

Estudiantes:

Jonathan Stiven Gómez Zuluaga

Juan Sebastián Carrillo Rodríguez

Taller 3

Ejercicios sección 3.2.11

2. Dados los tensores:

$$R_j^i = \begin{pmatrix} 1/2 & 1 & 3/2 \\ 2 & 5/2 & 3 \\ 7/2 & 4 & 9/2 \end{pmatrix}, \quad T^i = \begin{pmatrix} 1/3 \\ 2/3 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad g^{ij} = g_{ij} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Encuentre:

- a) La parte simétrica S_j^i y antisimétrica A_j^i de R_j^i .
- b) $R_{kj} = g_{ik}R_j^i$, $R^{ki} = g^{jk}R_j^i$, $T_j = g_{ij}T^i$. ¿Qué se concluye de estos cálculos?
- c) $R_j^i T_i$, $R_j^i T^j$, $R_j^i T_i T^j$.
- d) $R_j^i S_i^j$, $R_j^i A_i^j$, $A_i^j T^i$, $A_i^j T^i T_j$.
- e) $R_j^i - 2\delta_j^i R_l^l$, $(R_j^i - 2\delta_j^i R_l^l)T_i$, $(R_j^i - 2\delta_j^i R_l^l)T_i T^j$.

4. Suponga que $AB = BA$. Demuestre que:

(a). $(A + B)^2 = A^2 + 2AB + B^2$.

(b). $(A + B)^3 = A^3 + 3A^2B + 3AB^2 + B^3$.

¿Cómo cambian las fórmulas anteriores si $AB \neq BA$?

a)

$$(A + B)^2 = A^2 + 2AB + B^2$$

$$(A + B)(A + B) =$$

$$A(A + B) + B(A + B) =$$

$$AA + AB + BA + BB =$$

$$A^2 + 2AB + B^2 \quad \checkmark$$

$/AB = BA/$

b)

$$(A + B)^3 = A^3 + 3A^2B + 3AB^2 + B^3$$

$$(A + B)(A + B)(A + B) =$$

$$(A(A + B) + B(A + B))(A + B) =$$

$$A(AA + AB + BA + BB) + B(AA + AB + BA + BB) =$$

$$A^3 + A^2B + A^2B + AB^2 + BA^2 + BA^2 + B^2A + B^2A + B^3 =$$

$\checkmark AB = BA/$

$$A^3 + 3A^2B + 3AB^2 + B^3 = \checkmark$$

ahora $AB \neq BA$

a) $(A + B)^2 = AA + AB + BA + BB$

$$A^2 + AB + BA + B^2$$

b) $(A + B)^3 = A^3 + A^2B + ABA + AB^2 + BA^2 + BAB + ...$

$$... + B^2A + B^3$$

$$(A + B)^3 = A^3 + A^2B + ABA + AB^2 + BA^2 + BAB + B^2A + B^3$$

Ejercicios sección 4.1.6

5. Suponga que un operador \mathbb{L} puede ser escrito como la composición de otros dos operadores $\mathbb{L} = \mathbb{L}_- \mathbb{L}_+$ con $[\mathbb{L}_-, \mathbb{L}_+] = \mathbb{I}$. Demostrar que:

$$\text{Si } \mathbb{L}|x\rangle = \lambda|x\rangle \quad \text{y} \quad |y\rangle = \mathbb{L}_+|x\rangle \quad \text{entonces} \quad \mathbb{L}|y\rangle = (\lambda + 1)|y\rangle$$

y, del mismo modo, demuestre que:

$$\text{Si } \mathbb{L}|x\rangle = \lambda|x\rangle \quad \text{y} \quad |z\rangle = \mathbb{L}_-|x\rangle \quad \text{entonces} \quad \mathbb{L}|z\rangle = (\lambda - 1)|z\rangle.$$

Por ello es costumbre denominar a \mathbb{L}_+ y \mathbb{L}_- los operadores de "subidas" y de "bajada" respectivamente, ya que ellos construyen otros vectores con autovalores mayores (menores) en una unidad al vector operado.

$$\mathbb{L} = \mathbb{L}_- \mathbb{L}_+ \quad [\mathbb{L}_-, \mathbb{L}_+] = \mathbb{I}$$

$$\mathbb{L}_- \mathbb{L}_+ + \mathbb{L}_+ \mathbb{L}_- = \mathbb{I}$$

- Si $\mathbb{L}|x\rangle = \lambda|x\rangle$ y $|y\rangle = \mathbb{L}_+|x\rangle$ entonces $\mathbb{L}|y\rangle = (\lambda + 1)|y\rangle$

$$* \quad \mathbb{L}|x\rangle = \lambda|x\rangle$$

$$\mathbb{L}_- \mathbb{L}_+|x\rangle = \lambda|x\rangle$$

$$\boxed{\mathbb{L}_-|y\rangle = \lambda|x\rangle}$$

$$* \quad [\mathbb{L}_-, \mathbb{L}_+] = \mathbb{I}$$

$$[\mathbb{L}_-, \mathbb{L}_+]|y\rangle = |y\rangle$$

$$\mathbb{L}_- \mathbb{L}_+|y\rangle - \mathbb{L}_+ \mathbb{L}_-|y\rangle = |y\rangle$$

$$\mathbb{L}|y\rangle = \mathbb{L}_+ \mathbb{L}_-|y\rangle + |y\rangle$$

$$\mathbb{L}|y\rangle = \mathbb{L}_+ \lambda|x\rangle + |y\rangle$$

$$\mathbb{L}|y\rangle = \lambda \mathbb{L}_+|x\rangle + |y\rangle$$

$$\mathbb{L}|y\rangle = \lambda|y\rangle + |y\rangle$$

$$\boxed{|y\rangle = (\lambda + 1)|y\rangle}$$

* Si $L|x\rangle = \lambda|x\rangle$ y $|z\rangle = L^{-1}|x\rangle$ entonces $L|z\rangle = (\lambda - 1)|z\rangle$

• $[L_-, L_+] = I$

$$[L_-, L_+]|x\rangle = |x\rangle$$

$$L_-L_+|x\rangle - L_+L_-|x\rangle = |x\rangle$$

$$L|x\rangle = |x\rangle + L_+L_-|x\rangle$$

$$L|x\rangle = |x\rangle + L_+|z\rangle \quad ; \text{ por def. } L|x\rangle = \lambda|x\rangle$$

$$\lambda|x\rangle = |x\rangle + L_+|z\rangle$$

$$(\lambda - 1)|x\rangle = L_+|z\rangle$$

• $L|z\rangle = L_-L_+|z\rangle$

$$L|z\rangle = L_- (\lambda - 1)|x\rangle$$

$$L|z\rangle = (\lambda - 1)L_-|x\rangle$$

$$L|z\rangle = (\lambda - 1)|z\rangle$$

$R_{ij} := \text{matrix}([1/2, 1, 3/2], [2, 5/2, 3], [7/2, 4, 9/2]);$

$$\begin{pmatrix} \frac{1}{2} & 1 & \frac{3}{2} \\ 2 & \frac{5}{2} & 3 \\ \frac{7}{2} & 4 & \frac{9}{2} \end{pmatrix}$$

$g_{ik} := \text{matrix}([1, 0, 0], [0, -1, 0], [0, 0, 1]);$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$R_{ij} := g_{ik} \cdot R_{kj}; /* R_{ij} = g_{ik} \cdot R_{kj} */;$

$$\begin{pmatrix} \frac{1}{2} & 1 & \frac{3}{2} \\ -2 & -\frac{5}{2} & -3 \\ \frac{7}{2} & 4 & \frac{9}{2} \end{pmatrix}$$

$S_{ij} := (1/2) \cdot (R_{ij} + \text{transpose}(R_{ij})); /* S_{ij} = 0.5(R_{ij} + R_{ji}) */;$

$$\begin{pmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & \frac{5}{2} \\ -\frac{1}{2} & -\frac{5}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{5}{2} & \frac{1}{2} & \frac{9}{2} \end{pmatrix}$$

$S_{ij} := S_{ij}. \text{invert}(g_{ik}); /* S_{ij} = S_{kj} \cdot g_{ik} */;$

$$\begin{pmatrix} \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & \frac{5}{2} \\ -\frac{1}{2} & \frac{5}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{5}{2} & -\frac{1}{2} & \frac{9}{2} \end{pmatrix}$$

$A_{ij} := (1/2) \cdot (R_{ij} - \text{transpose}(R_{ij})); /* A_{ij} = 0.5(R_{ij} - R_{ji}) */;$

$$\begin{pmatrix} 0 & \frac{3}{2} & -1 \\ -\frac{3}{2} & 0 & -\frac{7}{2} \\ 1 & \frac{7}{2} & 0 \end{pmatrix}$$

Ai_j: A_ij.invert(g_ik)/*A^i_j=A_kj.gik*/;

$$\begin{pmatrix} 0 & -\frac{3}{2} & -1 \\ -\frac{3}{2} & 0 & -\frac{7}{2} \\ 1 & -\frac{7}{2} & 0 \end{pmatrix}$$

/*Parte b;;

R_kj:g_ik.Ri_j;

$$\begin{pmatrix} \frac{1}{2} & 1 & \frac{3}{2} \\ -2 & -\frac{5}{2} & -3 \\ \frac{7}{2} & 4 & \frac{9}{2} \end{pmatrix}$$

Rki : invert(g_ik).Ri_j;

Rki : transpose(Ri_j.invert(g_ik));

$$\begin{pmatrix} \frac{1}{2} & 1 & \frac{3}{2} \\ -2 & -\frac{5}{2} & -3 \\ \frac{7}{2} & 4 & \frac{9}{2} \\ \frac{1}{2} & 2 & \frac{7}{2} \\ -1 & -\frac{5}{2} & -4 \\ \frac{3}{2} & 3 & \frac{9}{2} \end{pmatrix}$$

/*Las matrices presentan los mismo resultados debido a que g_ij=gij=g_ik=gik=gjk=g_jk;;;

Ti:matrix([1/3],[2/3],[1]);

```


$$\begin{pmatrix} \frac{1}{3} \\ \frac{2}{3} \\ 1 \end{pmatrix}$$

T_j.transpose(Ti).g_ik; /* T_j = g_ij * Ti */

$$\begin{pmatrix} \frac{1}{3} & -\frac{2}{3} & 1 \end{pmatrix}$$

/* Parte C;;
transpose(Ti).Ri_j; /* T_i.Ri_j */

$$\begin{pmatrix} 5 & 6 & 7 \end{pmatrix}$$

Ri_j.T_j;

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$$

transpose(Ti).Ri_j.transpose(T_j); /* T_i.Ri_j.Tj */

$$\frac{14}{3}$$

/* Parte D;;
load ("nchrpl")$
```

$$\frac{153}{4}$$

```
mattrace(Ri_j.transpose(Si_j));
mattrace(Ri_j.transpose(Ai_j));
-27
transpose(Ai_j).Ti;

$$\begin{pmatrix} 0 \\ -4 \\ -\frac{8}{3} \end{pmatrix}$$

T_j.transpose(Ai_j).transpose(Ti); /* T_j.Aj_i.Ti */
0
/* Parte e;;
#####
deltai_j:matrix([1,0,0],[0,1,0],[0,0,1]);

```

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$\text{RI_l} := \text{matrix}([1/2], [5/2], [9/2]);$

$$\begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ \frac{5}{2} \\ \frac{9}{2} \end{pmatrix}$$

$\text{RI_j} := \text{RI_l} - 2 \cdot (\text{deltai_j} \cdot \text{mattrace}(\text{RI_j}));$

$$\begin{pmatrix} -\frac{29}{2} & 1 & \frac{3}{2} \\ 2 & -\frac{25}{2} & 3 \\ \frac{7}{2} & 4 & -\frac{21}{2} \end{pmatrix}$$

$\text{O_j} := \text{transpose}(\text{Ti}) \cdot (\text{RI_j} - 2 \cdot (\text{deltai_j} \cdot \text{mattrace}(\text{RI_j})));$

$$\begin{pmatrix} 0 & -4 & -8 \end{pmatrix}$$

$(\text{transpose}(\text{Ti}) \cdot (\text{RI_j} - 2 \cdot (\text{deltai_j} \cdot \text{mattrace}(\text{RI_j})))) \cdot \text{transpose}(\text{T_j});$

$$-\frac{16}{3}$$