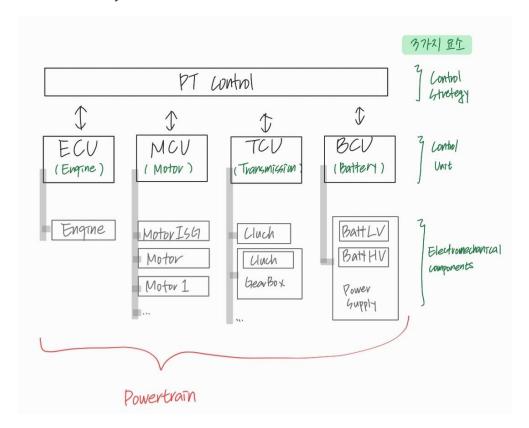
자율주행 소프트웨어 챌린지 1차 소과제

MODEL E (김서현, 이태훈, 조영욱, 황영진)

CarMaker Manual 및 교육 교재를 활용하여 전기 차량의 Powertrain model 정리

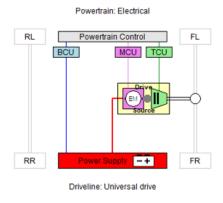
- 1. Powertrain subsystem 3가지 요소 정리 및 Powertrain subsystem structure 표시
 - Powertrain은 3-level로 구성 되어있으며 그 요소는 Control Strategy, Control Units, Electromechanical components이다.
 - Powertrain subsystem의 구조



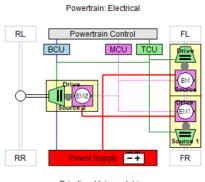
2. 위 사진을 이용하여 4가지 Electric Motor의 PTControl model 표시 및 IPG Powertrain PTControl model의 총 토크 요구량에 대한 기준점 표시

(기준점은 회색 점으로 표시하였습니다.)

1 Electric Motor

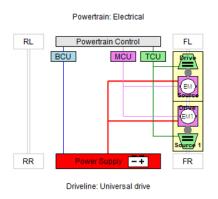


3 Electric Motor

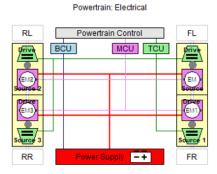


Driveline: Universal drive

2 Electric Motor



4 Electric Motor



Driveline: Universal drive

- 3. PTControl의 기능 4가지 정리
 - PT Control 은 Powertrain 의 상위 제어기로 4가지의 기능이 있다.
 - (1). Operation State Machine : position 이나 start/stop 버튼 입력에 따른 vehicle operation state 조정
 - (2). *Mechanical Energy Management*: Calculation of target values (target torque, rotation speed or load), Hybrid mode 제어(costing, EV only, etc.)
 - (3). *Battery Management*: 배터리 SOC(state of charge: 배터리 상태) 관리를 위한 generator torque command 출력, electrical circuit 사이의 power exchange 관리
 - (4). Interaction with Brake Control Unit: 회생제동 관련 max. / actual regenerative braking torque 계산
- 4. Vehicle Model 생성시 구성한 Electric Motor에 대한 CarMaker 내 구동 flow 정리(간단하게 각 Part 별로 정리)
 - Control stategy를 담당하고 있는 PTControl은 상위제어기
 - MCU는 모터제어로, 내연기관 차량에서의 스타터 모터나 전기차나 하이브리드 차에 들어있는 모터를 제어
 - TCU는 기어박스나 클러치와 같은 것을 제어
 - BCU는 파워 서플라이에 해당하는 배터리를 제어