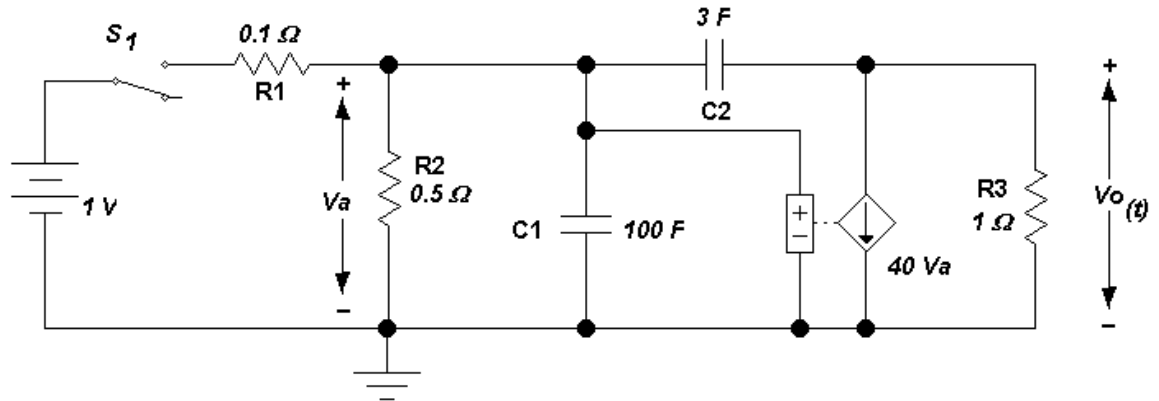


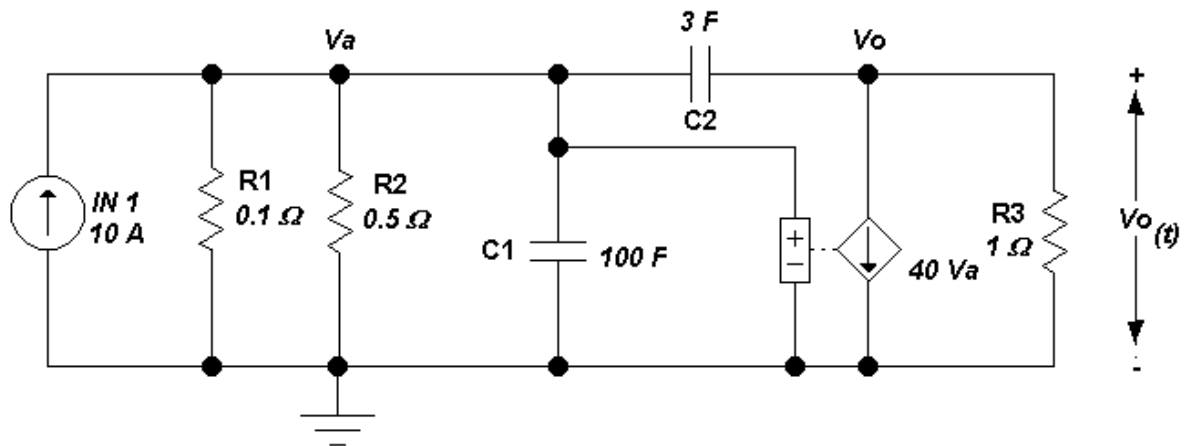


### APLICACIÓN DE TRANSFORMADA DE LAPLACE EN CIRCUITOS CON FUENTES DEPENDIENTES

El circuito de la Figura representa un modelo lineal de un amplificador de baja frecuencia, se desea determinar la salida del mismo,  $V_o(t)$ , cuando se excita el circuito con una fuente escalon ( $\mu(t)$ ) de 1 Volt. El circuito no tiene energía inicial almacenada.



Nos conviene resolver por método nodal, para ello cambiamos la fuente de tensión de 1 Voltio en serie con la resistencia de  $0,1 \Omega$ , por una fuente de corriente en paralelo con el mismo valor de resistor.



Escribimos las ecuaciones de nudos:

$$I) \quad I_{N1(P)} = \frac{10}{P} = V_{a(P)} * Y_{11} - V_{o(P)} * Y_{12}$$

$$II) \quad -40 * V_{a(P)} = -V_{a(P)} * Y_{21} + V_{o(P)} * Y_{22}$$

Identificamos las admitancias:  $Y_{11} = \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + \frac{1}{\frac{1}{c_1 * P}} + \frac{1}{\frac{1}{c_2 * P}} = \frac{1}{0,1} + \frac{1}{0,5} + \frac{1}{\frac{1}{100 * P}} + \frac{1}{\frac{1}{3 * P}} = 12 + 103 * P$

$$Y_{12} = Y_{21} = \frac{1}{\frac{1}{c_2 * P}} = \frac{1}{\frac{1}{3 * P}} = 3 * P$$

$$Y_{22} = \frac{1}{\frac{1}{c_2 * P}} + \frac{1}{R_3} = \frac{1}{\frac{1}{3 * P}} + \frac{1}{1} = 1 + 3 * P$$



Como la segunda ecuación de nudos tiene una incógnita en el primer miembro, la modificamos :

$$II'') \quad 0 = -V_{a(P)} * Y_{21} + 40 * V_{a(P)} + V_{o(P)} * Y_{22}$$

o sea :

$$II'') \quad 0 = V_{a(P)} * (40 - Y_{21}) + V_{o(P)} * Y_{22}$$

$$\text{Vemos que : } Y_{21}'' = 40 - Y_{21} = 40 - 3 * P$$

El determinante principal  $\Delta p$  sera:

$$\Delta p = \begin{bmatrix} Y_{11} & -Y_{12} \\ Y_{21}'' & Y_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 12 + 103 * P & -3 * P \\ 40 - 3 * P & 1 + 3 * P \end{bmatrix} = 300 * P^2 + 159 * P + 12$$

**NOTA :** Preste atención, ya que en este caso no hay simetría a ambos lados de la diagonal principal de  $\Delta p$ . Esto sucederá cuando en el circuito existan fuentes dependientes.

Debido a que solo nos interesa la tensión  $V_o$ , calculamos solo el determinante sustituto 2 ( $\Delta_{s2}$ ) :

$$\Delta_{s2} = \begin{bmatrix} Y_{11} & I_{N1(P)} \\ Y_{21}'' & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 12 + 103 * P & \frac{10}{P} \\ 40 - 3 * P & 0 \end{bmatrix} = 30 - \frac{40}{P} = \frac{30}{P} (P - 13,333)$$

Luego :

$$V_{o(P)} = \frac{\Delta_{s2}}{\Delta p} = \frac{\frac{30}{P} (P - 13,333)}{300 * P^2 + 159 * P + 12} = \frac{\frac{30}{P} (P - 13,333)}{300 \left( P^2 + \frac{159}{300} * P + \frac{12}{300} \right)} =$$

$$V_{o(P)} = \frac{0.1 * (P - 13,333)}{P * (P + 0,8142) * (P + 0,04912)}$$

Expandiendo en fracciones parciales simples:

$$V_{o(P)} = \frac{-33,3333}{P} + \frac{35,5}{(P + 0,04912)} - \frac{2,26}{(P + 0,8142)}$$

Antitransformando tendremos:

$$V_{o(t)} = -33,3333 + 35,5 * e^{-0,04912 * t} - 2,26 * e^{-0,8142 * t} \quad [Volts]$$

Las constantes de tiempo serán  $\tau_1 = 1 / 0,04912 = 20,4$  seg. y  $\tau_2 = 1 / 0,8142 = 1,23$  seg. , se alcanzará el estado de régimen en 5 veces la constante de tiempo mayor es decir en aproximadamente 100 seg.

La siguiente figura muestra en línea gruesa la respuesta  $V_{o(t)}$ , graficada mediante MATLAB™, mientras que las líneas restantes son cada uno de los tres componentes de la expresión de  $V_{o(t)}$ .

$$V_{o(t)} = -33,3333 + 35,5 * e^{-0,04912 * t} - 2,26 * e^{-0,8142 * t} \quad [Volts]$$

