### 1 Lezione del 29-10-25

# 1.1 Implementazione di un monitor

Veniamo quindi a come si può effettivamente implementare un monitor come descritto nella scorsa lezione.

Avere più funzioni in mutua esclusione significa effettivamente usare un semaforo di mutex sem mutex = 1, e avere il seguente prologo ed epilogo di funzione per ogni funzione interna al monitor:

```
func_monitor() {
   // prologo
   wait(mutex);

// corpo func

// epilogo
   signal(mutex);
}
```

Il problema diventa quindi la gestione delle variabili di condizione:

- Ricordiamo che x.wait() vuole che il processo attuale si sospenda;
- x.signal() potrebbe invece bloccare il processo e passare ad un altri (*signal and wait*) oppure continuare col processo corrente (*signal and continue*). Noi, come anticipato in 13.3.1, useremo la prima politica.

Avremo quindi un semaforo inizializato a zero su ogni variabile di condizione (ad esempio sem x\_sem = 0) per il blocco, e un contatore dei processi bloccati sulla variabile (ad esempio int x\_count = 0).

• A questo punto la x.wait() sarà:

```
1 x.wait() {
2    x_count++;
3
4    signal(mutex); // devo sbloccare il mutex
5    wait(x_sem);
6 }
```

Il problema è che facciamo una signal(mutex), quando in verità vorremmo segnalare di proseguire ai processi già interni al monitor. Modifichiamo allora il moniotr, introducendo un semaforo sem next = 0 e un contatore int next\_count = 0 per i processi "bloccati" al suo interno.

Prologo ed epilogo saranno allora:

```
func_monitor() {
    // prologo
    wait(mutex);

// corpo func

// epilogo
    if(next_count > 0) {
        signal(next); // prima fai uscire i processi interni
    } else {
        signal(mutex); // poi apri il monitor ad altri
    }
}
```

A questo punto il codice della x.wait() potrà essere:

```
1 x.wait() {
2     x_count++;
3
4     if(next_count > 0) { // c'e' qualcuno in attesa
5         signal(next);
6     } else { // non c'e' nessuno, sblocca il monitor
7         signal(mutex);
8     }
9
10     wait(x_sem);
11     x_count--; // uscito da wait()
12 }
```

• Implementiamo quindi la x.signal() secondo la politica signal and wait:

```
1 x.signal() {
2   if(x_count > 0) {
3    signal(x_sem);
4
5    next_count++;
6   wait(next); // sono uno dei processi del monitor
7   next_count--;
8  }
9 }
```

Ci dovrebbe quindi essere chiaro il funzionamento del monitor come un ambiente "ristretto" per i processi del sistema dove lo scheduling non è necessariamente FCFS (o qualsiasi fosse l'algoritmo usato dallo scheduler del sistema).

## 1.1.1 Conditional wait

Un'altra possibile politica che si può adottare all'interno dei monitor è la cosiddetta **conditional wait**, nella forma x.wait(c) dove c è un *numero di priorità*. I processi con numero di priorità più piccolo (priorità più alta) vengono schedulati per primi.

Un esempio dove potrebbe essere utile usare tale costrutto è il seguente, dove si implementa un monitor con il compito di allocare una certa risorsa:

```
nonitor ResourceAllocator {
boolean busy;
  condition x;
   void acquire(int time) {
    if(busy) x.wait(time);
     busy = TRUE;
   }
7
8
   void release() {
9
    busy = FALSE;
10
     x.signal();
11
12
13
14
   initialization code() {
     busy = FALSE;
15
16
17 }
```

In questo caso prendiamo come argomento time, cioè il tempo per cui occupiamo la risorsa (meno tempo  $\rightarrow$  più priorità).

#### 1.2 Deadlock

Veniamo quindi alla trattazione vera e propria dei **deadlock**, o *blocchi critici*, che avevamo introdotto in 13.2.

Di base, questi sono situazioni dove ciascun processo, in un insieme di processi, detiene una risorsa e ne desidera una di un altro. Sul grafo di allocazione, equivalentemente, significa che abbiamo un *ciclo*.

Ricordiamo che ci eravamo posti di implementare appropiate tecniche di deadlock **detection** (*rilevamento* di deadlock) e deadlock **avoidance** (*risoluzione* o *prevenzione* di deadlock).

Una soluzione banale al problema del deadlock è obbligare il programmatore a dichiarare subito tutte le risorse di cui il programma ha bisogno: a questo punto, lato S/O, si potrà realizzare via mutex su tali risorse un sistema di bloccaggio che eviterà sempre i deadlock. Il problema è chiaramente che tale vincolo è estremamente restrittivo, e renderebbe non solo molto scomodo per il programmatore programmare una data applicazione, ma in generale abbatterebbe l'efficienza dell'intero sistema.

#### 1.2.1 Condizioni di deadlock

Esistono 4 condizioni necessarie affinché si verifichi un deadlock:

- 1. Mutua esclusione: solo un processo per volta può usare una data risorsa;
- 2. **Hold and wait**: un processo che ha ottenuto almeno una risorsa si mette in attesa di altre risorse ottenute da altri processi;
- 3. **No preemption**: una risorsa può essere rilasciata solo *volontariamente* dai processi che la ottengono, quando questi completano la loro operazione sulla stessa;
- 4. Attesa circolare: esiste un insieme  $\{p_0, p_1, ..., p_n\}$  di processi in attesa tali che  $p_0$  aspetta una risorsa di  $p_1$ ,  $p_1$  aspetta una risorsa di  $p_2$ , ...,  $p_{n-1}$  aspetta una risorsa di  $p_n$ .