



PONTIFICIA UNIVERSIDAD CATÓLICA DE CHILE
 FACULTAD DE MATEMÁTICAS
 DOCENTE: CARLOS ROMÁN
 AYUDANTE: SANTIAGO GONZÁLEZ

MAT2505 - Ecuaciones Diferenciales Parciales

Tarea 3 - Sebastián Sánchez

PROBLEMA 1 Sea $T > 0$, $U \subset \mathbb{R}^n$ un abierto y $u \in \mathcal{C}^{(1,2)}(U_T)$ una solución de la ecuación del calor en U_T . Pruebe que para todo par de enteros k, ℓ no negativos existen constantes $C = C(k, \ell, n)$ tales que

$$\max_{C(x,t;r/2)} \left| D_x^k D_t^\ell u \right| \leq \frac{C}{r^{k+2\ell}} \max_{C(x,t;r)} |u|,$$

para todos los cilindros $C(x, t; r/2) \subset C(x, t; r) \subset U_T$.

Deduzca que si $u \in \mathcal{C}^{(1,2)}(\mathbb{R} \times \mathbb{R}^n)$ es una solución de la ecuación del calor tal que $u = \mathcal{O}(|t|^\ell + |x|^k)$, entonces u es un polinomio de grado a lo más $k + 2\ell$.

SOLUCIÓN Por el teorema de estimación sobre las derivadas tenemos que

$$\max_{C(r/2)} \left| D_x^\alpha D_t^\ell v \right| \leq \frac{C_{k,\ell}}{r^{2\ell+k+n+2}} \|u\|_{L^1(C(r))}.$$

Dado que u es continua y $C(r)$ es compacto, u alcanza su máximo. Se sigue que

$$\|u\|_{L^1(C(r))} \leq r^{n+2} \alpha(n) \max_{C(r)} |u|.$$

donde $r^{n+2} \alpha(n)$ es el volumen del cilindro $C(r)$. Juntando ambas desigualdades se sigue el resultado:

$$\max_{C(r/2)} \left| D_x^\alpha D_t^\ell u \right| \leq \frac{C_{k,\ell} \alpha(n)}{r^{2\ell+k}} \max_{C(r)} |u| = \frac{C_{k,\ell,n}}{r^{2\ell+k}} \max_{C(r)} |u|.$$

Supongamos ahora que $u \in \mathcal{C}^{(1,2)}(\mathbb{R}_{\geq 0} \times \mathbb{R}^n)$.

PROBLEMA 2 Sea $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ un abierto acotado con frontera de clase \mathcal{C}^1 y $u \in H^1(\Omega)$.

(a) Demuestre que $|u| \in H^1(\Omega)$ y que

$$\nabla |u|(x) = \text{signo}(u(x)) \nabla u(x) \quad \text{c.t.p. en } \Omega,$$

donde $\text{signo}(s) = 1, 0, -1$ si $s > 0, s = 0$ o $s < 0$, respectivamente.

(b) Demuestre que $u^+(x) := \max\{u(x), 0\}$ y $u^-(x) := \min\{u(x), 0\}$ pertenecen a $H^1(\Omega)$.

Sugerencia: considere la sucesión de funciones $u_\epsilon(x) := \sqrt{\epsilon^2 + u(x)^2} - \epsilon$.

(c) Demuestre que $\nabla u(x) = 0$ para casi todo $x \in \Omega$ tal que $u(x) = 0$, y que si $u \in H_0^1(\Omega)$ entonces $|u|, u^\pm \in H_0^1(\Omega)$.

SOLUCIÓN

(a) Primero notemos que $u \in H^1(\Omega)$ si y solo si

$$\left(\sum_{|\alpha| \leq 1} \|D^\alpha u\|_{L^2(\Omega)}^2 \right)^{1/2} < \infty.$$

Dado que $\alpha = (0, 0, \dots, 0), (1, 0, \dots, 0), \dots, (0, \dots, 1)$ son las únicas posibilidades para α , podemos reescribir la condición como

$$\|u\|_{L^2(\Omega)}^2 + \|\nabla u\|_{L^2(\Omega)}^2 < \infty.$$

De esta forma, solo debemos mostrar que $|u|$ está controlado por las estimaciones de u . Probaremos el resultado para $u \in \mathcal{C}^\infty \cap H^1(\Omega)$ y luego usaremos densidad para extenderlo. Sea entonces $u \in \mathcal{C}^\infty(\Omega) \cap H^1(\Omega)$. Tenemos que

$$\| |u| \|_{L^2(\Omega)}^2 = \int_{\Omega} |u|^2 = \int_{\Omega} u^2 = \|u\|_{L^2(\Omega)}^2$$

y (tomando la derivada c.t.p.)

$$\begin{aligned} \partial_{x_i} |u| &= \text{signo}(u) \partial_{x_i} u \Rightarrow \nabla |u| = \text{signo}(u) \nabla u \\ &\Rightarrow \| |\nabla u| \|_{L^2(\Omega)}^2 = \int_{\Omega} |\nabla u|^2 \\ &= \int_{\Omega} |\text{signo}(u) \nabla u|^2 = \int_{\Omega} |\nabla u|^2 = \|\nabla u\|_{L^2(\Omega)}^2. \end{aligned}$$

Así que $|u| \in H^1(\Omega)$ para funciones $u \in \mathcal{C}^\infty(\Omega) \cap H^1(\Omega)$. Si $u \in H^1(\Omega)$, existe una sucesión de funciones suaves¹ $(u_m)_{m \in \mathbb{N}}$ tal que $(u_m) \rightarrow u$ en $H^1(\Omega)$. Luego,

$$\| |u| \|_{L^2(\Omega)}^2 = \left\| \lim_{m \rightarrow \infty} u_m \right\|_{L^2(\Omega)}^2 = \lim_{m \rightarrow \infty} \|u_m\|_{L^2(\Omega)}^2 = \lim_{m \rightarrow \infty} \|u_m\|_{L^2(\Omega)}^2 = \|u\|_{L^2(\Omega)}^2.$$

De manera análoga concluimos que $\| |\nabla u| \|_{L^2(\Omega)}^2 = \|\nabla u\|_{L^2(\Omega)}^2$.

(b) Debemos probar que $\|u^\pm\|_{L^2(\Omega)}^2 + \|Du^\pm\|_{L^2(\Omega)}^2 < \infty$. Para ello necesitamos obtener la derivada débil de u^\pm .

Sea Ω^+ el dominio donde $u(x) \geq 0$ o equivalentemente $u^+ = u$. Un candidato natural a derivada débil es la función

$$v = \begin{cases} Du & , \text{ en } \Omega^+ \\ 0 & , \text{ fuera de } \Omega^+. \end{cases}$$

Y en efecto, se tiene que

$$\int_{\Omega} u^+ D\psi = \int_{\Omega^+} u D\psi = - \int_{\Omega^+} Du \psi = - \int_{\Omega} v \psi \quad \forall \psi \in \mathcal{C}_C^\infty(\Omega).$$

¹Aproximación global por funciones suaves

Así que podemos denotar con propiedad $Du^+ = v$. De manera análoga definimos Du^- . Para finalizar, notemos que

$$\|u^\pm\|_{L^2(\Omega)}^2 \leq \|u\|_{L^2(\Omega)}^2 < \infty \quad y \quad \|Du^\pm\|_{L^2(\Omega)}^2 \leq \|Du\|_{L^2(\Omega)}^2 < \infty.$$

Así que $u^\pm \in H^1(\Omega)$.

(c) Supongamos que $u = 0$ c.t.p. en Ω . Luego,

$$0 = \int_{\Omega} u D\psi = - \int_{\Omega} Du \psi \quad \forall \psi \in \mathcal{C}_C^\infty(\Omega)$$

Así deducimos que $Du = 0$ c.t.p. en Ω . Por otro lado, si $u \in H_0^1(\Omega)$, por los apartados anteriores tenemos que todas las estimaciones sobre $|u|$ y u^\pm están controladas por u , así que necesariamente obtienen la regularidad de esta.

PROBLEMA 3 Sea $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ un abierto conexo acotado con frontera \mathcal{C}^1 . Demuestre la desigualdad de tipo Poincaré

$$\|v\|_{L^2(\Omega)} \leq C \left(\|\nabla v\|_{L^2(\Omega)} + \|T(v)\|_{L^2(\partial\Omega)} \right) \quad \forall v \in H^1(\Omega). \quad (1)$$

donde $T(v)$ denota la traza de v sobre $\partial\Omega$.

*Sugerencia: utilice el argumento de compacidad visto en clases. Puede usar **sin demostrar** que el operador de traza $T: H^1(\Omega) \rightarrow L^2(\partial\Omega)$ es compacto.*

SOLUCIÓN Supongamos que la desigualdad no vale. Entonces para cada $k \in \mathbb{N}$ existe una función $u_k \in H^1$ tal que

$$\|u_k\|_{L^2(\Omega)} > k \left(\|\nabla u_k\|_{L^2(\Omega)} + \|Tu_k\|_{L^2(\partial\Omega)} \right)$$

Consideremos la sucesión $u'_k = u_k / \|u_k\|_{L^2(\Omega)}$. Se sigue de la desigualdad anterior que

$$\left(\|\nabla u'_k\|_{L^2(\Omega)} + \|Tu'_k\|_{L^2(\partial\Omega)} \right) \leq \frac{1}{k}. \quad (**)$$

En particular, se tiene que

$$\|\nabla u'_k\|_{L^2(\Omega)} \xrightarrow{k \rightarrow \infty} 0$$

Más aún, dado que la sucesión $(u'_k)_{k \in \mathbb{N}}$ es acotada en $H^1(\Omega)$. Dado que $H^1(\Omega) \subset\subset L^2(\Omega)$, existe una subsucesión $(u'_{k_j})_{j \in \mathbb{N}}$ que es convergente a $u \in L^2(\Omega)$.

Queremos ver que $u \in H^1(\Omega)$. La fórmula de integración por partes nos dice que para $\psi \in \mathcal{C}_C^\infty(\Omega)$ se tiene que

$$\left| \int_{\Omega} u D\psi \right| = \left| \lim_{k_j \rightarrow \infty} \int_{\Omega} u'_{k_j} D\psi \right| = \left| \lim_{k_j \rightarrow \infty} \int_{\Omega} Du'_{k_j} \psi \right| \leq \lim_{k_j \rightarrow \infty} C \frac{1}{k_j^2} \rightarrow 0.$$

Por lo que $u \in H^1(\Omega)$ con $Du = 0$ c.t.p. en Ω . Como Ω es conexo, u debe ser constante. Las funciones constantes son suaves hasta la frontera, así que $Tu = u|_{\partial\Omega}$. Pero entonces

$$\|u|_{\partial\Omega}\|_{L^2(\partial\Omega)} = \|Tu\|_{L^2(\partial\Omega)} = \lim_{k_j \rightarrow \infty} \|Tu'_{k_j}\|_{L^2(\partial\Omega)} = 0.$$

Y por lo tanto $u \equiv 0$ en Ω . Esto contradice que $\|u\|_{L^2(\Omega)} = \lim_{k_j \rightarrow \infty} \|u'_k\|_{L^2(\Omega)} = 1$, así que la desigualdad (1) debe ser cierta y con ello concluimos el resultado.

PROBLEMA 4 Sea $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ un abierto conexo acotado con frontera \mathcal{C}^1 y $f \in L^2(\Omega)$. Considere el problema

$$\begin{cases} -\Delta u = f & , \text{ en } \Omega \\ \partial_{\hat{\mathbf{n}}} u + u = 0 & , \text{ en } \partial\Omega. \end{cases} \quad (2)$$

Decimos que $u \in H^1(\Omega)$ es una solución débil del problema si

$$\int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla v + \int_{\partial\Omega} T(u) T(v) = \int_{\Omega} f v \quad \forall v \in H^1(\Omega).$$

(a) Demuestre que $u \in \mathcal{C}^2(\overline{\Omega})$ es solución clásica de (2) si y sólo si u es solución débil de (2).

(b) Demuestre que (2) posee una única solución débil en $H^1(\Omega)$.

Sugerencia: utilice (1).

(c) Suponga que existe $w \in H^2(\Omega)$ tal que

$$T(\nabla w) \cdot \hat{\mathbf{n}} = -T(u),$$

donde u es la única solución débil de (2) en $H^1(\Omega)$. Muestre que $h := u - w$ es solución débil de

$$\begin{cases} -\Delta h = g & , \text{ en } \Omega \\ \partial_{\hat{\mathbf{n}}} h = 0 & , \text{ en } \partial\Omega, \end{cases}$$

donde g es una función en $L^2(\Omega)$ tal que $\int_{\Omega} g = 0$.

SOLUCIÓN

(a) $\boxed{\Rightarrow}$: Supongamos que u es solución clásica. Sea $v \in C^\infty(\overline{\Omega})$. Luego,

$$\begin{aligned} -\Delta u = f &\Rightarrow -\Delta u v = f v \\ &\Rightarrow -\int_{\Omega} \Delta u v = \int_{\Omega} f v \\ &\Rightarrow \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla v - \int_{\partial\Omega} v \partial_{\hat{\mathbf{n}}} u = \int_{\Omega} f v \end{aligned}$$

Usamos la condición de borde $\partial_{\hat{\mathbf{n}}} u = -u$.

$$\Rightarrow \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla v + \int_{\partial\Omega} v u = \int_{\Omega} f v$$

Como u es continua hasta la frontera, $u|_{\partial\Omega} = Tu$. Lo mismo pasa para v . De esta forma tenemos la formulación buscada para v suave. Si $v \in H^1(\Omega)$, consideremos una

aproximación $(v_n)_{n \in \mathbb{N}}$ por funciones suaves. De esta forma tenemos que

$$\begin{aligned} & \lim_{n \rightarrow \infty} \left(\int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla v_n + \int_{\partial\Omega} T v_n T u = \int_{\Omega} f v_n \right) \\ & \Rightarrow \int_{\Omega} \lim_{n \rightarrow \infty} \nabla u \cdot \nabla v_n + \int_{\partial\Omega} \lim_{n \rightarrow \infty} T v_n T u = \int_{\Omega} \lim_{n \rightarrow \infty} f v_n \\ & \Rightarrow \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla v + \int_{\partial\Omega} T v T u = \int_{\Omega} f v. \end{aligned}$$

Donde usamos que el operador de traza es continuo.

$\boxed{\Leftarrow}$: Supongamos que vale la formulación débil.

$$\int_{\Omega} \nabla u \nabla v + \int_{\partial\Omega} T u T v = \int_{\Omega} f v \quad \forall v \in H^1(\Omega).$$

Como $u \in \mathcal{C}^2(\overline{\Omega})$ tenemos que

$$\int_{\Omega} \nabla u \nabla v = \int_{\Omega} (-\Delta u) v + \int_{\Omega} (\partial_{\mathbf{n}} T u) T v \quad \forall v \in H^1(\Omega).$$

Reemplazando esto en la formulación débil nos deja con

$$\int_{\Omega} (-\Delta u) v + \int_{\partial\Omega} (\partial_{\mathbf{n}} T u + T u) T v = \int_{\Omega} f v \quad \forall v \in H^1(\Omega).$$

Consideremos $\Omega_{\epsilon} := \{x \in \Omega : \text{dist}(x, \partial\Omega) > \epsilon\}$. Luego,

$$\int_{\Omega_{\epsilon}} (-\Delta u) v = \int_{\Omega_{\epsilon}} f v \quad \forall v \in \mathcal{C}^{\infty} \text{ tal que } \text{supp}(v) \subset \Omega_{\epsilon}.$$

Se sigue que $-\Delta u = f$ c.t.p. en Ω_{ϵ} pues podemos aproximar funciones en $H^1(\Omega_{\epsilon})$ por las suaves. Dado que $-\Delta u$ es continua (por hipótesis), la igualdad se mantiene en Ω_{ϵ} . Tomando $\epsilon \rightarrow 0$ tenemos que la igualdad vale en todo Ω . En particular se tiene que

$$\int_{\partial\Omega} (\partial_{\mathbf{n}} T u + T u) T v = 0 \quad \forall v \in H^1(\Omega).$$

De esta forma, u resuelve el sistema $-\Delta u = f$ en Ω y $\partial_{\mathbf{n}} u + u = 0$ en $\partial\Omega$.

- (b) Sean v y u en H^1 dos soluciones. Luego, para cualquier $\psi \in H^1$ (restando ambas formulaciones) tenemos que

$$\int_{\Omega} (\nabla v - \nabla u) \nabla \psi + \int_{\partial\Omega} (T v - T u) T \psi = 0. \quad (\star)$$

Por (1) tenemos que

$$\|v - u\|_{L^2(\Omega)} \leq C \left(\|\nabla v - \nabla u\|_{L^2(\Omega)} + \|T v - T u\|_{L^2(\partial\Omega)} \right) = 0.$$

Donde la última igualdad se obtiene poniendo $\psi = u - v \in H^1(\Omega)$ en (\star) . De esta forma, dado que las funciones y sus derivadas coinciden c.t.p. en Ω , concluimos que $u = v$ en $H^1(\Omega)$.

(c) No me salió Debemos probar la igualdad

$$\int_{\Omega} \nabla(u-w) \nabla v + \int_{\partial\Omega} T(u-w) T v = \int_{\Omega} g v \quad \forall v \in H^1(\Omega). \quad (\text{PD})$$

Sabemos u es solución débil de (2), por lo tanto:

$$\int_{\Omega} \nabla u \nabla v + \int_{\partial\Omega} T u T v = \int_{\Omega} f v \quad \forall v \in H^1(\Omega). \quad (\dagger 1)$$

Además, tenemos que

$$\int_{\Omega} g = 0 \quad (\dagger 2)$$

y

$$\partial_{\mathbf{n}} T(\nabla w) = -T u. \quad (\dagger 3)$$

Por otro lado, $w \in H^2(\Omega)$, así que

$$\int_{\Omega} \nabla w \nabla v = \int_{\Omega} -\Delta w v + \int_{\partial\Omega} \partial_{\mathbf{n}} T w T v \quad \forall v \in H^1(\Omega). \quad (\dagger 4)$$

Notar que $w \in H^1(\Omega)$, así que poniendo $v = w$ en $(\dagger 1)$ tenemos que

$$\int_{\Omega} \nabla u \nabla w + \int_{\partial\Omega} T u T w = \int_{\Omega} f w \quad (\ddagger 1)$$

Reemplazando $v = u$ en $(\dagger 4)$ y usando $(\dagger 2)$

$$\int_{\Omega} \nabla w \nabla u = \int_{\Omega} -\Delta w u - \int_{\partial\Omega} |T u|^2 \quad (\ddagger 2)$$

Juntando $(\ddagger 1)$ y $(\ddagger 2)$ tenemos que

$$\int_{\Omega} -\Delta w u + \int_{\partial\Omega} (T w - T u) T u = \int_{\Omega} f w$$