1 点的表示

7.2.2 向量基本运算

7.2.3 向量的内积运算

7.2.4 向量的外积运算

常用函数

7.3 线段表示

7.4 两条直线判断

7.4.1 直线平行

7.4.2 直线垂直

7.4.3 直线相交

7.4.4 直线求交点

7.5 线段

7.5.1 线段求交点

7.5.2 线段平移

7.6 等分点

7.7 扇形

7.7.1 弧长

7.8 Pick定理

7.9 三角剖分

7.10 凸包

7.11 旋转卡壳

7.12 扫描线

7.13 半平面交

7.14 平面最近点对

7.15 点与直线

7.15.1 点关于直线对称

7.15.2 点到直线距离

7.15.3 直线到线段距离

7.15.4 判断点在直线/线段/射线上

7.16 圆

6.16.1 圆的表示

7.16.2 圆与直线交点

7.17 求面积

7.17.1 多边形求面积

7.18 极角排序

7.19 点与多边形

7.20 最小圆覆盖

7.21 解析几何

7.21.1 圆锥

7.21.2 余弦定理

7.22 正多边形

7.22.1 面积

ACM板子

对拍

```
#!/bin/bash
g++ std.cpp -o std -Wall
# g++ data.cpp -o data -Wall
g++ brute_force.cpp -o brute_force -Wall
while true;do
    # ./data>data.in
    python3 data.py
    ./std<data.in>std.out
    ./brute_force<data.in>brute.out
    if diff -b -B -q brute.out std.out;then
        echo "accept"
    else
        echo "Fake!Wrong Answer!"
        echo -n "std:"
        cat std.out
        echo -n "brute:"
        cat brute.out
        break
    fi
done

//双斜线后面为注解，不是check.sh的内容
#!/bin/bash                                     //假装这是个头文件(我也不
知道啥意思
g++ a.cpp -o a -Wall
g++ data.cpp -o data -Wall
g++ brute_force.cpp -o brute_force -Wall      //编译你的三个代码
while true;do                                  //一直做，直到拍出错
    误
    ./data>data.in
```

```

./a<data.in>a.out
./brute_force<data.in>brute.out //造输入输出，然后用
你自己的程序再去造一组输出
    if diff -b -B -q test.out std.out;then //diff -b
-B -q后解俩文件是比较这俩文件的意思，-b -B -q是忽略制表符行末空
格以及空行的影响。如果没差别则会返回逻辑真
        echo "Wonderful!" //没差
别输出Wonderful!
    else
        echo "Fake!Wrong Answer!"
        break //有差别
输出WA，并且跳出循环
    fi //if的终止标
志
done //while的终止
标志

```

```

mt19937用法
unsigned seed = std::chrono::system_clock::now().time_since_
epoch().count();
mt19937 rand_num(seed); // 大随机数

```

造好check.sh后，在终端输入chmod 777 check.sh（相当于取得使用权限）然后就可以输入./check.sh来愉快的对拍了。

另外，在终端输入time a<data.in>data.out可以查看你的程序跑了多少时间。

高精度

```

struct bigint
{
    static const ll p = (ll)1e8;
    static const ll width = 8;
    vector<ll> s;
    bool flag = true;//false负
    bigint(ll num = 0)
    {
        *this = num;
    }
    bigint(vector<ll> num)
    {
        s = num;
    }
    bigint operator=(ll num)
    {
        s.clear();
        if (num <
0)
        {
            flag = false;

```

```

        num = -num;
    }
    while (num)
    {
        s.push_back(num%p);
        num /= p;
    }
    return *this;
}
bigint(string str)
{
    *this = str;
}
bigint operator=(string & str)
{
    s.clear();
    int pos = 0;
    if (str[0] == '-')
    {
        pos = 1;
        flag = false;
    }
    ll x, len = (str.length() - 1) / width + 1;
    for (int i = 0; i < len; i++) {
        ll end = str.length() - i * width;
        ll start = max((ll)pos, end - width);
        sscanf(str.substr(start, end - start).c_str(),
"%lld", &x);
        s.push_back(x);
    }
    return *this;
}
bigint operator=(bigint ans)
{
    s = ans.s;
    return *this;
}
bigint operator+(bigint a)
{
    vector<ll> C;
    ll t = 0;
    vector<ll> & B = a.s;
    vector<ll> & A = s;
    for (int i = 0; i < s.size() || i < a.s.size(); i++)
    {
        if (i < A.size()) t += A[i];
        if (i < B.size()) t += B[i];
        C.push_back(t % p);
        t /= p;
    }
    if (t) C.push_back(1);
    return bigint(C);
}
bool judge(bigint b)
{

```

```

        if (s.size() > b.s.size())
            return true;
        if (b.s.size() > s.size())
            return false;
        for (int i = s.size() - 1; i >= 0; i--)
        {
            if (s[i] > b.s[i])
                return true;
            if (b.s[i] > s[i])
                return false;
        }
        return true;
    }
    friend bigint operator-(bigint a, bigint b)
    {
        vector<ll> A, B;
        bigint ans;
        if (!a.judge(b))
            A = b.s, B = a.s, ans.flag = false;
        else
            A = a.s, B = b.s;
        for (int i = 0; i < A.size(); i++)
        {
            ll val1=A[i], val2=0;
            if (i < B.size())
                val2 = B[i];
            if (val1 < val2)
            {
                val1 += p;
                A[i + 1]--;
            }
            ans.s.push_back(val1 - val2);
        }
        while (!ans.s.empty() && ans.s.back() == 0)
            ans.s.pop_back();
        return ans;
    }
    vector<ll> Plus(vector<ll>a, ll b)
    {
        vector<ll>c;
        c.clear();
        a[0] += b;
        ll t = 0;
        for (int i = 0; i < a.size() || t; i++)
        {
            t += a[i];
            c.push_back(t % p);
            t = t / p;
        }
        return c;
    }
    bigint Mul(vector<ll>a, ll b)
    {
        vector<ll> c;
        if (b == 0)

```



```

    {
        c.push_back(0);
        return bigint(c);
    }
    c.clear();
    ll t = 0;
    for (int i = 0; i < a.size() || t; i++)
    {
        if (i < a.size()) t += b * a[i];
        c.push_back(t % p);
        t = t / p;
    }
    return bigint(c);
}

bigint operator*(bigint A)
{
    vector<ll>c;
    c.clear();
    bigint d;
    vector<ll>& a = s;
    vector<ll>& b = A.s;
    for (int i = 0; i < a.size() || d.s.size(); i++)
    {
        if (i < a.size())
            d = d + Mul(b, a[i]);
        c.push_back(d.s[0]);
        d.s.erase(d.s.begin(), d.s.begin() + 1);
    }
    return bigint(c);
}

void show()
{
    if (s.empty())
    {
        printf("0\n");
        return;
    }
    if (!flag)
        putchar('-');
    printf("%lld", s.back());
    for (int i = s.size() - 2; i >= 0; i--)
    {
        printf("%08lld", s[i]);
    }
    printf("\n");
}

```

科技

```

struct ios {
    inline char read(){
        static const int IN_LEN=4e6+10;

```

```

        static char buf[IN_LEN], *s, *t;
        return (s==t)&&(t=
(s=buf)+fread(buf,1,IN_LEN,stdin)),s==t?-1:*s++;
    }
    template <typename _Tp> inline ios & operator >> (_Tp&x)
    {
        static char c11,boo;
        for(c11=read(),boo=0;!isdigit(c11);c11=read()){
            if(c11==-1)return *this;
            boo|=c11=='-';
        }
        for(x=0;isdigit(c11);c11=read())x=x*10+(c11^'0');
        boo&&(x=-x);
        return *this;
    }
} io;
namespace IO
{
    template <typename T>
    inline void w(T x)
    {
        if (x > 9)
            w(x / 10);
        putchar(x % 10 + 48);
    }
    template <typename T>
    inline void write(T x, char c)
    {
        if (x < 0)
            putchar('-'), x = -x;
        w(x);
        putchar(c);
    }
    template <typename T>
    inline void read(T &x)
    {
        x = 0;
        T f = 1;
        char c = getchar();
        for (; !isdigit(c); c = getchar())
            if (c == '-')
                f = -1;
        for (; isdigit(c); c = getchar())
            x = (x << 1) + (x << 3) + (c ^ 48);
        x *= f;
    }
}; // namespace IO
#pragma GCC optimize(3, "Ofast", "inline")

#pragma GCC optimize(3)
#pragma GCC optimize("Ofast")
#pragma GCC optimize("inline")
#pragma GCC optimize("-fgcse")
#pragma GCC optimize("-fgcse-lm")
#pragma GCC optimize("-fipa-sra")

```

```
#pragma GCC optimize("-ftree-pre")
#pragma GCC optimize("-ftree-vrp")
#pragma GCC optimize("-fpeephole2")
#pragma GCC optimize("-ffast-math")
#pragma GCC optimize("-fsched-spec")
#pragma GCC optimize("unroll-loops")
#pragma GCC optimize("-falign-jumps")
#pragma GCC optimize("-falign-loops")
#pragma GCC optimize("-falign-labels")
#pragma GCC optimize("-fdevirtualize")
#pragma GCC optimize("-fcaller-saves")
#pragma GCC optimize("-fcrossjumping")
#pragma GCC optimize("-fthread-jumps")
#pragma GCC optimize("-funroll-loops")
#pragma GCC optimize("-freorder-blocks")
#pragma GCC optimize("-fschedule-insns")
#pragma GCC optimize("inline-functions")
#pragma GCC optimize("-ftree-tail-merge")
#pragma GCC optimize("-fschedule-insns2")
#pragma GCC optimize("-fstrict-aliasing")
#pragma GCC optimize("-falign-functions")
#pragma GCC optimize("-fcse-follow-jumps")
#pragma GCC optimize("-fsched-interblock")
#pragma GCC optimize("-fpartial-inlining")
#pragma GCC optimize("no-stack-protector")
#pragma GCC optimize("-freorder-functions")
#pragma GCC optimize("-findirect-inlining")
#pragma GCC optimize("-fhoist-adjacent-loads")
#pragma GCC optimize("-frerun-cse-after-loop")
#pragma GCC optimize("inline-small-functions")
#pragma GCC optimize("-finline-small-functions")
#pragma GCC optimize("-ftree-switch-conversion")
#pragma GCC optimize("-foptimize-sibling-calls")
#pragma GCC optimize("-fexpensive-optimizations")
#pragma GCC optimize("inline-functions-called-once")
#pragma GCC optimize("-fdelete-null-pointer-checks")
```

1. 数据结构

dfs序性质

1. 维护当前节点的子树，即添加的时候对每个点直接 $+1$ ，(整个子树 *dfs* 序互通)

查询 $L[u] - R[u]$ 即可

2. 维护当前链的祖先中的所有值，添加利用差分， $L[u] + 1, (R[u] + 1) - 1$ ，查询时查询前缀和即可

1. 树链剖分

如果给的是将边权转化为点权，一般是将父亲到儿子的边的边权赋给儿子，因为每个儿子都只有一个父亲，然后在查询时把路径的两个端点的LCA去掉就好了。

```

ll mod = 998244353;
const ll inf = 1e18;
#define fir(i, a, b) for (int i = a; i <= b; i++)
const int maxn = 1e5 + 20, N = 1e5+20, M = 3000 + 10;
struct node
{
    int v;
    int next;
};
int dep[maxn], fa[maxn], son[maxn], siz[maxn], head[maxn];
ll dis[maxn], w[maxn];
int dfn[maxn], idx=0, top[maxn];
node e[maxn<<1];
int tot=0;
void add(int x, int y)
{
    e[++tot] = {y, head[x]}, head[x] = tot;
}
ll add(ll x, ll t, ll mod) {
    x %= mod; t %= mod; return (x + t) % mod;
}
void dfs1(int u, int f)
{
    dep[u] = dep[f] + 1;
    fa[u] = f;
    siz[u] = 1;
    int maxson = -1;
    for (int i = head[u]; i; i = e[i].next)
    {
        int v = e[i].v;
        if (v != f)
        {
            dfs1(v, u);
            siz[u] += siz[v];
            if (siz[v] > maxson)
                son[u] = v, maxson = siz[v];
        }
    }
}
void dfs2(int u, int t)
{
    dfn[u] = ++idx;
    top[u] = t;
    w[idx] = dis[u]; //w[i] 为转换为序列后的值
    if (!son[u])
        return;
    dfs2(son[u], t);
    for (int i = head[u]; i; i = e[i].next)
    {
        int v = e[i].v;
        if (v != fa[u] && v != son[u])
            dfs2(v, v);
    }
}

```

```

}
#define left (i<<1)
#define right (i<<1|1)
struct Segnode
{
    int l;
    int r;
    ll sum;
    ll add;
};
Segnode sgt[maxn<<2];
inline void push_up(int i)
{
    sgt[i].sum=(sgt[left].sum+sgt[right].sum)%mod;
}
void build(int l,int r,int i)
{
    sgt[i].l=l;
    sgt[i].r=r;
    if(l==r)
    {
        sgt[i].sum=w[l];
        return;
    }
    int mid=(l+r)>>1;
    build(l,mid,left);
    build(mid+1,r,right);
    push_up(i);
}
inline void push_down(int i)
{
    if(sgt[i].add)
    {
        sgt[left].sum=add(sgt[left].sum,sgt[i].add*(sgt[left].r-sgt[left].l+1),mod);
        sgt[left].add+=sgt[i].add;
        sgt[right].sum=add(sgt[right].sum,sgt[i].add*(sgt[right].r-sgt[right].l+1),mod);
        sgt[right].add+=sgt[i].add;
        sgt[i].add=0;
    }
}
ll query(int l,int r,int i)
{
    if(l<=sgt[i].l&&sgt[i].r<=r)
    {
        return sgt[i].sum;
    }
    push_down(i);
    int mid=(sgt[i].l+sgt[i].r)>>1;
    ll ans=0;
    if(l<=mid)
        ans=add(ans,query(l,r,left),mod);
    if(r>mid)
        ans=add(ans,query(l,r,right),mod);
}

```

```

        push_up(i);
        return ans;
    }
    void change(int l,int r,int i,ll x)
    {
        if(l<=sgt[i].l&&sgt[i].r<=r)
        {
            sgt[i].sum=add(sgt[i].sum,(sgt[i].r-sgt[i].l+1)*x,mod);
            sgt[i].add=add(sgt[i].add,x,mod);
            return;
        }
        push_down(i);
        int mid=(sgt[i].l+sgt[i].r)>>1;
        if(l<=mid)
            change(l,r,left,x);
        if(r>mid)
            change(l,r,right,x);
        push_up(i);
    }
    void mofidy(int x,int y,ll z)
    {// 路径维护
        while(top[x]!=top[y])
        {
            if(dep[top[x]]<dep[top[y]])swap(x,y);
            change(dfn[top[x]],dfn[x],1,z);
            x=fa[top[x]];
        }
        if(dep[x]>dep[y])
            swap(x,y);
        change(dfn[x],dfn[y],1,z);
    }
    ll qrange(int x,int y)
    {// 路径修改
        ll ans=0;
        while(top[x]!=top[y])
        {// 一直找，找到交点
            if(dep[top[x]]<dep[top[y]])swap(x,y);
            ans=add(ans,query(dfn[top[x]],dfn[x],1),mod);
            x=fa[top[x]];
        }
        if(dep[x]>dep[y])
            swap(x,y);
        ans=add(ans,query(dfn[x],dfn[y],1),mod);
        return ans;
    }
    int main()
    {
        int n,Q,root;
        cin>>n>>Q>>root>>mod;
        fir(i,1,n)
        scanf("%lld",&dis[i]);
        fir(i,1,n-1)
        {
            int x,y;

```

```

scanf("%d%d",&x,&y);
add(x,y),add(y,x);
}
dfs1(root,0);
dfs2(root,0);
build(1,idx,1);
while(Q--)
{
    int ch;
    scanf("%d",&ch);
    int x,y;ll z;
    if(ch==1)
    {
        scanf("%d%d%lld",&x,&y,&z);
        modify(x,y,z);
    }
    else if(ch==2)
    {
        scanf("%d%d",&x,&y);
        ll ans=qrange(x,y);
        printf("%lld\n",ans);
    }
    else if(ch==3)
    {
        scanf("%d%lld",&x,&z);
        change(dfn[x],dfn[x]+siz[x]-1,1,z);
    }
    else
    {
        scanf("%d",&x);

        printf("%lld\n",query(dfn[x],dfn[x]+siz[x]-1,1));
    }
}
}

```

2.Splay-区间翻转

```

struct Node
{
    int ch[2];
    int val;
    int size;
    int fa;
    int cnt;
    int lazy;
    Node()
    {
        ch[2] = 0;
        val = size = fa = cnt = lazy = 0;
    }
};

```

```

int n, m;
namespace Splay
{
    Node spl[maxn];
    int cnt = 0, root = 0;
    int st[maxn];
    inline void newNode(int &now, int fa, int &val)
    {
        spl[now = ++cnt].val = val;
        spl[cnt].size = 1;
        spl[cnt].cnt = 1;
        spl[cnt].lazy = 0;
        spl[cnt].fa = fa;
        spl[cnt].ch[0] = spl[cnt].ch[1] = 0;
        if (!fa)
            spl[fa].ch[1] = now, root = now;
    }
    inline void update(int now)
    {
        int l = spl[now].ch[0];
        int x = spl[now].ch[1];
        spl[now].size = spl[l].size + spl[x].size + spl[no
w].cnt;
    }
    inline bool ident(int x, int f) { return spl[f].ch[1] ==
x; } //right:1,Left:0
    inline void connect(int x, int f, int s)
    {
        spl[f].ch[s] = x;
        spl[x].fa = f;
    }
    inline void change_rev(int now)
    {
        if (!now)
            return;
        swap(spl[now].ch[0], spl[now].ch[1]);
        spl[now].lazy ^= 1;
    }
    inline void push_down(int now)
    {
        if (spl[now].lazy)
        {
            int &l = spl[now].ch[0], &r = spl[now].ch[1];
            change_rev(l);
            change_rev(r);
            spl[now].lazy = 0;
        }
    }
    inline void rotate(int x)
    {
        int f = spl[x].fa, ff = spl[f].fa, k = ident(x, f);
        connect(spl[x].ch[k ^ 1], f, k);
        connect(x, ff, ident(f, ff));
        connect(f, x, k ^ 1);
        update(f), update(x);
    }
}

```



```

}
inline void splaying(int x, int goal)
{
    int y = x, top = 0;
    st[++top] = y;
    while (spl[y].fa)
        st[++top] = spl[y].fa, y = spl[y].fa;
    while (top)
        push_down(st[top--]);
    while (spl[x].fa != goal)
    {
        int y = spl[x].fa, z = spl[y].fa;
        if (spl[y].fa != goal)
            rotate((spl[z].ch[1] == y) ^ (spl[y].ch[1] =
= x) ? x : y);
        rotate(x);
    }
    if (!goal)
        root = x;
    update(x);
}
inline int find(int val)
{
    int u = root;
    if (u == 0)
        return -1;
    while (spl[u].ch[spl[u].val < val] && val != spl[u].
val)
        u = spl[u].ch[spl[u].val < val];
    if (spl[u].val != val)
        return -1;
    splaying(u, 0);
    return u;
}
void ins(int val)
{
    int fa = 0, now = root;
    while (now && val != spl[now].val)
    {
        fa = now;
        now = spl[now].ch[spl[now].val < val];
    }
    if (now)
        spl[now].cnt++;
    else
    {
        newnode(now, fa, val);
        connect(now, fa, val > spl[fa].val);
    }
    splaying(now, 0);
}
void del(int now)
{
    splaying(now, 0);
    push_down(now);
}

```

```

    if (spl[now].cnt > 1)
        spl[now].cnt--, spl[now].size--;
    else if (!spl[now].ch[1])
        root = spl[root].ch[0], spl[root].fa = 0;
    else
    {
        int p = spl[now].ch[1];
        push_down(p);
        while (spl[p].ch[0])
            p = spl[p].ch[0], push_down(p);
        splaying(p, now);
        connect(spl[now].ch[0], p, 0);
        root = p;
        spl[p].fa = 0;
        update(root);
    }
}

int build(int l, int x, int fa)
{
    if (l > x)
        return 0;
    int mid = (l + x) >> 1;
    int now;
    newnode(now, fa, mid);
    spl[now].ch[0] = build(l, mid - 1, now);
    spl[now].ch[1] = build(mid + 1, x, now);
    update(now);
    return now;
}

int getnum(int rank)
{
    rank++;
    int now = root;
    while (now)
    {
        push_down(now);
        int lsize = spl[spl[now].ch[0]].size;
        if (lsize + 1 <= rank && rank <= lsize + spl[no
w].cnt)
        {
            splaying(now, 0);
            break;
        }
        if (rank <= lsize)
            now = spl[now].ch[0];
        else
        {
            rank -= lsize + spl[now].cnt;
            now = spl[now].ch[1];
        }
    }
    return now;
}

void reverse(int x, int y)
{

```

```

        int l = getnum(x-1), r = getnum(y + 1);
        splaying(l, 0);
        splaying(r, l);
        int pos = spl[r].ch[0];
        change_rev(pos);
    }
    vector<int> ans;
    void dfs(int now)
    {
        push_down(now);
        if (spl[now].ch[0])
            dfs(spl[now].ch[0]);
        if (spl[now].val >= 1 && spl[now].val <= n)
            ans.push_back(spl[now].val);
        if (spl[now].ch[1])
            dfs(spl[now].ch[1]);
    }
    void show()
    {
        ans.clear();
        dfs(root);
        for (int i = 0; i < ans.size() - 1; i++)
            printf("%d ", ans[i]);
        printf("%d\n", ans.back());
    }
};
int ans[maxn];
int main()
{
    //int n, m;
    cin >> n >> m;
    Splay::build(0, n + 1, 0);
    fir(i, 1, m)
    {
        int l, r;
        scanf("%d%d", &l, &r);
        Splay::reverse(l, r);
    }
    Splay::show();
    return 0;
}

```

Splay-普通操作

```

struct Node
{
    int ch[2];
    int val;
    int size;
    int fa;
    int cnt;
};

```

```

struct Splay
{
    Node spl[maxn];
    int cnt = 0, root = 0;
    inline void newnode(int &now, int fa, int &val)
    {
        spl[now = ++cnt].val = val;
        spl[cnt].size++;
        spl[cnt].cnt++;
    }
    inline void update(int now)
    {
        int l = spl[now].ch[0];
        int r = spl[now].ch[1];
        spl[now].size = spl[l].size + spl[r].size + spl[no
w].cnt;
    }
    inline bool ident(int x, int f) { return spl[f].ch[1] ==
x; } //right:1, left:0
    inline void connect(int x, int f, int s)
    {
        spl[f].ch[s] = x;
        spl[x].fa = f;
    }
    void rotate(int x) //合二为一的旋转
    {
        int f = spl[x].fa, ff = spl[f].fa, k = ident(x, f);
        connect(spl[x].ch[k ^ 1], f, k); //三次建立父子关系
        connect(x, ff, ident(f, ff));
        connect(f, x, k ^ 1);
        update(f), update(x); //别忘了更新大小信息
    }
    void splaying(int x, int top) //代表把x转到top的儿子, top
为0则转到根结点
    {
        if (!top)
            root = x;
        while (spl[x].fa != top)
        {
            int f = spl[x].fa, ff = spl[f].fa;
            if (ff != top)
                ident(f, ff) ^ ident(x, f) ? rotate(x) : rot
ate(f);
            rotate(x); //最后一次都是旋转x
        }
    }
    inline int find(int val)
    {
        int u = root;
        if (u == 0)
            return -1;
        while (spl[u].ch[spl[u].val < val] && val != spl[u].
val)
            u = spl[u].ch[spl[u].val < val];
        if (spl[u].val != val)

```

```

        return -1;
    splaying(u, 0);
    return u;
}

void ins(int val)
{
    int fa = 0, now = root;
    while (now && val != spl[now].val)
    {
        fa = now;
        now = spl[now].ch[spl[now].val < val];
    }
    if (now)
        spl[now].cnt++;
    else
    {
        newnode(now, fa, val);
        connect(now, fa, val > spl[fa].val);
    }
    splaying(now, 0);
}

void del(int val)
{
    int now = find(val);
    splaying(now, 0);
    if (spl[now].cnt > 1)
        spl[now].cnt--, spl[now].size--;
    else if (!spl[now].ch[1])
        root = spl[root].ch[0], spl[root].fa = 0;
    else
    {
        int p = spl[now].ch[1];
        while (spl[p].ch[0])
            p = spl[p].ch[0];
        splaying(p, now);
        connect(spl[now].ch[0], p, 0);
        root = p;
        spl[p].fa = 0;
        update(root);
    }
}

int getrank(int val)
{
    int rank = 1, now = root;
    while (now)
    {
        if (spl[now].val == val)
        {
            rank += spl[spl[now].ch[0]].size;
            splaying(now, 0);
            break;
        }
        if (spl[now].val > val)
            now = spl[now].ch[0];
        else if (spl[now].val < val)

```

```

        {
            rank += spl[spl[now].ch[0]].size + spl[now].
cnt;
            now = spl[now].ch[1];
        }
    }
    return rank;
}
int getnum(int rank)
{
    int now = root;
    while (now)
    {
        int lsize = spl[spl[now].ch[0]].size;
        if (lsize + 1 <= rank && rank <= lsize + spl[no
w].cnt)
        {
            splaying(now, 0);
            break;
        }
        if (rank <= lsize)
            now = spl[now].ch[0];
        else
        {
            rank -= lsize + spl[now].cnt;
            now = spl[now].ch[1];
        }
    }
    return spl[now].val;
}
void clear()
{
    while(cnt>=0)
    {
        spl[cnt].ch[1]=spl[cnt].ch[0]=0;
        spl[cnt].val=spl[cnt].size=spl[cnt].fa=spl[cnt].
cnt=0;
        cnt--;
    }
    cnt=0,root=0;
}
};
Splay a;
int main()
{
    // freopen("ans.txt", "r", stdin);
    int n, m;
    scanf("%d%d", &n, &m);
    a.clear();
    fir(i, 1, n)
    {
        int x;
        read(x);
        a.ins(x);
    }
}

```

```

int last = 0;
int ans = 0;
fir(i, 1, m)
{
    int opt, x;
    read(opt), read(x);
    x = last ^ x;
    // cout<<opt<< ' '<<x<<endl;
    if (opt == 1)
        a.ins(x); // 插入
    else if (opt == 2)
        a.del(x); // 删除
    if (opt <= 2)
        continue;
    else if (opt == 3)
        last = a.getrank(x); // 查询x排名
    else if (opt == 4)
        last = a.getnum(x); // 查询第x个数
    else if (opt == 5)
        last = a.getnum(a.getrank(x) - 1); // 前驱
    else
        last = a.getnum(a.getrank(x + 1)); // 后继
    ans ^= last;
}
printf("%d\n", ans);
}

```

ST表

```

struct ST{
    int st1[N][20], st2[N][20];
    int lg[N];
    int querymin(int l, int r){ // 查询区间[l,r]的最值
        int k = lg[r - l + 1];
        return min(st1[l][k], st1[r - (1 << k) + 1][k]);
    }
    int querygcd(int l, int r){
        int k = lg[r - l + 1];
        return gcd(st2[l][k], st2[r - (1 << k) + 1][k]);
    }
    void init(int *a, int n){ // 初始化
        for(int i = 1; i <= n; i++) st1[i][0] = st2[i][0] = a[i];
        int k = log2(n / 2) + 1;
        lg[1] = 0;
        for(int i = 2; i <= n; i++) lg[i] = lg[i >> 1] + 1;
        for(int j = 1; j <= k; j++)
            for(int i = 1; i + (1 << j) - 1 <= n; i++)
                st1[i][j] = min(st1[i][j - 1], st1[i + (1 << (j - 1))][j - 1]);
        for(int j = 1; j <= k; j++)
            for(int i = 1; i + (1 << j) - 1 <= n; i++)

```

```

        st2[i][j] = gcd(st2[i][j - 1], st2[i + (1 <<
(j - 1))][j - 1]);
    }
} st;

namespace ST{
    int st[N][20];
    int lg[N];
    int query(int l, int r){ // 查询区间[l,r]的最值
        int k = lg[r - l + 1];
        return max(st[l][k], st[r - (1 << k) + 1][k]);
    }
    void init(int *a, int n){ // 初始化
        for(int i = 1; i <= n; i++) st[i][0] = a[i];
        int k = log2(n / 2) + 1;
        lg[1] = 0;
        for(int i = 2; i <= n; i++) lg[i] = lg[i >> 1] + 1;
        for(int j = 1; j <= k; j++)
            for(int i = 1; i + (1 << j) - 1 <= N; i++)
                st[i][j] = max(st[i][j - 1], st[i + (1 << (j
- 1))][j - 1]);
    }
};

// 不修改区间GCD:
void init_st() {
    int mt = log(n) / log(2) + 1;
    for(int i=1; i<=n; i++)
        st[i][0] = a[i];
    for(int k=1; k<=mt; k++) {
        for(int i=1; i+(1<<k)-1<=n; i++) {
            st[i][k] = gcd(st[i][k-1], st[i+(1<<k-1)][k-1]);
        }
    }
}

int query(int l, int r) {
    int kt = log(r-l+1) / log(2);
    return gcd(st[l][kt], st[r-(1<<kt)+1][kt]);
}

int main() {
    scanf("%d%d", &n, &m);
    for(int i=1; i<=n; i++) {
        scanf("%d", &a[i]);
    }
    init_st();
    for(int i=1; i<=m; i++) {
        int l, r;
        scanf("%d%d", &l, &r);
        printf("%d\n", query(l, r));
    }
    return 0;
}

```

线段树


```

namespace Segtree
{
#define left (i << 1)
#define right (i << 1 | 1)
    struct node
    {
        int l;
        int r;
        ll sum;
        ll lazy;
    } seg[maxn << 2];
    inline void push_up(int i)
    {
        seg[i].sum = seg[left].sum + seg[right].sum;
    }
    inline void change_node(int i, int val)
    {
        seg[i].sum += val * (seg[i].r - seg[i].l + 1);
        seg[i].lazy += val;
    }
    inline void push_down(int i)
    {
        if (seg[i].lazy)
        {
            change_node(left, seg[i].lazy);
            change_node(right, seg[i].lazy);
            seg[i].lazy = 0;
        }
    }
    void build(int l, int r, int i)
    {
        seg[i].l = l, seg[i].r=r;
        seg[i].lazy = 0;
        if (l == r)
        {
            seg[i].sum = 0;
            return;
        }
        int mid = (l + r) >> 1;
        build(l, mid, left);
        build(mid + 1, r, right);
        push_up(i);
    }
    void change(int l, int r, int i, int val)
    {
        //cout<<seg[i].l<<' '<<seg[i].r<<endl;
        if (l <= seg[i].l && seg[i].r <= r)
        {
            change_node(i, val);
            return;
        }
        push_down(i);
        int mid = (seg[i].l + seg[i].r) >> 1;

```

```

        if (l <= mid)
            change(l, r, left, val);
        if (r > mid)
            change(l, r, right, val);
        push_up(i);
    }
ll query(int l, int r, int i)
{
    if (l <= seg[i].l && seg[i].r <= r)
    {
        return seg[i].sum;
    }
    push_down(i);
    int mid = (seg[i].l + seg[i].r) >> 1;
    ll ans = 0;
    if (l <= mid)
        ans += query(l, r, left);
    if (r > mid)
        ans += query(l, r, right);
    push_up(i);
    return ans;
}
};

```

线段树区间加乘

```

int mod;
const int maxn = 1e5 + 20, N = 2e6 + 20, M = 200000 + 10;
namespace Segtree{
    #define left (i<<1)
    #define right (i<<1|1)
    int a[maxn];
    struct node{
        int l;int r;ll sum;
        ll add;ll mul;
    }t[maxn<<2];
    inline ll adc(ll a,ll b){
        return (a+b)%mod;
    }
    ll muc(ll a,ll b){
        return (a*b)%mod;
    }
    void add_val(int i,ll add){
        t[i].sum=adc(t[i].sum,add*(t[i].r-t[i].l+1));
        t[i].add=adc(t[i].add,add);
    }
    void add_mul(int i,ll mul){
        t[i].sum=muc(t[i].sum,mul);
        t[i].mul=muc(t[i].mul,mul);
        t[i].add=muc(t[i].add,mul);
    }
    void push_down(int i){

```

```

        if(t[i].mul!=1){
            add_mul(left,t[i].mul);
            add_mul(right,t[i].mul);
            t[i].mul=1;
        }
        if(t[i].add){
            add_val(left,t[i].add);
            add_val(right,t[i].add);
            t[i].add=0;
        }
    }
    void push_up(int i){
        t[i].sum=adc(t[left].sum,t[right].sum);
    }
    void build(int l,int r,int i){
        t[i].l=l,t[i].r=r;
        t[i].add=0;
        t[i].mul=1;
        if(l==r){
            t[i].sum=a[l];
            return;
        }
        int mid=(l+r)>>1;
        build(l,mid,left);
        build(mid+1,r,right);
        push_up(i);
    }
    void change(int l,int r,int i,int add,int mul){
        if(l<=t[i].l&& t[i].r<=r){
            if(add)add_val(i,add);
            if(mul!=1)add_mul(i,mul);
            return;
        }
        push_down(i);
        int mid=(t[i].l+t[i].r)>>1;
        if(l<=mid)change(l,r,left,add,mul);
        if(r>mid)change(l,r,right,add,mul);
        push_up(i);
    }
    ll query(int l,int r,int i){
        if(l<=t[i].l&& t[i].r<=r){
            return t[i].sum;
        }
        push_down(i);
        ll ans=0;
        int mid=(t[i].l+t[i].r)>>1;
        if(l<=mid)ans=adc(ans,query(l,r,left));
        if(r>mid)ans=adc(ans,query(l,r,right));
        push_up(i);
        return ans;
    }
};

int main()
{
    int debug = 0;

```

```

if (debug)
{
    freopen("in.txt", "r", stdin);
    freopen("out.txt", "w", stdout);
}
int n, m;
scanf("%d%d", &n, &m, &mod);
fir(i, 1, n)
scanf("%d", &Segtree::a[i]);
Segtree::build(1, n, 1);
while(m--){
    int ch, x, y;
    scanf("%d%d", &ch, &x, &y);
    if(ch==3)
        printf("%lld\n", Segtree::query(x, y, 1));
    else
    {
        int k; scanf("%d", &k);
        if(ch==1) Segtree::change(x, y, 1, 0, k);
        else Segtree::change(x, y, 1, k, 1);
    }
}
return 0;
}

```

树套树(区间第K大)

```

struct SplNode
{
    int ch[2];
    int val;
    int size;
    int fa;
    int cnt;
    SplNode()
    {
        ch[2] = 0;
        val = size = fa = cnt = 0;
    }
};
SplNode spl[maxn * 50];
int cnt = 0;
int a[maxn];
int n, m;
struct Splay
{
    int root = 0;
    inline void newnode(int &now, int fa, int &val)
    {
        spl[now = ++cnt].val = val;
        spl[cnt].size = 1;
    }
}

```

```

        spl[cnt].cnt = 1;
        spl[cnt].fa = fa;
        spl[cnt].ch[0] = spl[cnt].ch[1] = 0;
        if (!fa)
            spl[fa].ch[1] = now, root = now;
    }
    inline void update(int now)
    {
        int l = spl[now].ch[0];
        int x = spl[now].ch[1];
        spl[now].size = spl[l].size + spl[x].size + spl[no
w].cnt;
    }
    inline bool ident(int x, int f) { return spl[f].ch[1] ==
x; } //right:1, left:0
    inline void connect(int x, int f, int s)
    {
        spl[f].ch[s] = x;
        spl[x].fa = f;
    }
    inline void rotate(int x)
    {
        int f = spl[x].fa, ff = spl[f].fa, k = ident(x, f);
        connect(spl[x].ch[k ^ 1], f, k);
        connect(x, ff, ident(f, ff));
        connect(f, x, k ^ 1);
        update(f), update(x);
    }
    inline void splaying(int x, int goal)
    {
        while (spl[x].fa != goal)
        {
            int y = spl[x].fa, z = spl[y].fa;
            if (spl[y].fa != goal)
                rotate((spl[z].ch[1] == y) ^ (spl[y].ch[1] =
= x) ? x : y);
            rotate(x);
        }
        if (!goal)
            root = x;
        update(x);
    }
    inline int find(int val)
    {
        int u = root;
        if (u == 0)
            return -1;
        while (spl[u].ch[spl[u].val < val] && val != spl[u].
val)
            u = spl[u].ch[spl[u].val < val];
        if (spl[u].val != val)
            return -1;
        splaying(u, 0);
        return u;
    }

```

```

void ins(int val)
{
    int fa = 0, now = root;
    while (now && val != spl[now].val)
    {
        fa = now;
        now = spl[now].ch[spl[now].val < val];
    }
    if (now)
        spl[now].cnt++;
    else
    {
        newnode(now, fa, val);
        connect(now, fa, val > spl[fa].val);
    }
    splaying(now, 0);
}

void del(int now)
{
    splaying(now, 0);
    if (spl[now].cnt > 1)
        spl[now].cnt--, spl[now].size--;
    else if (!spl[now].ch[1])
        root = spl[root].ch[0], spl[root].fa = 0;
    else
    {
        int p = spl[now].ch[1];
        while (spl[p].ch[0])
            p = spl[p].ch[0];
        splaying(p, now);
        connect(spl[now].ch[0], p, 0);
        root = p;
        spl[p].fa = 0;
        update(root);
    }
}

void change(int pos, int val)
{
    del(find(pos));
    ins(val);
}

void build(int l, int r, int fa)
{
    ins(-2147483647);
    ins(2147483647);
    fir(i, l, r)
        ins(a[i]);
}

int getnum(int rank)
{
    int now = root; //rank 从1开始
    while (now)
    {
        int lsize = spl[spl[now].ch[0]].size;

```

```

        if (lsize + 1 <= rank && rank <= lsize + spl[now].cnt)
        {
            // splaying(now, 0);
            break;
        }
        if (rank <= lsize)
            now = spl[now].ch[0];
        else
        {
            rank -= lsize + spl[now].cnt;
            now = spl[now].ch[1];
        }
    }
    return now;
}
int getrank(int val)
{
    if (val == 2)
        int x = 1;
    int now = root;
    int rank = 0;
    while (now)
    {
        int& l = spl[now].ch[0], &r = spl[now].ch[1];
        if (val < spl[now].val)
            now = spl[now].ch[0];
        else if (spl[now].val < val)
            rank += spl[l].size + spl[now].cnt, now = r;
        else
        {
            rank += spl[l].size;
            break;
        }
    }
    return rank - 1;
}
vector<int> ans;
void dfs(int now)
{
    // push_down(now);
    if (spl[now].ch[0])
        dfs(spl[now].ch[0]);
    // if (spl[now].val >= 1 && spl[now].val <= n)
    ans.push_back(spl[now].val);
    if (spl[now].ch[1])
        dfs(spl[now].ch[1]);
}
void show()
{
    ans.clear();
    dfs(root);
    for (int i = 0; i < ans.size() - 1; i++)
        printf("%d ", ans[i]);
    printf("%d\n", ans.back());
}

```

```

    }
};
#define left (i<<1)
#define right (i<<1|1)
struct node
{
    int l;
    int r;
    Splay s;
}seg[maxn * 4];
void build(int l, int r, int i)
{
    seg[i].l = l;
    seg[i].r = r;
    seg[i].s.build(l, r, 0);
    // seg[i].s.show();
    // cout<<l<<' '<<r<<endl;
    if (l == r)return;
    int mid = (l + r) >> 1;
    build(l, mid, left);
    build(mid + 1, r, right);
}
int query_rank(int l, int r, int i, int val)
{
    int ans = 0;
    if (l <= seg[i].l&&seg[i].r <= r)
    {
        return seg[i].s.getrank(val);
    }
    int mid = (seg[i].l + seg[i].r) >> 1;
    if (l <= mid)ans += query_rank(l, r, left, val);
    if (r > mid)ans += query_rank(l, r, right, val);
    return ans;
}
int query_val(int L, int R, int k)
{
    if (k > R - L + 1)return 2147483647;
    if (k <= 0)return -2147483647;
    int l = 0, r = 1e8;
    while (l < r)
    {
        int mid = (l + r + 1) >> 1;
        if (query_rank(L, R, 1, mid) + 1 <= k)l = mid;
        else r = mid - 1;
        //      cout<<mid<<': '<<query_rank(L,R,1,mid)+1<<endl;
    }
    return l;
}
void change(int l, int i, int val)
{
    seg[i].s.change(a[l], val);
    if (seg[i].l == seg[i].r)return;
    int mid = (seg[i].l + seg[i].r) >> 1;
    if (l <= mid)change(l, left, val);

```



```

        else change(l, right, val);
    }
    int getpre(int l, int r, int val)
    {
        int pos = query_rank(l, r, 1, val) + 1;
        return query_val(l, r, pos - 1);
    }
    int getnext(int l, int r, int val)
    {
        int pos = query_rank(l, r, 1, val + 1) + 1;
        // cout<<val<<':'<<pos<<endl;
        return query_val(l, r, pos);
    }
    int main()
    {
        int debug = 0;
        if (debug)
        {
            freopen("in.txt", "r", stdin);
            freopen("out.txt", "w", stdout);
        }
        scanf("%d%d", &n, &m);
        fir(i, 1, n)scanf("%d", &a[i]);
        build(1, n, 1);
        while (m--)
        {
            int ch;
            scanf("%d", &ch);
            int l, r, pos, k;
            if (ch != 3)scanf("%d%d%d", &l, &r, &k);
            else scanf("%d%d", &pos, &k);// 修改
            if (ch == 1)printf("%d\n", query_rank(1, r, 1, k) +
1);// 求区间数的排名
            else if (ch == 2)printf("%d\n", query_val(1, r,
k));// 求区间第k个数
            else if (ch == 3)change(pos, 1, k), a[pos] = k;
            else if (ch == 4)printf("%d\n", getpre(1, r, k));//
求前驱
            else if (ch == 5)printf("%d\n", getnext(1, r, k));//
求后继
        }
    }
}

```

扫描线求周长

```

vector<int> y;
namespace s
{
#define left (i<<1)
#define right (i<<1|1)
struct node
{

```

```

    int l;
    int r;
    ll sum;
    int num;
    int leftc,rightc;
    int add;
} seg[maxn<<2];
void build(int l,int r,int i)
{
    seg[i].l=l,seg[i].r=r;
    seg[i].sum=seg[i].add=seg[i].num=0;
    seg[i].leftc=seg[i].rightc=0;
    if(l==r)return;
    int mid=(l+r)>>1;
    build(l,mid,left);
    build(mid+1,r,right);
}
void push_up(int i)
{
    //扫描线中对应的y1,y2相等, 不会出现减的一段区间内无值情况
    if(seg[i].add)
    {
        seg[i].sum=y[seg[i].r]-y[seg[i].l-1];
        seg[i].num=1;
        seg[i].leftc=seg[i].rightc=1;
    }
    else
    {
        seg[i].sum=seg[left].sum+seg[right].sum;
        seg[i].leftc=seg[left].leftc;
        seg[i].rightc=seg[right].rightc;
        seg[i].num=seg[left].num+seg[right].num-(seg[left].rightc&&seg[right].leftc);
    }
}
void query(int l,int r,int i,int add)
{
    //维护区间覆盖
    if(l<=seg[i].l&&seg[i].r<=r)
    {
        seg[i].add+=add;
        push_up(i);
        return;
    }
    int mid = (seg[i].l + seg[i].r) >> 1;
    if (l <= mid)
        query(l, r, left,add);
    if (r > mid)
        query(l, r, right, add);
    push_up(i);
}
};
struct node
{
    int x;

```

```

int y1;
int y2;
int flag;
bool operator<(const node & A)
{
    return x<A.x||x==A.x&&y1<A.y1||x==A.x&&y1==A.y1&&y2<
A.y2;
}
};
int get_id(int x)
{
    return lower_bound(y.begin(), y.end(), x)-y.begin() + 1;
}
vector<node> a;
int32_t main()
{
    // freopen("in.txt", "r", stdin);
    // freopen("out.txt", "w", stdout);
    int n;
    cin>>n;
    fir(i,1,n)
    {
        int x1,x2,y1,y2;
        scanf("%d%d%d%d",&x1,&y1,&x2,&y2);
        a.push_back({x1,y1,y2,1});
        a.push_back({x2,y1,y2,-1});
        y.push_back(y1),y.push_back(y2);
    }
    sort(y.begin(),y.end());
    y.erase(unique(y.begin(),y.end()),y.end());
    sort(a.begin(),a.end());
    s::build(1,y.size(),1);
    ll ans=0;
    for(int i=0; i<a.size(); i++)
    {
        int l = get_id(a[i].y1);
        int r = get_id(a[i].y2)-1; //覆盖问题细节
        // cout<<a[i].x<<' '<<a[i].y1<<' '<<a[i].y2<<endl;
        ll last=s::seg[1].sum;
        //cout<<l<<' '<<r<<endl;
        s::query(l, r, 1, a[i].flag);
        ll now =s::seg[1].sum;
        ans+=abs(now-last);
        // cout<<abs(now-last)<<endl;
        // cout<<s::seg[1].num<<endl;
        if(i+1<a.size())
            ans+=s::seg[1].num*2*(a[i+1].x-a[i].x);
    }
    cout<<ans<<endl;
}

```

扫描线求面积

```

vector<int> y;
namespace s
{
#define left (i<<1)
#define right (i<<1|1)
struct node
{
    int l;
    int r;
    ll sum;
    int add;
} seg[maxn<<2];
void build(int l,int r,int i)
{
    seg[i].l=l,seg[i].r=r;
    seg[i].sum=seg[i].add=0;
    if(l==r)return;
    int mid=(l+r)>>1;
    build(l,mid,left);
    build(mid+1,r,right);
}
void push_up(int i)
{
    //扫描线中对应的y1,y2相等, 不会出现减的一段区间内无值情况
    int l=seg[i].l,r=seg[i].r;
    if(seg[i].add)
        seg[i].sum=y[r]-y[l-1];
    else
        seg[i].sum=seg[left].sum+seg[right].sum;
}
void query(int l,int r,int i,int add)
{
    //维护区间覆盖
    if(l<=seg[i].l&&seg[i].r<=r)
    {
        seg[i].add+=add;
        push_up(i);
        return;
    }
    int mid = (seg[i].l + seg[i].r) >> 1;
    if (l <= mid)
        query(l, r, left,add);
    if (r > mid)
        query(l, r, right, add);
    push_up(i);
}
};
struct node
{
    int x;
    int y1;
    int y2;
    int flag;
    bool operator<(const node & A)

```

```

    {
        return x<A.x;
    }
};
int get_id(int x)
{
    return lower_bound(y.begin(), y.end(), x)-y.begin() + 1;
}
vector<node> a;
int32_t main()
{
    int n;
    cin>>n;
    int cnt=0;
    fir(i,1,n)
    {
        int x1,x2,y1,y2;
        scanf("%d%d%d%d",&x1,&y1,&x2,&y2);
        a.push_back({x1,y1,y2,1});
        a.push_back({x2,y1,y2,-1});
        y.push_back(y1),y.push_back(y2);
    }
    sort(y.begin(),y.end());
    y.erase(unique(y.begin(),y.end()),y.end());
    sort(a.begin(),a.end());
    s::build(1,y.size(),1);
    ll ans=0;
    for(int i=0;i<a.size()-1;i++)
    {
        int l = get_id(a[i].y1);
        int r = get_id(a[i].y2)-1; // 覆盖问题细节
        s::query(l, r, 1, a[i].flag);
        ans += s::seg[1].sum*(a[i + 1].x - a[i].x);
    }
    cout<<ans<<endl;
}

```

可持久化线段树

```

struct node
{
    int l;
    int r;
    int sum;
};
vector<int> ans;
const int maxn = 2e5 + 50;
int a[maxn];
inline int getid(int x)
{
    return lower_bound(ans.begin(), ans.end(),x) - ans.begin
() + 1;
}

```

```

}
node t[maxn * 40];
int root[maxn + 50];
int cnt = 0;
void insert(int l, int r, int pre, int &now, int x)
{
    t[++cnt] = t[pre];
    now = cnt;
    t[now].sum++;
    if (l == r)
        return;
    int mid = (l + r) >> 1;
    if (x <= mid) insert(l, mid, t[pre].l, t[now].l, x);
    else insert(mid+1, r, t[pre].r, t[now].r, x);
}
int query(int l, int r, int L, int R, int k)
{
    if (l == r)
        return l;
    int mid = (l + r) >> 1;
    int num = t[t[R].l].sum - t[t[L].l].sum;
    if (k <= num)
        return query(l, mid, t[L].l, t[R].l, k);
    else
        return query(mid + 1, r, t[L].r, t[R].r, k - num);
}
int main()
{
    int n, m;
    while (cin >> n >> m)
    {
        for (int i = 1; i <= n; i++)
        {
            scanf("%d", &a[i]);
            ans.push_back(a[i]);
        }
        sort(ans.begin(), ans.end());
        ans.erase(unique(ans.begin(), ans.end()), ans.end
    ());
        int size = ans.size();
        for (int i = 1; i <= n; i++)
            insert(1, size, root[i-1], root[i], getid(a[i]));
        for (int i = 1; i <= m; i++)
        {
            int L, R, k;
            scanf("%d%d%d", &L, &R, &k);
            printf("%d\n", ans[query(1, size, root[L - 1], ro
ot[R], k)-1]);
        }
    }
}

```

主席树区间修改(无up和down)

```

struct node
{
    int l;
    int r;
    ll sum;
    ll lazy;
};
node t[maxn * 30];
int cnt = 0;
int a[maxn];
int root[maxn];
void build(int l, int r, int &now)
{
    now = ++cnt;
    t[now].lazy = 0;
    if (l == r)
    {
        t[now].sum = a[l];
        return;
    }
    int mid = (l + r) >> 1;
    build(l, mid, t[now].l);
    build(mid + 1, r, t[now].r);
    t[now].sum = t[t[now].l].sum + t[t[now].r].sum;
}
void insert(int &now, int l, int r, int pre, int L, int R, int val)
{
    t[++cnt] = t[pre];
    now = cnt;
    t[now].sum += 1ll * val * (R - L + 1);
    if (l == L && r == R)
    {
        t[now].lazy += val;
        return;
    }
    int mid = (l + r) >> 1;
    if (R <= mid)
        insert(t[now].l, l, mid, t[pre].l, L, R, val);
    else if (L > mid)
        insert(t[now].r, mid + 1, r, t[pre].r, L, R, val);
    else
    {
        insert(t[now].l, l, mid, t[pre].l, L, mid, val);
        insert(t[now].r, mid + 1, r, t[pre].r, mid + 1, R, val);
    }
}
ll query(int now, int l, int r, int L, int R)
{
    if (l == L && r == R)
        return t[now].sum;
    ll ans = 1ll * (R - L + 1) * t[now].lazy;

```

```

int mid = (l + r) >> 1;
if (R <= mid)
    return ans + query(t[now].l, l, mid, L, R);
else if (L > mid)
    return ans + query(t[now].r, mid + 1, r, L, R);
else
    return ans + query(t[now].l, l, mid, L, mid) + query
(t[now].r, mid + 1, r, mid + 1, R);
}
int main()
{
    //input();
    int n, m;
    while (cin >> n >> m)
    {
        fir(i, 1, n) scanf("%d", &a[i]);
        int rootnum = 0;
        build(1, n, root[0]);
        while (m--)
        {
            char ch[5];
            scanf("%s", ch);
            int l, r;
            if (ch[0] == 'B')
                scanf("%d", &rootnum);
            else
            {
                scanf("%d%d", &l, &r);
                if (ch[0] == 'Q')
                    printf("%lld\n", query(root[rootnum], 1,
n, l, r));
                else
                {
                    int d;
                    scanf("%d", &d);
                    if (ch[0] == 'C')
                        insert(root[rootnum + 1], 1, n, root
[rootnum], l, r, d), rootnum++;
                    else
                        printf("%lld\n", query(root[d], 1,
n, l, r));
                }
            }
        }
    }
}

```

树状数组

```

int n;
int tree[maxn];
int lowbit(int n) { return n & (-n); }

```



```

void add(int x, int now)
{
    while (x <= n)
    {
        tree[x] += now;
        x += lowbit(x);
    }
}
int ask(int x)
{
    int ans = 0;
    while (x)
    {
        ans += tree[x];
        x -= lowbit(x);
    }
    return ans;
}

```

求区间出现的数字个数(树状数组)

```

int n;
int tree[maxn];
int lowbit(int n) { return n & (-n); }
void add(int x, int now)
{
    while (x <= n)
    {
        tree[x] += now;
        x += lowbit(x);
    }
}
int ask(int x)
{
    int ans = 0;
    while (x)
    {
        ans += tree[x];
        x -= lowbit(x);
    }
    return ans;
}
int a[maxn];
struct node
{
    int l;
    int r;
    int id;
    bool operator<(const node &A) const
    {
        return r < A.r || r == A.r && l < A.l;
    }
}

```

```

};
node b[maxn];
map<int, int> mp;
int ans[maxn];
int main()
{
    cin >> n;
    fir(i, 1, n) scanf("%d", &a[i]);
    int m;
    cin >> m;
    fir(i, 1, m) scanf("%d%d", &b[i].l, &b[i].r), b[i].id =
i;
    sort(b + 1, b + m + 1);
    int pos = 1;
    fir(i, 1, m)
    {
        for (int j = pos; j <= b[i].r; j++)
        {
            int x = a[j];
            if(mp.count(x))
                add(mp[x], -1);
            mp[x]=j;
            add(j, 1);
        }
        pos=b[i].r+1;
        /* cout<<b[i].r<<': '<<ask(b[i].r)<<endl;
        cout<<b[i].l-1<<': '<<ask(b[i].l-1)<<endl; */
        ans[b[i].id]=ask(b[i].r)-ask(b[i].l-1);
    }
    fir(i, 1, m)
        printf("%d\n", ans[i]);
}

```

普通莫队

```

namespace IO
{
    template <typename T>
    inline void w(T x)
    {
        if (x > 9)
            w(x / 10);
        putchar(x % 10 + 48);
    }
    template <typename T>
    inline void write(T x, char c)
    {
        if (x < 0)
            putchar('-'), x = -x;
        w(x);
        putchar(c);
    }
}

```

```

template <typename T>
inline void read(T &x)
{
    x = 0;
    T f = 1;
    char c = getchar();
    for (; !isdigit(c); c = getchar())
        if (c == '-')
            f = -1;
    for (; isdigit(c); c = getchar())
        x = (x << 1) + (x << 3) + (c ^ 48);
    x *= f;
}
}; // namespace IO
const int maxn=1e6+10;
struct node{
    int l,r;
    int id;
    int l1;
}q[maxn];
int a[maxn];
bool cmp(node a,node b){// 奇偶排序
    return a.l1==b.l1?(a.l1&1)?a.r<b.r:a.r>b.r:a.l1<b.l1;
}
int cnt[maxn];
int now=0;
void add(int i){// 加操作
    int x=a[i];
    if(!cnt[x])now++;
    cnt[x]++;
}
void del(int i){// 减操作
    int x=a[i];
    cnt[x]--;
    if(!cnt[x])now--;
}
int ans[maxn];
void file_iuput(bool flag){
    if(flag){
        freopen("in.txt","r",stdin);
        freopen("out.txt","w",stdout);
    }
}
int main(){
    file_iuput(false);
    int n,m;
    scanf("%d",&n);
    fir(i,1,n)scanf("%d",&a[i]);
    int s=sqrt(n);// 莫队分块
    scanf("%d",&m);
    fir(i,1,m)
    {
        IO::read(q[i].l),IO::read(q[i].r);
        q[i].l1=q[i].l/s,q[i].id=i;
    }
}

```

```

sort(q+1,q+m+1,cmp);
int l=1,r=0;
for(int i=1;i<=m;i++){
    while(r<q[i].r)add(++r);
    while(r>q[i].r)del(r--);
    while(l>q[i].l)add(--l);
    while(l<q[i].l)del(l++);
    ans[q[i].id]=now;
}
fir(i,1,m)
IO::write(ans[i],'\n');
}

```

日期

```

struct Data
{
    int a[2][20]={0,31,28,31,30,31,30,31,31,30,31,30,31},
    {0,31,29,31,30,31,30,31,31,30,31,30,31}};
    int year;
    int month;
    int day;
    bool flag;
    bool isrun()
    {
        if(year%400==0||((year%100!=0)&&(year%4==0)))
            return true;
        return false;
    }
    Data(int _year,int _month,int _day)
    {
        year=_year,month=_month,day=_day;
        flag=isrun();
    }
    bool operator<(const Data& A)const
    {
        if(year<A.year)return true;
        if(year==A.year&&month<A.month)return true;
        if(year==A.year&&month==A.month&&day<A.day)return true;
        return false;
    }
    void add()
    {
        day++;
        if(day>a[flag][month])
            day=1,month++;
        if(month>12)
            month=1,year++,flag=isrun();
    }
    bool operator==(const Data A)const
    {

```

```

        return year==A.year&&month==A.month&&day==A.day;
    }
};

```

帶修莫隊

```

const int maxn=1e6+10;
int belong[maxn];
struct node{
    int l,r;
    int id;
    int t;
}q[maxn];
bool cmp(node & a, node & b) {
    return (belong[a.l] ^ belong[b.l]) ? belong[a.l] < belong[b.l] : ((belong[a.r] ^ belong[b.r]) ? belong[a.r] < belong[b.r] : a.t < b.t);
}
int cnt[maxn];
int now=0;
int k,cntq=0,cntr=0;
struct cnode{
    int pos;
    int val;
}c[maxn];
int a[maxn];
void add(int i){
    int x=a[i];
    if(++cnt[x]==1)now++;
}
void del(int i){
    int x=a[i];
    if(--cnt[x]==0)now--;
}
void work(int ct,int i)
{
    if(c[ct].pos>=q[i].l&&c[ct].pos<=q[i].r)
    {
        int x=a[c[ct].pos];
        if(--cnt[x]==0)now--;
        x=c[ct].val;
        if(++cnt[x]==1)now++;
    }
    swap(c[ct].val,a[c[ct].pos]);
}
int ans[maxn];
void file_iuput(){
    freopen("in.txt","r",stdin);
    freopen("out.txt","w",stdout);
}
int main(){
    // file_iuput();

```

```

int n,m;
scanf("%d%d",&n,&m);
int s=pow(n,2.0/3.0);
fir(i,1,n)scanf("%d",&a[i]),belong[i]=(i-1)/s+1;
// getchar();
fir(i,1,m)
{
    char ch[10];
    scanf("%s",ch);
    // cout<<ch<<' ';
    if(ch[0]=='Q'){
        IO::read(q[++cntq].l);
        IO::read(q[cntq].r);
        q[cntq].id=cntq;
        q[cntq].t=cntr;
        // cout<<q[cntq].l<<' '<<q[cntq].r<<endl;
    }
    else
    {
        cntr++;
        IO::read(c[cntr].pos);
        IO::read(c[cntr].val);
        // cout<<c[cntr].pos<<' '<<c[cntr].val<<endl;
    }
    // getchar();
}
sort(q+1,q+cntq+1,cmp);
int l=1,r=0,t=0;
fir(i,1,cntq)
{
    while(r<q[i].r)add(++r);
    while(r>q[i].r)del(r--);
    while(l>q[i].l)add(--l);
    while(l<q[i].l)del(l++);
    while(t<q[i].t)work(++t,i);
    while(t>q[i].t)work(t--,i);
    ans[q[i].id]=now;
}
fir(i,1,cntq)
IO::write(ans[i],'\n');
}

```

树的重心的性质

性质



树中所有点到某个点的距离和中，到重心的距离和是最小的，如果有两个重心，他们的距离和一样。

把两棵树通过一条边相连，新的树的重心在原来两棵树重心的连线上。

一棵树添加或者删除一个节点，树的重心最多只移动一条边的位置。

一棵树最多有两个重心，且相邻。

目录

https://blog.csdn.net/qd_417301022

DSU On Tree

```
int c[maxn];
vector<int> a[maxn];
int son[maxn],siz[maxn],currentson;
void dfs1(int u,int fa)
{
    siz[u]=1;son[u]=0;
    for(auto v:a[u])
    {
        if(v!=fa)
        {
            dfs1(v,u);
            siz[u]+=siz[v];
            if(siz[son[u]]<siz[v])
                son[u]=v;
        }
    }
}
ll ans[maxn];
ll cnt[maxn];
ll sum,maxnum;
void updata(int u,int fa,int val)
{
    cnt[c[u]]+=val;
    if(maxnum<cnt[c[u]])
        sum=c[u],maxnum=cnt[c[u]];
    else if(maxnum==cnt[c[u]])
```

```

sum+=c[u];
for(auto v:a[u])
{
    if(v!=fa&&v!=currentson)
        updata(v,u,val);
}
}
void dfs2(int u,int fa,int flag)
{
    for(auto v:a[u])
    {
        if(v!=fa&&v!=son[u])
        {
            dfs2(v,u,0);//跑轻儿子
        }
    }
    if(son[u])dfs2(son[u],u,1),currentson=son[u];//重儿子统计, 不删除贡献
    updata(u,fa,1);//统计轻儿子
    currentson=0;
    ans[u]=sum;
    if(!flag)updata(u,fa,-1),sum=0,maxnum=0;//轻儿子删除贡献
}
int main()
{
    //input();
    int n;
    cin>>n;
    fir(1,1,n)scanf("%d",&c[i]);
    fir(1,1,n-1)
    {
        int u,v;
        scanf("%d%d",&u,&v);
        a[u].push_back(v);
        a[v].push_back(u);
    }
    dfs1(1,0);
    // fir(1,1,n)cout<<i<<': '<<son[i]<<endl;
    dfs2(1,0,0);
    for(int i=1;i<n;i++)printf("%lld ",ans[i]);
    printf("%lld\n",ans[n]);
    return 0;
}

```

点分治

```

int n,k;
struct node
{
    int v;
    int w;
};

```



```

vector<node> a[maxn];
int siz[maxn],maxp[maxn];// 子树大小和当前点为重心是最多的子树
int vis[maxn];
int rt=0;
void getsize(int u,int fa)// 子树大小
{
    siz[u]=1;
    for(auto it:a[u]){
        int v=it.v;
        if(v==fa||!vis[v])
            continue;
        getsize(v,u),siz[u]+=siz[v];
    }
}
// 找重心
void getroot(int u,int fa,int sum)
{
    siz[u]=1,maxp[u]=0;
    for(auto it:a[u])
    {
        int v=it.v;
        if(!vis[v]||v==fa)continue;
        getroot(v,u,sum);
        siz[u]+=siz[v];
        maxp[u]=max(maxp[u],siz[v]);
    }
    maxp[u]=max(maxp[u],sum-siz[u]);
    if(maxp[u]<maxp[rt])rt=u;
}
// 求各点到重心的距离
int q[maxn],qt,pt,p[maxn];
void getdist(int u,int fa,int d)
{
    p[++pt]=d;
    for(auto it:a[u])
    {
        int v=it.v;
        if(!vis[v]||v==fa)continue;
        getdist(v,u,d+it.w);
    }
}
// 处理
int cal()
{
}
int ans;
void solve(int u)
{
    vis[u]=false;
    /* 处理 */
    getsize(u,0);
    for(auto it:a[u])
    {
        int v=it.v;
        if(!vis[v])continue;

```

```

        rt=0;
        getroot(v,u,siz[v]);
        solve(rt);
    }
}
int main()
{
    // input();
    while(cin>>n>>k)
    {
        if(!n&&!k)return 0;
        fir(i,1,n)a[i].clear();
        fir(i,1,n)vis[i]=true;
        ans=0;
        fir(i,2,n)
        {
            int u,v,w;
            scanf("%d%d%d",&u,&v,&w);
            u++,v++;
            a[u].push_back({v,w});
            a[v].push_back({u,w});
        }
        maxp[0]=MAX_INF;//为0, 重心点初值
        rt=0;
        getroot(1,0,n);
        solve(rt);
        printf("%d\n",ans);
    }
}

```

求多少个路径数量不超过K

```

const int maxn = 1e4+ 10;
int n,k;
struct node
{
    int v;
    int w;
};
vector<node> a[maxn];
int siz[maxn],maxp[maxn];//子树大小和当前点为重心是最多的子树
int vis[maxn];
int rt=0;
void getsize(int u,int fa)//子树大小
{
    siz[u]=1;
    for(auto it:a[u]){
        int v=it.v;
        if(v==fa||!vis[v])
            continue;
        getsize(v,u),siz[u]+=siz[v];
    }
}

```

```

//找重心
void getroot(int u,int fa,int sum)
{
    siz[u]=1,maxp[u]=0;
    for(auto it:a[u])
    {
        int v=it.v;
        if(!vis[v]||v==fa)continue;
        getroot(v,u,sum);
        siz[u]+=siz[v];
        maxp[u]=max(maxp[u],siz[v]);
    }
    maxp[u]=max(maxp[u],sum-siz[u]);
    if(maxp[u]<maxp[rt])rt=u;
}

```

//求各点到重心的距离

```

int q[maxn],qt,pt,p[maxn];
void getdist(int u,int fa,int d)
{
    p[++pt]=d;
    for(auto it:a[u])
    {
        int v=it.v;
        if(!vis[v]||v==fa)continue;
        getdist(v,u,d+it.w);
    }
}

```

//处理

```

int cal(int a[],int cnt)
{
    sort(a+1,a+cnt+1);
    int sum=0;
    int r=cnt;
    fir(i,1,cnt)
    {
        while(r>i&& a[i]+a[r]>k)r--;
        if(r<=i)break;
        sum+=r-i;
    }
    return sum;
}

```

```
int ans;
```

```

void solve(int u)
{
    vis[u]=false;
    getsize(u,0);
    qt=0;
    for(auto it:a[u])
    {
        int v=it.v;
        if(!vis[v])continue;
        pt=0;
        getdist(v,u,it.w);
        //对每个块里，减去块里选两个的
        ans-=cal(p,pt);
    }
}

```

```

        fir(i,1,pt)q[++qt]=p[i];
    }
    // 整体选2个
    ans+=cal(q,qt);
    // 以重心为根的点
    fir(i,1,qt)if(q[i]<=k)ans++;
    //cout<<u<<': '<<ans<<endl;
    for(auto it:a[u])
    {
        int v=it.v;
        if(!vis[v])continue;
        rt=0;
        getroot(v,u,siz[v]);
        solve(rt);
    }
}
int main()
{
    // input();
    while(cin>>n>>k)
    {
        if(!n&&!k)return 0;
        fir(i,1,n)a[i].clear();
        fir(i,1,n)vis[i]=true;
        ans=0;
        fir(i,2,n)
        {
            int u,v,w;
            scanf("%d%d%d",&u,&v,&w);
            u++,v++;
            a[u].push_back({v,w});
            a[v].push_back({u,w});
        }
        maxp[0]=MAX_INF;//为0, 重心点初值
        rt=0;
        getroot(1,0,n);
        solve(rt);
        printf("%d\n",ans);
    }
}

```

2. 字符串

双HASH

```

namespace stringHash{
#define Hash pair<int,int>
    const Hash MOD = {998244353,1004535809};
    const Hash BASE = {233,137};
    Hash operator + (const Hash A, const Hash B){ return mak
e_pair((A.first+B.first)%MOD.first,(A.second+B.second)%MOD.s

```

```

econd); }

Hash operator - (const Hash A, const Hash B){ return make_
_pair((A.first-B.first+MOD.first)%MOD.first,(A.second-B.se
ond+MOD.second)%MOD.second); }

Hash operator * (const Hash A, const Hash B){ return mak
e_pair(1ll*A.first*B.first%MOD.first,1ll*A.second*B.second%M
OD.second); }

Hash operator * (const Hash A, const int x){ return make
_pair(1ll*A.first*x%MOD.first, 1ll*A.second*x%MOD.second); }
}

using namespace stringHash;

```

Trie

```

int t[maxn][26],cnt[maxn],idx=0;
char str[maxn];
void insert()
{
    int p=0;
    int len=strlen(str);
    for(int i=0;i<len;i++)
    {
        int &s=t[p][str[i]-'a'];
        if(!s) s=++idx;
        p=s;
    }
    cnt[p]++;
}
int query()
{
    int res=0,p=0;
    int len=strlen(str);
    for(int i=0;i<len;i++)
    {
        p=t[p][str[i]-'a'];
        if(p==0)
            break;
        res+=cnt[p];
    }
    return res;
}
int main()
{
    int n,m;
    scanf("%d%d",&n,&m);
    while(n--)
    {
        scanf("%s",str);
        insert();
    }
    while(m--)
    {

```

```

scanf("%s",str);
printf("%d\n",query());
}
}

```

AC自动机

```

namespace AC
{
const int maxn = 1e6+ 20, N = 1e5+20, M = 4e6 + 10;
//const int P=1000000007;
int trie[N][26];
int cnt=0;
int cntwork[N];
string getstr[N];
int fail[N];
void init()
{
memset(trie,0,sizeof(trie));
memset(cntwork,0,sizeof(cntwork));
memset(fail,0,sizeof(fail));
cnt=0;
}
void insert(string str)
{
int now=0;
for(auto ch:str)
{
int id=ch-'a';
if(!trie[now][id])trie[now][id]=++cnt;
now=trie[now][id];
}
cntwork[now]++;
getstr[now]=str;
}
void getfail()
{
queue<int> p;
for(int i=0;i<26;i++)
{
if(trie[0][i])
{
p.push(trie[0][i]);
fail[trie[0][i]]=0;
}
}
while(!p.empty())
{
int now=p.front();
p.pop();
for(int i=0;i<26;i++)
{

```

```

        if(trie[now][i])
        {
            fail[trie[now][i]]=trie[fail[now]][i];
            p.push(trie[now][i]);
        }
        else
            trie[now][i]=trie[fail[now]][i];
    }
}
}
char s[maxn];
int match()
{
    int n=strlen(s+1);
    int now=0;
    int ans=0;
    fir(i,1,n)
    {
        now=trie[now][s[i]-'a'];
        for(int j=now;j;j=fail[j])
        {
            if(cntwork[j])
                ans++;
        }
    }
}
};
int main()
{
    int debug=0;
    if(debug)
    {
        freopen("in.txt","r",stdin);
        freopen("out.txt","w",stdout);
    }
    int n;
    while(scanf("%d",&n)&&n)
    {
        AC::init();
        fir(i,1,n)
        {
            string str;
            cin>>str;
            AC::insert(str);
        }
        AC::getfail();
        scanf("%s",AC::s+1);
        AC::match();
    }
}

```

AC自动机优化

```

namespace AC
{
    //const int P=1000000007;
    int sum[N];
    int trie[N][26];
    int cnt = 0;
    int cntwork[N];
    vector<int> a[N];
    int get[N];
    int fail[N];
    void init()
    {
        cnt = 0;
    }
    char str[maxn];
    void insert(int num)
    {
        int now = 0;
        int n=strlen(str+1);
        for (int i=1;i<=n;i++)
        {
            int id = str[i]-'a';
            if (!trie[now][id])
                trie[now][id] = ++cnt;
            now = trie[now][id];
        }
        cntwork[now]++;
        get[num] = now;
    }
    void getfail()
    {
        queue<int> p;
        for (int i = 0; i < 26; i++)
        {
            if (trie[0][i])
            {
                p.push(trie[0][i]);
                fail[trie[0][i]] = 0;
            }
        }
        while (!p.empty())
        {
            int now = p.front();
            p.pop();
            for (int i = 0; i < 26; i++)
            {
                if (trie[now][i])
                {
                    fail[trie[now][i]] = trie[fail[now]][i];
                    p.push(trie[now][i]);
                }
                else
                    trie[now][i] = trie[fail[now]][i];
            }
        }
    }
}

```



```

    }
}
char s[maxn];
void match()
{
    int n = strlen(s + 1);
    int now = 0;
    int ans = 0;
    fir(i, 1, n){
        now = trie[now][s[i] - 'a'];
        sum[now]++;
    }
    for(int i=1;i<=cnt;i++){
        a[fail[i]].push_back(i);
    }
}
void dfs(int u){
    for(auto v:a[u]){
        dfs(v);
        sum[u]+=sum[v];
    }
}
}; // namespace A

```

KMP

```

char str[maxn];
int next_str[maxn];
int n;
void kmp()
{
    next_str[1] = 0;
    for (int i = 2, j = 0; i <= n; i++)
    {
        while (j > 0 && str[i] != str[j + 1])
            j = next_str[j];
        if (str[i] == str[j + 1])
            j++;
        next_str[i] = j;
    }
}

```

马拉车

```

namespace Manacher
{
    char s[maxn], str[maxn];
    int p[maxn];
    void build()

```

```

{
    scanf("%s", str + 1);
    int n = strlen(str + 1);
    int cnt = 0;
    s[++cnt] = '+';
    s[++cnt] = '#';
    fir(i, 1, n) s[++cnt] = str[i], s[++cnt] = '#';
    s[++cnt] = '!';
}

void solve()
{
    int n=strlen(s+1),id=1,mx=1;
    for(int i=1;i<n;i++)
    {
        if(i<mx)
            p[i]=min(mx-i,p[id*2-i]);
        else p[i]=1;
        while(s[i-p[i]]==s[i+p[i]])
            p[i]++;
        if(mx<i+p[i])
            id=i,mx=i+p[i];
    }
}

void show()
{
    int n=strlen(s+1),ans=0;
    fir(i,1,n-1)
        ans=max(ans,p[i]-1);
    cout<<ans<<endl;
}
} // namespace Manacher

int main()
{
    // input();
    Manacher::build();
    Manacher::solve();
    Manacher::show();
}

```

3.数论

中国剩余定理

```

const int N = 1e5 + 5;
void ex_gcd(ll a, ll b, ll &d, ll &x, ll &y){
    if(b == 0){
        d = a,x = 1,y = 0;
        return;
    }
    ex_gcd(b, a % b, d, y, x);
    y -= x * (a / b);
}

```

```

}
inline ll mull(ll a, ll b, ll p) {
    return (a * b - (ll)((long double)a / p * b) * p + p) %
    p;
}
ll ex_china(ll a[], ll m[], int n){//x = a(mod m)
    ll M = m[1];
    ll ans = a[1];
    ll d, x, y;
    for(int i = 2; i <= n; i++){
        ll c = ((a[i] - ans) % m[i] + m[i]) % m[i];
        ex_gcd(M, m[i], d, x, y);
        if(c % d)return -1; //不存在解的情况
        ll mod = m[i] / d;
        x = mull(x, c / d, mod);
        ans += x * M;
        M *= mod;
        ans = (ans % M + M) % M;
    }
    return ans > 0? ans : ans + M; //注意ans是M倍数时输出M
}
int main(){
    int n;
    ll a[N], m[N];
    scanf("%d", &n);
    for(int i = 1; i <= n; i++){
        scanf("%lld%lld", &m[i], &a[i]); // 线模再余数
    }
    printf("%lld\n", ex_china(a, m, n));
    return 0;
}

```

n个直线分割平面

一 首先考虑 n条直线最多把平面分成an部分

于是 $a_0=1$ $a_1=2$ $a_2=4$

对于已经有n条直线 将平面分成了最多的an块

那么加一条直线 他最多与前n条直线有n个交点 于是被它穿过的区域都被一分为二

二 那么增加的区域数就是穿过的区域数 也就是这条直线自身被分成的段数 就是n+1 故 $a(n+1)=a_n+n+1$

$a_n=n+(n-1)+\dots+2+a_1=n(n+1)/2+1$

二 再考虑n个平面最多把空间分成bn个部分

n个平面分割空间

于是 $b_0=1$ $b_1=2$ $b_2=4$

对于已经有n个平面 将空间分成了最多的bn块

那么加入一个平面 它最多与每个平面相交 在它的上面就会得到至多n条交线

同时被它穿过的空间区域也被它一分为二 那么增加的区域数仍旧是它穿过的区域数 也就是这个平面自身被直线分割成的块数 就是an

$$\begin{aligned}
& \text{于是 } b(n+1) = bn + an \\
& bn = a(n-1) + b(n-1) = \dots = a(n-1) + a(n-2) + \dots + a_1 + b_1 \\
& = (n-1)n/2 + (n-2)(n-1)/2 + \dots + 1 \cdot (1+1)/2 + n+2 \\
& = \text{求和}[1 \text{ 方到 } (n-1) \text{ 方}]/2 + \text{求和}[1 \text{ 到 } (n-1)]/2 + n+1 \\
& = n(n-1)(2n-1)/12 + n(n-1)/4 + n+1 \\
& = n(n+1)(n-1)/6 + n+1 \\
& = (n^3 + 5n + 6)/6
\end{aligned}$$

3.1 环形涂色问题:

一个环形的花坛（不包括中心，中心可能建喷泉--！）分成 n 块

然后有 m 种颜色的花可供选取，要求相邻区域颜色不能相同，共有多少种方法？

证明如下：

当圆被分割成 n 个扇形区域时，所对应的涂色方法种数记为 a_n 。

当圆只被分割为两个扇形时（即 $n=2$ ），要求相邻的两个扇形区域颜色不同，根据乘法原理，

易知此时涂色方法有 $a_2 = m(m-1)$ 种。

当圆被分割为 n 个扇形时（即 $n \geq 3$ ），要求相邻的两个扇形区域颜色不同，根据乘法原理，易知扇形 A_1 有 m 种颜色选择、扇形 A_2 有 $(m-1)$ 种颜色选择……扇形 A_{n-1} 有 $(m-1)$ 种颜色选择，若扇形 A_n 也有 $(m-1)$ 种颜色选择，则结果为 $m(m-1)^{n-1}$ ，但此结果包含如下两种情况：①若扇形 A_n 与扇形 A_1 所选颜色相同，则将其融合为一体，即将圆分成了 $(n-1)$ 个扇形，此时对应的涂色方法为 a_{n-1} ；②若扇形 A_n 与扇形 A_1 所选颜色不同，则此时对应的涂色方法为 a_n ；即 $a_n + a_{n-1} = m(m-1)^{n-1}$ 。

等式两端同时乘以 $(-1)^n$ ，即 $(-1)^n a_n + (-1)^n a_{n-1} = (-1)^n m(m-1)^{n-1}$ ，对 $n=3, 4, 5, \dots$ 枚举如下：

$$n=3 \text{ 时, } -a_3 - a_2 = (-1)^3 m(m-1)^2$$

$$n=4 \text{ 时, } a_4 + a_3 = (-1)^4 m(m-1)^3$$

$$n=5 \text{ 时, } -a_5 - a_4 = (-1)^5 m(m-1)^4$$

$$n=n \text{ 时, } (-1)^n a_n + (-1)^n a_{n-1} = (-1)^n m(m-1)^{n-1}$$

将以上所有式子进行叠加，通过观察可知：

等号左端可叠加抵消，剩得 $(-1)^n a_n - a_2$ ；

等号右端各式构成了一个首项 $b_1 = (-1)^3 m(m-1)^2$ ，公比 $q = -(m-1)$ 的等比数列，叠加时套用等

比数列求和公式 $S_n = b_1 \times \frac{1-q^k}{1-q}$ ，通过观察可知 $k=n-2$ ，则等式右端叠加结果为

$$S_n = b_1 \times \frac{1-q^k}{1-q} = [(-1)^3 m(m-1)^2] \times \frac{1-[-(m-1)]^{n-2}}{1-[-(m-1)]} = -(m-1)^2 + (-1)^n (m-1)^n;$$

即 $(-1)^n a_n - a_2 = -(m-1)^2 + (-1)^n (m-1)^n$ ，将 $a_2 = m(m-1)$ 代入，整理得 $a_n = (-1)^n (m-1) + (m-1)^n$ 。

证毕。

公式为：

$$An = (m-1)^n + (-1)^n * (m-1)$$

3.2 线性基

3.2.1 异或最大值

```
namespace LinearBasis
{
    ll a[maxn];
    ll p[100];
    int n;
    void insert(ll x)
    {
        for(int i=62;i>=0;i--)
        {
            if(!((x>>i)&1))
                continue;
            if(!p[i])
            {
                p[i]=x;
                break;
            }
            x^=p[i];
        }
    }
    void build()
    {
        cin >> n;
        // memset(p,0,sizeof(p));
        for(i = 1, n) scanf("%lld", &a[i]),insert(a[i]);
        ll ans=0;
        for(int i=62;i>=0;i--)
            if(!(ans>>i&1))
                ans^=p[i];
        cout<<ans<<endl;
    }
}; // namespace LinearBasis
```

```
namespace Linerabasis
{
    ll a[maxn];
    int n;
    int k = 1;
    void build()
    {
        k=1;
        for (int i = 62; i >= 0; i--)
        {
            for (int j = k; j <= n; j++)
            {
                if (a[j] >> i & 1)
                {
                    swap(a[j], a[k]);
                    break;
                }
            }
        }
    }
}
```

```

    }
    if (!(a[k] >> i & 1))
        continue;
    for (int j = 1; j <= n; j++)
        if (j != k && a[j] >> i & 1)
            a[j] ^= a[k];
    k++;
    if (k-1 == n)break;
}
}
ll getmax()
{
    ll ans=0;
    fir(i,1,k-1)
    ans^=a[i];
    return ans;
}
ll getkth(ll rank)
{
    int cnt=k-1;
    if(cnt<n)
        rank--;
    if(!rank)return 0;
    if(rank>=mov(cnt))return -1;
    ll ans=0;
    for(int i=1;i<=cnt;i++)
    {
        if(rank>>(cnt-i)&1)
            ans^=a[i];
    }
    return ans;
}
} // namespace Linerabasis

```

RHO

```

namespace Pollard_Rho{
    std::vector<ll> fac;
    std::vector<pair<ll, int> > res;
    inline ll llabs(ll x){
        return x > 0 ? x : -x;
    }
    inline ll mul(ll a, ll b, ll mod) {
        return (a * b - (ll)((long double)a * b / mod) *
mod + mod) % mod;
    }
    inline ll pow(ll a, ll b, ll mod) {
        ll ans = 1 % mod; a = a % mod;
        while (b) {
            if (b & 1) ans = mul(ans, a, mod);
            a = mul(a, a, mod), b >>= 1;
        }
    }
}

```

```

        return ans;
    }
    bool miller_rabin(ll n){
        if(n == 2)return 1;
        if(n < 2 || !(n & 1))return 0;
        ll u,t;
        for(t = 0,u = n - 1; !(u & 1); t++,u>>=1);//n-1
        =u*2^t
        for(int i = 0; i < 10; i++){//10次试探
            ll a = rand() % (n - 1) + 1;//a∈[1,n)
            ll x = pow(a,u,n);
            for(int j = 0; j < t; j++){//二次试探
                ll y = mul(x,x,n);
                if(y == 1 && x != 1 && x != n - 1)
                    return 0;
                x = y;//相当于让幂重新变回p - 1
            }
            if(x != 1)return 0;
        }
        return 1;
    }
    inline ll f(ll x, ll c, ll mod) {
        return (mul(x, x, mod) + c) % mod;
    }
    inline ll gcd(ll a, ll b) {
        return b == 0 ? a : gcd(b, a % b);
    }
    inline ll pollard_rho(ll x) {
        ll c = rand() % x, s = 0, t = 0, val = 1;
        for (int goal = 1; ; goal *= 2, s = t, val = 1)
        {
            for (int step = 1; step <= goal; ++step) {
                t = f(t, c, x);
                val = mul(val, llabs(s - t), x);
                if (step % 127 == 0) {
                    ll d = gcd(val, x);
                    if (d > 1) return d;
                }
            }
            ll d = gcd(val, x);
            if (d > 1) return d;
        }
    }
    void solve(ll x) { //dfs获取质因子
        if(x == 1) return;
        if (miller_rabin(x)) {
            fac.push_back(x);
            return;
        }
        ll p = x;
        while (p == x) p = pollard_rho(x);
        while (x % p == 0) x /= p;
        solve(x), solve(p);
    }
    std::vector<ll> getFac(ll n){ // 获得质数的所有质因子

```

```

        fac.clear(); solve(n);
        sort(fac.begin(), fac.end());
        fac.erase(unique(fac.begin(), fac.end()), fac.en
d());

        return fac;
    }
    void getcnt(ll n){
        for(int i = 0; i < fac.size(); i++) {
            int cnt = 0;
            while(n % fac[i] == 0) cnt++, n /= fac[i];
            res.push_back(make_pair(fac[i], cnt));
        }
    }
    std::vector<pair<ll, int> > getPrimeFac(ll n){ // 获
取所有的质因子及其幂次
        fac.clear(); solve(n);
        sort(fac.begin(), fac.end());
        fac.erase(unique(fac.begin(), fac.end()), fac.en
d());

        res.clear(), getcnt(n);
        sort(res.begin(), res.end());
        return res;
    }
};

```

欧拉函数

```

// 单个数的欧拉函数
int euler(int n){
    int ans = n;
    for(int i = 2; i * i <= n; i++){
        if(n % i == 0){
            ans -= ans/i;
            while(n % i == 0) n /= i;
        }
    }
    if(n > 1) ans -= ans / n;
    return ans;
}

// 求1-n的
bool vis[N];
int pri[N], phi[N], tot;
void euler_table(int N){
    phi[1] = 1; vis[1] = vis[0] = 1;
    for(int i = 2; i <= N; i++){
        if(!vis[i]){
            pri[++tot] = i;
            phi[i] = i - 1; // i是素数时<i的所有大于0的数都与i互
质
        }
        for(int j = 1; j <= tot; j++){
            if(i * pri[j] > N) break;

```



```

        vis[i * pri[j]] = 1; // 筛选掉i的倍数
        if(i % pri[j] == 0){ // 如果有一个质数是i的因子
            phi[i * pri[j]] = phi[i] * pri[j];
            break;
        }else phi[i * pri[j]] = phi[i] * phi[pri[j]];
    }
}

int phi[N];
void phi_table(int N){
    for(int i = 0; i < N; i++) phi[i] = i;
    for(int i = 2; i < N; i++) {
        if(phi[i] == i) {
            for(int j = i; j < N; j += i) {
                phi[j] = phi[j] / i * (i - 1);
            }
        }
    }
}

```

欧拉降幂

$$\begin{aligned}
 b < \varphi(m), \quad a^b &\equiv a^b \pmod{m} \\
 b \geq \varphi(m), \quad a^b &\equiv a^{b \bmod \varphi(m) + \varphi(m)} \pmod{m}
 \end{aligned}$$

$$b \geq \varphi(m), a^b \equiv a^{(b \bmod \varphi(m)) + \varphi(m)} \pmod{\varphi(m)}$$

②欧拉降幂

p不一定为质数且a和p不一定互质

$$\begin{aligned}
 b < \varphi(m), \quad a^b &\equiv a^b \pmod{m} \\
 b \geq \varphi(m), \quad a^b &\equiv a^{b \bmod \varphi(m) + \varphi(m)} \pmod{m}
 \end{aligned}$$

a^{a^a} , b次幂, 最后膜p

线性筛

```

namespace Prime
{
    int v[maxn], prime[maxn];
    int m;
    void primes(int n)
    {
        memset(v, 0, sizeof(v));
        m = 0;
        for (int i = 2; i <= n; i++)
        {
            if (v[i] == 0)
            {

```

```

        v[i] = i;
        prime[++m] = i;
    }
    for (int j = 1; j <= m; j++)
    {
        if (prime[j] > v[i] || prime[j] > n / i)
            break;
        v[i * prime[j]] = prime[j];
    }
    }
}
};

```

线性求逆元+组合数

```

inv[1]=1;
for(int i=2;i<=n;++i)
    inv[i]=MOD-(long long)MOD/i*inv[MOD%i]%MOD;

ll fac[maxn], invfac[maxn], t[maxn];
void init(int n, ll MOD)
{ // 线性求[1, n]的组合数和逆元
    fac[0] = 1;
    mod = MOD;
    for (int i = 1; i <= n; i++)
        fac[i] = fac[i - 1] * i % mod;
    invfac[n] = qpow(fac[n], mod - 2, mod);
    for (int i = n; i >= 1; i--)
        invfac[i - 1] = invfac[i] * i % mod;
}
ll C(ll n, ll m)
{
    return n >= m ? fac[n] * invfac[n - m] % mod * invfac[m]
    % mod : 0;
}
ll lucas(ll n, ll m)
{
    if(n < mod && m < mod) return C(n, m);
    return C(n % mod, m % mod) * lucas(n / mod, m / mod) % mod;
}

```

求组合数所有奇数项

$$(a+b)^n + (-a+b)^n = 2(C_n^0 a^0 b^n + C_n^2 a^2 b^{n-2} \dots C_n^n a^n b^0)$$

$$(a+b)^n - (-a+b)^n = 2(C_n^1 a^1 b^{n-1} + C_n^3 a^3 b^{n-3} \dots C_n^n a^n b^0)$$

求 $\sum_{i=0}^N \binom{N}{i}$ 中所有i为奇数的项

组合数公式

$$\binom{N}{i} = \binom{N-1}{i} + \binom{N-1}{i-1}$$

$$C_n^m = C_n^{n-m}, C_n^m = C_{n-1}^m + C_{n-1}^{m-1}$$

令 $r-l=m$, 则:

$$\begin{aligned} \text{原式} &= \sum_{k=1}^n C_{m+k}^k \\ &= C_{m+1}^1 + C_{m+2}^2 + \cdots + C_{m+n}^n \\ &= C_{m+1}^m + C_{m+2}^m + \cdots + C_{m+n}^m \\ &= (C_{m+1}^{m+1} + C_{m+1}^m) + \cdots + C_{m+n}^m - C_{m+1}^{m+1} \\ &= (C_{m+2}^{m+1} + C_{m+2}^m) + \cdots + C_{m+n}^m - 1 \\ &= \cdots \\ &= C_{m+n+1}^{m+1} - 1 \end{aligned}$$

exgcd求逆元

```
11 exgcd(ll a,ll b,ll &x,ll &y)//扩展欧几里得算法
{
    if(b==0)
    {
        x=1,y=0;
        return a;
    }
    ll ret=exgcd(b,a%b,y,x);
    y-=a/b*x;
    return ret;
}
11 inv(int a,int mod)//求a在mod下的逆元, 不存在逆元返回-1
{
    ll x,y;
    ll d=exgcd(a,mod,x,y);
    return d==1?(x%mod+mod)%mod:-1;
}
```

区间筛

```
int v[maxn], prime[maxn];
int cnt;
void primes(int n)
{
    memset(v, 0, sizeof(v));
    cnt = 0;
```

```

for (int i = 2; i <= n; i++)
{
    if (v[i] == 0)
    {
        v[i] = i;
        prime[++cnt] = i;
    }
    for (int j = 1; j <= cnt; j++)
    {
        if (prime[j] > v[i] || prime[j] > n / i)
            break;
        v[i * prime[j]] = prime[j];
    }
}
}
bool flag[1010];
ll work(ll l, ll r)
{
    // cout<<l<<' '<<r<<endl;
    memset(flag, true, sizeof(flag));
    if(l==1)flag[0]=false;//为1要特判
    for(ll i=1;i<=cnt;i++)
    {
        for(ll j=(l/prime[i])+(l%prime[i]?1:0);j<=(r/prime[i]);j++)//ceil为向上取整,floor为向下取整.
        {
            if (j!=1)
            {
                cout<<prime[i]*j-1<<endl;
                flag[prime[i]*j-1]=false;//统一减去l
            }
        }
    }
    ll ans=0;
    for(int i=0;i<r-l+1;i++)
        if(flag[i])ans++;
    cout<<ans<<endl;
    return ans;
}

```

快速幂

```

ll qpow(ll a, ll b, ll p){
    ll ans=1;
    while(b){
        if(b&1) ans=(ans*a)%p;
        a=a*a%p;
        b>>=1;
    }
    return ans%p;
}

```

矩阵快速幂

```
struct Matrix
{
    int a[maxn][maxn], n;
    Matrix(){};
    Matrix(int _n)
    {
        n = _n;
        for (int i = 0; i < n; i++)
            for (int j = 0; j < n; j++)
                a[i][j] = 0;
    }
    Matrix operator*(Matrix b)
    {
        Matrix res = Matrix(n);
        for (int i = 0; i < n; i++)
            for (int j = 0; j < n; j++)
                for (int k = 0; k < n; k++)
                {
                    int teget = (ll)a[i][k] * b.a[k][j] % mo
d;
                    res.a[i][j] = (res.a[i][j] + teget) % mo
d;
                }
        return res;
    }
};
Matrix qpow(Matrix a, int b)
{
    Matrix ans = Matrix(a.n);
    fir(i, 0, a.n - 1) ans.a[i][i] = 1;
    while (b)
    {
        if (b & 1)
            ans = ans * a;
        a = a * a;
        b >>= 1;
    }
    return ans;
}
```

高斯消元

```
namespace Guess
{
    double a[maxn][maxn];
    double eps=1e-10;
    int n;
    void solve()
    {

```

```

        for (int r = 1; r <= n; r++)
        {
            int t = r;
            for (int i = r + 1; i <= n; i++)
            {
                if (fabs(a[i][r]) > fabs(a[t][r]))
                    t = i;
            }
            for (int j = r; j <= n + 1; j++)
                swap(a[t][j], a[r][j]);
            for (int j = n + 1; j >= r; j--)
                a[r][j] /= a[r][r];
            for (int i = 1; i <= n; i++)
            {
                if (i != r)
                {
                    for (int j = n + 1; j >= r; j--)
                        a[i][j] -= a[i][r] * a[r][j];
                }
            }
        }
    }
    /*      fir(i,1,n)
    {
        fir(j,1,n+1)
        printf("%.2f ",a[i][j]);
        puts("");
    } */
}
} // namespace Guess

```

异或高斯消元

```

bitset<maxn> b[maxn];
namespace Guess
{
    bitset<maxn> a[maxn];
    //double eps=1e-10;
    int n;
    bool solve()
    {
        for (int r = 1; r <= n; r++)
        {
            int t = r;
            fir(i, r, n) if (a[i][r])
            {
                t = i; //选出当前项
                break;
            }
            if (!a[t][r]) //如果都为0跳过本行
                continue;
            //for (int j = r; j <= n + 1; j++)
            swap(a[t], a[r]); //交换

```

```

        swap(id[t], id[r]);
        for (int i = 1; i <= n; i++)
        { // 相消
            if (i != r && a[i][r])
            {
                a[i] ^= a[r];
                b[id[i]] ^= b[id[r]];
            }
        }
        /*      fir(i, 1, n)
        {
            fir(j, 1, n)
                cout
                << a[i][j] << ' ';
            cout<<id[i]<<' ';
            fir(j,1,n)cout<<b[id[i]][j];
            cout<<endl;
        }
        puts(""); */
    }
    return true;
}
} // namespace Guess

```

3.图论

欧拉回路

定义

欧拉路径（欧拉通路）：通过图中所有边的简单路。（换句话说，每条边都通过且仅通过一次）也叫”一笔画”问题。

欧拉回路：闭合的欧拉路径。（即一个环，保证每条边都通过且仅通过一次）

欧拉图：包含欧拉回路的图。

起源历史

在一个图中求解一条欧拉回路的问题，起源于欧拉提出的、著名的“七桥问题”。详见百度百科。

判定（充要条件）

下列是判定一个图中是否有欧拉回路/欧拉路径的充要条件。

欧拉回路

- 1.图***G***是连通的，无孤立点。
- 2.无向图奇点数为**0**；有向图每个点的入度必须等于出度。

欧拉路径

- 1.图***G***是连通的，无孤立点。
- 2.无向图奇点数为**0或2**，并且这两个奇点其中一个为起点另外一个为终点。有向图，可以存在两个点，其入度不等于出度，其中一个入度比出度大**1**，为路径的起点；另外一个出度比入度大**1**，为路径的终点。

/*

欧拉回路: 终点就是起点

一、无向图

- 1 存在欧拉路径的充要条件 : 度数为奇数的点只能有0或2个
- 2 存在欧拉回路的充要条件 : 度数为奇数的点只能有0个

二、有向图

- 1 存在欧拉路径的充要条件 : 要么所有点的出度均==入度;
要么除了两个点之外, 其余所有点的出度==入度 剩余的两个点: 一个满足出度-入度==1(起点) 一个满足入度-出度==1(终点)
- 2 存在欧拉回路的充要条件 : 所有点的出度均等于入度

1 无向图

- 1.1 所有点的度数必须是奇数
- 1.2 所有边连通

2 有向图

- 2.1 所有点的入度等于出度
- 2.2 所有边连通

0 环可以合并进边 或者环可以和环合并 00

```
o
_|_
|_|_
|_|_
o
```

对于除了起点与终点外中间的点

由于它们的度数是偶数 则只要它从某一个过环的出度出发 则必然会走完这个环回到这个点

合并环的方法: 有环先走环

```
dfs(u)
{
    for 从u出发的所有边
        dfs() 扩展
    把u加入栈 stk[]←u
}
最终 stk[] 中存下的就是欧拉路径的倒序
```

有向图:

每用一条边 删掉

无向图:

每用一条边标记对应的反向边(XOR技巧)

```
a→b
b→a
```

*/

```
vector<pair<int,int> > a[maxn];
bool use[maxn];
int n,m;
int t;
int dr[maxn],dc[maxn],d[maxn];
vector<int> ans;
void dfs(int u)
```



```

{
    cout<<u<<endl;
    while(!a[u].empty())
    {
        int v=a[u].back().first,w=a[u].back().second;
        if(!use[w])
        {
            a[u].pop_back();
            continue;
        }
        use[w]=false;
        if(t==1)use[w^1]=false;
        a[u].pop_back();
        dfs(v);
        if(w&1)
            ans.push_back(w/2*-1);
        else
            ans.push_back(w/2);
    }
}

int main()
{
    // input();
    cin>>t;
    cin>>n>>m;
    memset(use,true,sizeof(use));
    fir(i,1,m)
    {
        int u,v;
        scanf("%d%d",&u,&v);
        a[u].push_back({v,2*i});
        dr[v]++,dc[u]++;
        if(t==1)
            a[v].push_back({u,2*i+1}),d[u]++,d[v]++;
    }
    if(t==1)
    {
        fir(i,1,n)
        if(d[i]&1)
        {
            puts("NO");
            return 0;
        }
    }
    else
    {
        fir(i,1,n)
        if(dr[i]!=dc[i])
        {
            puts("NO");
            return 0;
        }
    }
    fir(i,1,n)
    if(a[i].size())

```

```

    {
        dfs(i);
        break;
    }
    // for(auto it:ans)printf("%d ",it);
    if(ans.size()!=m)
        puts("NO");
    else
    {
        puts("YES");
        for(auto it:ans)
            printf("%d ",it);
    }
}

```

欧拉通路

找出起点，存在欧拉通路的判定：至多有**2**个奇数点(无奇数度点也满足)，记得判连通

```

int n;
int a[maxn][maxn];
int d[maxn];
int sta[2000],top=0;
void dfs(int u)
{
    for(int i=1;i<=n;i++)
    {
        if(a[u][i])
        {
            a[u][i]--,a[i][u]--;
            dfs(i);
        }
    }
    sta[++top]=u;
}
int main()
{
    cin>>n;
    fir(i,1,n)
    {
        int u,v;
        scanf("%d%d",&u,&v);
        a[u][v]++,a[v][u]++;
        d[u]++,d[v]++;
    }
    n=500;
    int start=1;
    fir(i,1,n)
        if(d[i])
        {
            start=i;
            break;
        }
    }
}

```

```

    }
    for(int i=1;i<=n;i++)
        if(d[i]&1)
        {
            start=i;
            break;
        }
    // cout<<start<<endl;
    dfs(start);
    while(top)
    {
        printf("%d\n",sta[top--]);
    }
}

```

Tarjan缩点

定理

度数序列

对于无向图, d_1, d_2, \dots, d_n 为每个点的度数。

有 $d_1 + d_2 + \dots + d_n = 2e$ (每条边被计算两次)。

有偶数个度数为奇数的点。

Havel-Hakimi算法

给定一个由有限多个非负整数组成的度数序列, 是否存在一个简单图使得其度数序列恰为这个序列。

令 $S = (d_1, d_2, \dots, d_n)$ 为有限多个非负整数组成的非递增序列。

S 可简单图化当且仅当有穷序列 $S' = (d_2 - 1, d_3 - 1, \dots, d_{d_1+1} - 1, d_{d_1+2}, \dots, d_n)$ 只含有非负整数且是可简单图化的。

序列 S 可简单图化是指存在一个无向图 (无重边无自环), 使得其度数序列恰为 S 。

(这个其实就是很显然的东西。。主要是一个定义)

Erdős-Gallai定理

令 $S = (d_1, d_2, \dots, d_n)$ 为有限多个非负整数组成的非递增序列。

S 可简单图化当且仅当这些数字的和为偶数, 且

$$\sum_{i=1}^k d_i \leq k(k-1) + \sum_{i=k+1}^n \min(d_i, k)$$

对于任意 $1 \leq k \leq n$ 都成立。

也不难理解。对前 k 个点分配度数, 除了两两能连 $\frac{k(k-1)}{2}$ 条边外, 剩下的度数由后面点的度数补。

因为 d_i 非递增, 从小到大枚举 k , 维护 d_i 后缀与 k 取 \min 的和 (d_i, k 都是单调的, 维护从哪开始 $\min(d_i, k)$ 的结果是 d_i)。就可以 $O(n)$ 判断了。

例题: [Good Bye 2018 E](#) (竟然真的遇到了), [NEERC2013 K.Kids in a Friendly Class](#)。

欧拉路与欧拉回路

给定一张无向/有向图，求一条经过所有边恰好一次的回路。

有解当且仅当所有点度数为偶数(无向)/入度等于出度(有向)。

任选一点开始dfs，每条边只经过一次。回溯时将回溯的边加入队列，最后队列的逆序就是答案。

时间复杂度 $O(m)$ 。

欧拉路径也可以用一样的方法求出（找度数为奇数的点进行DFS）。

欧拉回路：有向图：所有点的出度入度都相等；从任意一点都可实现。

无向图：所有点度数都为偶数。

欧拉路：有向图：有两个点可以入度出度不相等（差不大于1），即起点终点；起点入度小于出度，终点入度大于出度。

无向图：仅有两个点度数为奇数。

注：必须为连通图（用并查集判断）。

两笔画问题：

有解当且仅当入度为奇数的点不超过四个。

将其中两个点加一条边后求欧拉路径，然后在这条边处断开成两条欧拉路即可。

时间复杂度 $O(m)$ 。

```
namespace suodian
{
    vector<int> g[maxn];
    int n, m;
    int sta[maxn], top = 0, cnt = 0;
    int dfn[maxn], low[maxn];
    bool use[maxn];
    int siz[maxn];
    int scc_cnt = 0;
    int id[maxn];
    int d[maxn];
    void dfs(int u)
    {
        dfn[u] = low[u] = ++cnt;
        sta[++top] = u;
        use[u] = true;
        for (auto v : g[u])
        {
            if (!dfn[v])
            {
                dfs(v);
                low[u] = min(low[u], low[v]);
            }
            else if (use[v])
                low[u] = min(low[u], dfn[v]);
        }
        if (low[u] == dfn[u])
        {
            ++scc_cnt;
            int v;
            do
            {
                v = sta[top--];
                id[v] = scc_cnt;
                use[v] = false;
                siz[scc_cnt]++;
            } while (v != u);
        }
    }
}
```

```

void tarjan()
{
    fir(i, 1, 2 * n) if (!dfn[i]) dfs(i);
}
void init()
{
    fir(i, 1, n)
    {
        sta[i]=0, top = 0, cnt = 0;
        dfn[i]=low[i]=0;
        use[i]=false;
        siz[i]=0;
        scc_cnt = 0;
        id[i]=0;
        d[i]=0;
        g[i].clear();
    }
}
} // namespace suodian

```

2-sat

对于两个或的关系

比如 $x \vee y$, 可转化成 $\neg x \rightarrow y$, 即为若 $x=0$, y 就必须为 1,

以此为根据建出一个有向图。

通过缩点之后

无解的情况: x 和 $\neg x$ 可互相到达(在同一个强连通分量重), 即必须二者同时满足, 矛盾。

找解的情况, 缩点后的拓扑序, 在后面的去满足, (因缩点后的 `scc_cnt` 顺序就是拓扑序的逆序)

为什么要选后面的点:

考虑, $A \vee B, \neg A \vee \neg B$

存在有解为, $A=0, B$ 任取, 连出来图为

$A \rightarrow B, A \rightarrow \neg B$

$B \rightarrow A$

$\neg B \rightarrow \neg A$

A 可到达 $\neg A$, 若先选 A 比如选 $\neg A$ 前后矛盾

在 2SAT 中, 若要强制 xx 只能取 xx 而不取 $\neg x$, 令 $\neg x$ 向 xx 连边即可。

例题:

给定 n 个还未赋值的布尔变量 $x_1 \sim x_n$ 。

现在有 m 个条件, 每个条件的形式为“ x_i 为 0/1 或 x_j 为 0/1 至少有一项成立”, 例如“ x_1 为 1 或 x_3 为 0”、“ x_8 为 0 或 x_4 为 0”等。

现在, 请你对这 n 个布尔变量进行赋值 (0 或 1), 使得所有 m 个条件能够成立。

输入格式

第一行包含两个整数 n, m 。

接下来 m 行，每行包含四个整数 i, a, j, b ，用来描述一个条件，表示“ x_i 为 a 或 x_j 为 b ”。

输出格式

如果问题有解，则第一行输出 POSSIBLE，第二行输出 n 个整数表示赋值后的 n 个变量 $x_1 \sim x_n$ 的值（0 或 1），整数之间用单个空格隔开。

如果问题无解，则输出一行 IMPOSSIBLE 即可。

如果答案不唯一，则输出任意一种正确答案即可。

```
vector<int> a[maxn];
int n,m;
int sta[maxn],top=0,cnt=0;
int dfn[maxn],low[maxn];
bool use[maxn];
int id[maxn];
int scc_cnt=0;
void dfs(int u)
{
    dfn[u]=low[u]=++cnt;
    sta[++top]=u;
    use[u]=true;
    for(auto v:a[u])
    {
        if(!dfn[v])
        {
            dfs(v);
            low[u]=min(low[u],low[v]);
        }
        else if(use[v])
            low[u]=min(low[u],dfn[v]);
    }
    if(low[u]==dfn[u])
    {
        ++scc_cnt;
        int v;
        do{
            v=sta[top--];
            id[v]=scc_cnt;
            use[v]=false;
        }while(v!=u);
    }
}
int main()
{
    io>>n>>m;
    fir(i,1,m)
    {
        int u,v,cura,curb;
        io>>u>>cura>>v>>curb;
        a[u+(cura?n:0)].push_back(v+(curb?0:n));
        a[v+(curb?n:0)].push_back(u+(cura?0:n));
    }
}
```

```

        //puts("fuck");
        fir(i,1,2*n)
        if(!dfn[i])
            dfs(i);
        //puts("fuck");
        fir(i,1,n)
        if(id[i]==id[i+n]){
            puts("IMPOSSIBLE");
            return 0;
        }
        puts("POSSIBLE");
        fir(i,1,n)
        {
            printf("%d",id[i]<id[i+n]);
            if(i==n)puts("");
            else putchar(' ');
        }
    }

//dfs 方法
O(nm)
namespace Two_sat
{
    vector<int> g[maxn];
    int n, m;
    bool vis[maxn];
    int sta[maxn], top = 0;
    void init(int _n)
    {
        n = _n;
        fir(i, 2, 2 * n + 1)
        {
            vis[i] = false,g[i].clear();
        }
    }
    bool dfs(int u)
    {
        if (vis[u ^ 1])
            return false;
        if (vis[u])
            return true;
        vis[u] = true;
        sta[++top]=u;
        for (auto v : g[u])
            if (!dfs(v))
                return false;
        return true;
    }
    bool solve()
    {
        for (int u = 2; u <= 2 * n; u += 2)
        {
            if (vis[u ^ 1] || vis[u])
                continue;
            top=0;

```

```

        if (!dfs(u))
        {
            while (top)
                vis[sta[top--]] = false;
            if (!dfs(u ^ 1))
                return false;
        }
    }
    return true;
}
}; // namespace Two_sat

```

LCA

```

struct node
{
    int v;
    int next;
    int val;
};
int head[maxn];
node e[maxn << 1];
int d[maxn], f[maxn][30];
int tot = 0;
int t;
void add(int x, int y, int z)
{
    e[++tot] = {y, head[x], z}, head[x] = tot;
}
void bfs(int s)
{
    t = (int)(log(n) / log(2)) + 1;
    queue<int> p;
    p.push(s);
    d[s] = 1;
    while (!p.empty())
    {
        int x = p.front();
        p.pop();
        for (int i = head[x]; i; i = e[i].next)
        {
            int y = e[i].v;
            if (!d[y])
            {
                d[y] = d[x] + 1;
                f[y][0] = x;
                for (int j = 1; j <= t; j++)
                    f[y][j] = f[f[y][j - 1]][j - 1];
                p.push(y);
            }
        }
    }
}

```



```

}
int lca(int x, int y)
{
    if (d[x] > d[y])
        swap(x, y);
    for (int i = t; i >= 0; i--)
        if (d[f[y][i]] >= d[x])
            y = f[y][i];
    if (x == y)
        return x;
    for (int i = t; i >= 0; i--)
        if (f[x][i] != f[y][i])
            x = f[x][i], y = f[y][i];
    return f[x][0];
}

```

对偶图费用流

```

struct Edge {
    int y, c, f, nxt;
    Edge() {}
    Edge(int _y, int _c, int _f, int _nxt) {
        y = _y, c = _c, f = _f, nxt = _nxt;
    }
}e[MAXM];
int lst[MAXN];
int nn, mm;
int E;
int _phi[MAXN], _q[MAXN];
int _s, _t, _cost, _tot;
bool _v[MAXN];
inline bool reliable() {
    int x, to, tail = 1, front = 0;
    for(int i = 1; i <= nn; i++) _v[i] = 0, _phi[i] = 0x3fff
ffff;
    _phi[_t] = 0; _q[0] = _t;
    while(tail != front) {
        x = _q[front++]; _v[x] = 0;
        if(front > nn) front = 0;
        for(int i = lst[x]; ~i; i = e[i].nxt) {
            if(e[i ^ 1].c && _phi[to = e[i].y] > _phi[x] - e
[i].f) {
                _phi[to] = _phi[x] - e[i].f;
                if(_v[to] == 0) {
                    _v[to] = 1;
                    if(_phi[to] < _phi[_q[front]])
                        front == 0 ? front = nn : front--, _
q[front] = to;
                }
            }
        }
    }
}

```

```

    }
}
}
for(int i = 1; i <= nn; i++)
for(int j = lst[i]; ~j; j = e[j].nxt)
e[j].f += _phi[e[j].y] - _phi[i];
_tot += _phi[_s];
return _phi[_s] < 0x3fffffff;
}
inline int aug(int s, int flow) {
    if(s == _t) return _cost += _tot * flow, flow;
    int res = flow, te; _v[s] = 1;
    for(int i = lst[s]; ~i; i = e[i].nxt) {
        if(!_v[e[i].y] && !e[i].f && e[i].c) {
            res -= (te = aug(e[i].y, min(res, e[i].c)));
            e[i].c -= te; e[i ^ 1].c += te;
            if(!res) return flow;
        }
    }
    return flow - res;
}
pair<int, int> cost_flow(int s, int t) {
    _cost = _tot = 0; _s = s; _t = t; relable();
    int flow = 0, te = 0;
    do memset(_v, 0, sizeof(_v)), flow += te;
    while((te = aug(s, 0x3fffffff)) || relable());
    return make_pair(_cost, flow);
}
inline void add_edge(int x, int y, int c, int f) {
    e[mm] = Edge(y, c, f, lst[x]); lst[x] = mm++;
    e[mm] = Edge(x, 0, -f, lst[y]); lst[y] = mm++;
}
signed main() {
    memset(lst, -1, sizeof(lst));
    read(nn), read(E);
    read(_s), read(_t);
    for(int i = 1, a, b, c, d; i <= E; i++) {
        read(a), read(b); read(c), read(d);
        add_edge(a, b, c, d);
    }
    pair<int, int> alpha;
    alpha = cost_flow(_s, _t);
    printf("%d %d\n", alpha.second, alpha.first);
    return 0;
}

```

最小费用最大流

```

struct node
{
    int v;
    int next;
}

```

```

    ll cost;
    int val;
};
struct MCMF
{
    int head[N], flow[N], pre[N];
    bool flag[N];
    ll dis[N];
    int n, m, s, t, tot = 1;
    ll maxflow = 0, mincost = 0;
    node e[M];
    void add(int u, int v, int val, ll c)
    {
        e[++tot] = { v, head[u], c, val };
        head[u] = tot;
        e[++tot] = { u, head[v], -c, 0 };
        head[v] = tot;
    }
    bool spfa()
    {
        fir(i, 0, N - 1)
            dis[i] = 1e18; // 最大费用为-1e18, 也可边权取负跑最短
路

        memset(flow, MAX_INF, sizeof(flow));
        memset(flag, true, sizeof(flag));
        queue<int> p;
        p.push(s);
        dis[s] = 0;
        pre[t] = -1;
        while (!p.empty())
        {
            int x = p.front();
            p.pop();
            flag[x] = true;
            for (int i = head[x]; i; i = e[i].next)
            {
                int y = e[i].v;
                if (e[i].val && dis[y] > dis[x] +
e[i].cost) // 最大费用为<
                {
                    dis[y] = dis[x] + e[i].cost;
                    pre[y] = i;
                    flow[y] = min(flow[x], e[i].val);
                    if (flag[y])
                    {
                        p.push(y);
                        flag[y] = false;
                    }
                }
            }
        }
        return pre[t] != -1;
    }
    void updata()
    {

```

```

        int x = t;
        while (x != s)
        {
            int i = pre[x];
            e[i].val -= flow[t];
            e[i ^ 1].val += flow[t];
            x = e[i ^ 1].v;
        }
        mincost += flow[t] * dis[t];
        maxflow += flow[t];
    }
}

void work()
{
    mincost=0;
    maxflow=0;
    while(spfa())
        updata();
    printf("%lld %lld\n",maxflow,mincost);
}

void init(int _s, int _t)
{
    memset(head, 0, sizeof(head));
    s = _s;
    t = _t;
}

};

int main()
{
    int n,m,s,t;
    scanf("%d%d%d%d",&n,&m,&s,&t);
    MCMF mc;
    mc.init(s,t);
    fir(i,1,m)
    {
        int u,v;
        int c,z;
        scanf("%d%d%d%d",&u,&v,&c,&z);
        mc.add(u,v,c,z);
    }
    mc.work();
    //cout<<maxflow<<' '<<mincost<<endl;
    return 0;
}

```

最大流

```

struct node
{
    int v;
    int next;
    ll val;
};

```

```

struct MCMF
{
    node e[M];
    int head[N], d[N], now[M];
    int s, t, tot = 1;
    void init(int _s, int _t)
    {
        tot=1;
        s=_s;
        t=_t;
        memset(head, 0, sizeof(head));
    }
    inline void add(int x, int y, ll c)
    {
        e[++tot] = { y, head[x], c };
        head[x] = tot;
        e[++tot] = { x, head[y], 0 };
        head[y] = tot;
    }
    inline bool bfs()
    {
        memset(d, 0, sizeof(d));
        queue<int> p;
        p.push(s);
        d[s] = 1;
        now[s] = head[s];
        while (!p.empty())
        {
            int x = p.front();
            p.pop();
            for (int i = head[x]; i; i = e[i].next)
            {
                int v = e[i].v;
                if (e[i].val && !d[v])
                {
                    p.push(v);
                    d[v] = d[x] + 1;
                    now[v] = head[v];
                    if (v == t)
                        return true;
                }
            }
        }
        return false;
    }
    inline ll dinic(int x, ll flow)
    {
        if (x == t)
            return flow;
        ll rest = flow, k;
        int i;
        for (i = now[x]; i && rest; i = e[i].next)
        {
            int v = e[i].v;
            if (e[i].val > 0 && d[v] == d[x] + 1)

```

```

        {
            now[x] = i;
            k = dinic(v, min(rest, e[i].val));
            if (!k)
                d[v] = 0;
            e[i].val -= k;
            e[i ^ 1].val += k;
            rest -= k;
        }
    }
    return flow - rest;
}

void work()
{
    ll ans = 0;
    ll flow = 0;
    while (bfs())
        ans += dinic(s, (ll)20050020600);
    printf("%lld\n", ans);
}

};

int main()
{
    // freopen("b1.in", "r", stdin);
    // auto start = chrono::steady_clock::now();
    int n,m,s,t;
    //scanf("%d%d", &n, &m, &e);
    cin>>n>>m>>s>>t;
    MCMF mcmf;
    // s = 0, t = 1001;
    mcmf.init(s,t);
    fir(i, 1, m)
    {
        int x, y;
        ll w;
        scanf("%d%d%lld", &x, &y,&w);
        mcmf.add(x, y, w);
    }
    mcmf.work();
    // auto end = chrono::steady_clock::now();
    // cout << chrono::duration_cast<chrono::microseconds>
    (end - start).count() << "us\n";
    // 二分图匹配输出方案: 若无流(正向边则输出)
    /*for(int i=2+n*2;i<=tot;i+=2)
    {
        if(!e[i].val)
            printf("%d %d\n",e[i].u,e[i].v);
    }
    */
    return 0;
}

```

树同构

```

set<ull> s[100];
vector<int> a[100];
const ull p=131;
ull dfs(int u, int head)
{
    ull ans=1;
    vector<ull> cnt;
    for(int i=0;i<a[u].size();i++)
    {
        int v=a[u][i];
        if(v!=head)
        {
            cnt.push_back(dfs(v,u));
        }
    }
    sort(cnt.begin(),cnt.end());
    for(auto it:cnt)
        ans+=p*it;
    return ans*ans;
}

```

二分图最大匹配

匈牙利

```

struct xiongyali
{
    vector<int> a[maxn];
    int match[maxn];
    int visit[maxn];
    int n, m;
    void init(int _n, int _m)
    {
        n = _n;
        m = _m;
        for(i=1,n)a[i].clear();
    }
    bool dfs(int x)
    {
        for (auto j : a[x])
        {
            if (visit[j])
                continue;
            visit[j] = 1;
            if (!match[j] || dfs(match[j]))
            {
                match[j] = x;
                return true;
            }
        }
    }
}

```

```

        return false;
    }
    ///用数组做
    bool dfs(int x)
    {
        for (int j = 1; j <= m; j++)
        {
            if (a[x][j])
            {
                if (visit[j])
                    continue;
                visit[j] = 1;
                if (!match[j] || dfs(match[j]))
                {
                    match[j] = x;
                    return true;
                }
            }
        }
        return false;
    }
    */
    int solve()
    {
        int ans = 0;
        memset(match, 0, sizeof(match)); //此处初始化match和v
        isit,每次更新a即可
        for (int i = 1; i <= n; i++)
        {
            memset(visit, 0, sizeof(visit));
            if (dfs(i))
                ans++;
        }
        return ans;
        //输出匹配方案:
        /*
        在m的那边
        fir(i,m+1,n)
        if(match[i])
        printf("%d %d\n",match[i],i);
        */
    }
} t;
int main()
{
    int debug = 0;
    if (debug)
    {
        freopen("in.txt", "r", stdin);
        freopen("out.txt", "w", stdout);
    }
    int n, m, e;
    cin >> n >> m >> e;
    t.init(n, m);
    while (e--)

```



```

{
    int x, y;
    scanf("%d%d", &x, &y);
    t.a[x].push_back(y);
}
cout << t.solve() << endl;
}

```

最小生成树

```

struct node
{
    int x,y,z;
    bool operator<(const node & A)const
    {
        return z<A.z;
    }
};
node edge[maxn];
int fa[maxn],s[maxn];
int get(int x)
{
    if(fa[x]==x)
        return x;
    return fa[x]=get(fa[x]);
}
int main()
{
    int t;
    cin>>t;
    while(t--)
    {
        int n;
        cin>>n;
        for(int i=0;i<n-1;i++)
            scanf("%d%d%d",&edge[i].x,&edge[i].y,&edge[i].z);

        ll ans=0;
        sort(edge,edge+n-1);
        for(int i=1;i<maxn;i++)
            fa[i]=i,s[i]=1;
        for(int i=0;i<n-1;i++)
        {
            int x=get(edge[i].x);
            int y=get(edge[i].y);
            if(x==y)
                continue;
            ans+=(ll)(edge[i].z+1)*(s[x]*s[y]-1);
            fa[y]=fa[x];
            s[x]+=s[y];
        }
        cout<<ans<<endl;
    }
}

```

```

    }
}

```

floyd最短路

```

for (int k = 1; k <= n; k++)
    for (int i = 1; i <= n; i++)
        for (int j = 1; j <= n; j++)
            d[i][j]=min(d[i][j],d[i][k]+d[k][j]);

```

spfa

```

struct node
{
    int v;
    int val;
};
vector<node> a[maxn];
int n, r, p, s;
int d[maxn];
bool flag[maxn];
void spfa()
{
    deque<int> p;
    p.push_back(s);
    memset(flag, true, sizeof(flag));
    d[s] = 0;
    while (!p.empty())
    {
        int temp = p.front();
        p.pop_front();
        flag[temp] = true;
        for (int i = 0; i < a[temp].size(); i++)
        {
            int v = a[temp][i].v;
            int val = a[temp][i].val;
            if (d[v] > d[temp] + val)
            {
                d[v] = d[temp] + val;
                if (flag[v])
                {
                    flag[v] = false;
                    if (!p.empty() && d[v] < d[p.front()])
                        p.push_front(v);
                    else
                        p.push_back(v);
                }
            }
        }
    }
}

```

```
}  
}
```

4.基础

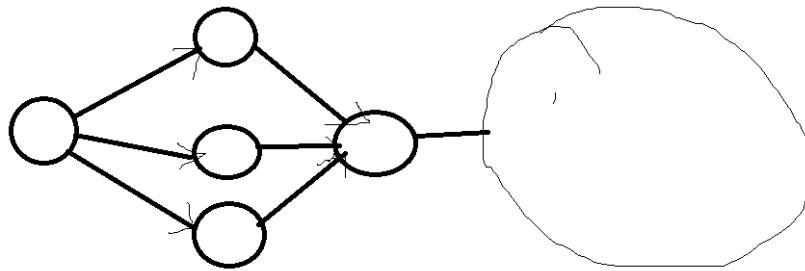
```
补0输出位数  
printf("%03d",a);
```

4.dp

图dp和树dp的区别

树dp每个点只会走一次，故不用记录是否走过

图上的dp，可能出现情况有带环，和一个点多个入度，故需要记录点是否走过



LIS结论

一串序列 $\{a_i\}$ 要单调递增需要改变的数值个数，那么我们所求的代价相当于序列 $\{a_i - i\}$ 中最长不上降子序列的长度。

二分贪心LIS

//单调不上降(可相等)

```
int a[maxn];  
int dp[maxn];  
int pos[maxn];  
int main()  
{  
    //input();  
    int T;  
    cin>>T;  
    while(T--)  
    {  
        int n;  
        scanf("%d",&n);  
        for(i,1,n)scanf("%d",&a[i]);
```

```

reverse(a+1,a+n+1);
int cnt=1;
pos[1]=a[1];
dp[1]=1;
fir(i,2,n)
{
    int &x=a[i];
    if(x>pos[cnt])
    {
        pos[++cnt]=x;
        dp[i]=cnt;
    }
    else
    {
        int now=upper_bound(pos+1,pos+cnt+1,x)-pos;
        //单调上升此处为Lower_bound
        dp[i]=now;
        pos[now]=x;
    }
}
printf("%d\n",cnt);
for(int i=n;i>=1;i--)
printf("%d ",dp[i]);
puts("");
}
}

```

求n个数，m个逆序对得排列数

$dp[i][j]$ 表示*i*个数时，存在*j*个逆序对的排列种数。

2.分析状态转移方程：打个比方我们要求 $dp[4][2]$ ，它的总数排列是 $B[] = 1, 4, 2, 3, 3, 1, 2, 4, 2, 1, 4, 3, 2, 3, 1, 4, 1, 3, 4, 2$.
在四个数中存在2个逆序对

无非是考虑第*i*个如何插入*i-1*个数之中，当前*i-1*个位正排序是（1,2,3），
那就把4插入2的前面1的后面，
即（1,4,2,3）-- $dp[3][0]$. 假设已经存在一个逆序对了。（1,3,2）

，（2,1,3）。那我们只需要插入的位置只要大于一个数就好了（1,3,4,2），（2,1,4,3）-- $dp[3][1]$ ，
最后假设已经存在两个逆序对了（3,1,2），（2,3,1），只需放到最后即可（3,1,2,4），（2,3,1,4）。转移方程相信

已经很浅显了： $dp[i][j] = dp[i-1][j] + dp[i-1][j-1] + \dots + dp[i-1][0]$;

3.初始化： $dp[i][0] = 1$; 正序为1.

垂线法

$O(n * m)$

```
//O(n*m)
```

```

cin >> n >> m;
fir(i, 1, n)
    fir(j, 1, m)
        scanf("%d", &a[i][j]), l[i][j]=r[i][j]=j;
fir(i, 1, n)
    fir(j, 1, m)
    {
        if (j == 1)
        {
            l[i][j] = 1;
            continue;
        }
        if (a[i][j] != a[i][j - 1])
            l[i][j] = l[i][j - 1] + 1;
        else
            l[i][j] = 1;
    }
    fir(j, 1, m)
        fir(i, 1, n)
    {
        if (i == 1)
        {
            up[i][j] = 1;
            continue;
        }
        if (a[i][j] != a[i - 1][j])
            up[i][j] = up[i - 1][j] + 1;
        else
            up[i][j] = 1;
    }
    for (int i = n; i >= 1; i--)
        for (int j = m; j >= 1; j--)
        {
            if (j == m)
            {
                r[i][j] = 1;
                continue;
            }
            if (a[i][j] != a[i][j + 1])
                r[i][j] = r[i][j + 1] + 1;
            else
                r[i][j] = 1;
        }
    int ans1 = 0, ans2 = 0;
    fir(i, 1, n)
    {
        fir(j, 1, m)
        {
            if (i > 1 && a[i][j] != a[i - 1][j]) // 上方能拓展的时候才
更新左右
                l[i][j] = min(l[i][j], l[i - 1][j]), r[i][j] =
min(r[i][j], r[i - 1][j]);
            int len = l[i][j] + r[i][j] - 1;
            int h = up[i][j];
            int c = min(len, h);

```

```

        ans1 = max(ans1, c * c);
        ans2 = max(ans2, len * h);
    }
}
// puts("left");show(l);
// puts("right");show(r);
// puts("up");show(up);
cout << ans1 << endl << ans2 << endl;

```

用途:

解决给定矩阵中满足条件的最大子矩阵

做法:

用一条线(横竖貌似都行)左右移动直到不满足约束条件或者到达边界

定义几个东西:

left[i][j]***left[i][j]***: 代表从*(i,j)*能到达的最左位置

right[i][j]***right[i][j]***: 代表从*(i,j)*能到达的最右位置

up[i][j]***up[i][j]***: 代表从*(i,j)*向上扩展最长长度。

递推公式:

left[i][j] = max(left[i][j], left[i - 1][j])

left[i][j] = max(left[i][j], left[i - 1][j])

right[i][j] = min(right[i][j], right[i - 1][j])

right[i][j] = min(right[i][j], right[i - 1][j])

至于为什么递推公式中考虑上一层的情况?

是因为up数组的定义,up数组代表向上扩展最长长度,所以需要考虑上一层的情况。

TSP问题

$O(2^n * n * n)$

```

memset(dp, MAX_INF, sizeof(dp));
fir(i, 0, n)
    dp[mov(i)][0] = a[0][i]; // 初始化路径
for (int j = 0; j < (1 << (n + 1)); j++)
{ // 枚举状态
    fir(i, 0, n)
    {
        if (j & mov(i))
        {
            int c = j - mov(i);
            fir(k, 0, n)
            {
                if (c & mov(k)) // 从哪里走过来
                    dp[j][i] = min(dp[j][i], dp[c][k] +
a[k][i]);
            }
        }
    }
}

```

```

    }
    }
}
ll ans = 1e18;
fir(i, 1, n)
    ans = min(ans, (ll)dp[mov(n + 1) - 1][i] + a[i][0] +
num * n);

```

7 计算几何

板子

```

#include <iostream>
#include <cstdio>
#include <cmath>
using namespace std;
const double eps = 1e-6;
const double PI = acos(-1);
struct Point{//角
    double x, y;
    Point(double x = 0, double y = 0):x(x),y(y){};
};
typedef Point Vector;
int sgn(double d){
    if(fabs(d) < eps)return 0;//0
    if(d > 0)return 1;//正数
    return -1;//负数
}
int dcmp(double x, double y){
    if(fabs(x - y) < eps)return 0;//相等
    if(x > y)return 1;//x大
    return -1;//y大
}
Vector operator + (Vector A, Vector B){return Vector(A.x +
    B.x, A.y + B.y);}//加
Vector operator - (Vector A, Vector B){return Vector(A.x -
    B.x, A.y - B.y);}//减
Vector operator * (Vector A, double p){return Vector(A.x *
    p, A.y * p);}//乘
Vector operator / (Vector A, double p){return Vector(A.x /
    p, A.y / p);}//除
bool operator == (const Point &a, const Point &b) { //两点相等
    if(sgn(a.x - b.x) == 0 && sgn(a.y - b.y) == 0)
        return 1;
    return 0;
}

double Dot(Vector A, Vector B){return A.x * B.x + A.y * B.
y;}//向量内积
double Length(Vector A){return sqrt(Dot(A,A));}//向量长度

```

```

double Angle(Vector A, Vector B){return acos(Dot(A,B) / Length(A) / Length(B));} // 向量夹角, 返回弧度
double Cross(Vector A, Vector B){return A.x * B.y - A.y * B.x;} // 向量外积
Vector Rotate(Vector A, double rad){return Vector(A.x * cos(rad) - A.y * sin(rad), A.x * sin(rad) + A.y * cos(rad));} // 向量旋转, 正角为逆时针, 负角为顺时针, 弧度制, 先把角度转化为弧度

double torad(double angle){ // 角度转换为弧度
    return angle / 180 * PI;
}
double toangle(double rad){ // 弧度转换为角度
    return 180 / PI * rad;
}

Point GetLinersection(Point P, Vector v, Point Q, Vector w)
{ // 先调用Cross(P, Q)判断两点不平行
    Vector u = P - Q;
    double t = Cross(w, u) / Cross(v, w);
    return P + v * t;
}

bool isparallel(Vector A, Vector B){ // 平行
    return sgn(Cross(A, B)) == 0;
}
bool isvertical(Vector A, Vector B){ // 垂直
    return sgn(Dot(A, B)) == 0;
}

double Cross(Point a1, Point a2, Point b1, Point b2){
    return (a2.x - a1.x) * (b2.y - b1.y) - (b2.x - b1.x) * (a2.y - a1.y);
}

double calArea(Point *p, int cnt){
    double ans = 0;
    for(int i = 3; i <= cnt; i++){
        ans += Cross(p[1], p[i - 1], p[1], p[i]) / 2;
    }
    return ans;
}

int main(){

    return 0;
}

```

7.1 double精度问题

7.1.1 判断x和y的关系

```

const double eps = 1e-6;
int dcmp(double x, double y){
    if(fabs(x - y) < eps) // 相等

```



```

        return 0;
    if(x > y)//x大
        return 1;
    return -1;//y大
}

```

7.1.2 判断x的符号

```

int sgn(double d){
    if(fabs(d) < eps)//0
        return 0;
    if(d > 0)//正数
        return 1;
    return -1;//负数
}

```

7.2 点和向量

7.2.1 点的表示

```

struct Point{
    double x, y;
    Point(double x = 0, double y = 0):x(x),y(y){}
};
typedef Point Vector;

```

7.2.2 向量基本运算

```

struct Point{
    double x, y;
    Point(double x = 0, double y = 0):x(x),y(y){}
};
typedef Point Vector;
Vector operator + (Vector A, Vector B){//点 + 点
    return Vector(A.x + B.x, A.y + B.y);
}
Vector operator - (Vector A, Vector B){//点 - 点
    return Vector(A.x - B.x, A.y - B.y);
}
Vector operator * (Vector A, double p){//点 * p
    return Vector(A.x * p, A.y * p);
}
Vector operator / (Vector A, double p){//点 / p
    return Vector(A.x / p, A.y / p);
}
bool operator < (const Point& a, const Point& b){//点a是否在
    点b左下角
}

```

```

        if(a.x == b.x)
            return a.y < b.y;
        return a.x < b.x;
    }
    bool operator == (const Point& a, const Point& b){// 点a是否
    和点b重合
        if(dcmp(a.x - b.x) == 0 && dcmp(a.y - b.y) == 0)
            return true;
        return false;
    }
}

```

7.2.3 向量的内积运算

$$\alpha \cdot \beta = |\alpha||\beta|\cos\theta = A.x * B.x + A.y * B.y$$

- 若 α 与 β 的夹角为锐角，则其内积为正
- 若 α 与 β 的夹角为钝角，则其内积为负
- 若 α 与 β 的夹角为直角，则其内积为0

```

double Dot(Vector A, Vector B){
    return A.x * B.x + A.y * B.y;
}

```

7.2.4 向量的外积运算

$$\alpha \times \beta = |\alpha||\beta|\sin\theta = A.x * B.y - A.y * B.x$$

三角形面积是 $\frac{\alpha \times \beta}{2}$

- 若 α 在 β 顺时针方向为正
- 若 α 在 β 逆时针方向为负

```

double Cross(Vector A, Vector B){
    return A.x * B.y - A.y * B.x;
}

```

常用函数

向量取模

```

double Length(Vector A){
    return sqrt(Dot(A, A));
}

```

计算两向量夹角

```
double Angle(Vector A, Vector B){
    return acos(Dot(A, B) / Length(A) / Length(B));
}
```

计算两向量构成的平行四边形有向面积

```
double Area2(Point A, Point B, Point C){
    return Cross(B - A, C - A);
}
```

计算向量逆时针旋转后的向量

旋转前 $x_0 = |R| * \cos A, y_0 = |R| * \sin A$

旋转后 $x_1 = |R|\cos(A + b), y_1 = |R| * \sin(A + B)$

旋转后的点进行展开，然后利用旋转前带入有

$x_1 = x_0 \cos B - y_0 \sin B, y_1 = x_0 * \sin B + y_0 * \cos B$

```
Vector Rotate(Vector A, double rad){//rad为弧度 且为逆时针旋转的角
    return Vector(A.x * cos(rad) - A.y * sin(rad), A.x *
sin(rad) + A.y * cos(rad));
}
```

平面上一点 x_1, y_1 绕平面上另一点 x_2, y_2 顺时针旋转 θ 角度，求出旋转后 x_1, y_1 坐标

$$x = (x_1 - x_2)\cos\theta - (y_1 - y_2)\sin\theta + x_2$$

$$y = (y_1 - y_2)\cos\theta + (x_1 - x_2)\sin\theta + y_2$$

[博客证明](#)

计算向量逆时针旋转九十度的单位法向量

```
Vector Normal(Vector A){//向量A左转90°的单位法向量
    double L = Length(A);
    return Vector(-A.y / L, A.x / L);
}
```

角度与弧度转换

```
double torad(double angle){//角度转换为弧度
    return angle / 180 * PI;
}
double toangle(double rad){//弧度转换为角度
    return 180 / PI * rad;
}
```

三点共线

对于任意三点，要么三点共线，要么两点共线，一点不共线

```
bool isLine(Point a, Point b, Point c){  
    return Cross(a - b, b - c) == 0;  
}
```

7.3 线段表示

- 一般式 $ax + by + c = 0$
- 点向式 $x_0 + y_0 + v_x t + v_y t = 0$
- 斜截式 $y = kx + b$
- 向量表示 (x_1, y_1)

已知两个点 $a(x_1, y_1), b(x_2, y_2)$

利用两点式 $\frac{y-y_1}{x-x_1} = \frac{y_2-y_1}{x_2-x_1}$ 有

$$(y_2 - y_1)x - (x_2 - x_1)y = x_1y_2 - x_2y_1$$

$$Ax + By = C$$

$$A = (y_2 - y_1), B = (x_1 - x_2), C = x_1y_2 - x_2y_1$$

7.4 两条直线判断

两向量 A 和 B

7.4.1 直线平行

即 $cross(A, B) = 0$

```
bool isparallel(Vector A, Vector B){//平行  
    return sgn(Cross(A, B)) == 0;  
}
```

7.4.2 直线垂直

即 $Dot(A, B) = 0$

```
bool isvertical(Vector A, Vector B){//垂直  
    return sgn(Dot(A, B)) == 0;  
}
```

7.4.3 直线相交

利用直线构造公式

```

bool check(Point a, Point b, Point c, Point d){
    int A1 = b.y - a.y, B1 = a.x - b.x, C1 = a.x * b.y - b.x
    * a.y;
    int A2 = d.y - c.y, B2 = c.x - d.x, C2 = c.x * d.y - d.x
    * c.y;
    int d1 = gcd(gcd(A1, B1), C1), d2 = gcd(gcd(A2, B2),
C2);
    A1 /= d1, B1 /= d1, C1 /= d1;
    A2 /= d2, B2 /= d2, C2 /= d2;
    if(A1 == A2 && B1 == B2){//平行
        if(C1 == C2) return 1;// 重合
        else return 0;// 平行
    }
    return 1;
}

```

n条直线求相交直线个数，配合map来降时间复杂度

```

std::map<pair<ll,ll>, int> mp1;
std::map<pair<pair<ll,ll>,ll>, int> mp2;
void solve(){
    mp1.clear(), mp2.clear();
    int n;
    ll ans = 0;
    scanf("%d", &n);
    for(int i = 1; i <= n; i++){
        ll x1, x2, y1, y2;
        scanf("%lld%lld%lld%lld", &x1, &y1, &x2, &y2);
        ll A = y2 - y1;
        ll B = x1 - x2;
        ll C = x1 * y2 - x2 * y1;
        ll d = gcd(gcd(A, B), C);
        A /= d, B /= d, C /= d;
        mp1[{A, B}]++;
        mp2[{A,B},C]++;
        ans += i - 1 - (mp1[{A, B}] - mp2[{A, B},C]));
    }
    printf("%lld\n", ans);
}

```

7.4.4 直线求交点

当两个向量不平行时，即 $\text{cross}(A,B)$ 不为0时有交点

求以经过 P 的向量 v 和经过 Q 的向量 w 的交点

就是三角形，知道两条边，和两个点的坐标，求第三个点，做个垂直，利用两边长度乘sin是垂线长度列等式即可

```

Point GetLinersection(Point P, Vector v, Point Q, Vector w){
    Vector u = P - Q;

```

```

double t = Cross(w, u) / Cross(v, w);
return P + v * t;
}

```

7.5 线段

7.5.1 线段求交点

7.5.2 线段平移

把线段ab向其垂直方向平移R长度，左边或右边

```

struct Point{
    double x, y;
    Point (double x = 0, double y = 0):x(x),y(y){};
    double len(){return sqrt(x * x + y * y);}
    Point trunc(double r) {
        double le = len();
        if(sgn(le) == 0) return *this;
        return Point(x * r / le, y * r / le);
    }
    Point rotright(){return Point(-y, x);}
    Point rotleft(){return Point(y, -x);}
};

void solve(Point a, Point b, double R){
    Point aa = a + (b - a).rotright().trunc(R); // ab沿着左边
    // 垂直方向平移
    Point bb = b + (b - a).rotright().trunc(R); //
}

```

7.6 等分点

求线段AB上的二等分点为 $(\frac{x_1+x_2}{2}, \frac{y_1+y_2}{2})$

求线段AB上靠近A的k等分点 $(x_1 + \frac{x_2-x_1}{k}, y_1 + \frac{y_2-y_1}{k}) = (\frac{x_2+(k-1)x_1}{k}, \frac{y_2+(k-1)y_1}{k})$

7.7 扇形

7.7.1 弧长

$L = \alpha \times r$ ， r 是边长， α 是扇形角的弧度制

7.8 Pick定理

如果一个平面直角坐标系内，以整点为顶点的简单多边形(任意两边不交叉)，它内部整点数为 a ，它的边上(包括顶点)的整点数为 b ，那么对于面积 S 满足

$$2S = 2a + b - 2, \text{ 即 } S = a + \frac{b}{2} - 1$$

求边上的点：对于一条边 a, b 求其上面的格点数

```
ll cal(Point a, Point b){ // 求除了两端点外线段上的格点数
    ll m = ABS(a.x - b.x);
    ll n = ABS(a.y - b.y);
    if(m == 0 && n == 0) return 0;
    if(m == 0) return n - 1;
    if(n == 0) return m - 1;
    return gcd(n, m) - 1;
}
```

7.9 三角剖分

7.10 凸包

给定平面上的数量为 n 二维点集，求解其凸包。

凸包指在平面上能包含所有给定点的最小凸多边形。

Graham算法

时间复杂度 $O(n \log n)$

- 按照一个点进行极角排序
- 从该点开始逆时针扫描，找到合适的边

选择一个 y 值最小(如果相同就选 x 最小)的点，记为 P_1

剩下的点集中按照极角的大小逆时针排序，编号为 $P_2 \sim P_m$

特判： $n=1$ 时为0， $n=2$ 时，为两点距离

选择尽可能少的点构成凸包

```
#include <iostream>
#include <cstdio>
#include <cmath>
#include <algorithm>
using namespace std;
const int N = 1e5 + 5;
struct Point{
    double x, y;
}p[N], s[N];
double Cross(Point a1, Point a2, Point b1, Point b2){//
    return (a2.x - a1.x) * (b2.y - b1.y) - (b2.x - b1.x) *
        (a2.y - a1.y);
}
double dis(Point p1, Point p2){
```

```

        return sqrt((p2.y - p1.y) * (p2.y - p1.y) + (p2.x - p1.
x) * (p2.x - p1.x));
    }
    bool cmp(Point p1, Point p2){
        double tmp = Cross(p[1], p1, p[1], p2);
        if(tmp > 0) return 1;
        if(tmp == 0 && dis(p[1], p1) < dis(p[1], p2)) return 1;
        return 0;
    }
    int n, cnt;
    void hull(){//求二维凸包
        sort(p + 2, p + n + 1, cmp);
        s[++cnt] = p[1];
        for(int i = 2; i <= n; i++){
            while(cnt > 1 && Cross(s[cnt - 1], s[cnt], s[cnt], p
[i]) <= 0)// = 0表示三点直线, 不选择
                cnt--;
            s[++cnt] = p[i];
        }
        s[cnt + 1] = p[1];
    }
    int main(){
        scanf("%d", &n);
        for(int i = 1; i <= n; i++){
            scanf("%lf%lf", &p[i].x, &p[i].y);
            if(p[1].y > p[i].y || (p[1].y == p[i].y && p[1].x >
p[i].x))//找最小值
                swap(p[i], p[1]);
        }

        hull();

        double ans = 0;
        for(int i = 1; i <= cnt; i++)
            ans += dis(s[i], s[i + 1]);
        if(n == 2) printf("%.2f\n", ans / 2); //看题目n=2时是周长
还是线段
        else printf("%.2f\n", ans);
        return 0;
    }

```

7.11 旋转卡壳

旋转卡壳是一种求出凸包所有对踵点对的算法。

求凸包的直径

凸包直径是在凸包上的最远距

时间复杂度 $O(n\log n)$

- 求出二维凸包

- 逆时针遍历每个点
- 以相邻点组成的边为底，找到最大三角形面积
- 答案就是相邻点到对顶点的距离的最大值

```

#include <iostream>
#include <cstdio>
#include <algorithm>
#include <cmath>
using namespace std;
const int N = 1e5 + 5;
struct Point{
    double x, y;
}p[N], s[N];
int n, cnt;
double Cross(Point a1, Point a2, Point b1, Point b2){//外积
    return (a2.x - a1.x) * (b2.y - b1.y) - (a2.y - a1.y) *
        (b2.x - b1.x);
}
double dis(Point p1, Point p2){
    return sqrt((p2.x - p1.x) * (p2.x - p1.x) + (p2.y - p1.
y) * (p2.y - p1.y));
}
bool cmp(Point p1, Point p2){
    double tmp = Cross(p[1], p1, p[1], p2);
    if(tmp > 0) return 1;
    if(tmp == 0 && dis(p[1], p1) < dis(p[1], p2)) return 1;
    return 0;
}
void hull(){//求二维凸包
    sort(p + 2, p + n + 1, cmp);
    s[++cnt] = p[1];
    for(int i = 2; i <= n; i++){
        while(cnt > 1 && Cross(s[cnt - 1], s[cnt], s[cnt], p
[i]) <= 0)
            cnt--;
        s[++cnt] = p[i];
    }
    s[cnt + 1] = p[1];
}
double getdis(){
    if(cnt == 1) return 0;
    if(cnt == 2) return dis(s[1], s[2]);
    int v = 2;
    double ans = 0;
    for(int i = 1; i <= cnt; i++){
        while(Cross(s[v], s[i], s[v], s[i + 1]) <=
            Cross(s[v + 1], s[i], s[v + 1], s[i + 1])){//面
积比较
            v = v == cnt ? 1 : v + 1;//p[i]和p[i + 1]的对顶点
        }
        ans = max(ans, max(dis(s[i], s[v]), dis(s[i + 1], s
[v]))));
    }
}

```

```

    }
    return ans;
}
int main(){
    scanf("%d", &n);
    for(int i = 1; i <= n; i++){
        scanf("%lf%lf", &p[i].x, &p[i].y);
        if(p[1].y > p[i].y || (p[1].y == p[i].y && p[1].x >
p[i].x))//找最小值
            swap(p[1], p[i]);
    }
    hull();
    printf("%.2lf\n", getdis());
    return 0;
}

```

7.12 扫描线

7.13 半平面交

多个半平面的交集称之为半平面交。

```

#include <iostream>
#include <cstdio>
#include <cmath>
#include <algorithm>
using namespace std;
const int N = 505;
const double eps = 1e-6;
int sgn(double x){
    if(fabs(x) < eps) return 0;
    return x > 0 ? 1 : -1;
}
struct Point{
    double x, y;
    Point(double x = 0, double y = 0):x(x),y(y){};
    double k() const{
        return atan2(y, x);
    }
    Point operator + (const Point &b) const{
        return Point(x + b.x, y + b.y);
    }
    Point operator - (const Point &b) const{
        return Point(x - b.x, y - b.y);
    }
    double operator ^ (const Point &b) const{ // 大于0时, b在
点的逆时针方向
        return x * b.y - y * b.x;
    }
    double operator * (const Point &b) const{

```

```

        return x * b.x + y * b.y;
    }
    Point operator * (const double &b) const{
        return Point(x * b, y * b);
    }
}p[N];
typedef Point Vector;
struct Line{
    Point from, to;
    Line(Point from = Point(), Point to = Point()):from(from), to(to){};
    double k() const{
        return (to - from).k();
    }
    bool operator < (const Line &b) const{ // 平行就先考虑右下角的, 不平行就考虑按照斜率角逆时针排序
        return sgn(k() - b.k()) == 0 ? sgn((to - from) ^ (b.to - from)) > 0 : sgn(k() - b.k()) < 0;
    }
}l[N], q[N];
int cnt = 0, n, head, tail;
Point GetIntersection(Line x, Line y){ // 求x和y的交点
    Vector a = x.to - x.from, b = y.to - y.from, c = y.from - x.from;
    return y.from + b * ((c ^ a) / (a ^ b));
}
bool OnLeft(Line x, Line y, Line z){ // 判断x和y的交点是否在z左侧
    Point p = GetIntersection(x, y);
    return ((z.to - z.from) ^ (p - z.from)) < 0;
}
void HALF(){ // 求半平面, 输入一写直线即可, 直线方向朝逆时针, 最后p是交点集合, 逆时针
    sort(l + 1, l + cnt + 1); // 极角排序
    int tot = 0;
    for(int i = 1; i <= cnt; i++){ // 去重
        if(sgn(l[i].k() - l[i - 1].k())) tot++;
        l[tot] = l[i];
    }
    head = 1, tail = 0;
    for(int i = 1; i <= tot; i++){
        while(head < tail && OnLeft(q[tail - 1], q[tail], l[i])) tail--;
        while(head < tail && OnLeft(q[head + 1], q[head], l[i])) head++;
        q[++tail] = l[i];
    }
    while(head < tail && OnLeft(q[tail - 1], q[tail], q[head])) tail--;
    while(head < tail && OnLeft(q[head + 1], q[head], q[tail])) head++;
    //if(tail - head + 1 <= 2); 无法构成半平面交
    q[tail + 1] = q[head]; // 半平面是q[head, tail]
    cnt = 0;
}

```

```

        for(int i = head; i <= tail; i++) p[++cnt] = GetIntersec
tion(q[i], q[i + 1]);
    }
    double area(Point * p, int cnt){ // 求凸包面积
        p[cnt + 1] = p[1];
        double ans = 0;
        for(int i = 2; i <= cnt; i++)
            ans += (p[i] - p[1]) ^ (p[i + 1] - p[1]);
        return fabs(ans) / 2;
    }
    int main(){
        scanf("%d", &n);
        for(int i = 1; i <= n; i++){ // 输入一些直线
            int m; scanf("%d", &m);
            for(int j = 1; j <= m; j++)
                scanf("%lf%lf", &p[j].x, &p[j].y);
            p[m + 1] = p[1];
            for(int j = 1; j <= m; j++) l[++cnt] = Line(p[j], p
[j + 1]);
        }
        HALF();
        printf("%.3lf\n", area(p, cnt));
        return 0;
    }

```

7.14 平面最近点对

见

7.15 点与直线

7.15.1 点关于直线对称

点 (x, y) 关于直线 $Ax + By + C = 0$ 的对称点为

$$\begin{cases} X = x - 2A \frac{Ax + By + C}{A^2 + B^2} \\ Y = y - 2B \frac{Ax + By + C}{A^2 + B^2} \end{cases}$$

7.15.2 点到直线距离

求 $p(x_0, y_0)$ 到直线 AB 的距离

$$d = \frac{Ax_0 + By_0 + C}{\sqrt{A^2 + B^2}}$$

其中A, B, C用7.3表示即可

或者用 $\frac{PA \times AB}{|AB|}$

```

double DistanceToLine(Point P, Point A, Point B){
    Vector v1 = B - A, v2 = P - A;
    return fabs(Cross(v1, v2)/Length(v1));
}

```

7.15.3 直线到线段距离

- 点在线段的投影在线段上，距离就是到直线的距离
- 点在线段的投影在线段外，距离就是到线段两端点近的距离

```
double DistanceToSegment(Point P, Point A, Point B){
    if(A == B) return Length(P - A);
    Vector v1 = B - A, v2 = P - A, v3 = P - B;
    if(dcmp(Dot(v1, v2)) < 0) // 离A近
        return Length(v2);
    if(dcmp(Dot(v1, v3)) > 0) // 离B近
        return Length(v3);
    return DistanceToLine(P, A, B);
}
```

7.15.4 判断点在直线/线段/射线上

点在直线上，构造 $Ax + By = C$

```
bool check(Point a, Point b, Point c) { // c 是否在直线ab上
    double A = b.y - a.y, B = a.x - b.x, C = a.x * b.y - b.x
    * a.y;
    return sgn(A * c.x + B * b.y - C) == 0;
}
```

射线，利用三点共线定理

```
bool check(Point a, Point b, Point c) { // c 是否在射线ab上
    if(a == c) return 1;
    Vector v = b - a;
    Vector p = c - a;
    if(sgn(p.x) == 0) {
        double t1 = v.y / p.y;
        if(sgn(v.x) == 0 && sgn(t1) > 0) return 1;
    }
    if(sgn(p.y) == 0) {
        double t2 = v.x / p.x;
        if(sgn(v.y) == 0 && sgn(t2) > 0) return 1;
    }
    double t1 = v.y / p.y;
    double t2 = v.x / p.x;
    if(sgn(t1 - t2) == 0 && sgn(t1) > 0) return 1;
    return 0;
}
```

在线段上

向量P1Q 和P2Q的叉积为0，点积小于等于0

```
bool OnSegment(Point P1, Point P2, Point Q){//Q是否在线段P1P2
上
    return dcmp((P1 - Q) ^ (P2 - Q)) == 0 && dcmp((P1 - Q) *
(P2 - Q)) <= 0;
}
```

7.16 圆

6.16.1 圆的表示

圆方程 $(x - O_x)^2 + (y - O_y)^2 = r^2$

```
struct Circle {//圆
    Point o;
    double r;
    Circle(Point o, double r):o(o),r(r){}
    void read() { scanf("%lf%lf%lf", &o.x, &o.y, &r); }
};
```

三点确定一个圆

$$Ax^2 + Ay^2 + Bx + Cy + D = 0$$

$$A = x_1(y_2 - y_3) - y_1(x_2 - x_3) + x_2y_3 - x_3y_2$$

$$B = (x_1^2 + y_1^2)(y_3 - y_2) + (x_2^2 + y_2^2)(y_1 - y_3) + (x_3^2 + y_3^2)(y_2 - y_1)$$

$$C = (x_1^2 + y_1^2)(x_2 - x_3) + (x_2^2 + y_2^2)(x_3 - x_1) + (x_3^2 + y_3^2)(x_1 - x_2)$$

$$D = (x_1^2 + y_1^2)(x_3y_2 - x_2y_3) + (x_2^2 + y_2^2)(x_1y_3 - x_3y_1) + (x_3^2 + y_3^2)(x_2y_1 - x_1y_2)$$

$$x = \frac{(x_1^2 + y_1^2)(y_2 - y_3) + (x_2^2 + y_2^2)(y_3 - y_1) + (x_3^2 + y_3^2)(y_1 - y_2)}{2(x_1(y_2 - y_3) - y_1(x_2 - x_3) + x_2y_3 - x_3y_2)} = -\frac{B}{2A}$$

$$y = \frac{(x_1^2 + y_1^2)(x_3 - x_2) + (x_2^2 + y_2^2)(x_1 - x_3) + (x_3^2 + y_3^2)(x_2 - x_1)}{2(x_1(y_2 - y_3) - y_1(x_2 - x_3) + x_2y_3 - x_3y_2)} = -\frac{C}{2A}$$

$$r = \sqrt{(x - x_1)^2 + (y - y_1)^2} = \sqrt{\frac{B^2 + C^2 - 4AD}{4A^2}}$$

```
void getCircle(Point a, Point b, Point c) {
    double B = (a.x * a.x + a.y * a.y) * (b.y - c.y) + (b.x
* b.x + b.y * b.y) * (c.y - a.y) + (c.x * c.x + c.y * c.y)
* (a.y - b.y);
    double A = a.x * (b.y - c.y) - a.y * (b.x - c.x) + b.x *
c.y - c.x * b.y;
    double C = (a.x * a.x + a.y * a.y) * (c.x - b.x) + (b.x
* b.x + b.y * b.y) * (a.x - c.x) + (c.x * c.x + c.y * c.y)
* (b.x - a.x);
    double x = -B / (2 * A);
```

```
double y = - C / (2 * A);
}
```

7.16.2 圆与直线交点

已知直线起始于 (a_x, a_y) 方向向量为 (v_x, v_y)
那么直线坐标为

$$\begin{cases} x = v_x t + a_x \\ y = v_y t + a_y \end{cases}$$

圆方程 $(x - O_x)^2 + (y - O_y)^2 = r^2$

联立方程得到关于t的一元二次方程

$$(v_x^2 + v_y^2)t^2 + (2v_x a_x - 2v_x O_x + 2v_y a_y - 2v_y O_y)t + (a_x - O_x)^2 + (a_y - O_y)^2 - r^2 = 0$$

根据方程 $x = \frac{-b \pm \sqrt{\Delta}}{2a}$

如果有交点，那么根据直线坐标求即可

```
int getLineCircleIntersection (Point p, Vector v, Circle O,
double& t1, double& t2) {
    double a = v.x, b = p.x - O.o.x, c = v.y, d = p.y - O.o.
y;
    double e = a * a + c * c, f = 2 * (a * b + c * d), g = b
* b + d * d - O.r * O.r;
    double delta = f * f - 4 * e * g;
    if (dcmp(delta) < 0) return 0;
    if (dcmp(delta) == 0) {
        t1 = t2 = -f / (2 * e);
        return 1;
    }

    t1 = (-f - sqrt(delta)) / (2 * e);
    t2 = (-f + sqrt(delta)) / (2 * e);
    return 2;
}
```

7.17 求面积

7.17.1 多边形求面积

把多边形看成cnt - 2个三角形，用外积求，三角形面积是 $\frac{\alpha \times \beta}{2}$

先进行极角排序，然后求面积

```
double Cross(Point a1, Point a2, Point b1, Point b2){
    return (a2.x - a1.x) * (b2.y - b1.y) - (b2.x - b1.x) *
(a2.y - a1.y);
}
double calArea(Point *p, int n){
```

```

    p[n + 1] = p[1];
    double ans = 0;
    for(int i = 1; i <= n; i++) {
        ans += (1ll * p[i].x * p[i + 1].y - 1ll * p[i + 1].x
        * p[i].y);
    }
    return fabs(ans) / 2;
}

```

```

double cal(){
    double ans = 0;
    for(int i = 1; i <= n; i++) {
        int j = i % n + 1;
        ans += p[i].x * p[j].y - p[i].y * p[j].x;
    }
    return fabs(ans / 2.0);
}

```

7.18 极角排序

7.19 点与多边形

判断一个点是否在任意多边形内部或者在边上

时间复杂度 $O(n)$

```

bool OnSegment(Point P1, Point P2, Point Q){//点Q是否在线段p1
p2上
    return dcmp((P1 - Q) ^ (P2 - Q)) == 0 && dcmp((P1 - Q) *
    (P2 - Q)) <= 0;//叉积保持三点共线，点积保持p1,p2于Q两侧
}
bool InPolygon(Point Q, point *p){ // p是任意多边形，数组是按
照顺序的，顺逆都可
    bool flag = 0;
    Point P1, P2;
    for(int i = 1, j = n; i <= n; j = i++) {
        P1 = p[i];
        P2 = p[j];
        if(OnSegment(P1, P2, Q)) return 1; //点在多边形一条边
上
        if((dcmp(P1.y - Q.y) > 0 != dcmp(P2.y - Q.y) > 0) &&
        dcmp(Q.x - (Q.y - P1.y) * (P1.x - P2.x) / (P1.y - P2.y) - P
        1.x) < 0)//p1,p2在射线上下侧，p1A斜率大于p1p2
            flag = !flag;
    }
    return flag;
}

```

判断一个点是否在凸多边形内

7.20 最小圆覆盖

给出 n 个点，画出一个最小的包含所有点的圆，求出圆的半径和圆心坐标
时间复杂度 $O(n)$

```
#include <iostream>
#include <cstdio>
#include <cmath>
#include <algorithm>
using namespace std;
const int N = 1e5 + 5;
const double eps = 1e-12;
struct Point{
    double x, y;
    Point (double x = 0, double y = 0):x(x),y(y){};
}p[N];
double dis(Point p1, Point p2){
    return sqrt((p2.x - p1.x) * (p2.x - p1.x) + (p2.y - p1.y) * (p2.y - p1.y));
}
Point o; // 圆心
double r; // 半径
void ToCircle(Point p1, Point p2, Point p3){ // 三点定圆
    double a, b, c, d, e, f;
    a = p1.x - p2.x; b = p1.y - p2.y;
    c = p1.x - p3.x; d = p1.y - p3.y;
    e = (p1.x * p1.x - p2.x * p2.x) - (p2.y * p2.y - p1.y * p1.y);
    f = (p1.x * p1.x - p3.x * p3.x) - (p3.y * p3.y - p1.y * p1.y);
    o.x = (b * f - d * e) / (2 * b * c - 2 * a * d);
    o.y = (c * e - a * f) / (2 * b * c - 2 * a * d);
    r = dis(o, p1); // 半径
}
int main(){
    int n;
    scanf("%d", &n);
    for(int i = 1; i <= n; i++) scanf("%lf%lf", &p[i].x, &p[i].y);
    random_shuffle(p + 1, p + n + 1);
    o = p[1]; r = 0;
    for(int i = 2; i <= n; i++){
        if(dis(o, p[i]) > r + eps){
            o = p[i]; r = 0;
            for(int j = 1; j <= i - 1; j++){
                if(dis(o, p[j]) > r + eps){
                    o.x = (p[i].x + p[j].x) / 2;
                    o.y = (p[i].y + p[j].y) / 2;
                    r = dis(o, p[j]);
                    for(int k = 1; k <= j - 1; k++){
                        if(dis(o, p[k]) > r + eps){
                            ToCircle(p[i], p[j], p[k]);
                        }
                    }
                }
            }
        }
    }
}
```

```

    }
    }
}
printf("%.2lf %.2lf %.2lf\n", o.x, o.y, r);
return 0;
}

```

7.21 解析几何

7.21.1 圆锥

圆心在原点的圆锥，半径为 r ，高为 h

$$\begin{cases} \frac{h-z}{h} = \frac{R}{r} \\ x^2 + y^2 = R^2 \end{cases}$$

7.21.2 余弦定理

$$\cos \alpha = \frac{b^2 + c^2 - a^2}{2bc}$$

$$\cos \alpha = \frac{\sin^2 \beta + \sin^2 \gamma - \sin^2 \alpha}{2 \sin \beta \sin \gamma}$$

7.22 正多边形

7.22.1 面积

边长为 a ，中心到顶点的距离是 r

$$\cot x = \frac{1}{\tan x}$$

$$1. \text{ 用 } a \text{ 表示 } S = \frac{n}{4} \left(\frac{L}{n} \right)^2 \cot \frac{\pi}{n}$$

$$2. \text{ 用 } r \text{ 表示 } S = \frac{1}{2} n r^2 \sin \frac{2\pi}{n}$$