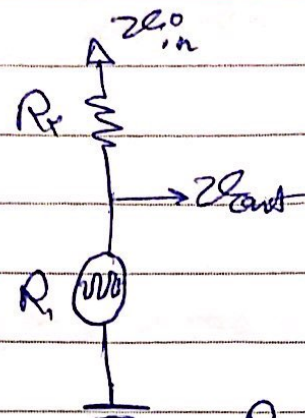


Light ↓ → R_1 ↑ → V_{out} ↓
 Light ↑ → R_1 ↓ → V_{out} ↑

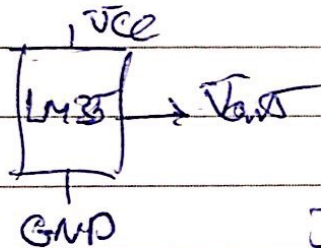


مقاومت قبل از اتصال

Light ↓ → R_1 ↓ → V_{out} ↑

Light ↑ → R_1 ↑ → V_{out} ↓

در این سنسور دو پایه مربوط به V_{CC} و GND است و پایه سوم ولت خروجی



است. این دیتا شیت‌های بین ۰.۵ تا ۱.۵ ولت

با اندازه‌گیری ولت و دیتا شیت‌های بین ۰.۵ تا ۱.۵ ولت

MISO: ۰۵ MOSI: ۰۱ SCK: ۰۲ SS: ۰۳

۴- برای انتخاب slave باید خط SS برای slave به Low کشیده شود. برای این

دو حالت زیر می‌تواند delay استفاده کرد.

۵- Master - کابل ارتباطی می‌کشد.

۶- (begin): ارتباط SPI را با تنظیم SCK, MISO, SS به حالت output

و Low کردن MISO, SCK و HIGH کردن SS آغاز می‌کند.

(setClockDiv): این تابع برای تنظیم فرکانس اصلی پود به ۱۲۸، ۶۴، ۳۲، ۱۶، ۸، ۴، ۲، ۱

استفاده می‌شود. هر چند که این تابع deprecated شده است.

(transfer): این تابع داده‌ها را ارسال می‌کند و هم‌زمان داده‌های دریافت شده را برمی‌گرداند.

(attachInterrupt): با این تابع ISR مربوطه برای اینترپت اضافه می‌شود و می‌توان آن را به تنظیم می‌کنند.

۷- دستور SPDR = 0 - BV با تنظیم کنترل رجیستری admin، بردارد

حالت slave قرار می‌دهد

۸- در صورت خف داده و قطع می‌شود، ISR تعریف شده فراخوانی می‌شود

برای خواندن بایت ریاضی SPDR را باید خواند.