

سررسید: ۱۹ آبان ماه جمعه ۲۳:۵۹ پاییز ۱۴۰۲

یادگیری ماشین

مدرس: مهدی جعفری سیاوشانی تمرین ۲: تئوری یادگیری

- سررسید این تمرین جمعه ۱۹ آبان ماه ساعت ۵۹ : ۲۳ است.
  - این تمرین نظری است و تاخیر مجاز ندارد
- در صورت کشف تقلب، بار اول برای افراد درگیر تقلب، نمرهی همان سوال(های) خاص صفر در نظر گرفته میشوند. در صورت تکرار، نمره کل تمرین صفر در نظر گرفته میشود و در صورت تکرار، درس برای افراد حذف خواهد شد.
  - تمامی پاسخهای خود را در یک فایل با فرمت (HW2-[SID]-[Fullname].zip (.pdf) روی کوئرا قرار دهید.

## پرسشها

## ۱ تئوری یادگیری

١.١ يرسش اول (٤٥ نمره)

به سوالات زیر در رابطه با بعد VC و نقطه شکست پاسخ دهید.

- ۱. کوچکترین نقطه شکست برای مدل Perceptron را در  $^{\aleph}$  بدست آورید. (۵ نمره)
- ۲. در هر یک از موارد زیر، بعد VC را در فضای فرضیه توصیف شده بدست آورید و ادعای خود را ثابت کنید.
  - (آ) توابع Parity:

 $\chi = \{0,1\}^N, \quad \forall I \subseteq \{1,2,3,...,N\} \quad h_I(x) = (\sum_{i \in I} x_i) \mod 2. \quad \mathcal{H} = \{h_S, \forall S \subseteq \{1,2,...,N\}\}$  (e) in independent of the second of t

- $( \cdot )$  مستطیل هایی در فضای  $\mathbb{R}^d$  که اضلاع آن ها موازی محورهای مختصات است.  $( \cdot )$
- (ج) فرض کنید F یک فضای تابعی خطی از مقادیر حقیقی با بعد d باشد. به ازای هر g که یک تابع حقیقی است:  $\mathcal{H} = \{sign(f+g): f \in F\}$ 
  - (د) مجموعه دایره های در فضای  $^{1}$ . (۱) نمره)

## ۲.۱ پرسش دوم (۲۵ نمره)

در نظر بگیرید بهترین فرض برای یک مسئله بر اساس true error (خطایی که با فرض دانستن توزیع حاکم بر دادهها تعریف میشود که برخی منابع به آن Generalization Error نیز میگویند) به صورت زیر به دست میآید:

$$h* = argmin_{h \in H} \epsilon(h)$$

همچنین generalization error فرض h را  $\eta$  در نظر میگیریم. حال یک فرض h داریم و میخواهیم تعیین کنیم که  $\epsilon(h) \leq \epsilon(h) + \eta$  وقتی generalization error آیا فرض h دارای generalization error کوچکتر مساوی  $\eta > 0$  است یا خیر. به طور مشخص، وقتی  $\eta = 0$  است. باشد میگوییم فرض  $\eta = 0$  است.

است؟  $\eta-optimal$  ان فرض h. آیا آن فرض  $\eta-optimal$  است

ابتدا  $\delta > 0$  را یک ثابت در نظر بگیرید و فرض کنید مجموعهی متناهی H از فرض ها، با اندازه H داریم. برای هر  $\delta > 0$  را به عنوان training error مربوط به h در نظر بگیرید که از تعدادی training set بدست آمده و  $\hat{h} = argmin_{h \in H} \hat{\epsilon}(h)$  را به عنوان فرضی در نظر گیرید که training error را به حداقل می رساند. حال الگوریتم زیر را در نظر بگیرید:

$$\begin{aligned} 1.\text{set } \gamma := \sqrt{\frac{1}{2m}log\frac{2k}{\delta}} \\ 2.\text{If } \hat{\epsilon}(h_0) > \hat{\epsilon}(\hat{h}) + \eta + 2\gamma \text{ then return NO} \\ 3.\text{If } \hat{\epsilon}(h_0) < \hat{\epsilon}(\hat{h}) + \eta - 2\gamma \text{ then return YES} \end{aligned}$$

4.Otherwise, return UNSURE

به طور شهودی الگوریتم با مقایسه کردن training error ها عمل میکند و فقط زمانی NO یا YES برمیگرداند که  $\hat{\epsilon}(h_0)$  به طرز چشمگیری بزرگتر یا کوچکتر از  $\hat{\epsilon}(\hat{h}) + \eta$  باشد.

- NO ابتدا نشان دهید که اگر  $\epsilon(h_*) + \eta$  آنگاه احتمال آن که الگوریتم ابتدا نشان دهید که اگر آن که الگوریتم برگرداند حداکثر  $\delta$  است. (۷ نمره)
- ۲. نشان دهید که اگر و ( $h_0 > \epsilon(h_0) > \epsilon(h_0) > \epsilon(h_0)$  نیست) آنگاه احتمال آن که الگوریتم YES برگرداند حداکثر  $\delta$  است. ( $\delta$
- ۳. حال فرض کنید  $h_0=h^*$  باشد و 0>0 و  $0>\delta$  و اثابت در نظر بگیرید. نشان دهید اگر m به اندازه کافی بزرگ باشد، آنگاه احتمال آن که الگوریتم YES برگرداند حداقل  $\delta-1$  است. (۱۱ نمره) راهنمایی: برای  $\eta$  و  $\delta$  ثابت، وقتی m به بی نهایت میل میکند داریم:

$$\gamma = \sqrt{\tfrac{1}{2m}log\tfrac{2k}{\delta}} \to 0$$

این به این معناست که مقادیری از m وجود دارد که به ازای آن ها  $2\gamma < \eta - 2\gamma$  میباشد.

۳.۱ پرسش سوم (۷ + ۱۸ نمره)

فرض کنید متغیرهای  $Z_1,Z_1,...,Z_m$  مستقل هستند و توزیع برنولی یکسانی دارند که  $P(Z_i=1)=\phi$  مستقل هستند و توزیع برنولی یکسانی دارند که  $P(Z_i=1)=\phi$  و 0>0 مطابق نابرابری هوفدینگ داریم:

$$P(|\phi - \hat{\phi}| > \gamma) \le {}^{\mathsf{T}} \exp(-{}^{\mathsf{T}} \gamma^{\mathsf{T}} m)$$

این نابرابری بر این فرض استوار است که متغیرهای تصادفی  $Z_i$  استقلال توأم دارند . در این مسئله قصد داریم این فرض را به فرض استقلال دوتایی  $Z_i$ ، کاهش دهیم. در این مورد نمیتوانیم نابرابری هوفدینگ را اعمال کنیم، اما نابرابری زیر (نابرابری چبیشف) صادق است:

$$P(|\phi - \hat{\phi}| > \gamma) < \frac{\operatorname{Var}(Z_i)}{m\gamma^{\mathsf{Y}}}$$

.  $Var(Z_i) = \phi(\mathfrak{I} - \phi)$  داریم  $Z_i \sim \mathrm{Bernoulli}(\phi)$  داری است و برای  $Z_i \sim \mathrm{Bernoulli}(\phi)$  داریم تضمین تصادفی با توجه به مجموعه فرضیه به صورت زیر است:  $\mathcal{H} = \{h_1, h_2, ..., h_k\}$  میتوان تضمین کرد خطا تعمیم بهترین فرضیه به صورت زیر است:

$$\hat{h} = \arg\min_{h \in \mathcal{H}} \hat{\epsilon}(h)$$

تعریف میکنیم:  $\{h(x^{(i)},y^{(i)}) \in \hat{\epsilon}(h) = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} 1\{h(x^{(i)}) \neq y^{(i)}\}$  نشان دهنده مجموعه آموزش است.

(۱مره) عداکثر مقدار ممکن  $Var(Z_i) = \phi(1-\phi)$  نمره عداکثر مقدار ممکن

 $\gamma > \cdot$  با فرض ۱۲) با فرض

- ۱. برای احتمال  $\gamma$  ایک کران بالا غیر بدیهی (نه ثابت ۱) بدست آورید.  $|\hat{\epsilon}(\hat{h}) \epsilon(\hat{h})| > \gamma$  نمره)
- ۲. با در نظر گرفتن اینکه m ، با استفاده از کران بالا بدست آمده، اندازه نمونه m چقدر باید باشد تا بتوان تضمین کرد:  $\delta \in (\cdot, 1)$   $\mathbb{P}(|\hat{\epsilon}(\hat{h}) \epsilon(\hat{h})| > \gamma) \leq \delta$ 
  - ٣. چگونه اندازه نمونه با آنچه که با استفاده از نابرابری هوفدینگ قابل دستیابی است مقایسه می شود؟ (٣ نمره)

پ) (پرسش امتیازی - ۷ نمره) نشان دهید که با حداقل احتمال  $\delta$  - ۱ ، تفاوت بین خطای تعمیم و خطای تعمیم (پرسش امتیازی - ۷ نمره) بهترین فرضیه در  $\delta$  به مقدار  $\delta$  محدود می شود.

موفق باشيد