

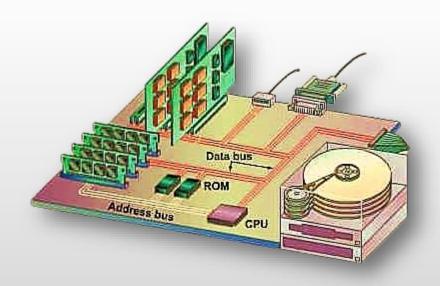
# Bölüm 11: Giriş Çıkış

İşletim Sistemleri

## Genel Bakış



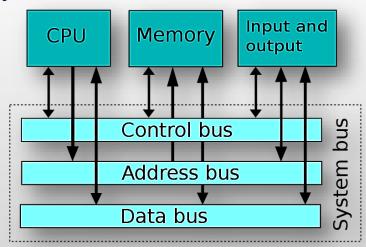
- İşletim sistemi, *G/Ç aygıtlarını* kontrol eder.
  - Komut verir.
  - Kesmeleri yönetir.
  - Durumlarını okur.
  - Hataları ele alır.
- Aygıtların kullanımı için arayüz sağlar.
  - Aygıttan bağımsız.
  - Katman katman yapılandırılır.



## Veri Yolu



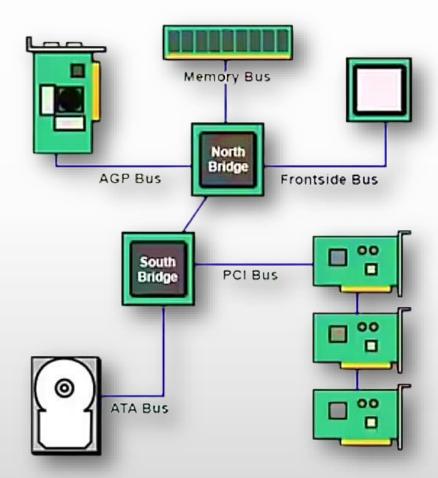
- Verilerin iletildiği fiziksel bağlantı.
- Veri yolları
  - Dahili: sistem veri yolları, bellek veri yolları, G/Ç veri yolları gibi.
  - Harici: Ethernet, USB, FireWire gibi.
- CPU, bellek ve G/Ç aygıtları arasında veri iletmeye yarar.
- Veri aktarımı hızı.
- Aynı anda birden fazla veri akışını yönetebilme.







- Birim zamanda iletilen veri miktarı,
  - saniye başına bit (bps).
  - saniye başına bayt (Bps).
- Veri yolunun bant genişliği, sinyal kalitesi, sinyal girişimi veri hızını etkiler.
- Yüksek veri hızları,
  - gerçek zamanlı video ve ses iletimi gibi,
  - zamana duyarlı uygulamalar için kritik.







■ Hard disk: 200 MB/s okuma, 150 MB/s yazma

■ Solid state: 1.5 GB/s okuma, 800 MB/s yazma

■ **USB 2.0**: 480 *Mbps*, **USB 3.0**: 5 *Gbps* 

**Ethernet**: 10/100/1000 *Mbps* 

■ SATA III: 6 Gbps

■ Keyboard: 2000 karakter, Mouse: 1000 reports

■ Modem: 56 Kbps / 1 Mbps

■ Camcorder: 50 Mbps

• Firewire: 50/100 MB/s



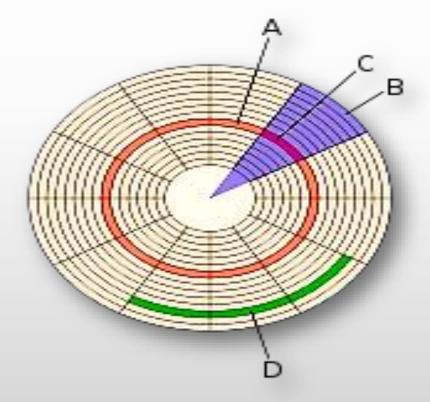


- İki tip G/Ç aygıtı,
  - blok tabanlı: blok blok okuma yapar.
    - Sabit disk, CD-ROM, USB bellek.
    - 512 *bayt* 32 *KB*.
  - karakter tabanlı: karakter karakter okuma yapar.
    - Yazıcı, klavye, fare, ağ arabirimleri.
- İşletim sistemi,
  - aygıtın marka, model, özelliklerinden bağımsız bir arayüz sağlar.



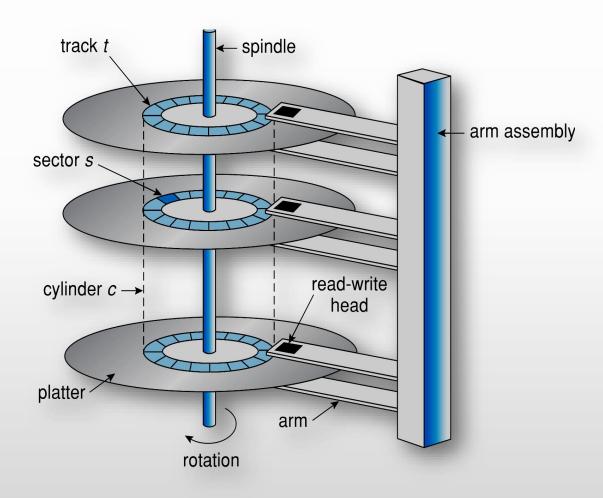


■ A: iz (track), B: sektör, C: geometrik sektör, D: küme (cluster)













- G/Ç birimi 2 bileşene sahiptir.
  - mekanik,
  - elektronik (kontrol birimi).
- Denetleyici,
  - bağlayıcı (connector) ve
  - yongadan (çip) oluşur.
- İz (track), 512 baytlık sektörlerden oluşur.





- Seri bit akışı,
  - eşzamanlama öncülü (preamble),
  - 4096 bit/sektör,
  - hata düzeltme kodu (error correcting code) içerir.
- Öncül: sektör numarası, silindir numarası, ve sektör boyutu.
- Denetleyici,
  - bit akışından bir blok oluşturur,
  - hata düzeltme yapar,
  - denetleyici içinde bulunan ara belleğe (buffer) koyar.



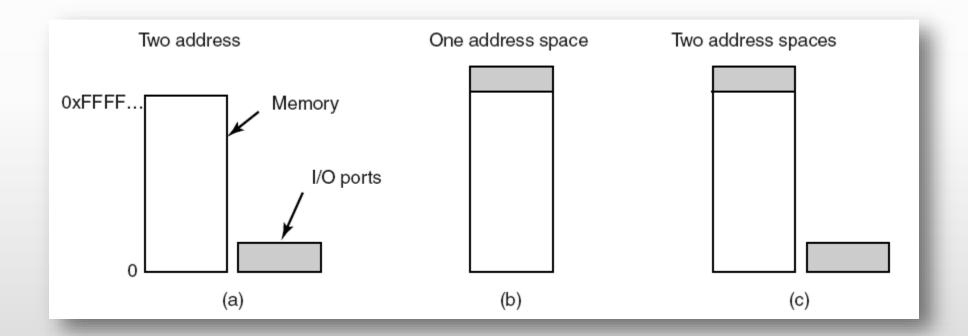


- Denetleyici, işletim sisteminin okuyup yazabildiği yazmaçlara sahiptir.
- write: Aygıta komut gönderilir.
- read: Aygıtın durumu okunur.
- Aygıtlar, işletim sisteminin okuyup yazabildiği arabelleği vardır.
- Örneğin, ekranda pikselleri görüntülemek için kullanılan video RAM.
- CPU, yazmaçlar ve arabellekle nasıl iletişim kurar?





• (a) G/Ç kapıları ve bellek ayrı. (b) Bellek eşlemeli. (c) Hibrit yaklaşım.







I/O address range (hexadecimal)	device		
000-00F	DMA controller		
020–021	interrupt controller		
040–043	timer		
200–20F	game controller		
2F8–2FF	serial port (secondary)		
320–32F	hard-disk controller		
378–37F	parallel port		
3D0-3DF	graphics controller		
3F0-3F7	diskette-drive controller		
3F8-3FF	serial port (primary)		





- İlk tasarım
  - Read komutu, kontrol satırına konulur.
  - Adres, adres satırına konulur.
  - G/Ç veya bellek alanındaki veri, sinyal hattına konulur.
  - Sinyal hattından okunur.
- Bellek eşlemeli yaklaşım,
  - Adres, adres satırına konulur.
  - Bellek ve G/Ç aygıtları,
    - adresi hizmet verdikleri aralıkta karşılaştırırlar.





- Kontrol yazmaçlarını okumak/yazmak için özel komutlara gerek yok.
- Doğrudan G/Ç yapılmasını engellemek için özel korumaya gerek yok.
- Bir komut, kontrol yazmaçlarına ve belleğe erişebilir.
- C dilinde bir aygıt sürücüsü yazılabilir. ②
- G/Ç belleği, kullanıcı alanına konulmaz.



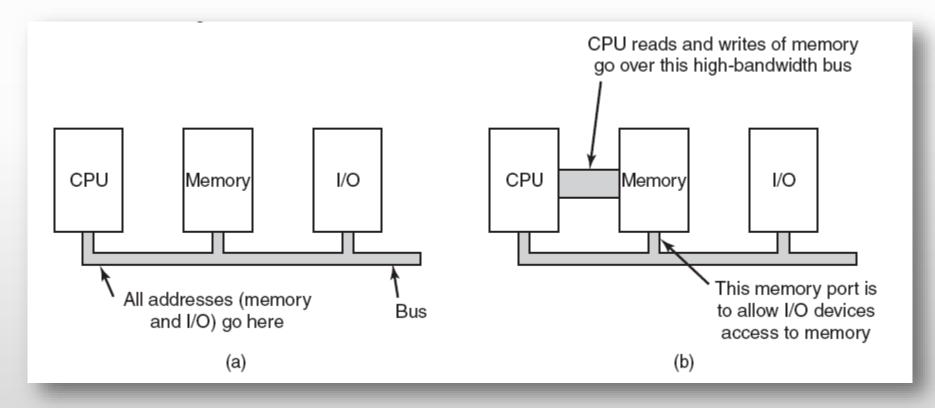


- Bellek sözcükleri önbelleğe alınır,
  - önbellekte güncel değerler olmayabilir. veri tutarsızlığı! ⊗
- Gerekli olduğunda önbelleğe almayı devre dışı bırakabilmelidir.
- G/Ç aygıtları ve bellek, bellek erişim isteklerine yanıt vermelidir.
- Tek veri yolu ile çalışır. ⊗
  - Çünkü, hem bellek hem de G/Ç, veri yolu üzerindeki adrese bakar.
  - Çoklu veri yolu ile çalışması zor.
    - Çünkü, G/Ç aygıtları adresi göremez.





• (a) Tek veri yolu mimarisi. (b) Çift veri yolu mimarisi.







- CPU, G/Ç denetleyicisinden her seferinde bir baytlık veri talep edebilir.
  - Büyük zaman kaybı.
- DMA denetleyicisi anakart üzerinde bulunur.
- CPU, denetleyicideki yazmaçlardan okuyabilir, yazmaçlara yazabilir.
  - Bellek adres yazmacı.
  - Bayt sayısı yazmacı.
  - Kontrol yazmaçları.
    - G/Ç bağlantı noktası (port),
    - aktarım yönü (direction),
    - aktarım birimi (bayt/word (sözcük)),
    - tek seferde aktarılacak bayt sayısı (burst).

## **DMA Ne Zaman Kullanılmaz?**

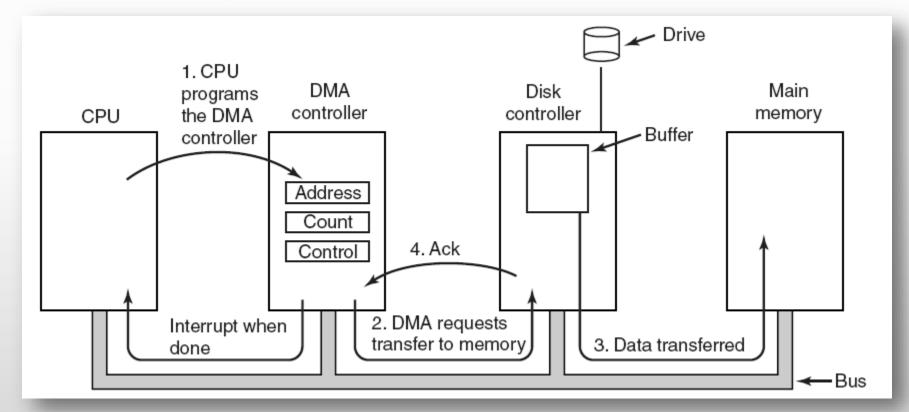


- Denetleyici,
  - bellege bir blok okur.
  - hata kontrolü (checksum) yapar.
  - kesme üreterek işletim sistemini uyarır.
  - belleğe her seferinde bir bayt gönderir.
  - sık sık kesme üretir. ⊗





DMA veri transferi aşamaları.







### Cycle-Stealing:

- bir anda bir sözcük aktarılır.
- veri yolunu kullanma döngüleri için CPU ile rekabet eder.
- CPU ara sıra döngüsünü (cycle) DMA denetleyicisine bırakır.

#### Burst:

DMA denetleyicisi veri yolunu alır ve bir blok veri gönderir.

## • Fly-By:

- DMA, aygıt denetleyicisine <u>bellek yerine bana gönder</u> der.
- Aygıtlar arasında veri aktarımı için kullanılır.



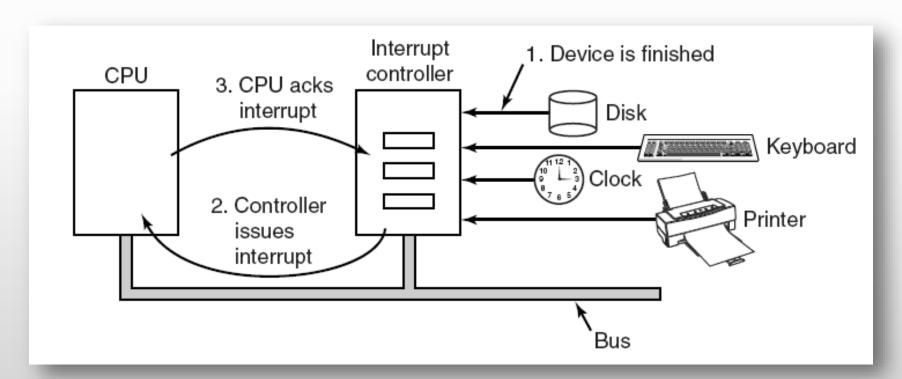


- Neden veriler denetleyicilerin arabelleğine alınır?
  - Hata kontrolü (Checksum) yapılabilir.
  - Veri yolu meşgul olabilir,
    - Verilerin bir yerde saklanması gerekir.
- DMA gerçekten buna değer mi?
  - CPU, DMA denetleyicisinden çok daha hızlıdır.
  - Aktarılacak çok fazla veri yoksa değmez.

## Kesmeler



- Aygıt işini bitirince kesme oluşturur,
- Kesme denetleyicisi ile veri yolundaki kesme hatlarından haberleşir.







- Denetleyici, adres satırına bir sayı koyarak kesme üreten aygıtı söyler.
- Kesme vektörü, ilgili kesme servis prosedürünü işaret eder.
- Adres satırındaki sayı, kesme vektörüne indis (index) görevi görür.
- Kesme hizmeti yordamı (ISR) kesmeyi kontrol eder.
- ISR (Interrupt service routine).
- Yürütülmesi durdurulan süreç ile ilgili bilgileri kaydeder.





- Ardışık düzen (pipelined) veya
- Süper sayıl (superscalar) işlemciler kullanılmıyorsa, evet.
- Pipelined:
  - bir komut grubu kısmen tamamlanır.
  - multiple interrupts can occur in the same clock cycle.

## Superscalar:

- komutlar ayrıştırılır ve sıra dışı yürütülebilir.
- multiple pipelines.





- Program sayacı (PC) bilinen bir yere kaydedilir.
- PC'den önceki tüm komutlar tam olarak yerine getirilmiştir.
- PC'den sonraki hiçbir komut yürütülmemiştir.
- PC'nin gösterdiği komutun durumu bilinmektedir.





- G/Ç aygıtı, bir durum oluştuğunda kesme üretir.
- CPU, kesmeye yanıt vermeden önce işlemekte olduğu komutu tamamlar.
- Mevcut komutun düzgün bir şekilde tamamlandığından emin olur.
- CPU, çalışan sürecin bağlamını kaydeder.
- CPU, ardından Kesme hizmet yordamını (ISR) çağırır.
- Kesme hizmet yordamı tamamlandığında, kaydedilen bağlam geri yüklenir.
- Yürütme, kesintiyi izleyen komuttan devam eder.



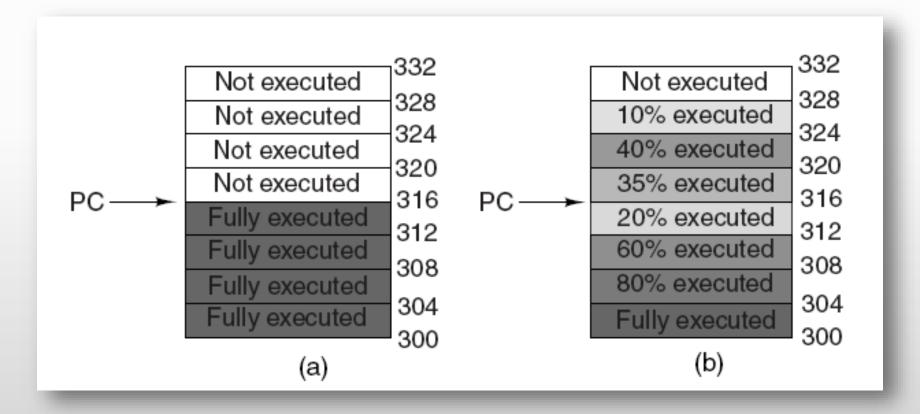


- Page fault / arithmetic overflow.
- CPU, işlemekte olduğu komutu tamamlayamaz.
- Komut iptal (abort) edilir.
- CPU, çalışan sürecin bağlamını kaydeder.
- CPU, ardından Kesme hizmet yordamını (ISR) çağırır.
- Kesme hizmet yordamı tamamlandığında, kaydedilen bağlam geri yüklenir.
- Yürütme, tamamlanamayan komuttan devam eder.





(a) Kesin (precise) kesme. (b) Kesin olmayan (imprecise) kesme.







- Kesmeyi yeniden başlatabilmek için,
  - Karmaşık donanım ihtiyacı,
    - backtracking, shadow, rename registers.
  - İşletim sisteminde karmaşık işlemler gerektirir.
    - Kesme oluşturan komuttan sonraki komutlar geri alınmalı (undo).
    - Hata veren komut tekrar başlatılmalı (restart).

0	1	2	3	4	5	6	7





- Aygıt bağımsızlığı: aygıta erişirken aygıtı belirtmek gerekmemeli.
- Tek tip adlandırma: aygıt adı, tipine bağlı olmamalı.
- Hata ele alma: aygıta olabildiğince yakın yerde olmalı.
- Bloke olma: İşletim sistemi G/Ç işlemlerini bloke edebilmeli.
  - (örneğin, okuma sırasında veri gelene kadar süreç bloke edilir.)
- Ara bellek: bir paket geldiğinde tampon belleğe konabilmeli.
- Paylaşım: Paylaşılabilen (disk), paylaşılamayan (teyp) aygıtlar ele alınmalı



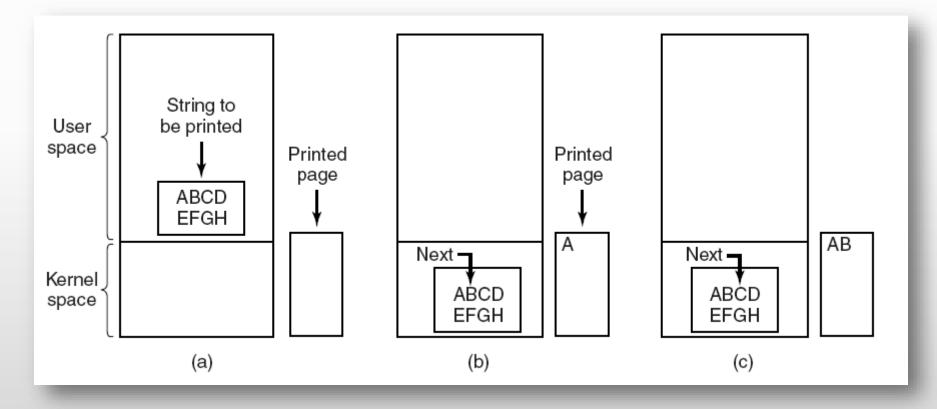


- Bir komut ile G/Ç aygıtına veri gönderilir.
- Bir komut ile G/Ç aygıtından veri okunur.
- CPU, sonraki işleme geçmeden, G/Ç komutunun tamamlanmasını bekler.
- Uygulaması basit ve kolay.
- G/Ç komutunun tamamlanmasını beklenirken CPU zamanı boşa harcanır.





Yazıcıdan karakter dizisi yazdırma adımları.







Programlanmış G/Ç kullanarak yazıcıya bir dizi karakter yazma.

```
copy_from_user(buffer, p, count);
for (i = 0; i < count; i++) {</pre>
    // loop on every character
    while (*printer_status_reg != READY);
    // loop until the printer is ready
    *printer_data_register = p[i];
    // output one character
return_to_user();
```

## Programlanmış G/Ç



- Her bayt için,
  - Durum yazmacı, meşgul biti 0 olana kadar okunur.
  - Okuma veya yazma bitine 1 atanır.
    - Yazma komutu ise veriler veri çıkış yazmacına kopyalanır.
  - Komut için hazır bitine 1 atanır.
  - Denetleyici meşgul bitine 1 atar, ve veri aktarımını yürütür.
  - Aktarım tamamlandığında, meşgul biti, hata biti ve hazır biti temizlenir.
- Verimsiz bir yöntem.
- CPU başka sürece geçip, döngü (cycle) kaçırırsa,
  - üzerine yazmadan (overwrite) dolayı veri kaybı yaşanabilir.





- G/Ç aygıtı, bir durum olduğunda *CPU*'ya kesme isteği (*IRQ*) gönderir.
- CPU, isteği alınca mevcut görevini durdurur.
- İlgili kesme hizmeti yordamı yürüterek G/Ç aygıtına hizmet verir.
- G/Ç işlemi eşzamansız (asynchronous) olarak gerçekleştirilir.
- G/Ç işlemi devam ederken CPU diğer görevlerini gerçekleştirebilir.
- CPU kullanımı ile G/Ç verimliliği arasında bir denge sağlar.
- Kesme ele alma (interrupt handling) ve
  - önceliklendirme (prioritization) mekanizması gerektirir.





#### Fikir:

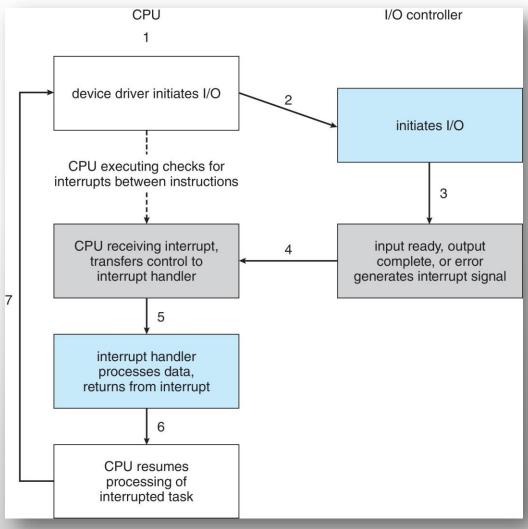
- G/Ç isteyen süreç bloke edilir,
- başka bir süreç çizelgelenir.
- G/Ç isteği tamamlandığında, çağıran sürece geri dönülür.
- Yazıcı,

1/20/2023

- Bir karakter yazdığında kesme oluşturur.
- Karakter dizisinin sonuna kadar yazdırmaya devam eder.
- İşlem bitince, çağıran süreç yeniden başlatılır.











Yazdırma sistem çağrısı yapıldığında yürütülen kod.

```
copy_from_user(buffer, p, count); // user space to kernel
enable_interrupts();

while (*printer_status_reg != READY); // busy-waiting
    *printer_data_register = p[0];
scheduler();
```





■ Yazıcı için kesme hizmet yordamı (ISR).

```
if (count == 0) { // all characters have been printed
   unblock user(); // unblock the user-level process
} else {
    *printer data register = p[i];
    count = count - 1;
    i = i + 1; // point to the next character in buffer
acknowledge_interrupt(); // interrupt handling complete
return_from_interrupt(); // Return from interrupt context
```





- G/Ç aygıtı, CPU'yu dahil etmeden sistem belleğine doğrudan erişebilir.
- CPU, G/Ç işlemleri sırasında diğer görevlerini gerçekleştirebilir.
- DMA denetleyicisi, G/Ç aygıtı ile bellek arasındaki veri transferini yönetir.
- CPU'yu serbest bırakarak sistem performansını artırır.
- Ancak; DMA denetleyici, yönetim ve bellek tahsisi açısından karmaşık.





- Yazıcıya karakter dizisi gönderilmek istenirse,
  - CPU, her karakter yazdırıldığında değil,
    - yalnızca arabellek yazdırıldığında kesmeye uğrar.
- DMA ne zaman kullanılmaya değer?
  - DMA denetleyicisi, aygıtı CPU'nun çalıştırdığı hızla çalıştırabiliyor ise.
  - Yeterli miktarda aktarılacak veri var ise.





Yazdırma sistem çağrısı yapıldığında yürütülen kod parçası.

```
copy_from_user(buffer, p, count);
set_up_DMA_controller();
scheduler(); // CPU may switch to another task
```



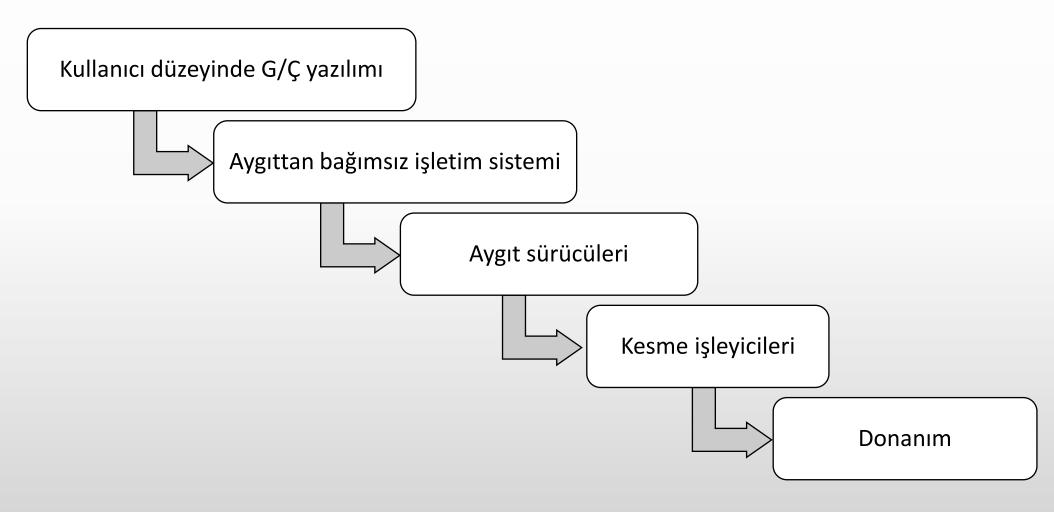


Kesme hizmet yordamı.

```
acknowledge_interrupt(); // interrupt has been received
unblock_user(); // waking up a process that was blocked
return_from_interrupt(); // signals end of ISR
```

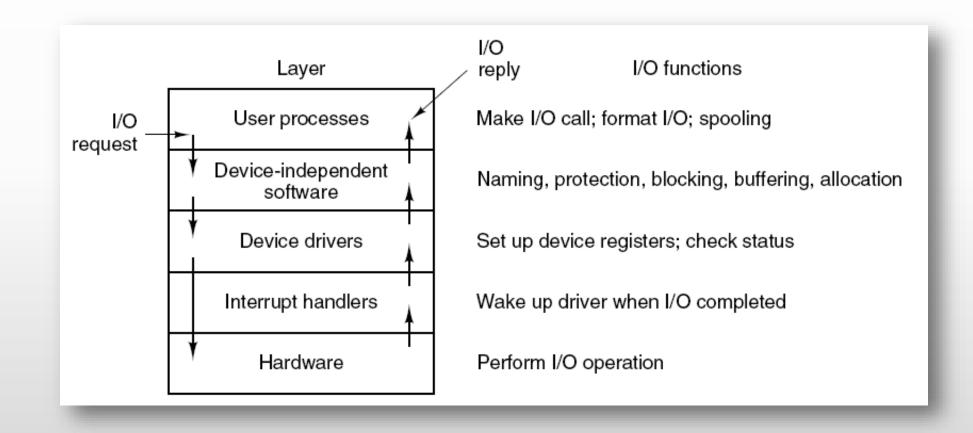
















- Kesme donanımı tarafından yazmaçlar kaydedilir.
- Kesme hizmet yordamı için bir bağlam (context) ayarlanır.
- Kesme hizmet yordamı için bir yığın ayarlanır.
- Kesme denetleyicisi, kesmenin alındığına dair bilgilendirilir.
- Merkezi kesme denetleyicisi yoksa kesme yeniden etkinleştirilir (re-enable)
- Yazmaçlar, süreç tablosundan alınan değerlerle güncellenir.

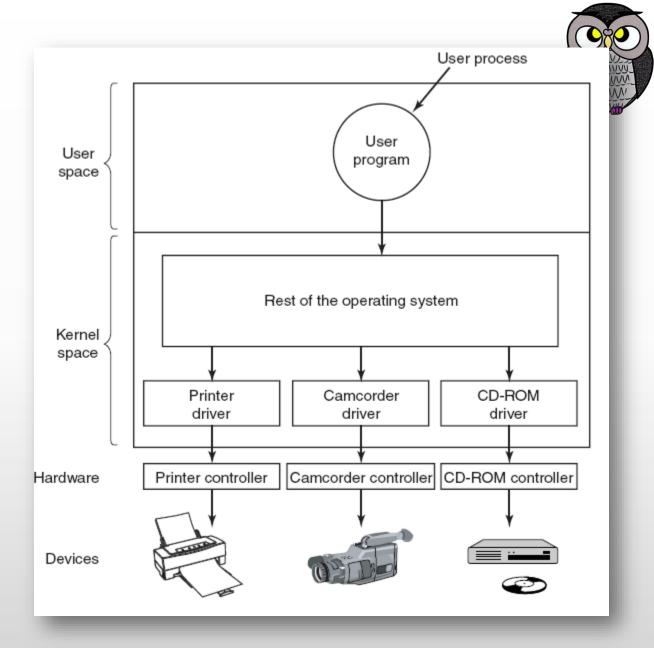




- Kesme hizmeti yordamı yürütülür.
- Sırada hangi sürecin çalıştırılacağı seçilir.
- Bir sonraki sürecin çalışması için MMU içeriği ayarlanır.
- Yürütülecek süreç için yazmaçlar güncellenir.
- Yeni süreç yürütülür.

# **Aygıt Sürücüleri**

 Sürücü ve aygıt denetleyicisi veri yolu üzerinden haberleşir.



# **Aygıt Sürücüleri**



- Sürücü (driver), aygıta özel kodlanmıştır.
- Üretici (manufacturer) tarafından sağlanır.
- Çekirdeğe (kernel) yüklenir.
  - Sürücü için kullanıcı alanı (user space) daha iyi bir yer olabilir.
  - Sürücü yazılımındaki bir hata, çekirdeği bozabilir.
- İşletim sistemi arayüzüne ihtiyaç var.
  - Blok ve karakter tabanlı aygıt arayüzleri.
  - Sürücüyü kullanmak için sistem çağrıları (bir blok oku gibi).





- Verilen parametrelerin tutarlılığını kontrol eder.
- Mantıksal adresi fiziksel adrese çevirir.
  - blok numarası -> silindir, kafa, iz, sektör.
- Aygıt durumunu kontrol eder. Başlatmak zorunda kalabilir.
- Komutları aygıt denetleyicisinin yazmaçlarına koyar.
- Kesme gelene kadar sürücü kendini bloke eder.
- Talep edilen verileri gönderir.
- Aygıtın durum bilgisini döndürür.
- Sürücüler yeniden girilebilir (reentrant) yapıdadır.



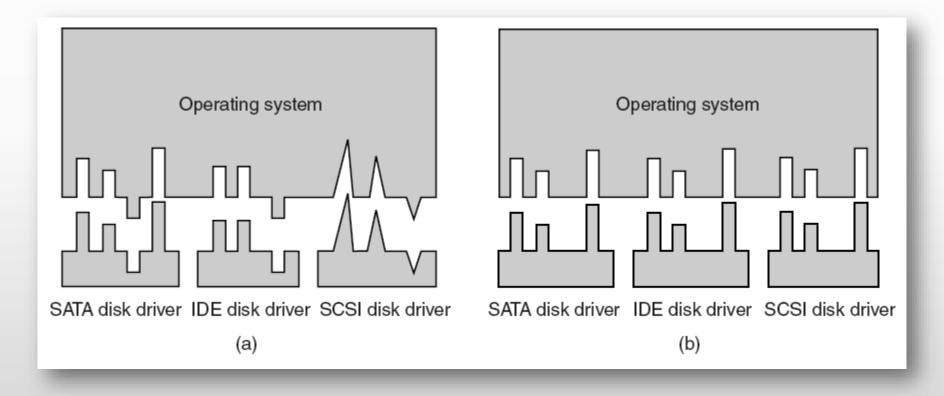


- Aygıt sürücüleri için tek tip arayüz sağlar.
- Ara bellek kullanarak verileri saklar.
- Oluşan hataları raporlar.
- Aygıtı bir sürece tahsis eder.
- İşlem tamamlanınca serbest bırakır.





(a) Standart bir arayüz yoksa, karmaşık. (b) varsa, düzenli.





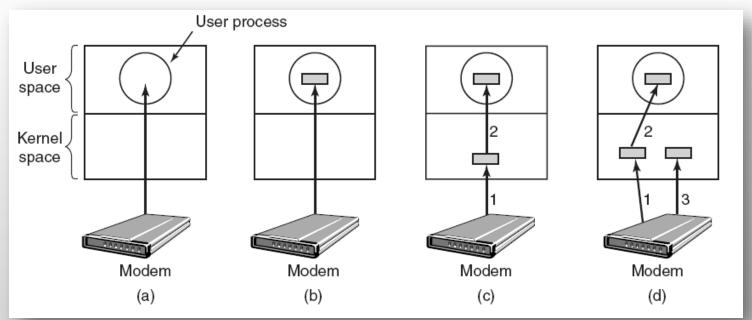


- Her aygıt sınıfı için sağlanması gereken işlemler.
  - örneğin, oku, yaz, aç, kapat...
- Sürücü, doğru işlemi işaret eden, bir işaretçi tablosuna sahip.
- İşletim sistemi, gerekli işlemi çağırmak için tablo adresine ihtiyaç duyar.
- İşletim sistemi, sembolik aygıt adlarını doğru sürücü ile eşler. (map)





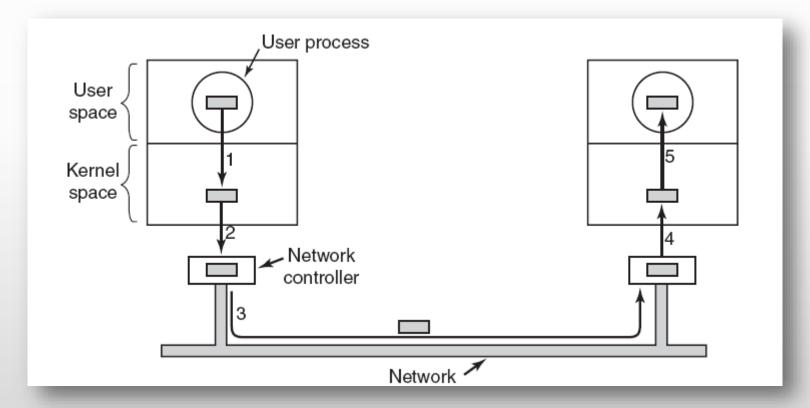
- (a) Tampon bellek (buffer) yok. (b) Kullanıcı alanında tampon bellek.
- (c) Çekirdekte tampon bellek ve kullanıcı alanına kopyalama.
- (d) Çekirdekte çift tampon bellek kullanımı.







Ağ paketinin, birçok kopyası olabilir.



# Bağımsız Yazılımın Diğer İşlevleri



- Hata raporlama:
  - Sürücü tarafından çözülemeyen yazılım donanım sorunları raporlanır.
- Aynı anda tek bir kullanıcıya hizmet veren aygıtları,
  - tahsis eder ve serbest bırakır. (*CD-ROM, scanner, printer*)
  - aygıt meşgul ise,
    - istek bir kuyruk (queue) yapısına eklenebilir.
    - istek iptal edilip, olumsuz cevap dönülebilir.
- Aygıttan bağımsız blok boyutu:
  - İşletim sistemi, aygıtların ayrıntılarını bilmek zorunda değil.





- Kütüphane yordamları G/Ç ile ilgilidir.
  - printf(), scanf(), read(), write() gibi metotlar sistem çağrıları yapar.
- Yapılan aygıt istekleri kuyruğa eklenerek, takip edilir.
- Yazıcıdan çıktı alma,
  - Kullanıcı dosyayı oluşturur,
  - Dosya bekleme kuyruğuna koyulur,
  - Arka plan süreci, kuyruğu izler ve dosyayı yazdırır.
- Dosya aktarımlarında da ayrı bir bekleme kuyruğu kullanılır.





Parameter	IBM 360-KB floppy disk	WD 18300 hard disk
Number of cylinders	40	10601
Tracks per cylinder	2	12
Sectors per track	9	281 (avg)
Sectors per disk	720	35742000
Bytes per sector	512	512
Disk capacity	360 KB	18.3 GB
Seek time (adjacent cylinders)	6 msec	0.8 msec
Seek time (average case)	77 msec	6.9 msec
Rotation time	200 msec	8.33 msec
Motor stop/start time	250 msec	20 sec
Time to transfer 1 sector	22 msec	17 μsec

### **Diskler**

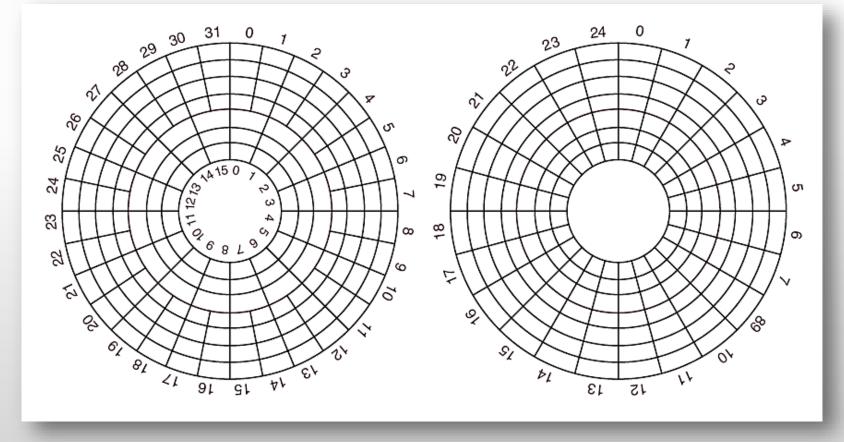


- Disk içinde bulunan mikrodenetleyici,
  - Bozuk blokları izler, eşler, kullanılmaması için etiketler.
  - Okunan izin içeriğini önbelleğe alır.
- Bazı diskler aynı anda birden fazla arama (seek) yapabilir.
  - Bir plaktan okurken, diğer plağa yazabilir.
- Disk geometrisi, sürücünün kullandığı geometriden farklıdır.
- Denetleyicinin (silindir, başlık, sektör) talebi,
  - Gerçek disk geometrisine çevrilir.





Bir diskin (a) fiziksel geometrisi. (b) sanal geometrisi.







- Katı hal sürücüsü diskler, NAND flash bellek kullanır.
- Hareketli (mekanik) parçaları yoktur.
- Güvenilir ve daha hızlı veri erişimi sunar.
- Dayanıklılık, düşük güç tüketimi, sessiz çalışma sunar.
- Her bir hücrenin sınırlı sayıda yazma ömrü vardır.
- Hard Disk Drive'dan daha pahalıdır.





- NVMe yüksek performanslı, ölçeklenebilir, optimize edilmiş bir protokol.
- M.2, SATA ve SAS tabanlı SSD'lere kıyasla
  - Yüksek performans, güvenilirlik sağlar.
  - Düşük gecikme süresi, yüksek bant genişliği sağlar.
  - Kablo ihtiyacını ortadan kaldırır.
  - Daha pahalıdır.
- 64 KB'a kadar çoklu paralel komut dizisi destekler.
- Geriye dönük uyumlu değildir.
- Özel sürücü ve donanım desteği gerektirir.





- Redundant array of inexpensive disks.
- SLED (Single large expensive disk), tek, büyük ve pahalı disk.
- Tek bir diske kıyasla paralel G/Ç işlemleri sağlar.
- İşletim sistemine tek bir disk gibi görünen bir grup disk.
- SCSI diskleri sıklıkla kullanılır, ucuzdur.
- Denetleyici başına 7 tane disk kullanılabilir.
- Seviye 0'dan 7'ye kadar farklı mimariler kullanılır.

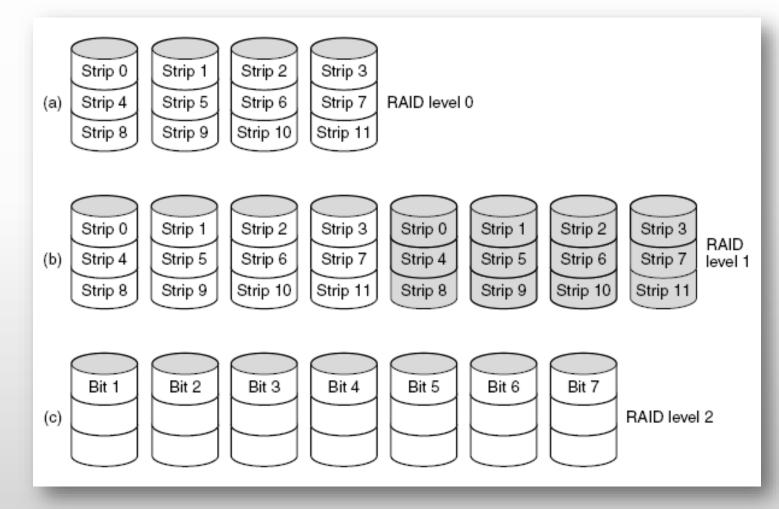
# **RAID Seviyeleri**



- RAID 0, şerit (*strip*) başına *k* sektör şeridi kullanır.
  - Ardışık şeritler farklı disklerde bulunur.
  - Ardışık şeritlere paralel olarak yazma/okuma yapılır.
  - Büyük boyutlu istekler için iyi.
- RAID 1, diskleri çoğaltır.
  - Yazma işlemleri iki kez yapılır.
  - Okuma işlemleri her iki diski de kullanabilir.
  - Güvenilirliği artırır.
- RAID 2, tek tek sözcüklerle (word) çalışır, sözcük + ecc'yi disklere yazar.
  - Paralelliği sağlamak için kollar (arm) senkronize edilmeli.







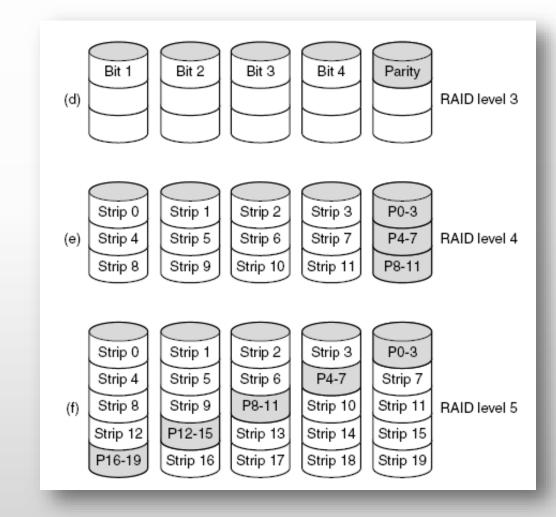




- RAID 3,
  - Tüm eşlik (parity) bitleri tek bir sürücüye gider.
  - RAID 2 gibi çalışır.
- RAID 4,
  - Şeritler ile çalışır.
  - Şeritler için eşlik bitleri aynı sürücüye yazılır.
- RAID 5,
  - Şeritler için eşlik bitleri farklı sürücüye yazılır.







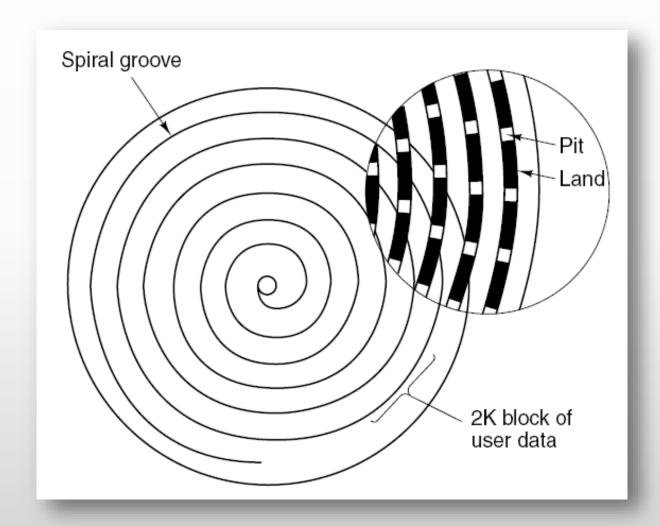
#### **CD-ROM**



- Optik diskler, manyetik disklerden daha yüksek yoğunluğa sahiptir.
- Müzik CD'lerinin yüksek üretim hacmi nedeniyle ucuz.
- İlk önce dijital olarak müzik çalmak için kullanıldı.
- Cam ile kaplanmış disk üzerindeki lazer ile delikler yakılır.
- Çukur (yakılmış), ve düz (yakılmamış) spiraller halinde düzenlenir.
- Okuma işlemleri için lazer kullanılır.







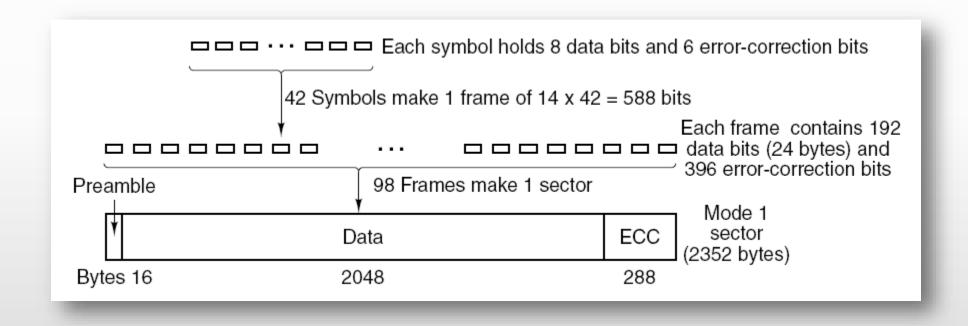
#### **CD-ROM**



- Sesin yanı sıra veri depolamak için de kullanılır.
- Hata düzeltme kodu (error correcting code) sektöre eklenir.
- Her bayt (8 bit), 6 bitlik ECC ile beraber 14 bitlik sembol ile kodlanır.
- 42 adet sembol bir çerçeve (*frame*) oluşturur.
- 98 adet çerçeve bir *CD-ROM sektörü* oluşturur.



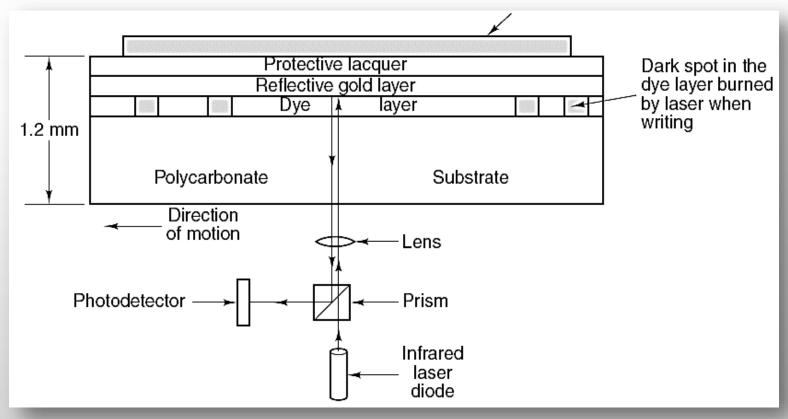








CD-R'nin kesiti. CD-ROM'da koruma tabakası yok, altın yerine alüminyum.







- µm: micron
- Daha küçük çukurları (CD 0.8 μm, DVD 0.4 μm) destekler.
- Daha sıkı bir sarmal (CD 1.6 μm, DVD 0.74 μm).
- Kırmızı lazer (CD 0.78 μm, DVD 0.65 μm).
- DVD'ye standart bir film sığar (133 dakika).
- Hollywood bir diskte daha fazla film istiyor,
  - bu nedenle 4 farklı format var.

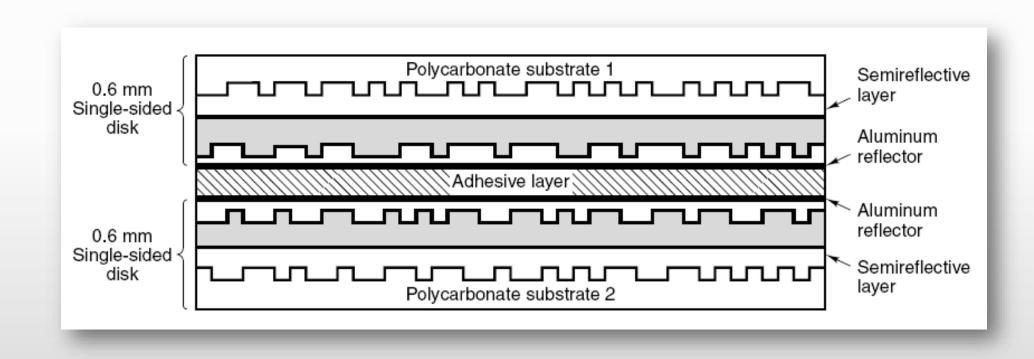




- Tek taraflı, tek katmanlı (4.7 GB).
- Tek taraflı, çift katmanlı (8.5 GB).
- Çift taraflı, tek katmanlı (9.4 GB).
- Çift taraflı, çift katmanlı (17 GB).











- Düşük seviye format,
  - Yazılım boş diskteki iz (track) ve sektörleri (sector) yerleştirir.
- Üst düzey format,
  - Bölümler (partitions).





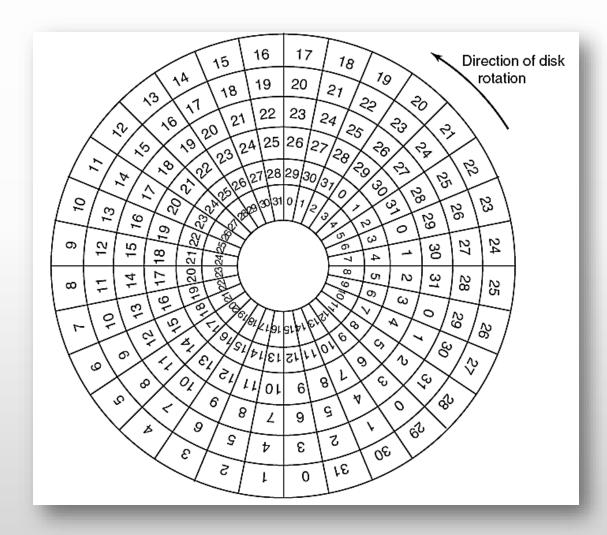
- Sektör, temel veri saklama birimidir.
- Genellikle 512 4096 bayt sabit miktarda veri saklar.
- Öncül (preamble), sektörünün adresi, durumu gibi bilgileri sağlar.
- ECC,
  - veri yazma ve okuma sırasında oluşacak hataları tespit etmek ve
  - düzeltmek için, sektörlere eklenen bir koddur.

Preamble
----------

1/20/2023



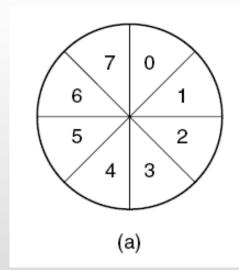


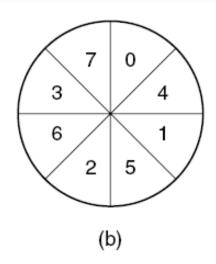


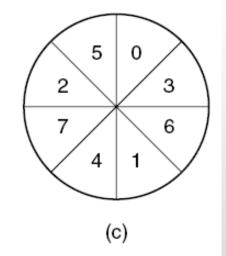
### Disk Biçimlendirme



Serpiştirme (interleaving) (a) yok. (b) tek aralıklı. (c) çift aralıklı.







### **Üst Düzey Format**



- High-level formatting is the process of setting up an empty file system on a disk partition or a logical volume and for PCs, installing a boot sector.
- Ana önyükleme kaydı (master boot record),
  - Diskte bulunan ilk sektördür.
  - Bölüm tablosuna (partition table) sahiptir.
- Bölüm: aynı diske birden fazla işletim sistemi yüklenebilmesini sağlar.
  - Önyükleme bloğuna (boot block) sahiptir.
  - Disk 4 adet birincil (primary) bölüme sahip olabilir.
  - Önyükleme (boot) yapabilmek için aktif olarak seçilmelidir.





- Sektör 0'da ana önyükleme kaydı (master boot record).
- Bölüm tablosu (partition table).
  - Bölümde (partition) hangi dosya sisteminin olduğunu gösterir.
  - Önyükleme bloğu (boot block) programı.
  - Yönetmek için boş depolama alanı (biteşlem veya boş liste).
  - Kök dizini (root).
  - Boş dosya sistemi (empty file system).





- BIOS, ana önyükleme kaydını (MBR) okur.
- Önyükleme programı hangi bölümün aktif olduğunu belirler.
- Aktif bölümden önyükleme sektörünü (boot sector) okur.
- Önyükleme sektörü, ikinci bir önyükleme (boot) programı yükler.
- Önyükleme programı, işletim sistemi çekirdeğini yükler ve yürütür.





- Disk kafası hareketlerini en aza indirerek,
  - disk gecikmesini azaltır ve disk verimini artırır.
- Arama süresi (seek time):
  - kolun doğru ize ulaşana kadar geçen süre.
- Dönme gecikmesi (rotational latency):
  - okuma kafasının doğru sektöre varması için geçen süre
- Veri transfer süresi (transfer time):
- access time = seek time + rotational latency.
- Sürücü isteklerinin listesini tutar (silindir numarası, istek zamanı).
  - arama süresini optimize etmeye çalışır.



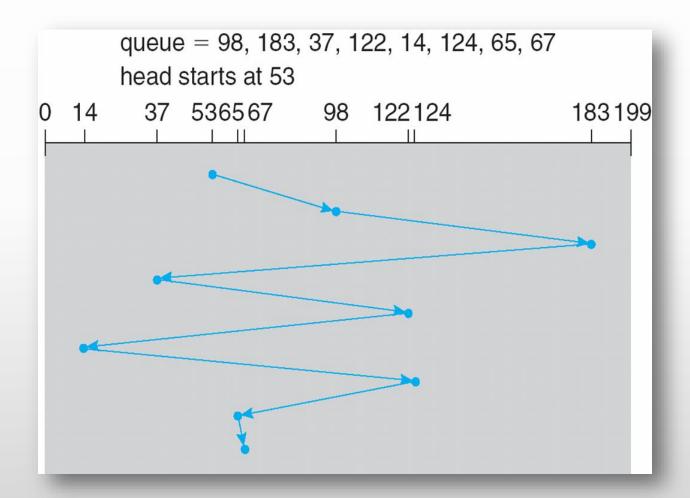


- FCFS (first come first served)
  - İlk gelen ilk hizmet alır.
- SSTF (shortest seek time first)
  - En kısa arama süresi olan ilk hizmet alır.
- SCAN (Asansör Algoritması)
- C-SCAN (Döngüsel (Circular) SCAN)
- LOOK





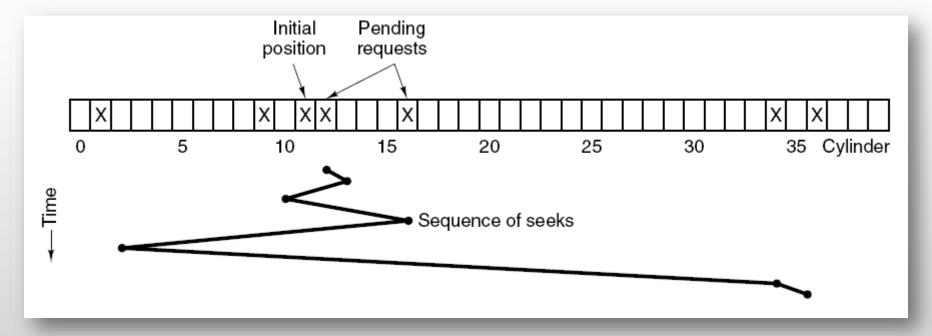
 Toplamda 640 disk silindir hareketi yapılır.







- Kafa 11. silindir üzerinde. Sırasıyla 1,36,16,34,9,12 istekleri gelir.
- FCFS: 111 (10+35+20+18+25+3),
- *SSTF:* 61 (1+3+7+15+33+2) silindir hareketi yapar.





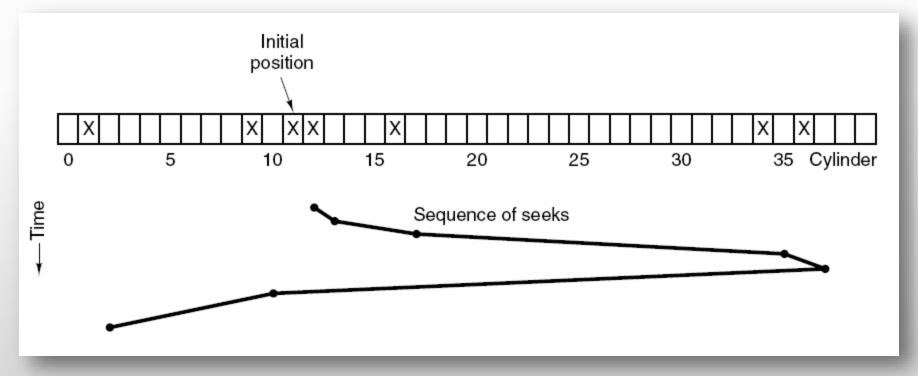


- Açgözlü (greedy) bir algoritma.
- Yoğun kullanımda kafa, diskin bir bölümünde sıkışabilir.
- Talep kalmayana kadar bir yönde devam eder,
  - ardından ters yönde devam eder.
- Gerçek asansörler bu algoritmayı kullanır.
- Önce bir yöne git, sonra ters yönde git.





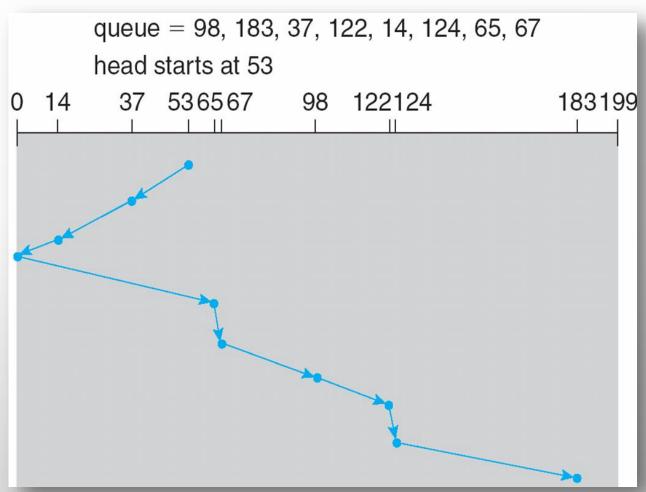
- Kafa 11. silindir üzerinde. Sırasıyla 1,36,16,34,9,12 istekleri gelir.
- *SCAN:* 60 (1+4+18+2+27+8) silindir hareketi yapar.







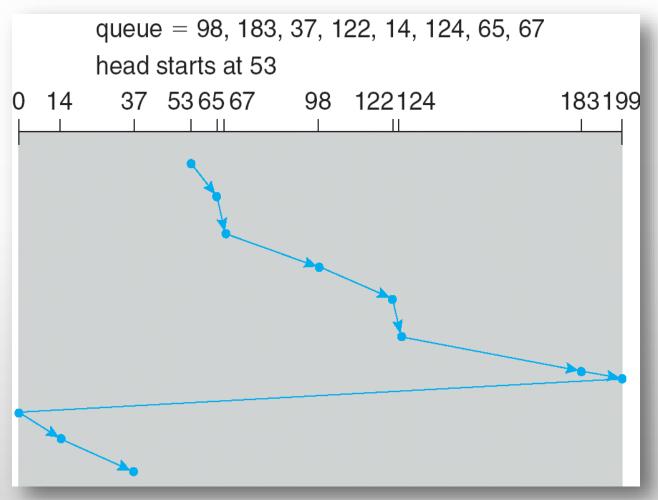
 Toplamda 208 disk silindir hareketi yapılır.







- SCAN algoritmasına benzer.
- Bir yönde istekler bitince, ters yöne dönmez, en baştan tekrar başlar.



91





- Disk denetleyicilerinin kendi önbelleği vardır.
- Önbellek, işletim sistemi önbelleğinden ayrıdır.
- İşletim sistemi, blokları diskte bulundukları yerden,
  - bağımsız olarak önbelleğe alır.
- Denetleyici, okunması kolay olan, o anda disk kafasına yakın olan,
  - ancak zorunlu olarak talep edilmeyen blokları önbelleğe alır.



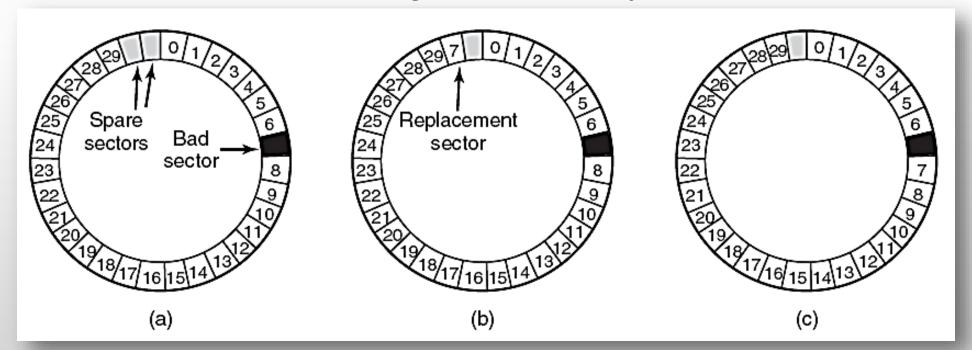


- Üretim hatası: yazılan veri ile geri okunan veri uyuşmaz.
- Denetleyici ve işletim sistemi bozuk sektörleri ele alır.
- Denetleyici bozuk sektörlerin bir listesini üreticiden sağlar,
  - bozuk sektörleri, sağlam yedek sektörler ile eşler.
- Denetleyici, bozuk sektörleri disk kullanımda iken fark eder ve eşler.

#### **Bozuk Sektörleri Ele Alma**



- (a) Bozuk bir sektöre, iki tane yedek sektöre sahip bir disk izi (*track*).
- (b) Bozuk sektör sağlam bir yedek ile eşlenir.
- (c) Bozuk olan sektör atlanır, diğer sektörler kaydırılır.







- Ya doğru veriler yazılır, ya da eski veriler yerinde kalır.
- Kaybedilemeyecek veriler için gereklidir.
- Özdeş diskler kullanılarak kararlı depolama:
  - Kararlı yazma,
  - Kararlı okuma,
  - Çökmeden kurtarma (crash recovery).
  - RAID bozulacak sektörlere karşı koruma sağlayabilir.
  - Yazma sırasında çökmelere karşı koruma sağlayamaz.





- İki farklı diskte hatalı veri bulunma olasılığı ihmal edilebilir düzeydedir.
- CPU hatası olursa, devam eden yazma işlemi durur.
- Hatalı veriler, okuma işlemi sırasında ECC ile tespit edilebilir.

# Fikir ve İşlemler

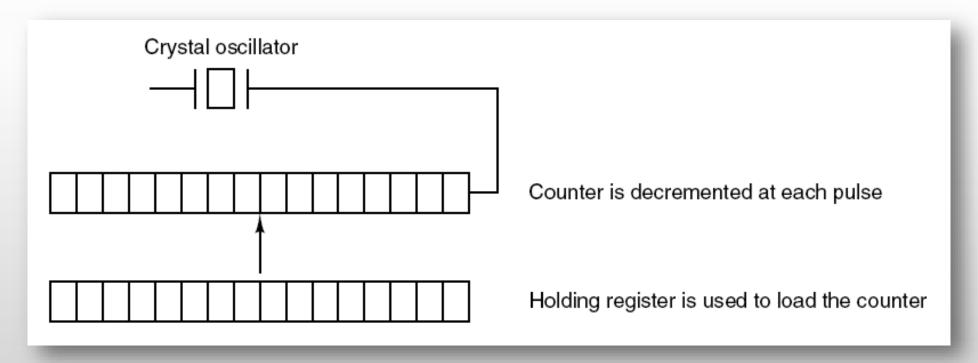


- 2 tane özdeş disk kullanılır.
- Kararlı yazma: yaz, oku, karşılaştır.
  - Başarılı ise ikinci diske yaz. Başarısız ise, *n* defa dene.
  - Hala başarısız ise, başarılı olana kadar yedek sektörleri kullan.
  - Ardından ikinci diske yaz.
- Kararlı okuma: doğru ECC elde edene kadar birinci diskten n defa oku.
  - Aksi takdirde ikinci diskten oku.
- Hatadan kurtarma: iki diskten de oku ve karşılaştır.
  - Bir blokta ECC hatası varsa, üzerine doğru bloğu yaz.
  - İkisinde de ECC hatası yoksa, birini seç.





- bir yazmaçta sayaç değeri tutulur.
- sayaç her bir salınım üreteci (oscillator) darbesinde bir azaltılır.





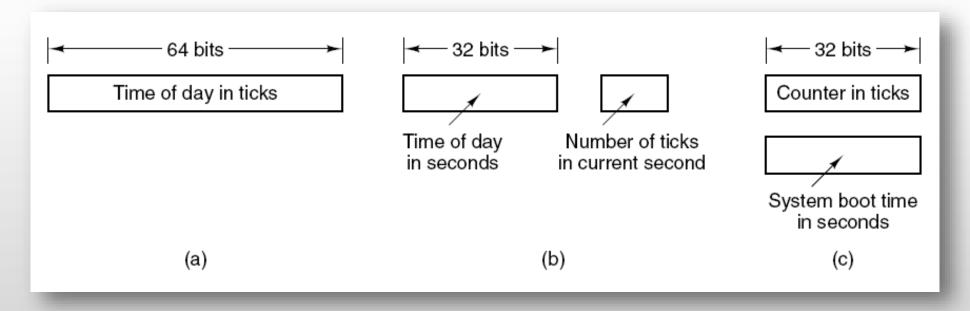


- Günün saatini sürdürür (*maintain*).
- Süreçlerin izin verilen süreden daha uzun çalışmasını önler.
- CPU kullanımını hesaplar.
- Süreçler tarafından yapılan alarm() sistem çağrısını ele alır.
- Bekçi (watchdog) uygulaması için zamanlayıcılar (timers) sağlar.

#### Saat Yazılımı



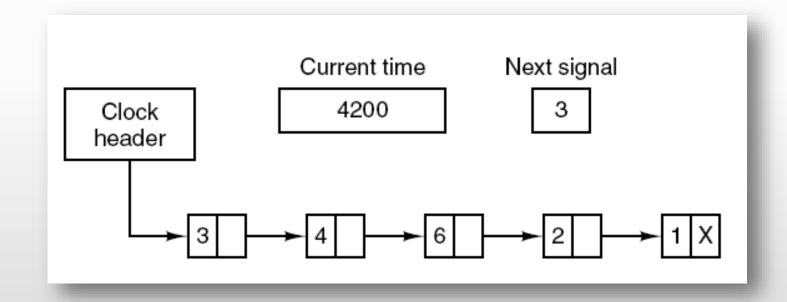
Günün saati üç yolla saklanabilir. (a) 64 bitlik yazmaçta tık (tick) sayısı tutulur. (b) 32 bitlik yazmaçta saniye bilgisi, ayrı bir 32 bitlik yazmaçta tık (tick) sayısı tutulur. (c) 32 bitlik yazmaçta tık (tick) sayısı, ayrı bir 32 bitlik yazmaçta sistem ayağa kalkma zamanı tutulur.







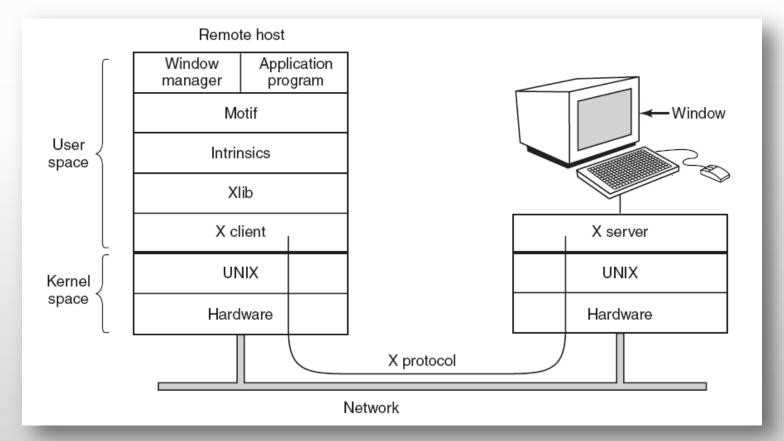
■ Tek saat (*clock*) ile birden çok zamanlayıcı (*timer*) kullanılabilir.







■ X Pencere (window) sisteminde istemci ve sunucular.



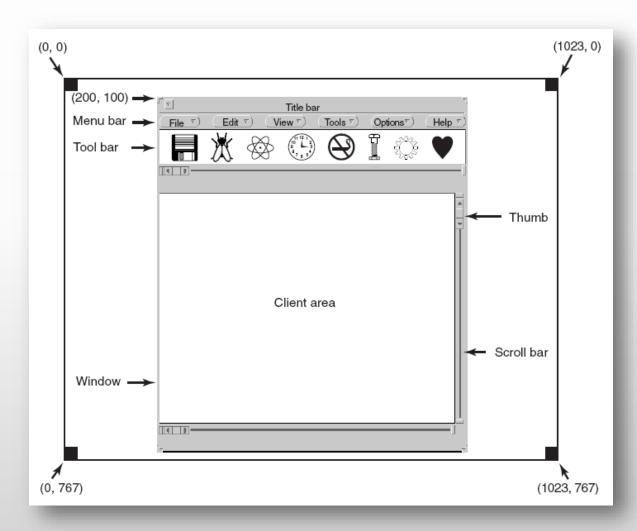




- İstemci ve sunucu arasındaki mesaj türleri:
  - Programdan iş istasyonuna çizim komutları.
  - Program sorgularına iş istasyonu tarafından yanıtlar.
  - Klavye, fare ve diğer etkinlik bildirimleri.
  - Hata mesajları.





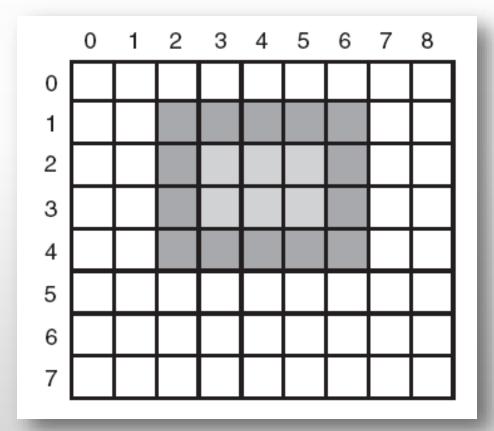


1/20/2023





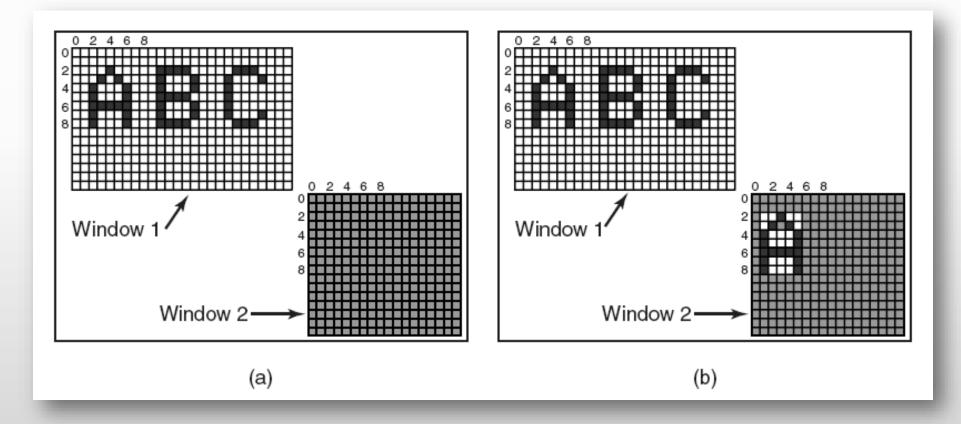
Her kutu bir pikseli temsil eder.







■ BitBlt kullanarak bit eşlemleri. (a) önce. (b) sonra.







Farklı nokta boyutlarında (point size) karakter ana hatları.

abcdefgh 53 pt: abcdefgh

# **Ince Istemciler (Thin Clients)**



- İnce istemci protokolü,
  - bir istemcinin uzak bir sunucudaki kaynaklara erişmesine izin verir.
- İstemci ile sunucu arasında,
  - düşük bant genişliğine sahip,
  - düşük gecikmeli bir bağlantı sağlar.
- Kısıtlı kaynağa sahip, düşük performanslı ortamlar için ideal.
- Düşük maliyetli, az bakım gerektiren bir çözüm sağlar.

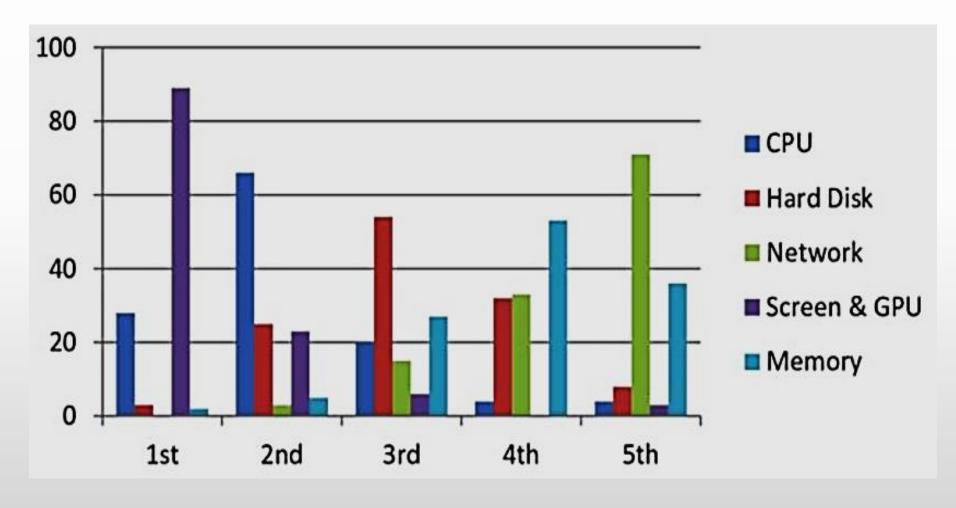




Komut	Açıklama
RAW	Verilen pozisyonun ham piksel verilerini görüntüler.
COPY	Çerçeve arabellek alanını belirtilen koordinatlara kopyalar.
SFILL	Bir alanı verilen piksel renk değeriyle doldurur.
PFILL	Bir alanı verilen piksel deseniyle doldurur.
BITMAP	Bit eşlem görüntüsü kullanarak bir alanı doldurur.

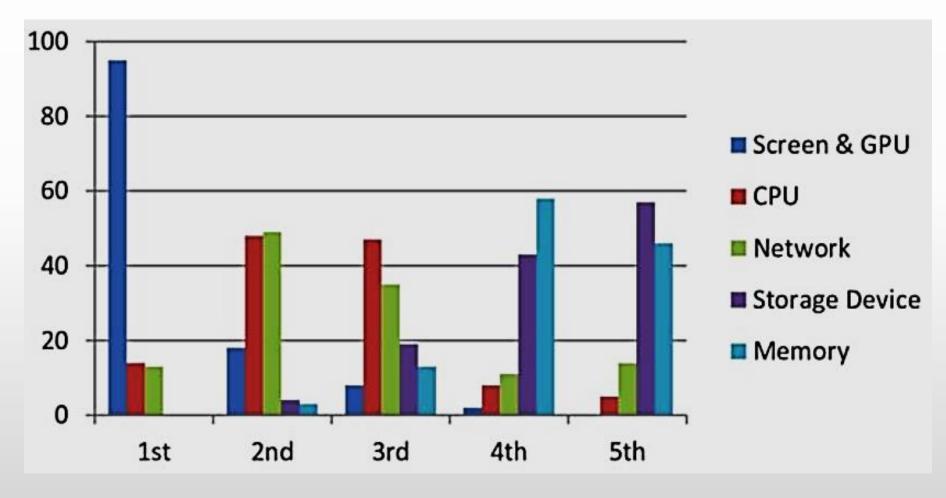














#### SON