Lecture C2. Discrete Time Markov Chain2 Solution

Reinforcement Learning Study

2021-01-10

차 례

Method 1 -eigen-decomposition p.12	2
Method 2- system of linear equation p.15	4
Limiting Probability -Motivation p.17	7
Limiting Probability- p.19	10

C2의 파이썬 구현은 모두가 비슷하고, 올바른 답을 제출하였습니다. 다만 솔루션 선정 기준은 lecture note와 가장 비슷하게 구현한 학생의 풀이를 가져왔습니다.

Method 1 -eigen-decomposition p.12

in r

```
P \leftarrow array(c(0.7, 0.5, 0.3, 0.5), dim = c(2,2))
eigen(t(P)) #eigen-decomposition for P^t
## eigen() decomposition
## $values
## [1] 1.0 0.2
##
## $vectors
            [,1]
                       [,2]
## [1,] 0.8574929 -0.7071068
## [2,] 0.5144958 0.7071068
x_1 <-eigen(t(P))$vectors[,1]</pre>
x_1
## [1] 0.8574929 0.5144958
v < -x_1/sum(x_1)
## [1] 0.625 0.375
```

in Python (김봉석)

```
import numpy as np
P = np.array([[0.7, 0.3], [0.5, 0.5]])
egien_value, egien_vector = np.linalg.eig(P.T) #eigen-decomposition for P^t
print("egien_value :\n",egien_value)
## egien_value :
## [1. 0.2]
print("egien_vector :\n",egien_vector)
## egien_vector :
## [[ 0.85749293 -0.70710678]
## [ 0.51449576 0.70710678]]
x_1=egien_vector[:,0]
print(x_1)
## [0.85749293 0.51449576]
v=x_1/np.sum(x_1)
print(v)
## [0.625 0.375]
```

종합의견

P를 저장할때 사용한 메트릭스 자료형의 차이를 보였습니다.이후 과정은 np.linalg.eig 를 사용하여 동일합니다.

저장 방법은 다음과 같이 3가지 방식으로 나뉩니다.

```
import numpy as np
P=np.matrix([[0.7,0.3],[0.5,0.5]]) # 방법1 np.matrix
P=np.array([[0.7,0.3],[0.5,0.5]]) # 방법2 np.array 2차원 배열
P=np.array([0.7,0.3,0.5,0.5]).reshape(2,2) # 방법3 np.array 1차원 배열 reshape
```

Method 2- system of linear equation p.15

in R

```
P<- array(c(0.7, 0.5, 0.3, 0.5), dim =c(2,2))
n<- nrow(P)
I<-diag(n)
A<-cbind(P-I,rep(1,n))
b<-array(c(rep(0,n),1),dim =c(1, n+1))
A

## [,1] [,2] [,3]
## [1,] -0.3 0.3 1
## [2,] 0.5 -0.5 1

b

## [,1] [,2] [,3]
## [1,] 0 0 1

v <- solve(A %*%t(A),A%*%t(b))
v

## [,1]
## [,1] ## [1,] 0.625
## [2,] 0.375
```

in Python (손민상)

```
import numpy as np
P=np.array([[0.7, 0.3],[0.5, 0.5]])
n=len(P) # n=|S|
I=np.identity(n) # identity matrix
A=np.c_[P-I,np.repeat(1,n)] ## np._c_ equalt to cbind in r
b=np.append(np.repeat(0,n), np.array(1))
print(A)
## [[-0.3 0.3 1.]
## [ 0.5 -0.5 1. ]]
print(b)
## [0 0 1]
v=np.linalg.solve(np.dot(A,A.T),np.dot(A,b.T))
print(v)
## [0.625 0.375]
in Python (박재민)
P = np.array([[0.7,0.3],[0.5,0.5]])
n = P.shape[0] #nrow
I = np.identity(n)
rep=np.array([[1],[1]])
A = np.hstack([P-I, rep])
b=np.array([0,0,1])
sol = np.linalg.solve(np.dot(A,A.T),np.dot(A,b.T))
print(A)
## [[-0.3 0.3 1.]
## [ 0.5 -0.5 1. ]]
print(b)
## [0 0 1]
print(sol)
```

```
## [0.625 0.375]
```

종합의견

마찬가지로 대다수가 올바른 답이며, lecture note와 가장 비슷하게 구현한 학생의 풀이를 가져왔습니다.

- 1. 마찬가지로 위와 동일하게 P를 저장하는 방법의 차이를 보입니다.
 - ex) np.array(2차원), np.array.reshape(1차원 reshape), np.matrix
- 2. Identity matrix를 만들떄 사용하는 함수의 차이를 보였습니다 ex) np.identity , np.eys
- 3. A를 만들때 사용하는 함수의 차이를 보였습니다

 ex) np._c(대다수) np.hstack(1명) np.column_stack(1명)
- 위의 방법의 조합에 따라 코드는 상이하며 결과는 모두 동일합니다.

```
import numpy as np

a = np.array([1, 2, 3])
b = np.array([4, 5, 6])

# 세로로 붙여서 2차원 배열을 만듬, 사용방법은 다르지만 동일 결과 반환
print(np.c_[a,b])
```

[[1 4]

[2 5]

[3 6]]

```
print(np.column_stack([a,b]))
```

[[1 4]

[2 5]

[3 6]]

Limiting Probability - Motivation p.17

in R

```
library(expm)
## Loading required package: Matrix
##
## Attaching package: 'expm'
## The following object is masked from 'package:Matrix':
##
##
      expm
P \leftarrow array(c(0.7,0.5,0.3,0.5), dim = c(2,2))
P %*% P
##
      [,1] [,2]
## [1,] 0.64 0.36
## [2,] 0.60 0.40
P %^% 3
## [,1] [,2]
## [1,] 0.628 0.372
## [2,] 0.620 0.380
P %^% 4
         [,1] [,2]
## [1,] 0.6256 0.3744
## [2,] 0.6240 0.3760
P %^% 20
##
       [,1] [,2]
## [1,] 0.625 0.375
## [2,] 0.625 0.375
```

in Python (백종민)

```
from numpy.linalg import matrix_power
P = np.array([0.7,0.5,0.3,0.5]).reshape(2,2).T
print(P)
## [[0.7 0.3]
## [0.5 0.5]]
print(matrix_power(P,2))
## [[0.64 0.36]
## [0.6 0.4]]
print(matrix_power(P,3))
## [[0.628 0.372]
## [0.62 0.38]]
print(matrix_power(P,4))
## [[0.6256 0.3744]
## [0.624 0.376 ]]
print(matrix_power(P,20))
## [[0.625 0.375]
## [0.625 0.375]]
```

in Python(이성호)

```
from sympy import \ast
p = Matrix([[0.7,0.3],[0.5,0.5]])
np.dot(P,P) #matrix multiplication
## array([[0.64, 0.36],
        [0.6 , 0.4 ]])
p**3
## Matrix([
## [0.628, 0.372],
## [ 0.62, 0.38]])
p**4
## Matrix([
## [0.6256, 0.3744],
## [ 0.624, 0.376]])
p**20
## Matrix([
## [0.625000000000003, 0.37499999999999],
## [0.62499999999999, 0.3750000000000000]])
종합의견
마찬가지로 P를 저장하는 방법에 따라
  1. np.array를 사용한경우 matrixpower함수를 사용
  2. np. matrix 사용한경우 **연산자를 사용했습니다.
```

Limiting Probability- p.19

The limiting distribution may or may not exit. For example

in r

```
library(expm)
P<-array(c(0,1,0,1,0), dim=c(2,2))
Р
## [,1] [,2]
## [1,] 0 0
## [2,] 1 1
P %^% 2
## [,1][,2]
## [1,]
        0
## [2,]
      1 1
P %^% 3
## [,1] [,2]
## [1,]
        0
## [2,] 1 1
```

in Python(김봉석)

```
from numpy.linalg import matrix_power
P=np.array([[0,1],[1,0]])
print(P)
## [[0 1]
## [1 0]]
print(matrix_power(P,2))
## [[1 0]
## [0 1]]
print(matrix_power(P,3))
## [[0 1]
## [1 0]]
in Python(권태현)
import numpy as np
matrix = np.matrix
p = matrix([[0,1],[1,0]])
print(p**2)
## [[1 0]
## [0 1]]
print(p**3)
## [[0 1]
## [1 0]]
종합의견
마찬가지로 P를 저장하는 방법에 따라
  1. np.array를 사용한경우 matrixpower 함수를 사용
  2. np. matrix 사용한경우 **연산자를 사용했습니다.
```

"Done, Lecture C2. Discrete Time Markov Chain2 "

[1] "Done, Lecture C2. Discrete Time Markov Chain2 "