

# Estudo do funcionamento e da complexidade computacional do algoritmo A\*

Estruturas de Dados e Algoritmos

11907 - Marco Sacristão



# Objectivos e Motivação

Este trabalho prático tem como objetivo a programação do algoritmo A\* a ser utilizado, na linguagem de programação Java, sendo esta a linguagem de programação escolhida é também necessário a implementação básica de uma GUI de maneira a demonstrar os resultados obtidos sobre a imagem digital a ser lida em conjunto com a biblioteca OpenCV.

Após a programação do algoritmo A\* e demonstração do seu correto funcionamento, deverá ser feita a exportação do tempo que o mesmo demorou a encontrar o melhor caminho possível, analisando assim os resultados obtidos.

# Contributos

O trabalho prático foi apenas desenvolvido por um elemento como descrito na capa do mesmo, sendo assim não existiu divisão de tarefas para resolução do mesmo, logo, todo o produto resultante é de mérito do autor apenas.

# PGM parsing

O formato PGM permite-nos saber através do seu cabeçalho (por esta ordem de leitura em linhas):

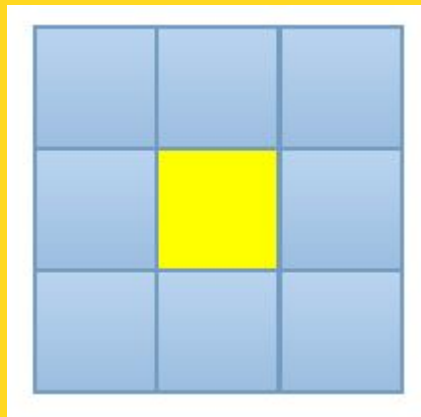
- **Magic number:** Permite-nos saber qual o tipo de ficheiro que estamos a lidar, o magic number de uma imagem com o formato PGM é “P5”.
- **Altura e Largura:** Diz-nos através do formato de dois números inteiros separados por um espaço qual a altura e largura da imagem.
- **Valor Máximo:** Qual o valor máximo possível que um pixel pode assumir em cor, em que o valor mais próximo de zero será branco, e o valor mais próximo do valor máximo apresentado será preto (pois trata-se de uma imagem em Grayscale).
- **Valores:** As restantes linhas do ficheiro contém então um valor de zero até ao valor máximo, e existem portanto  $\text{Altura} \times \text{Largura}$  valores contidos até ao fim do ficheiro.

# Conversão PGM para PNG

Não existindo suporte para nativo para Java no que toca a ficheiro PGM é necessário recorrer à biblioteca OpenCV e utilizar a mesma para gravar a imagem em PNG de modo a ser possível utilizar a imagem e apresentá-la na janela. A leitura da cor do pixel apesar de ser feita na matriz realizada pelo ficheiro parsing do ficheiro PGM, o mesmo não dispõe de uma maneira que seja possível ler o pixel numa determinada coordenada  $x,y$  portanto, teremos de utilizar novamente o formato PGM (usando a biblioteca OpenCV) para ler pixel a pixel depois de recebida a lista que contém os pixels (descritos por coordenadas em  $x,y$ ).

# Algoritmo A\*

O A\* é um algoritmo de pathfinding, permite-nos calcular o melhor caminho entre dois pontos (evitando eventuais paredes ou obstáculos), neste caso, tendo em conta o valor da cor, o mesmo procura vizinhos que rodeiam o pixel num valor desse ponto e  $x-1$  até  $x+1$ , e  $y-1$  até  $y+1$ , como demonstrado na imagem abaixo (pixel atual representado pela cor amarela, sendo os azuis a vizinhança do mesmo).



A formula base para o calculo é ( $F = G + H$ ) em que H representa distância do ponto inicial até ao ponto final.



# Dispositivos utilizados

A compilação deste projeto em Java teve como alvo uma máquina com sistema operativo Linux tendo sido gerido o mesmo no IDE Eclipse.

As características da máquina são as seguintes:

- **CPU:** Intel Core i7 3537U
- **RAM:** 8GB
- **Disco:** Crucial m4 128GB (6Gb/s)

# Sistema Experimental

O sistema experimental em Java está dividido em duas classes “GUI.java” e “AStar.java”. Esta é a divisão mais simples possível tendo em conta o paradigma da orientação a objetos. A classe GUI é responsável pela criação e apresentação da janela, assim como de geração das imagens necessárias

```
GUI
{...}
parsePGM() : void
filePath(String) : String
createWindow() : void
generateImage() : void
showWindow() : void
drawPixel(Mat, int, int, int, int, int, int) : void
run() : void
main(String[]) : void
```

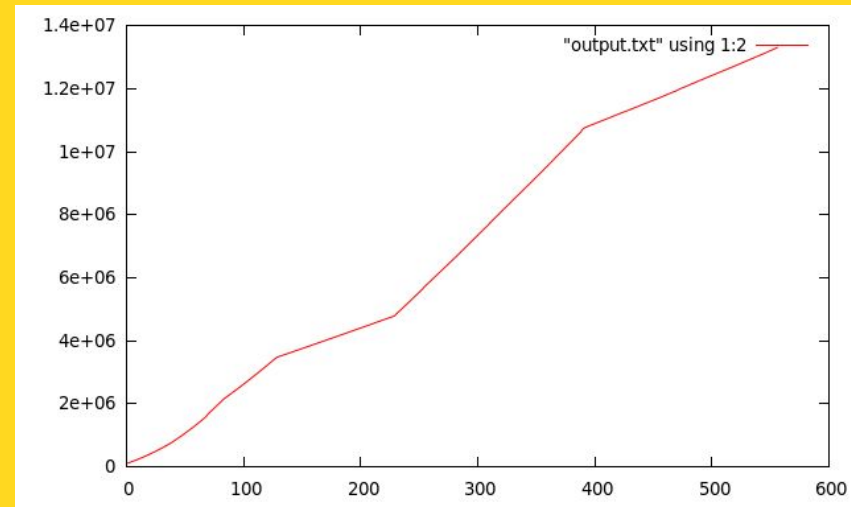
```
AStar
AStar(BufferedImage, Point, Point, int, Mat)
getNeighbours(Point) : ArrayList<Point>
setBufferedImage(BufferedImage) : void
getList() : ArrayList<Point>
g(Point) : double
h(Point) : double
f(Point) : double
writeFile(String) : void
```



# Análise dos resultados

De modo a obter resultados, foi calculado o tempo total da procura de todos os pontos no decorrer do pathfinding do nosso algoritmo.

Na totalidade são percorridos 516 pontos, é nos possível saber qual o tempo que demorou em cada ponto em nano-segundos. Analisando este tempo, podemos verificar que se trata de um crescimento linear.



O cálculo de cada ponto (Do algoritmo A\* em si) pode ser definido com complexidade computacional de  $O(n)$ . com complexidade  $O(n)$ . Visto que o tempo de cálculo do mesmo não têm influência dos anteriores.

# Conclusão

Foi realizada pesquisa heurística por grafos A\*, numa imagem de formato PGM.

A utilização desse mesmo algoritmo deve ser efetuada sobre uma imagem, de forma a encontrar o melhor caminho entre dois pontos nessa imagem, através do seu custo em distância, e utilizando a cor mais próxima entre os pontos iterados. A leitura da imagem é efetuada de modo a saber o seu tamanho e conteúdos, utilizando a biblioteca OpenCV, a qual permite a leitura da imagem em formato PGM permitindo a sua transformação numa imagem de outro formato de modo a saber o valor da cor em cada pixel.

É então que analisámos os resultados obtidos, podemos verificar que o tempo de execução do algoritmo em si é um crescimento linear, pois o crescimento dá-se pela soma do tempo de pesquisa de cada ponto, de todos os pontos necessário, desde o momento em que o algoritmo se inicia, até que o mesmo termina.

O algoritmo A\* apresenta uma complexidade computacional de  $O(n)$ .