

# RTM web

尾崎,大西,加藤

# ロボットができることを増やしたい！

## ロボットができることを増やすことを目標とした

- ❖ Google earth上のシンボルを動かすだけだともなたりない
- ❖ WEBとの連携を追加するにも、ロボットの拡張が必要

# ロボットの拡張案

- ❖ 最新GoogleEarthに対応
- ❖ 地図から緯度・経度を取得しロボットに送信
- ❖ 複数クライアントに対応
- ❖ ロボットのカメラの画像を写す
- ❖ ロボットを物理的に動かす

→ **実機を作ろう！**

# 実機プラットフォーム

- ❖ PC
- ❖ Raspberry Pi
- ❖ Arduino + 通信シールド
- ❖ Arduino + Android (ADK)

→ 拡張性もありそうだからArduinoを選択

# Arduino開発環境

❖ Arduino

<http://www.arduino.cc/>

❖ ADK

<http://developer.android.com/tools/adk/index.html>

❖ IDE

Official/Eclipse Plugin/Maria Mole

# ADKってなに？

## Accessory Development Kit

- ❖ ArduinoがUSBホストとなり、Android端末と双方向通信できる
- ❖ Googleが開発・メンテナンスしている

→ 携帯端末のカメラ・センサー・通信機能が使える



**To be continued...**

# 活動を振り返って

## Skypeでweeklyミーティングを開催

- ❖ 意思疎通のツールとして機能した
- ❖ 対面よりも難しい・時間がかかる
  - 今後はアジェンダを用意する
- ❖ 全員そろわない時がある
  - 開催日は改善の余地がある