# [010238] 딥러닝시스템

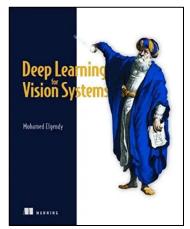
세종대학교 소프트웨어융합대학 지능기전공학부

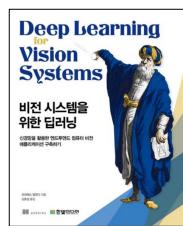
# 비전 시스템을 위한 딥러닝

Deep Learning for Vision Systems

- **교과목명**: 딥러닝시스템 (Deep Learning System)
- **수강대상**: 지능기전공학부 4학년
- **선수과목**: 기계학습, 인공지능
- **담당교수**: 최유경(ykchoi@sejong.ac.kr)
- **담당조교**: 김태주 (tjkim@rcv.sejong.ac.kr/석박통합과정 7학기) 신정민(jmshin@rcv.sejong.ac.kr/석박통합과정 3학기) 김도경(dgkim@rcv.sejong.ac.kr/석박통합과정 1학기)
  - 이승현(shlee@rcv.sejong.ac.kr/석사과정 1학기)

■ **수업교재:** 비전 시스템을 위한 딥러닝 (Deep Learning for Vision Systems)





- 수업방식: 하이브리드 강의
  - 비대면 이론 강의: 주차별 기간 내 / 블랙보드 영상 시청
  - 대면 실습 강의: (월) 12시-3시 / 실습실 센 B108
    - 대면 실습 강의 전 반드시 이론 강의 시청을 완료할 것
- **질의응답:** Slack App 활용
  - 슬랙의 전체공지 채널은 반드시 알람 활성화!!
  - 질문은 개인 DM 이 아닌, 모두에게 공유되는 채널 사용 요망
    - 비슷한 질문에 대한 답변 공유 차원

- 수업자료
  - 블랙보드: 온라인 이론 강의
    - 전자<del>출</del>결과 관련이 있으므로 반드시 정해진 기간 안에 시청할 것
  - 깃허브: 고화질 강의 동영상 (Youtube), 강의노트, 실습 코드 등
    - https://github.com/sejongresearch/2023.DeepLearningSystem
  - 슬랙: #전체공지 채널 참고
    - 블랙보드는 중요공지만을 위해 사용할 예정이므로 반드시 **슬랙 #전체공지** 참고

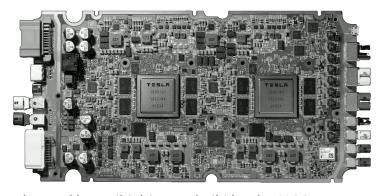
- 시험방식
  - 이론/실습 시험 구성
  - 시험 일정 및 방식은 깃 허브 참고
- 평가방식
  - 상대평가
  - 중간고사(30%), 기말고사(30%)
    - 이론 시험은 답안을 타이핑하여 제출
    - 실습 시험은 Kaggle 리더보드를 통한 평가시스템 운영
  - 수시 평가(30%)
    - 단원별 실습 문제 / 팀별 프로젝트
  - 출석 (10%): 블랙보드(온라인)와 전자출결(오프라인)

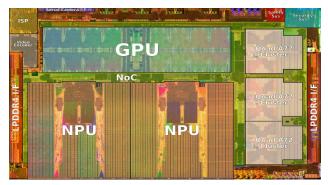
- PBL 모듈 (9주차-15주차)
  - 임베디드 보드를 활용한 자율주행자동차를 위한 SW 구현
    - Nvidia Jeston Nano 보드 활용 예정





■ <u>Tesla FSD</u> 를 위한 차량 내 임베디드 보드





https://en.wikichip.org/wiki/tesla\_%28car\_company%29/fsd\_chip