ROKEY BOOTCAMP

TB3 & OM-X를 활용한 컨베이어 운반 시스템

C-1조

DR-01458_서재원 DR-01233_김근제 DR-01184_김차훈



활용한 기능 소개

3 GUI 기능 소개



결론

4(5)

시연



ROS2 노드



운반 계획

- 컨베이어 벨트에 선적할 물품에 이동
- 컨베이어 벨트에 선적
- 컨베이어 벨트 조작
- 파렛트로 이동
- 원하는 목표지점에 운반 완료

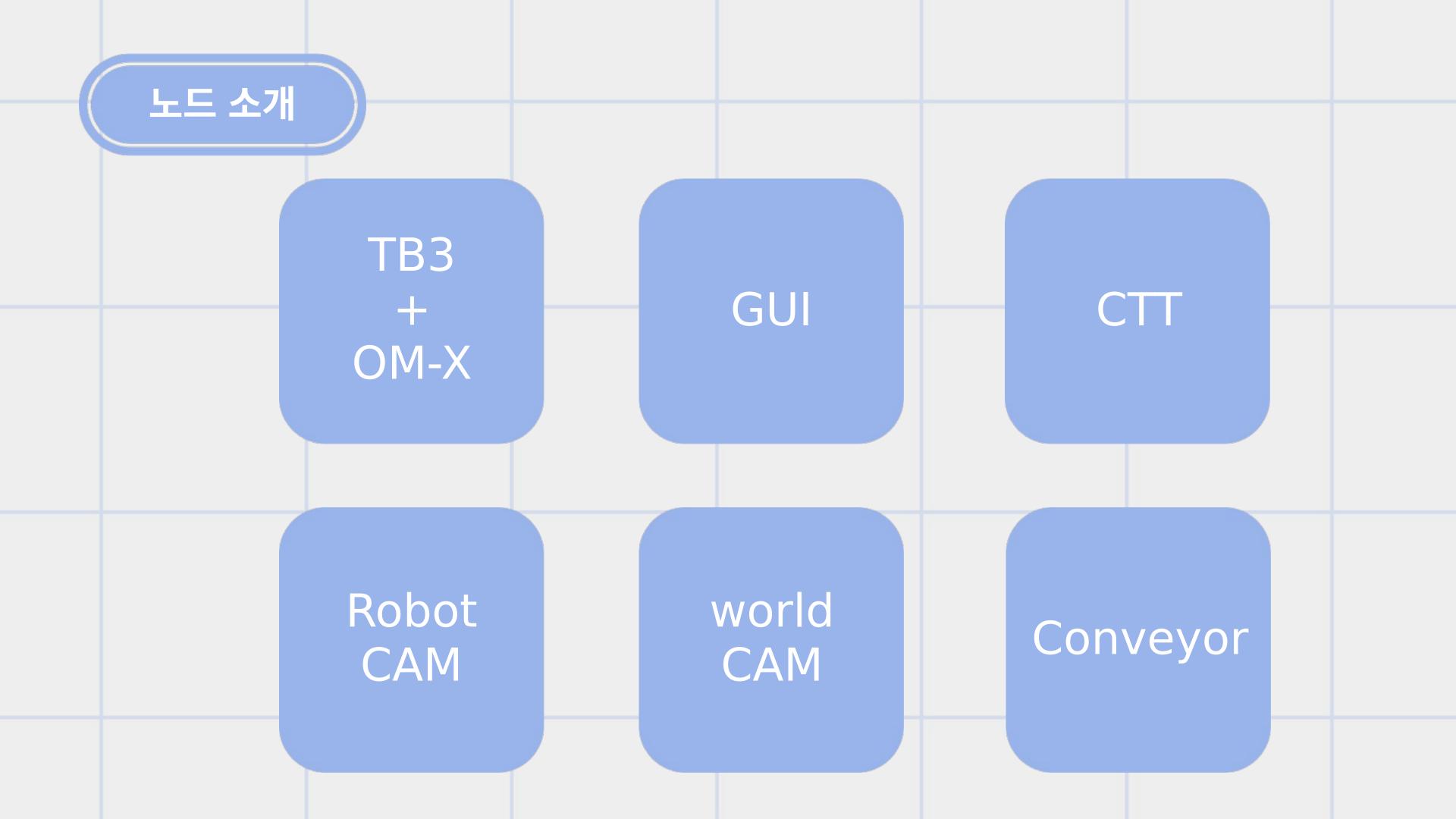


사진

활용한 기능

- •ROS2
- Turtlebot3 + OpenMainpulator-X
- ArUco
- •yolo8

GUI 소개



人但

결론

12345