# 创新创业实验 project5

#### 一、SM2 算法基础

SM2 是中国国家标准 GM/T 0003-2012 定义的椭圆曲线公钥密码算法,基于 **256 位 椭圆曲线**,主要用于:

- 数字签名 (SM2-Sign)
- 密钥交换(SM2-KeyExchange)
- 公钥加密(SM2-Encrypt)

## 核心参数(推荐曲线):

- 基点: \(G = (x\_G, y\_G)\), 其中 \(x\_G = 0x32C4AE2C1F1981195F9904466A39C9948FE30BBFF2660BE1715A4589334C74 C7\), \(y\_G = 0xBC3736A2F4F6779C59BDCEE36B692153D0A9877CC62A474002DF32E52139F0A0\)

## 二、核心实现与优化

## 1. 椭圆曲线点运算(基础但关键)

椭圆曲线点的加法、标量乘法是 SM2 的核心, 直接影响性能。

```
class Point:
     def __init__(self, x: int, y: int, is_inf: bool = False):
        self.x = x
        self.y = y
        self.is_inf = is_inf # 标记是否为无穷远点
     def __eq__(self, other) -> bool:
        if self.is inf:
            return other.is inf
        return self.x == other.x and self.y == other.y
     def __repr__(self) -> str:
        if self.is_inf:
           return "Point(inf)"
        return f"Point(0x{self.x:064x}, 0x{self.y:064x})"
  # 预定义点
  INF = Point(0, 0, True) # 无穷远点
  G = Point(x_G, y_G) # 基点
2. 模运算优化
SM2 大量依赖模运算, 通过 Python 内置函数和数学优化提升效率
           if k == 0:
                return INF
           naf = naf_representation(k)
           result = INF
           current = p
           for digit in naf:
                if digit == 1:
                     result = point add(result, current)
                elif digit == -1:
                    # 加上当前点的逆元 (x, -y mod p)
                     inv current = Point(current.x, (-current.y) % p)
                     result = point add(result, inv current)
                # 双倍当前点
```

current = point\_add(current, current)

return result

标量乘法使用**二进制快速幂** (时间复杂度\( $O(\log k)$ \)),替代朴素的循环累加  $(\setminus(O(k)\setminus))$ 。

模逆运算利用费马小定理(\(a^{p-2} \mod p\)), 比扩展欧几里得算法更简洁。

### 3. 密钥生成

```
def generate_key_pair() -> Tuple[int, Point]:
    """生成SM2密钥对: (私钥d, 公钥Q=d*G)"""
    # 生成1 < d < n的随机私钥
    while True:
        d = int.from_bytes(os.urandom(32), byteorder='big')
        if 1 < d < n:
            break
    # 计算公钥Q = d * G
    Q = point_mul(d, G)
    return d, Q
```

- 私钥生成使用 os.urandom (密码学安全随机数生成器),避免伪随机数风险。
- 模 n 确保私钥在有效范围内(\(1 < d < n\))。

### 4. 签名与验证(SM2-Sign)

```
\label{eq:def-verify} \mbox{def verify}(\mbox{Q: Point, message: bytes, signature: Tuple[int, int]) $$\rightarrow$ bool: $$
    """SM2签名验证: 使用公钥Q验证签名"""
    r, s = signature
    # 验证参数范围
    if not (1 \le r \le n \text{ and } 1 \le s \le n):
       return False
    e = int.from_bytes(sm3_hash(message), byteorder='big')
    t = (r + s) \% n
    if t == 0:
        return False
    # 计算u1*G + u2*O
    u1 = (s * t) % n
    u2 = (r * t) % n
    u1G = point_mul(u1, G)
    u2Q = point mul(u2, Q)
    P = point_add(u1G, u2Q)
    if P.is_inf:
        return False
```

- 签名中随机数 k 的生成使用 os.urandom,避免重复(防止私钥泄露)。
- 验证时合并计算 u1 和 u2. 减少一次点乘法

#### 三、高级优化策略

## 1. 标量乘法进一步优化

NAF(非相邻形式)表示: 将标量 k 转换为 NAF 形式, 减少点加法次数(平均减少50%)。

```
def naf_representation(k: int) -> list:
    """将整数k转换为非相邻形式(NAF),减少点加法次数"""
    naf = []
    while k > 0:
        if k % 2 == 1:
            sign = 2 - (k % 4)
            naf.append(sign)
            k -= sign
        else:
            naf.append(0)
        k = k // 2
    return naf
```

### 2. 预计算基点倍数

 对常用基点 G 的倍数(如\(2^i G\))预计算并缓存,加速多次签名 / 加密中的 点乘法。

### 3. 模运算优化

• 使用 gmpy2 库替代内置 int,提供更快的大数模运算(需安装 pip install gmpy2)。