

3주차 과제 (220823 ~ 220830)

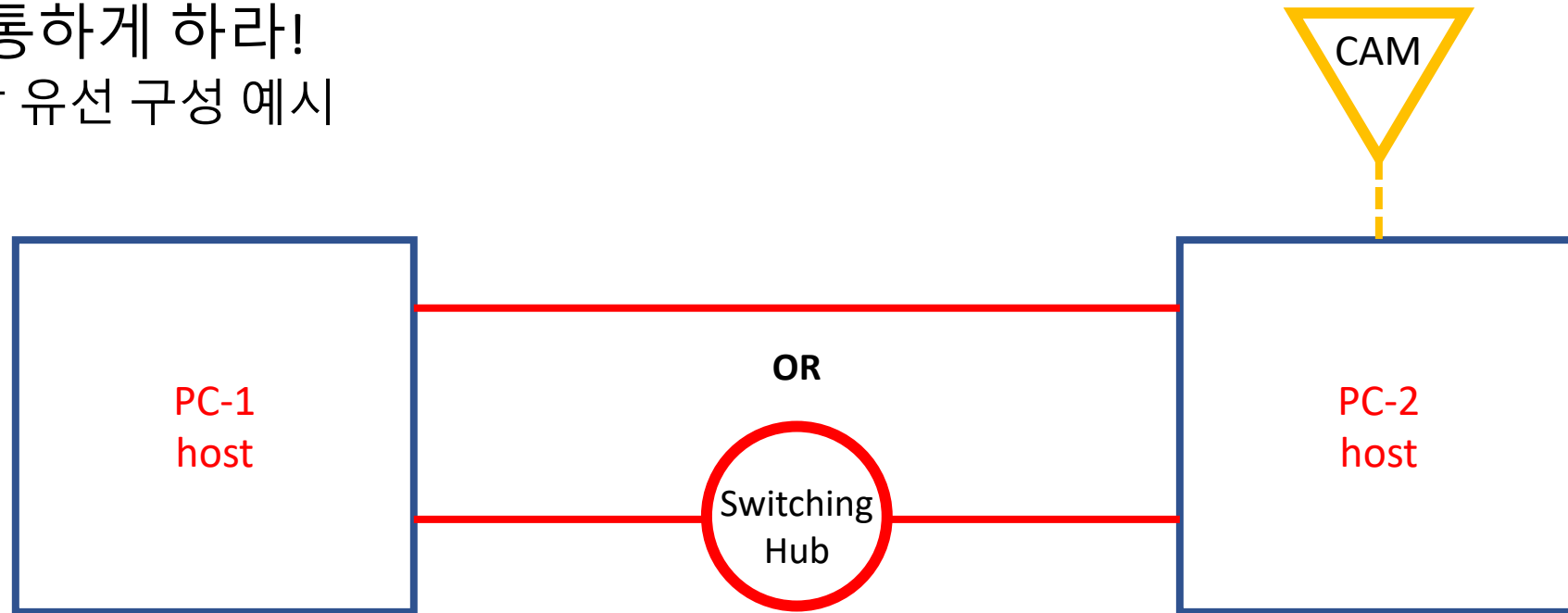
: 네트워크, 하드웨어

- 과제명: 통하게 하라!
 - 내용:
 - 유선 통신:
 - 싱글 보드와 PC(데탑 or 랩탑) 간 **내부(유선) 통신망**을 구축하여, 카메라 영상을 배포/취득 하는 ROS node 구현.
 - 무선 통신:
 - 싱글 보드와 PC(데탑 or 랩탑) 간 **외부(무선) 통신망**을 구축(라우터 이용)하여, 카메라 영상을 배포/취득 하는 ROS node 구현.
 - 조건:
 - 영상 배포/취득 하는 모든 node들을 하나의 **ROS launch** 파일로 통합 실행 시켜야 함.
 - 각 통신 방법에 대하여, publish되는 영상 토픽들의 **Hz를 체크 및 비교**하여 결과에 포함 시킬 것.
 - 센서:
 - 무선 라우터: ROG Rapture GT-AC5300 (통합 1EA)
 - <https://rog.asus.com/kr/networking/rog-rapture-gt-ax11000-model/>
 - 보드: UP-squared N4200 (1EA)
 - <https://up-board.org/upsquared/specifications/>
 - 모노 카메라: Logitech C920(1EA)
 - <https://www.logitech.com/en-us/products/webcams/c920s-pro-hd-webcam.960-001257.html>

3주차 과제 (220823 ~ 220830)

: 네트워크, 하드웨어

- 과제명: 통하게 하라!
 - 내부망 유선 구성 예시



3주차 과제 (220823 ~ 220830)

: 네트워크, 하드웨어

- 과제명: 통하게 하라!
 - 외부망 무선 구성 예시

