Sprawozdanie końcowe projektu 1

Sebastian Pietrykowski, Paweł Borkowski Grupa projektowa nr 3

12 kwietnia 2022

1 Osiągnięcie celu projektu

Cel projektu będący wytworzeniem oprogramowania operującego na grafach uznaje się za osiągnięty.

Program tworzony w ramach projektu 1. znajduje najkrótszą możliwą ścieżkę pomiędzy dwoma wybranymi wierzchołkami oraz sprawdza, czy graf jest spójny. Potrafi on generować grafy o zadanej liczbie kolumn, wierszy oraz zakresie wartości, z którego będzie losowana waga krawędzi, podawanych przez użytkownika. Program dodatkowo wyposażony jest w możliwość zapisu wygenerowanego grafu do pliku oraz odczytu grafu z takiego pliku. W programie wykorzystywane są dwa algorytmy:

- algorytm Dijkstry algorytm dzieki, któremu wyszukiwana jest najkrótsza ścieżka,
- algorytm BFS algorytm umożliwiający sprawdzenie czy graf jest spójny.

Program działa w trybie wsadowym.

Udało się osiągnąć pełną zgodność ze specyfikacją funkcjonalną, część ustaleń ze specyfikacji implementacyjnej musiała zostać zmodyfikowana.

2 Co zostało zaimplementowane?

- 1. Moduł Graph w tym module znajduje się kod odpowiedzialny za obsługę grafu.
 - Struktury:
 - graph_t Struktura odpowiedzialna za przechowywanie informacji na temat grafu.
 - * int columns liczbę kolumn
 - * int rows liczba rzędów
 - * int no_vertexes liczba wierzchołków w grafie
 - * double ** adj_mat macierz sąsiedztwa (ang. adjacency matrix) przechowująca krawędzie grafu; pierwszy wskaźnik wskazuje na numer wierzchołka, z którego zaczyna się krawędź, drugi na wierzchołek, do którego biegnie krawędź; wartość danego elementu jest równa wadze odpowiadającej tej krawędzi jeżeli wartość jest większa od 0, jeżeli krawędź nie istnieje wartość elementu jest równa -1.
 - Funkcje:
 - read_graph wczytuje graf znajdujący się w pliku in; zwraca wczytany graf w przypadku sukcesu, NULL jeżeli wystąpił błąd
 - make_graph - tworzy nowy graf, wypełnia w nim wartościami zmienne columns, rows i no_vertexes, alokuje pamięć na wektor adj_mat o rozmiarze na no_vertexes*no_vertexes elementów
 - does have all edges sprawdzenie czy graf ma wszystkie możliwe krawedzie
 - write_graph zapisywanie grafu do pliku wyjściowego
 - neighbors zwraca listę wierzchołków
 - print_graph funkcja używana do testowania generatorów, wypisująca dany graf

- potential neighbors zwraca tablice wierzchołków sasiadujących z danym wierzchołkiem
- free_graph dealokacja struktury graf
- 2. Moduł BFS w tym module znajduje się kod odpowiedzialny za sprawdzenie czy graf jest spójny czy nie
 - Struktury:
 - FIFO_t Struktura odpowiedzialna za kolejkę FIFO w algorytmie BFS
 - * int * vertexes tablica wierzchołków w kolejce FIFO
 - * int head -- zmienna head określa indeks wierzchołka w kolejce dla którego będą szukani sasiedzi
 - * int back zmienna back określa indeks wierzchołka który został dodany do kolejki jako ostatni
 - Funkcje:
 - make_fifo alokacja oraz inicjalizacja kolejki
 - FIFO_get usuwanie wierzchołka z kolejki w celu sprawdzenia jego sąsiadów
 - FIFO_put wkładanie wierzchołka do kolejki
 - bfs sterowanie całym modułem BFS, zwraca informację czy graf jest spójny
 - write_graph zapisywanie grafu do pliku wyjściowego
 - is_FIFO_empty sprawdza czy w kolejce są oczekujące wierzchołki
 - free_bfs dealokacja struktury fifo oraz odwiedzonych wierzchołków
- 3. Struktura danych Set w module Data Structures
 - Set Struktura przechowująca zbiór, zawierający unikalne liczby całkowite.
 - int * vertexes tablica dodanych wierzchołków
 - no_elements liczba wierzchołków w tablicy vertexes.

Do struktury Set zostały napisane następujące funkcje:

- Set_is_element_in sprawdź czy dana liczba znajduje się w zbiorze,
- Set_is_empty sprawdź czy zbiór jest pusty,
- Set_add dodaj daną liczbę całkowitą do zbioru,
- Set_remove usuń daną liczbę całkowitą ze zbioru,
- Set_pop zwróć losową liczbę całkowitą ze zbioru i usuń ją z tego zbioru.
- 4. Struktura danych PriorityQueue w module Data Structures
 - PriorityQueue Struktura symulująca kolejkę priorytetową. Każdej dodanej liczbie całkowitej odpowiada odległość wyrażona liczbą zmiennoprzecinkową.
 - int * vertexes tablica wierzchołków dodanych do kolejki
 - double * distances każdy element odpowiada elementowi o takim samym indeksie w vertexes, zawiera odległości do danych wierzchołków
 - no_elements liczba wierzchołków w tablicy vertexes.

Do struktury PriorityQueue zostały napisane następujące funkcje:

- PQ_get zwróć liczbę całkowitą zawartą w kolejce, której odpowiada najmniejsza odległość oraz usuń ją z kolejki,
- PQ_put dodaj dana liczbę całkowita do kolejki wraz z odpowiadającą jej odległością.
- 5. Algorytm Dijkstry algorytm umożliwiający odnalezienie najkrótszej możliwej drogi pomiędzy dwoma punktami w grafie
 - Funkcje:
 - initiate_values_dijkstra alokacja tablicy poprzedników oraz tablicy wag

- relax potencjalnie przypisuje nowy poprzednik do kolejnego wierzchołka
- dijkstra implementacja algorytmu Dijkstry, zwraca tablicę wszystkich poprzedników w grafie
- determine_path otrzymawszy tablicę poprzedników wszystkich wierzchołków w grafie, uzyskaną w wyniku działania funkcji dijkstra, zwraca tablicę kolejnych wierzchołków składającyh się na drogę w kolejności odwrotnej
- print_path wyświetla na ekran drogę między dwoma wierzchołkami w grafie
- find_path_dijkstra funkcja przeznaczona do użycia w main, łączy wszystkie funkcje składające się na znalezienie najkrótszej ścieżki między dwoma wierzchołkami

6. Generatory

- generate_complete_graph funkcja generująca graf kompletny i zwracająca go.
 - Generuje graf o wszystkich możliwych krawędziach w grafie łączących wierzchołki sąsiadujące pionowo i poziomo. Uzyskany graf ma zadaną liczbę kolumn i wierszy oraz wagi krawędzi mieszczące się w zadanym zakresie.
- generate_connected_graph funkcja generująca graf spójny i zwracająca go.
 - Generuje graf spójny. Uzyskany graf ma zadaną liczbę kolumn i wierszy oraz wagi krawędzi mieszczące się w zadanym zakresie.
- generate_random_graph funkcja generująca losowy graf i zwracająca go.
 - Generuje graf o losowym umiejscowieniu krawędzi. Uzyskany graf ma zadaną liczbę kolumn i wierszy oraz wagi krawędzi mieszczące się w zadanym zakresie.

3 Różnice względem planowanej wersji

1. Moduł Data Structures

- (a) Struktury danych Set i PriorityQueue zostały przeniesione do nowego modułu Data Structures, ponieważ okazały się przydatne również w module Generator, a nie tylko w Dijkstra.
- (b) Funkcja PQ_get okazała się zbyt obszerna, dlatego część funkcjonalności została przeniesiona do nowej funkcji PQ_get_many_elements_in_pq
- (c) Dodanie funkcji Set_is_element_in sprawdzającej czy dany element znajduje się w Set
- (d) Dodanie funkcji Set_is_empty sprawdzającej czy Set jest pusty
- (e) Dodanie funkcji Set_remove usuwającej z Set element o danej wartości
- (f) Dodanie funkcji Set_pop(zwracającej losowy element z Set i usuwający go tam

2. Moduł Dijkstra

- (a) Planowana funkcja print_path okazała się zbyt duża, więc trzeba było dodać funkcję determine_path, która przetworzy tablicę poprzedników otrzymaną w wyniku działania funkcji dijkstra), a następnie jest używana przez funkcję print_path.
- (b) Dodanie funkcji find_path_dijkstra przeznaczonej do uruchomienia w main, która wywołuje po kolei wszystkie funkcje powiązane z algorytmem Dijkstry

3. Moduł Graph

- (a) Macierz sąsiedztwa składa się z dwóch wskaźników pierwszy wskazuje na wierzchołek, gdzie zaczyna się krawędź, a drugi gdzie się kończy
- (b) Dodanie funkcji potential_neighbors zwracającej tablicę wierzchołków sąsiadujących z danym wierzchołkiem
- (c) Dodanie funkcji neighbors zwracającej tablicę wierzchołków, do których można dojść z danego wierzchołka
- (d) Dodanie funkcji print_graph używanej do testów, aby sprawdzić, jak wygląda wygenerowany graf

(e) Brak implementacji funkcji is connected - to samo robi funkcja bfs

4. Moduł BFS

- (a) Dodanie funkcji make_fifo alokującej oraz inicjalizującej kolejkę FIFO
- (b) Dodanie funkcji is_FIFO_empty sprawdzającej czy w kolejce są wierzchołki oczekujące na bycie sprawdzonymi pod względem posiadania sąsiadów.
- (c) Planowana funkcja bfs miała zwracać tablicę poprzedników. Ostatecznie stała się ona główną funkcją sterującą działaniem algorytmu, która zwraca informację o tym czy graf jest spójny czy nie.
- (d) Brak implementacji funkcji is_connected oraz does_exist_path

5. Moduł Generator

- (a) Dodanie argumentów int columns, int rows w funkcjach generujących graf: generate_complete_graph, generate_connected_graph, generate_random_graph
- (b) dodanie funkcji try_to_create_random_edge, gdzie została przeniesiona część funkcjonalności z funkcji generate_random_graph
- (c) dodanie funkcji add_edge_to_neighbor, gdzie została przeniesiona część funkcjonalności z funkcji generate_connected_graph
- (d) dodanie funkcji are_all_vertices_visited

4 Testowanie

Testy jednostkowe zostaną napisane w języku C. Będą one uruchamiane używając osobnego pliku z metodą main(), w której zostaną wywołane funkcje porównujące zmienne z ich przewidywanymi prawidłowymi wartościami na dany moment. Planuje się następujące testy jednostkowe:

- 1. Moduł Graph testy dla tego modułu zostały przeprowadzone na podstawie trzech różnych grafów
 - (a) test_read_graph testuje funkcję read_graph
 - (b) test_does_have_all_edges testuje funkcję does_have_all_edges
- 2. Moduł BFS testy dla tego modułu zostały przeprowadzone na podstawie trzech różnych grafów
 - (a) test bfs testuje funkcję bfs
 - (b) testy funkcji FIFO_get, FIFO_put przeprowadzone są funkcjii bfs_test
- 3. Moduł Dijkstra
 - (a) test_Dijkstra testuje funkcje odpowiedzialne za algorytm Dijkstry
- 4. Moduł Generator
 - (a) test_generate_complete_graph testuje funkcję generate_complete_graph
 - (b) test_generate_connected_graph testuje funkcję generate_connected_graph
 - (c) test_generate_random_graph testuje funkcje generate_random_graph
- 5. Moduł Data Structures
 - (a) test_Set testuje funkcje związane ze strukturą Set
 - (b) test_PQ testuje funkcje związane ze strukturą PriorityQueue

5 Czego się dowiedzieliśmy?

Wywołanie funkcji srand(time(NULL)) zapewniającej większą losowość generowanych liczb pseudolosowych należy umieścić w kodzie tylko raz. W przypadku umieszczenie jej wielokrotnie, generowane liczby pseudolosowe będą zawsze takie same w ciągu jednej sekundy.

6 Co teraz zrobilibyśmy inaczej?

- Napisana przez nas funkcja generująca losowy graf spójny jest nieefektywna. Generowanie grafu o wielkości większej niż 50x50 zajmuje jej więcej czasu niż kilkanaście sekund, co wywołuje opóźnienie w całym programie. Z pozoru wydawało się, że współczesne komputery nie będą miały problemu z nieefektywną implementacją algorytmu, jednak efekt końcowy okazał się bardzo daleki od ideału. Następnym razem trzeba by skorzystać ze znanego algorytmu.
- Wykorzystana przez nas do przechowywania krawędzi macierz sąsiedztwa jest nieefektywna pamięciowo. Ogranicza ona liczbę krawędzi, którą program mógłby przechowywać. Następnym razem trzeba by skorzystać z bardziej efektywnej metody, jak np. lista sąsiedztwa.