



به نام خدا

تمرین دوم

سیگنالها و سیستمها – بهار ۱۴۰۱

توضيحات

- پاسخ به تمرینها باید به صورت انفرادی صورت گیرد و درصورت مشاهده هر گونه تقلب نمره صفر برای کل تمرین منظور خواهد شد.
 - پاسخها مرتب و خوانا باشند.
 - مهلت ارسال پاسخها تا ساعت ۲۳:۵۹ جمعه ۲۰ اسفند میباشد.
- پاسخهای بخش تئوری را به صورت pdf و پاسخهای بخش عملی را به صورت zip با قالب نامگذاری (HW5_SeyyedFarzadRadnia_9831024 بارگذاری نمایید. (مثال: HW9_Name_StudentNumber
- در صورت بروز هرگونه ابهام، سوال خود را از طریق ایمیل <u>SS.2022Spring@gmail.com</u> یا شناسه ی "y با تدریسیاران درس مطرح کنید. موضوع ایمیل را "تمرین تئوری/عملی X : سوال "y با تدریسیاران درس مطرح کنید. موضوع "سوال از فصل x" استفاده نمایید. قرار دهید. همچنین برای سوالات خارج از تمرین از موضوع "سوال از فصل x" استفاده نمایید.

دانشکده مهندسی کامپیوتر دانشگاه صنعتی امیر کبیر







بخش اول - تمارین تئوری

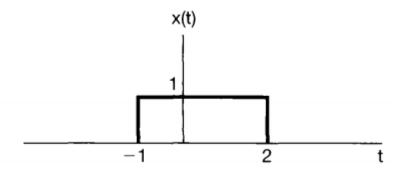
۱. سیستم LTI با رابطه صریح زیر را در نظر بگیرید.

$$y(t) = \int_{-\infty}^{t} e^{-(t-\tau)} x(\tau+1) d\tau$$

الف) پاسخ ضربه این سیستم را به دست آورید.

...) پاسخ سیستم را به ازای ورودی $x(t)=e^{2t-1}u(-t+1)$ به دست آورید.

ج) پاسخ سیستم زمانی که x(t) به صورت زیر میباشد را به دست آورید.







x(t) ورودی ورودی باتم ایم از موارد زیر، در سیستم الک با پاسخ ضربه h(t)، خروجی سیستم را به اعضای ورودی ۲. در هریک از موارد زیر، در سیستم الک با پاسخ ضربه بایرورید.

a)
$$x(t) = u(t) - u(t-2)$$
, $h(t) = e^{-2t}u(t)$

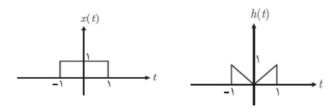
b)
$$x(t) = e^t u(t), h(t) = u(t)$$

c)
$$x[n] = \delta[n] + 2\delta[n-1] - \delta[n-3], \quad h[n] = 2\delta[n+1] + 2\delta[n-1]$$

d)
$$x[n] = \left(\frac{1}{3}\right)^{-n} u[-n-1], \quad h[n] = u[n-1]$$

e)
$$x(t) = u(t-3) - u(t-5)$$
, $h(t) = e^{-3t}u(t)$

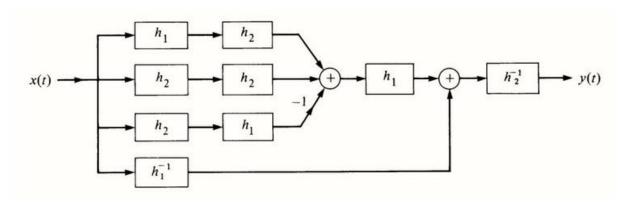
f)







۳. پاسخ ضربه نهایی سیستم LTI زیر را بهدست آورید.



راهنمایی:

$$x(t) * h(t) * h^{-1}(t) = x(t)$$





۴. با توجه به پاسخ ضربه سیستمهای LTI زیر، آنها را از لحاظ علیت، پایداری و حافظه دار بودن بررسی کنید.

الف)

$$h_1(t) = e^{-t}u(t+1)$$

ب)

$$h_2(t) = \sum_{k=0}^{7} \sin\left(4\pi \left(t - \frac{k}{8}\right)\right)$$

ج)

$$h_3(t) = \begin{cases} \delta(2t^3 - 2t^2 - 12t) & |t| \le 1\\ 0 & |t| > 1 \end{cases}$$

د)

$$h_4(t) = u[n-1] - 2u[n-2] + 2u[n-3]$$

ھ_)

$$h_5[n] = 3^n u[-n-2]$$

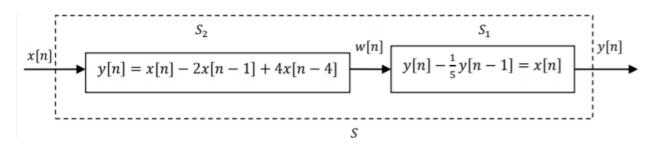
و)

$$h_6[n] = \begin{cases} \frac{n}{2}u[n-3] & |n| \le 3\\ Sinc(2n) & |n| > 3 \end{cases}$$





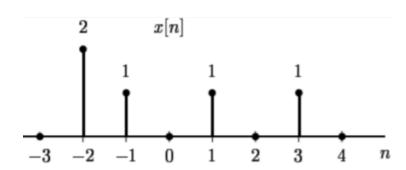
۵. سیستم های LTI و علی S_2 و S_1 را در شکل زیر در نظر بگیرید.(معادلات تفاضلی نظیر آنها درون شکل آمده است.)



الف) یاسخ ضربه سیستم S_1 را با فرض سکون اولیه محاسبه کنید.

ب) معادلهی ورودی-خروجی کلی S و پاسخ ضربه آن را بهدست آورید.

ج) پاسخ سیستم S به ورودی شکل زیر را بهدست آورید.







۶. درستی یا نادرستی عبارتهای زیر را مشخص کرده و برای پاسخ خود دلیل بیاورید.

- a) $x[n] * \{h[n]g[n]\} = \{x[n] * h[n]\}g[n]$
- b) If y(t) = x(t) * h(t), then y(2t) = x(2t) * h(2t).
- c) If x(t) and h(t) are odd signals, then y(t) = x(t) * h(t) is an even signal.
- d) If h(t) is the impulse response of an LTI system and h(t) is periodic and non-zero, the system is unstable.
- e) The inverse of a causal LTI system is always causal.
- f) If an LTI system is causal, it is stable.
- g) A continuous-time LTI system is stable if and only if its step response s(t) is absolutely integrable.

$$\int_{-\infty}^{+\infty} |s(t)| dt < \infty$$

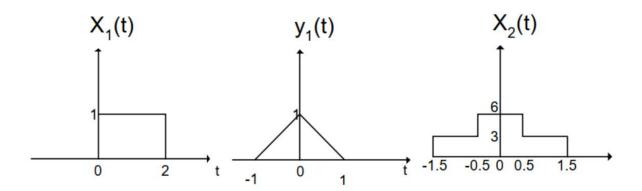




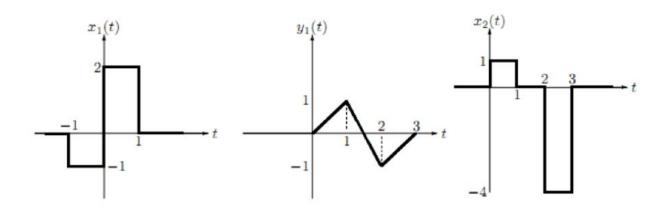


۷. اگر پاسخ یک سیستم LTI به ورودی $x_1(t)$ به شکل سیگنال $y_1(t)$ باشد، با توجه به نمودارهای رسم شده برای $y_1(t)$ و $y_1(t)$ بین سیستم را به ورودی $y_1(t)$ بیابید. (امتیازی)

الف)



ب)









بخش دوم - تمارین شبیهسازی

برای ارسال این بخش، فایلهای شبیهسازی را به همراه فایل pdf از تصاویر سیگنالهای رسم شده، در قالب یک فایل با فرمت zip در سامانه بارگذاری نمایید.

رسم کانولوشن سیگنالهای پیوسته زمان و گسسته زمان

۱. تابعی پیادهسازی کنید که convolution دو تابع را محاسبه کند. برای اطمینان از درستی می توانید نتیجه خود را با توابع کتابخانهای(مثل numpy.convolve) مقایسه کنید. دقت کنید که توابع آماده ی کتابخانه ای برای سیگنالهای گسسته پیادهسازی شده اند و برای سیگنالهای پیوسته، به ضرب خروجی این توابع در اندازه ی گام(معادل با dt انتگرال) نیاز است.

۲. با استفاده از تابع پیادهسازی شده فوق، سیگنالهای زیر را رسم کنید. اندازه گام را ۰.۰۱ فرض کنید.

a.
$$x_1(t) = u(t - 10) - u(t)$$

b.
$$x_2(t) = \begin{cases} t, & 0 < t < 5 \\ 5 - t, & 5 \le t < 10 \\ 0, & otherwise \end{cases}$$

c.
$$x_3(t) = x_1(t) * x_2(t)$$

۳. یک سیستم با پاسخ ضربه $h[n]=0.9^n(u[n-5]-u[n])$ فرض کنید. پاسخ این سیستم با پاسخ ضربه $x[n]=\left(rac{1}{3}
ight)^n(u[n]-u[n-10])$ بیابید.