



数据结构与算法(七)

张铭 主讲

采用教材:张铭,王腾蛟,赵海燕编写 高等教育出版社,2008.6 ("十一五"国家级规划教材)

http://www.jpk.pku.edu.cn/pkujpk/course/sjjg





第7章 图

- 7.1 图的定义和术语
- 7.2 图的抽象数据类型
- 7.3 图的存储结构
- 7.4 图的遍历
- 7.5 最短路径
- 7.6 最小生成树





图的遍历 (graph traversal)

给出一个图G和其中任意一个顶点V₀,
 从V₀出发系统地访问G中所有的顶点,
 每个顶点访问而且只访问一次

- ・深度优先遍历
- ・广度优先遍历
- ・拓扑排序





图遍历的考虑

- · 从一个顶点出发,试探性访问其余 顶点,同时必须考虑到下列情况
 - 从一顶点出发,可能不能到达所有其它的顶点
 - 如 非连通图 ;
 - 也有可能会陷入死循环
 - 如 存在回路的图





解决办法

- · 为每个顶点保留一个 标志位 (mark bit)
- 算法开始时,所有顶点的标志位置零
- 在遍历的过程中,当某个顶点被访问时, 其标志位就被标记为已访问





图的遍历算法框架

```
void graph_traverse(Graph& G) {
 // 对图所有顶点的标志位进行初始化
 for(int i=0; i<G.VerticesNum(); i++)</pre>
   G.Mark[i] = UNVISITED:
 // 检查图的所有顶点是否被标记过,如果未被标记,
 //则从该未被标记的顶点开始继续遍历
 // do_traverse函数用深度优先或者广度优先
 for(int i=0; i<G.VerticesNum(); i++)
   if(G.Mark[i] == UNVISITED)
     do_traverse(G, i);
```



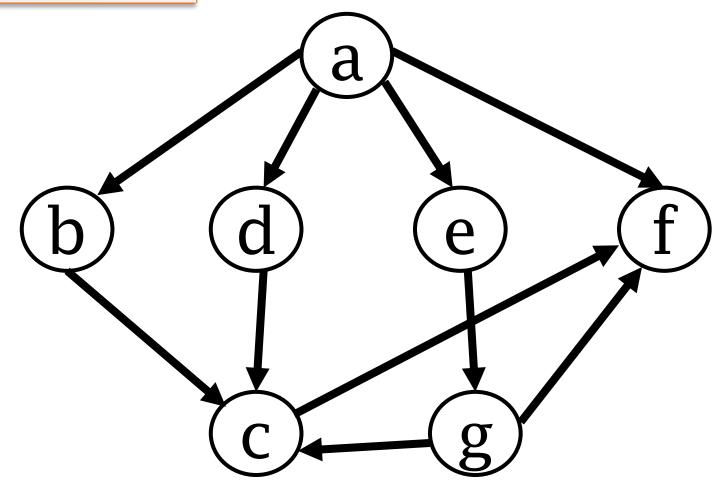


深度优先遍历 (depth-first search)

- 深搜(简称DFS)类似于树的先根次序遍历,
 尽可能先对纵深方向进行搜索
- 选取一个未访问的点 V_0 作为源点
 - 访问顶点 v₀
 - 递归地深搜遍历 v_0 邻接到的其他顶点
 - 重复上述过程直至从 v_0 有路径可达的顶点都已被访问过
- 再选取其他未访问顶点作为源点做深搜,直到图的所有顶点都被访问过







深度优先搜索的顺序是: $a \rightarrow b \rightarrow c \rightarrow f \rightarrow d \rightarrow e \rightarrow g$





图的深度优先遍历 (DFS) 算法





广度优先遍历

- 广度优先搜索 (breadth-first search , 简 称 BFS)。其遍历的过程是:
 - 从图中的某个顶点 v_0 出发
 - 访问并标记了顶点 v_0 之后
 - 一层层横向搜索 v_0 的所有邻接点
 - 对这些邻接点一层层横向搜索,直至所有由 v₀ 有路径可达的顶点都已被访问过
 - 再选取其他未访问顶点作为源点做广搜,直到所有点都被访问过





图的广度优先遍历(BFS)算法

```
void BFS(Graph& G, int v) {
  using std::queue; queue<int> Q; // 使用STL中的队列
                                // 访问顶点v
  Visit(G,v);
  G.Mark[v] = VISITED; Q.push(v); // 标记,并入队列
  while (!Q.empty()) {
                                // 如果队列非空
                                 // 获得队列顶部元素
    int u = Q.front ();
                                  // 队列顶部元素出队
    Q.pop();
    for (Edge e = G.FirstEdge(u); G.IsEdge(e);
         e = G.NextEdge(e) // 所有未访问邻接点入队
       if (G.Mark[G.ToVertex(e)] == UNVISITED){
         Visit(G, G.ToVertex(e));
         G.Mark[G.ToVertex(e)] = VISITED;
         Q.push(G.ToVertex(e));
```





图搜索的时间复杂度

- DFS 和 BFS 每个顶点访问一次,对每一条边处理一次(无向图的每条边从两个方向处理)
 - ・ 采用邻接表表示时,有向图总代价为 Θ(n + e), 无向图为 Θ(n + 2e)
 - 采用相邻矩阵表示时,处理所有的边需要 $\Theta(n^2)$ 的时间,所以总代价为

$$\Theta(n + n^2) = \Theta(n^2)$$





拓扑排序

- 对于 **有向无环图** G=(V,E),V 里顶点的线性 序列称作一个 **拓扑序列**,该顶点序列满足:
 - 若在有向无环图 G 中从顶点 v_i 到 v_j 有一条路径 , 则在序列中顶点 v_i 必在顶点 v_j 之前
- 拓扑排序 (topological sort)
 - 将一个有向无环图中所有顶点在不违反先决条件 关系的前提下排成线性序列的过程称为拓扑排序





课程代号	课程名称	先修课程
C 1	高等数学	
C2	程序设计	
C3	离散数学	C1, C2
C4	数据结构	C2, C3
C5	算法分析	C2
C6	编译技术	C4, C5
C7	操作系统	C4, C9
C8	普通物理	C1
C9	计算机原理	C8





拓扑排序图例

学生课程的安排 冬





拓扑排序方法

- · 任何 **有向无环图 (DAG)** , 其顶点都可以排在一个拓扑序列里, 其拓扑排序的方法是:
 - (1) 从图中选择**任意一**个入度为0的顶点 且输出之
 - (2) 从图中删掉此顶点及其所有的出边, 将其入度减少1
 - (3) 回到第 (1) 步继续执行



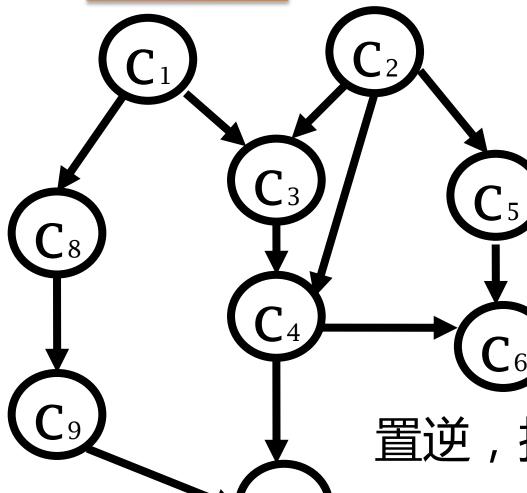


用队列实现的图拓扑排序

```
void TopsortbyQueue(Graph& G) {
  for (int i = 0; i < G.VerticesNum(); i++) G.Mark[i] = UNVISITED; // 初始化
  using std::queue; queue<int> Q; // 使用STL中的队列
  for (i = 0; i < G.VerticesNum(); i++)
                                        // 入度为0的顶点入队
     if (G.Indegree[i] == 0) Q.push(i);
  while (!Q.empty()) {
                                        // 如果队列非空
     int v = Q.front(); Q.pop();
                                        // 获得队列顶部元素 ,出队
     Visit(G,v); G.Mark[v] = VISITED; // 将标记位设置为VISITED
     for (Edge e = G.FirstEdge(v); G.IsEdge(e); e = G.NextEdge(e)) {
        G.Indegree[G.ToVertex(e)]--;    // 相邻的顶点入度减1
        if (G.Indegree[G.ToVertex(e)] == 0) // 顶点入度减为0则入队
          Q.push(G.ToVertex(e));
  for (i = 0; i < G.VerticesNum(); i++)
                                        // 判断图中是否有环
     if (G.Mark[i] == UNVISITED) {
        cout<<" 此图有环!"; break;
```







按结点编号深度优先:

C6C7C4C3C9C8C1C5C2

置逆,拓扑序列为:

C2,C5,C1,C8,C9,C3,C4,C7,C6





深度优先搜索实现的拓扑排序

```
// 结果是颠倒的
int *TopsortbyDFS(Graph& G) {
  for(int i=0; i<G.VerticesNum(); i++) // 初始化
    G.Mark[i] = UNVISITED;
  int *result=new int[G.VerticesNum()];
  int index=0;
                                        // 对所有顶点
  for(i=0; i<G.VerticesNum(); i++)
    if(G.Mark[i] == UNVISITED)
      Do_topsort(G, i, result, index);
                                        // 递归函数
  for(i=G.VerticesNum()-1; i>=0; i--)
                                        // 逆序输出
    Visit(G. result[i]):
  return result;
```



拓扑排序递归函数

```
void Do_topsort(Graph& G, int V, int *result, int&
index) {
  G.Mark[V] = VISITED;
  for (Edge e = G.FirstEdge(V);
      G.IsEdge(e); e=G.NextEdge(e)) {
      if (G.Mark[G.ToVertex(e)] == UNVISITED)
          Do_topsort(G, G.ToVertex(e),
                       result, index);
  result[index++]=V; // 相当于后处理
```





拓扑排序的时间复杂度

- 与图的深度优先搜索方式遍历相同
 - 图的每条边处理一次
 - 图的每个顶点访问一次
- 采用邻接表表示时,为 $\Theta(n + e)$
- 采用相邻矩阵表示时,为 $\Theta(n^2)$





图算法需要考虑的问题

- 是否支持
 - 有向图、无向图
 - 有回路的图
 - 非连通图
 - 权值为负
- 如果不支持
 - 则修改方案?





递归与非递归的拓扑排序

- 必须是有向图
- 必须是无环图
- 支持非连通图
- 不用考虑权值
- •回路
 - 非递归的算法,最后判断(若还有顶点没有输出,肯定有回路)
 - 递归的算法要求判断有无回路





队列实现的拓扑排序讨论

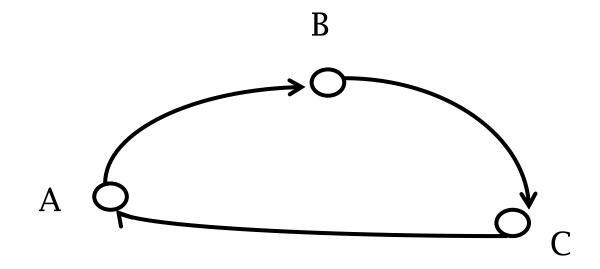
- 怎么知道图中所有顶点的入度?
- 是否可以用栈来取代队列?





深度优先搜索拓扑排序讨论

- 对于起始点是否有要求?
- 是否可以处理有环的情况?







数据结构与算法

谢谢聆听

国家精品课"数据结构与算法" http://www.jpk.pku.edu.cn/pkujpk/course/sjjg/

> 张铭,王腾蛟,赵海燕 高等教育出版社,2008. 6。"十一五"国家级规划教材