

Весь раздел «Обработка данных» закомментирован. Непонятно его нужно смотреть или нет?

```
# def normalize(picture):
#     width, height = picture.size
#     normalized_array = []
#     for j in range(0, height):
#         for i in range(0, width):
#             pixel = picture.getpixel((i,j))
#             normalized_array.append( pixel[0] / 255.0 )
#     return np.array(normalized_array)
```

Очень странный код. Во-первых таким образом мы двумерный массив превращаем в одномерный (или трехмерный в двумерный), во-вторых почему нельзя весь массив разделить на 255? Это же не C++, а python.

```
if (indexVal[0] == 0):
#     # print(f"{file} is a Car")
#     pass
#     else:
#         os.remove(dir_from+file)
```

Хороший способ очистки данных. Еще надежнее было бы применить голосование нескольких сетей для сегментации автомобилей на изображении.

```
x = BatchNormalization() (x)
x = Dropout(0.25) (x)
x = Dense(256, activation = 'relu') (x)
x = BatchNormalization() (x)
```

Сейчас обычно не добавляют никаких слоев между global max pool и выходным слоем. Но нейронные сети это в большой степени алхимия, так что ваш подход тоже может оказаться хорошим, а может наоборот оказаться хуже. Самое главное – больше слоев не значит лучше, а если это полносвязные слои, то обычно оказывается наоборот.

Кроме того, если у вас модель – это последовательность слоев, то почему не использовать Sequential вместо Model?

Валидация у вас делается без аугментаций, это хорошо, обычно допускают ошибку: делают валидацию с аугментациями, и в итоге сравнение моделей получается некорректным.

```
for _ in range(EPOCHS):
    predictions_tta.append(model.predict(sub_generator, verbose=1))
```

Тут можно еще делать так: сделать сначала 10 попыток на каждом изображении, а затем делать дополнительные попытки на тех изображениях, в которых результат остался спорным.

*Ансамблирование. Большой вес отдадим лучшей модели, т.к. у нее лучшая метрика.*

Спорный вопрос. Лучшая матрица на валидационном датасете не означает лучшую метрику на сабмите. Все-таки с каждой эпохой сеть обучается, я бы отдавал веса поровну или наоборот больше той, что последняя. Но здесь однозначной правды нет, опять-таки: алхимия.

> !!! На полный ноутбук не хватает квоты в 10 часов GPU процессора

Можно сохранять результаты в kaggle-датасет, затем загружать из датасета и продолжать обучение.

### **Комментарии по коду [SF] Car Classification with new data.ipynb**

Как я понял, в ноутбуке тот же код, просто больше данных. Хорошо что вы собрали дополнительные данные, обычно ленятся это делать :)