

به نام او

پاسخ تمرینات سری پنجم - فصل ششم

۱. الف) صحیح - اما هر مجموعه *orthogonal* متشکل از بردارهای غیرصفر، مستقل خطی است.

ب) صحیح - طبق قضیه 7(a) کتاب.

ج) صحیح - طبق متن کتاب، پاراگراف قبل از Example 3

د) صحیح - طبق متن کتاب، پاراگراف قبل از Example 7

ه) صحیح - با استناد به *Orthogonal Decomposition Theorem*.

و) غلط - با توجه به اثبات قضیه ۸ کتاب که مربوط به *Orthogonal Decomposition Theorem* است (بهتر است به روابط اشاره شود).

ی) صحیح - می‌دانیم طبق متن کتاب (پاراگراف قبل از قضیه ۹) اگر  $y$  در  $W = \text{Span}\{u_1, \dots, u_p\}$  باشد آنگاه  $\text{Proj}_W y = y$ .

۲. قسمت اول: فرض کنیم  $\|u\| = \|v\| = \beta$ . در این صورت:

$$\|au + bv\| = \sqrt{(au + bv) \cdot (au + bv)} = \sqrt{a^2\|u\|^2 + b^2\|v\|^2 + 2ab(u \cdot v)}$$

$$= \sqrt{(a^2 + b^2)\beta^2 + 2ab(u \cdot v)}$$

$$\|bu + av\| = \sqrt{(bu + av) \cdot (bu + av)} = \sqrt{b^2\|u\|^2 + a^2\|v\|^2 + 2ab(u \cdot v)}$$

$$= \sqrt{(a^2 + b^2)\beta^2 + 2ab(u \cdot v)}$$

$$\Rightarrow \|au + bv\| = \|bu + av\|$$

قسمت دوم: فرض کنیم  $\|au + bv\| = \|bu + av\|$ . باید ثابت کنیم  $\|u\| = \|v\|$ .

$$\|au + bv\| = \|bu + av\| \Rightarrow \sqrt{(au + bv) \cdot (au + bv)} = \sqrt{(bu + av) \cdot (bu + av)}$$

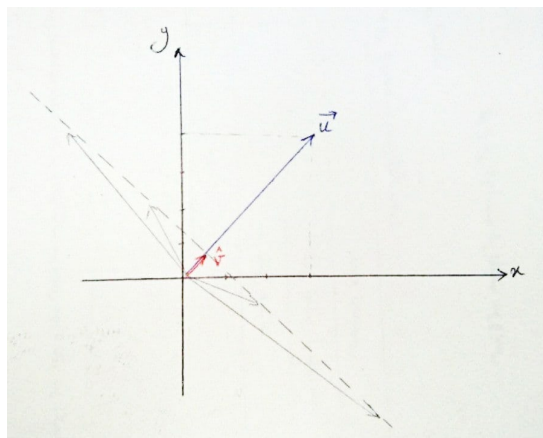
$$\Rightarrow a^2\|u\|^2 + b^2\|v\|^2 + 2ab(u \cdot v) = b^2\|u\|^2 + a^2\|v\|^2 + 2ab(u \cdot v)$$

$$\Rightarrow (a^2 - b^2)\|u\|^2 + (b^2 - a^2)\|v\|^2 = 0 \Rightarrow (a^2 - b^2)(\|u\|^2 - \|v\|^2) = 0$$

در حالتی که  $a^2 = b^2$  باشد، کفایت  $a = \pm b$  را در فرض مسئله جایگذاری کنیم تا حکم به سادگی بدست آید.

اما اگر  $a^2 \neq b^2$  باشد، نتیجه می‌گیریم که  $\|u\|^2 = \|v\|^2$  و در نتیجه  $\|u\| = \|v\|$  و حکم برقرار است.

۳. اگر ماتریس  $Q = [q_1 \ q_2 \ q_3]$  را در نظر بگیریم، می‌دانیم دترمینان این ماتریس برابر 1 یا -1 خواهد بود؛ چرا که  $Q^T Q = I$  پس  $\det(Q) = 1$  و بنابراین  $\det(Q^T) = 1$  و همچنین می‌دانیم اگر ستونی از ماتریس را در عددی ضرب کنیم دترمینان نیز در آن عدد ضرب می‌شود. بنابراین می‌توان به سادگی نتیجه گرفت که دترمینان ماتریس  $A$  برابر 30 یا -30 خواهد بود.



۴. ابتدا بردارهای  $\vec{u}$  و  $\vec{v}$  را رسم می‌کنیم:

طبق شکل رو به رو، مکان هندسی بردار  $\vec{v}$  برابر با خط چین خواهد بود که خطی عمود بر بردار  $\vec{u}$  می‌باشد.

حال با مقایسه  $\alpha$  و  $\|\vec{v}\|$  می‌توان دید ۳ حالت برای تعداد جواب‌های بردار  $\vec{v}$  وجود دارد:

(چون  $\|\vec{u}\| = 5$  پس  $\|\vec{v}\| = 1$ )

حالت اول:  $\alpha < 1$ : در این حالت هیچ جوابی برای بردار  $\vec{v}$  وجود نخواهد داشت (دایره به شعاع  $\alpha$  و خط چین تقاطعی ندارند)

حالت دوم:  $\alpha = 1$ : در این حالت تنها یک جواب برای بردار  $\vec{v}$  وجود دارد که آن هم خود  $\vec{v}$  است. یعنی  $\vec{v} = \vec{v}$  و بردارهای  $\vec{u}$  و  $\vec{v}$  موازی‌اند (دایره به شعاع  $\alpha$  مماس بر خط چین است)

حالت سوم:  $\alpha > 1$ : در این حالت بردار  $\vec{v}$  دارای ۲ جواب خواهد بود (دایره به شعاع  $\alpha$  و خط چین در دو نقطه متقاطع‌اند)

۵. فرض کنید:

$$\mathbf{v}_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \mathbf{v}_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}.$$

می‌توان با محاسبه ضرب داخلی این دو بردار نشان داد که متعامد نیستند؛ چرا که حاصل ضرب داخلی‌شان برابر ۹ نیست.

بنابراین باید ابتدا یک پایه متعامد برای  $W$  بیابیم. از روش گرم اشمیت استفاده می‌کنیم:

$$\begin{cases} w_1 := v_1 \\ w_2 := v_2 + av_1 \\ w_1 \cdot w_2 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{aligned} 0 &= \mathbf{w}_1 \cdot \mathbf{w}_2 = \mathbf{v}_1 \cdot (\mathbf{v}_2 + a\mathbf{v}_1) \\ &= \mathbf{v}_1 \cdot \mathbf{v}_2 + a\mathbf{v}_1 \cdot \mathbf{v}_1 \\ &= 2 + 3a. \end{aligned}$$

به این ترتیب  $a = -2/3$

$$\mathbf{w}_2 = \mathbf{v}_2 - \frac{2}{3}\mathbf{v}_1 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} - \frac{2}{3} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}.$$

تغییر ابعاد متعامد بودن بردارها را تغییر نمی‌دهد. بنابراین برای رهایی از اعشار میتوان نوشت:

$$3\mathbf{w}_2 = 3 \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} - 2 \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 \\ 3 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}.$$

بنابراین مجموعه  $\{\mathbf{w}_1, 3\mathbf{w}_2\}$  یک پایه متعامد برای  $W$  است. ولی طول این بردارها یک نمی‌باشد بنابراین orthonormal نیست. برای این تبدیل می‌توان نوشت:

$$\|\mathbf{w}_1\| = \sqrt{1^2 + 0^2 + 1^2 + 1^2} = \sqrt{3}$$

$$\|3\mathbf{w}_2\| = \sqrt{(-2)^2 + 3^2 + 1^2 + 1^2} = \sqrt{15}.$$

$$\left\{ \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \frac{1}{\sqrt{15}} \begin{bmatrix} -2 \\ 3 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \right\}.$$

۶. ستون‌های ماتریس را  $x_1$  و  $x_2$  و  $x_3$  در نظر بگیرید. ابتدا یک پایه متعامد پیدا می‌کنیم:

$$\mathbf{v}_1 = \mathbf{x}_1$$

$$\mathbf{v}_2 = \mathbf{x}_2 - \frac{\mathbf{x}_2 \cdot \mathbf{v}_1}{\mathbf{v}_1 \cdot \mathbf{v}_1} \mathbf{v}_1 = \mathbf{x}_2 - (-1)\mathbf{v}_1 = \begin{bmatrix} 3 \\ 0 \\ 3 \\ -3 \\ 3 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{v}_3 = \mathbf{x}_3 - \frac{\mathbf{x}_3 \cdot \mathbf{v}_1}{\mathbf{v}_1 \cdot \mathbf{v}_1} \mathbf{v}_1 - \frac{\mathbf{x}_3 \cdot \mathbf{v}_2}{\mathbf{v}_2 \cdot \mathbf{v}_2} \mathbf{v}_2 = \mathbf{x}_3 - 4\mathbf{v}_1 - \left(-\frac{1}{3}\right)\mathbf{v}_2 = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ 2 \\ 2 \\ -2 \end{bmatrix}$$

$$\left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ -1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 3 \\ 0 \\ 3 \\ -3 \\ 3 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ 2 \\ 2 \\ -2 \end{bmatrix} \right\}.$$

پایه متعامد برای آن:

ستون های ماتریس Q در تجزیه QR برابر با ورژن نرمال شده بردارهای بالا هستند:

$$Q = \begin{bmatrix} 1/\sqrt{5} & 1/2 & 1/2 \\ -1/\sqrt{5} & 0 & 0 \\ -1/\sqrt{5} & 1/2 & 1/2 \\ 1/\sqrt{5} & -1/2 & 1/2 \\ 1/\sqrt{5} & 1/2 & -1/2 \end{bmatrix}, R = Q^T A = \begin{bmatrix} \sqrt{5} & -\sqrt{5} & 4\sqrt{5} \\ 0 & 6 & -2 \\ 0 & 0 & 4 \end{bmatrix}$$

۷. با استفاده از روش *Least Squares* به حل این سوال می پردازیم. با فرض A به عنوان ماتریس ضرایب خواهیم داشت:

$$(A^T A) \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} = A^T z$$

ابتدا باید ماتریس ضرایب را تشکیل بدهیم. هر سطر این ماتریس، ضرایب یکی از نقاط ماست:

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$

حال ترانواده این ماتریس را هم بدست می آوریم:

$$A^T = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & -1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

بردار z هم براساس صورت سوال به این شکل است:

$$z = \begin{bmatrix} 1.1 \\ 2 \\ -0.1 \\ 3 \\ 2 \end{bmatrix}$$

$$\text{حال با حل معادله ذکر شده به پاسخ } \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2.02 \\ -1.04 \\ 1 \end{bmatrix} \text{ می رسیم.}$$

۸. با استناد به قضیه *Orthogonal Decomposition Theorem* هر x در  $R^n$  را می توان منحصر به صورت  $x = p + u$  نوشت که p در Row A و u در  $(\text{Row } A)^\perp$ . با استفاده از قضیه ۳ در بخش 6.1 می دانیم  $(\text{Row } A)^\perp = \text{Nul } A$  بنابراین u در Nul A است.

سپس فرض کنید  $Ax = b$  یک معادله *consistent* است. فرض کنید  $x$  یک پاسخ باشد و  $x$  را به فرم  $x = p + u$  مشابه آنچه گفته شد می‌نویسیم. سپس داریم  $Ap = A(x - u) = Ax - Au = b - 0 = b$  بنابراین معادله  $Ax = b$  حداقل یک پاسخ  $p$  در  $\text{Row } A$  دارد.

در نهایت فرض کنید  $p$  و  $p_1$  هر دو در  $\text{Row } A$  قرار دارند و هر دو در معادله  $Ax = b$  صدق می‌کنند.  $p - p_1$  در  $(\text{Row } A)^\perp = \text{Nul } A$  است چرا که  $A(p - p_1) = Ap - Ap_1 = b - b = 0$ . معادله  $p = p_1 + (p - p_1)$  و  $p = p + 0$  هر دو  $p$  را به مجموع بردارهایی در  $(\text{Row } A)$  و  $(\text{Row } A)^\perp$  تجزیه می‌کنند. با استناد به منحصرفرد بودن Orthogonal Decomposition Theorem میتوان گفت  $p = p_1$  و  $p$  منحصرفرد است.

موفق باشید

تیم تدریس‌یاری جبر خطی

بهار ۱۴۰۰