

Bölüm 7: Yakınsama Algoritmaları Algoritmaları





- Bazı problemlerin çözümlerini bulmak çok zor veya imkansız olabilir.
- Yakınsama algoritmaları,
 - Mükemmel çözümü bulmak yerine,
 - Orijinal çözüme mümkün olduğunca yakın çözümler üretir.
 - Karmaşık problemler makul bir süre içerisinde çözülebilir.





- Polinom zaman karmaşıklığına sahiptir.
- Orijinal çözüme belli bir oran veya yüzde ile yakın çözümler üretir.
- Hesaplama kaynakları kısıtlı olduğunda tercih edilir.
- Terazinin bir kefesine bir ağırlık koyulduğunda,
 - diğer kefeye tam olarak aynı ağırlığı koymak zor olabilir.
 - Bu durumda, çeşitli küçük ağırlıklar kullanılarak,
 - büyük ağırlığa olabildiğince yakın bir denge kurulabilir.





- Seyir satıcısı (Traveling salesman) problemi:
 - Seyyar satıcının en kısa sürede en fazla müşteriye ulaşmasını sağlayan rotaya karar vermek.
- Sırt çantası (Knapsack) problemi:
 - Çantaya sığacak, maksimum fayda sağlayacak eşyaların seçilmesi.
- İşlemci (Job scheduling) planlama:
 - Bilgisayarda birden fazla sürecin en verimli şekilde yürütülmesi.





- Yakınsama:
 - Orijinal problemin daha basit bir versiyonunu çözülür.
- Açgözlü (Greedy):
 - Her adımda en iyi görünen seçenek seçilerek ilerlenir.
- Yerel Arama (Local search):
 - Mevcut çözüm küçük değişikliklerle iyileştirilir, daha iyi çözüm bulunur.





6

- Optimizasyon Problemi:
 - Satıcı, bir dizi şehri en kısa mesafede ziyaret etmek istiyor.
- Kombinatoriyel Problemler:
 - Tüm şehirlerin gezilme sırasını belirlemek.
- NP-Zor Problemi:
 - Pratikte çok sayıda şehir için en iyi rotayı bulmak zor olabilir.





- Şehirler:
 - *n* şehir (örneğin, A, B, C, ...)
- Mesafeler:
 - *d_{ii}*: i ve j şehirleri arasındaki mesafe

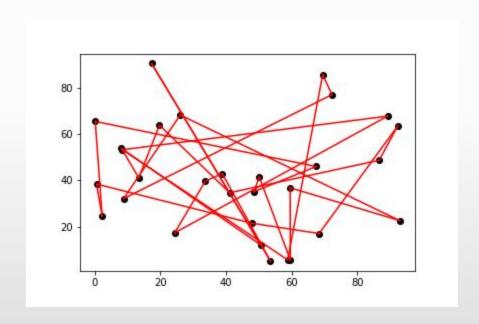




- Tam Çözüm:
 - Tüm olası rotaları kontrol etmek
- Yaklaşık Çözümler:
 - Heuristik algoritmalar (örneğin, Nearest Neighbor, Genetic Algorithms)
- Optimizasyon Araçları:
 - Simulated Annealing, Ant Colony Optimization..

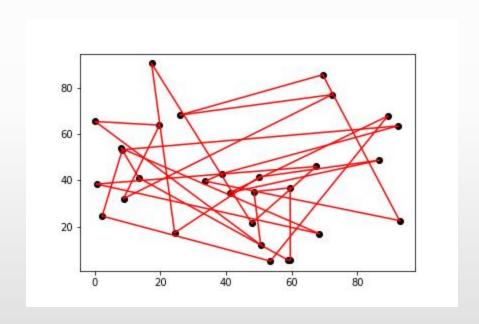






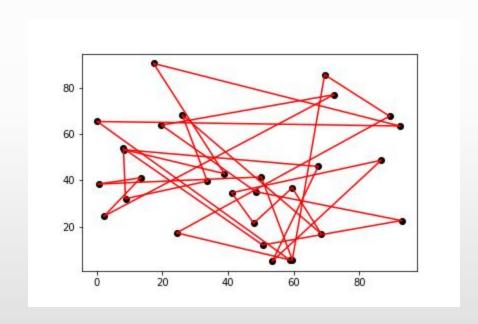






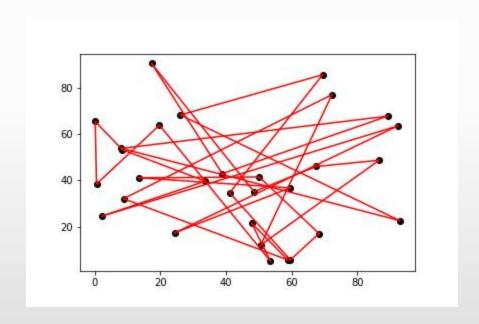






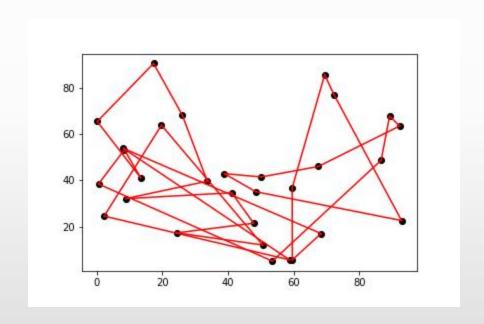






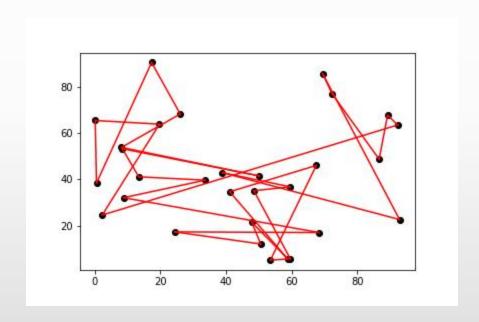






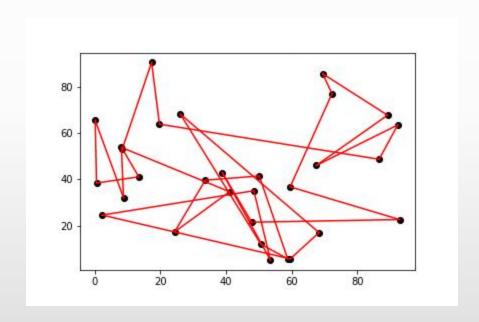






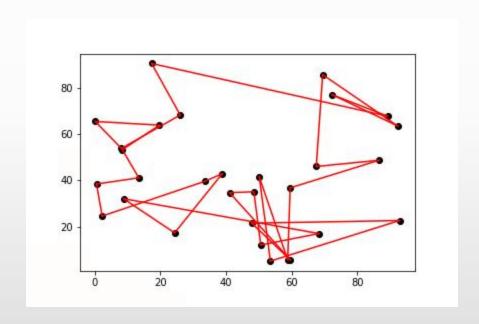






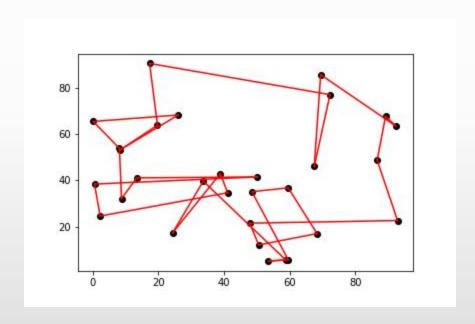






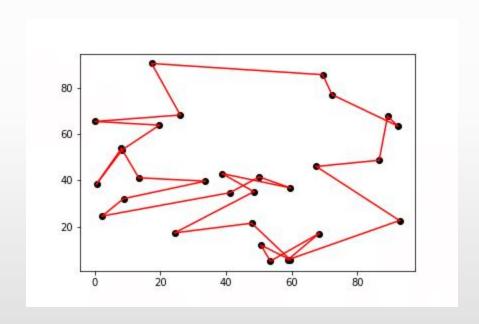






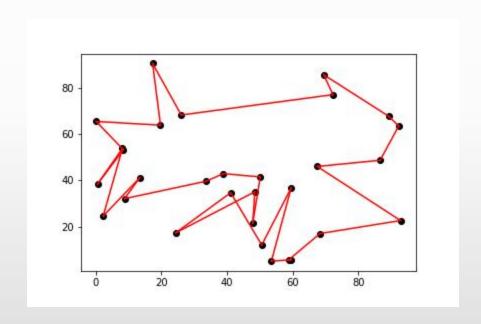






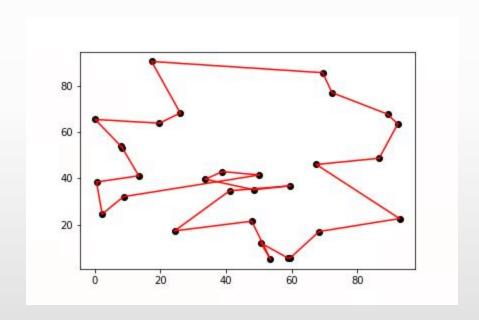






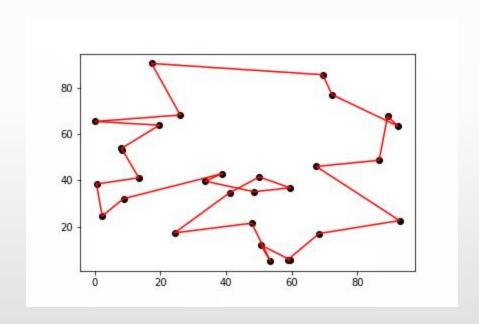






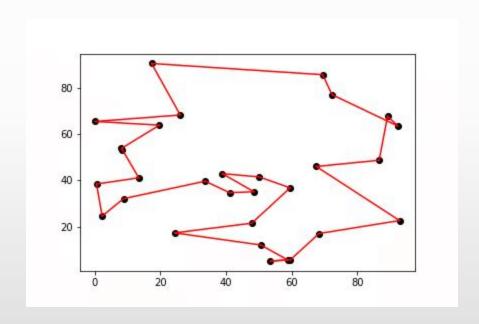






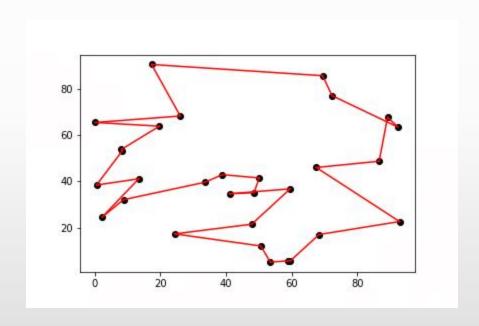






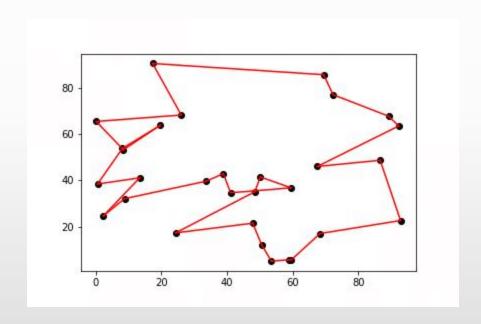






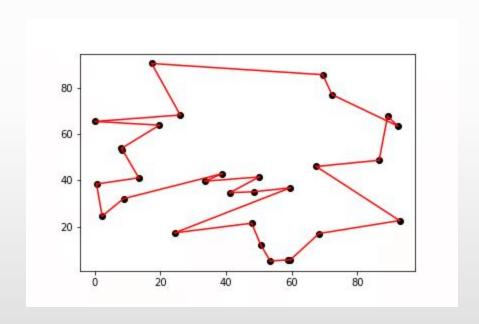






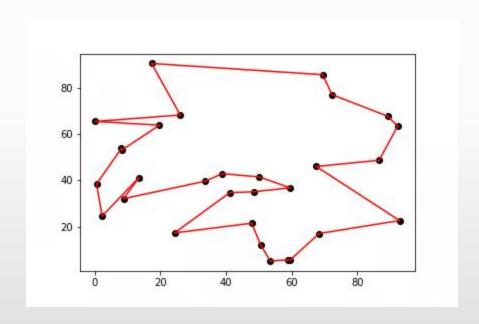






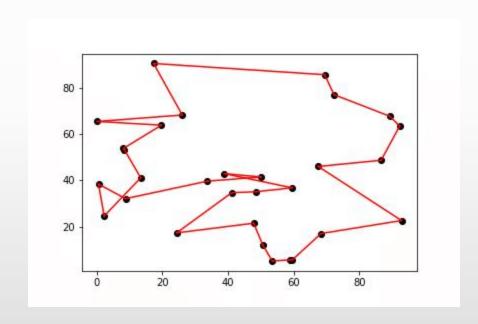






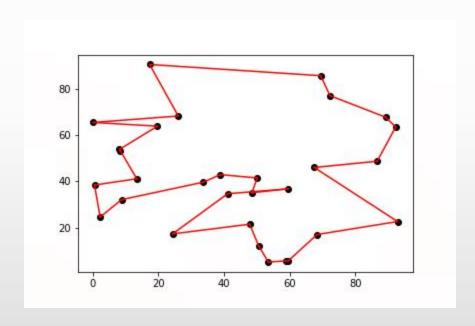






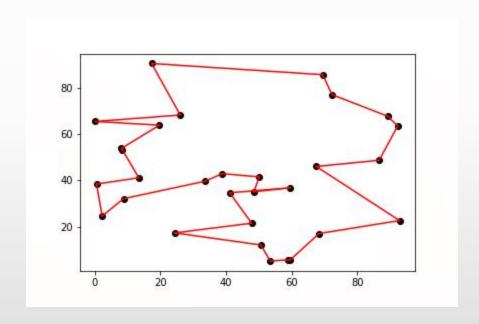






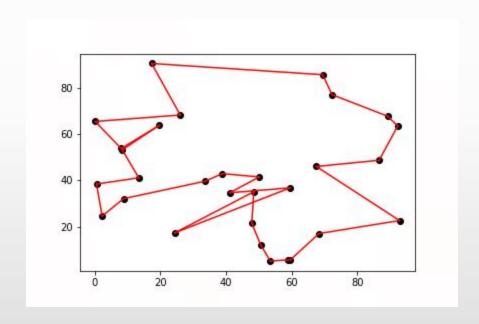






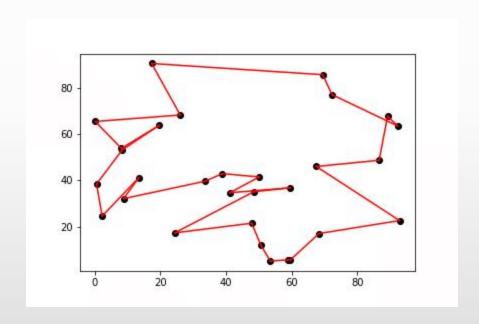






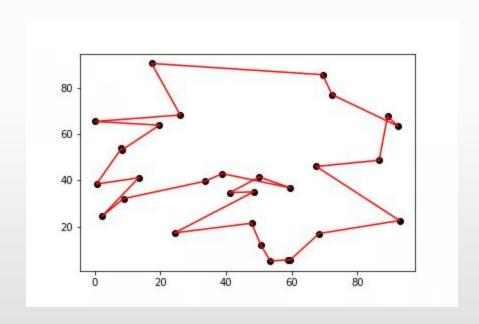






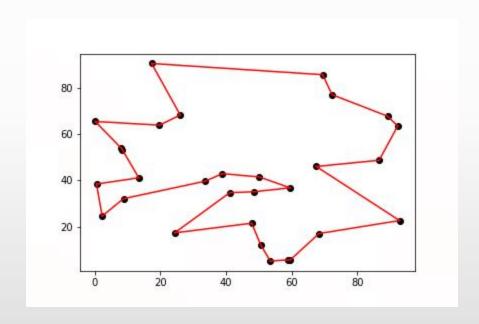














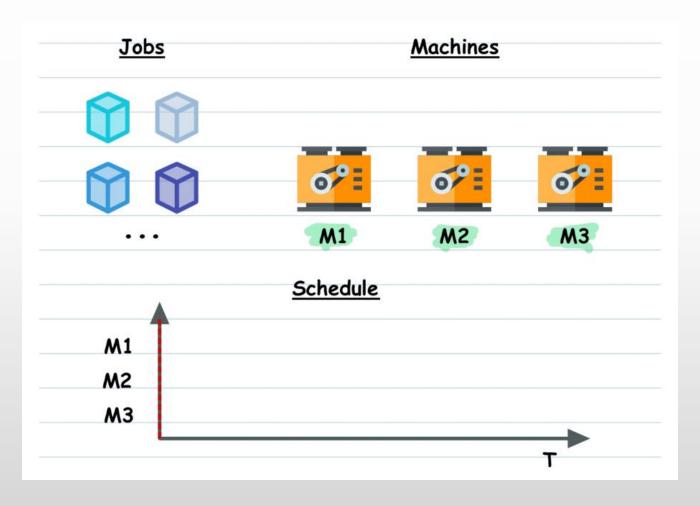
İş Çizelgeleme



- Optimizasyon Problemi:
 - Belirli kaynaklarla (örneğin, işçiler, makineler) işlerin en verimli şekilde planlanması.
- Amaç:
 - İşlerin tamamlanma süresini minimize etmek veya
 - Belirli kriterlere göre optimize etmek.

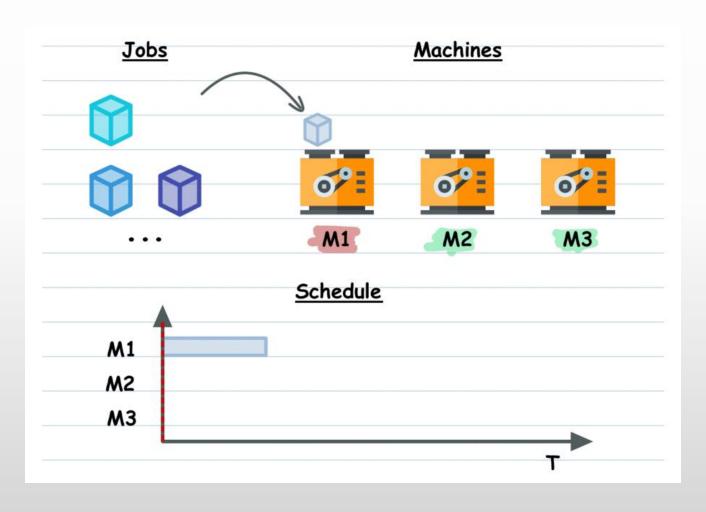






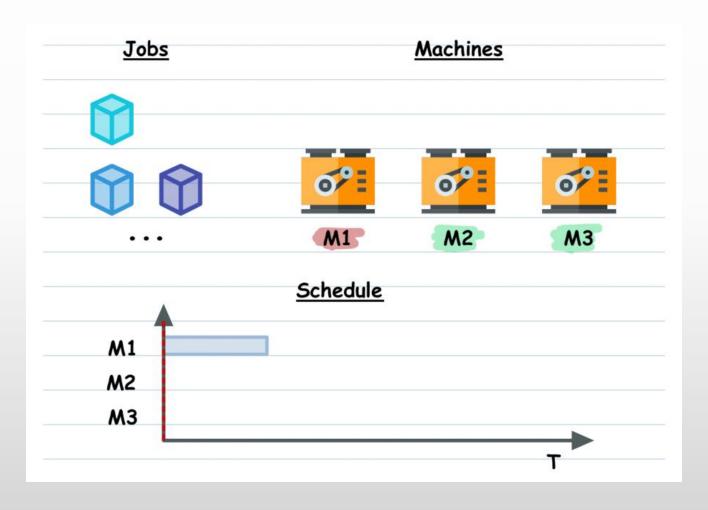






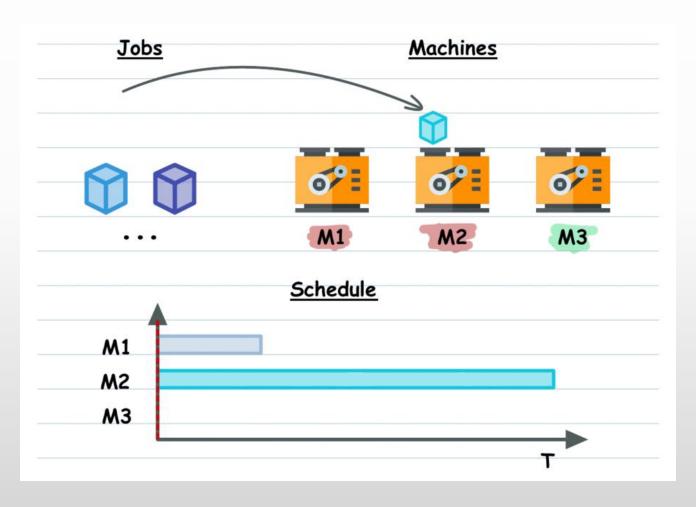






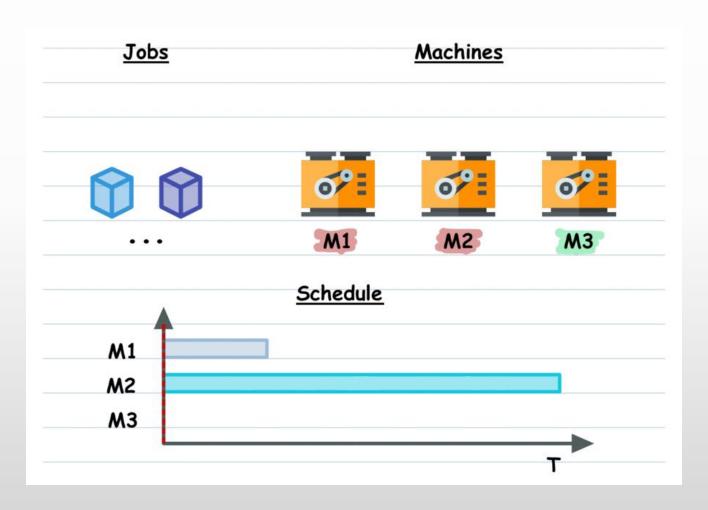






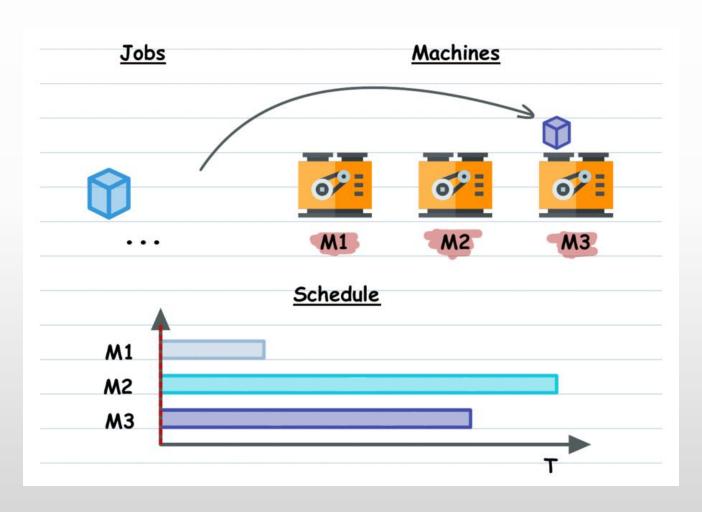






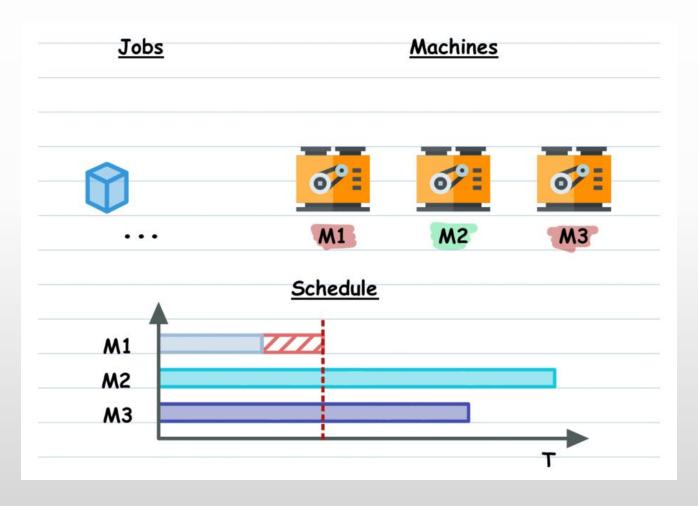






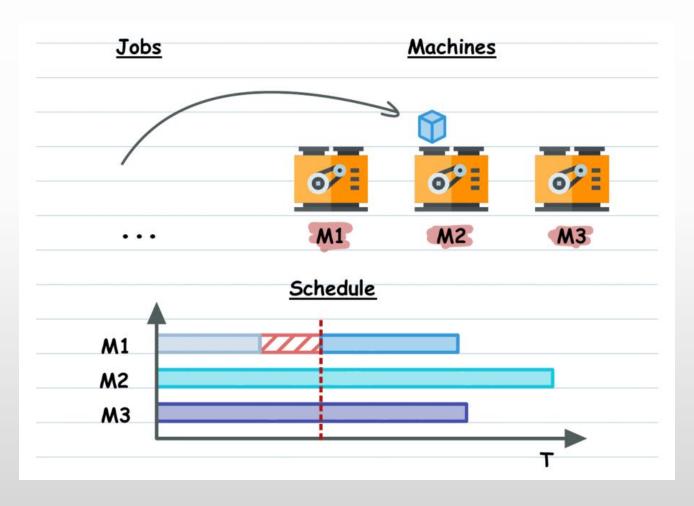






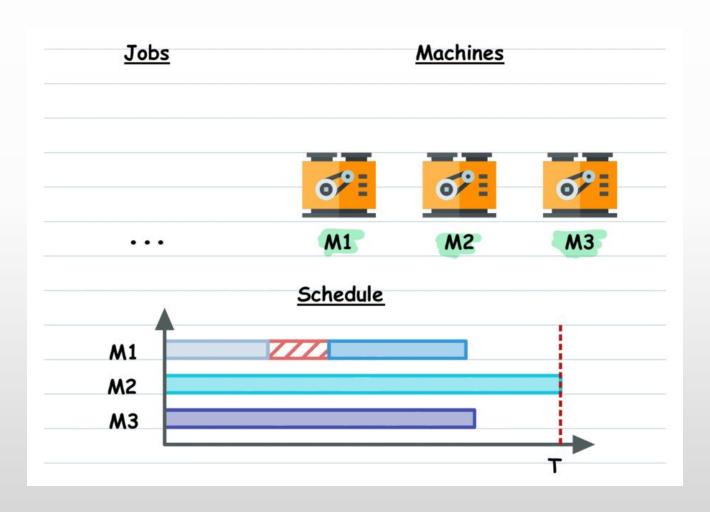


















Job ID	Profit	Deadline
3	40	2
4	30	2
1	20	4
2	10	1

-1	-1	-1	-1



Job ID	Profit	Deadline
3	40	2
4	30	2
1	20	4
2	10	1

-1	3	-1	-1

Profit = 40



Job ID	Profit	Deadline
3	40	2
4	30	2
1	20	4
2	10	1

4	3	-1	-1
---	---	----	----

Profit =
$$40 + 30$$



Job ID	Profit	Deadline
3	40	2
4	30	2
1	20	4
2	10	1

4	3	-1	1
		1	

$$Profit = 40 + 30 + 20$$



Job ID	Profit	Deadline
3	40	2
4	30	2
1	20	4
2	10	1

4	3	-1	1
	300.0000000000000000000000000		

Profit =
$$40 + 30 + 20 + 0*$$

*cannot be performed



51





- Kapsama Problemi:
 - Bir çizgenin tüm kenarlarını kapsayacak en az sayıda düğümü seçme.
- Amaç:
 - Tüm kenarları en az düğümle kapsayan kümeyi bulmak.

Düğüm Kapsama



- Çizge:
 - Düğümler: A, B, C, D
 - Kenarlar: (A, B), (A, C), (B, C), (B, D), (C, D)
- Düğüm Kapsama Kümesi:
 - {A, B, C}





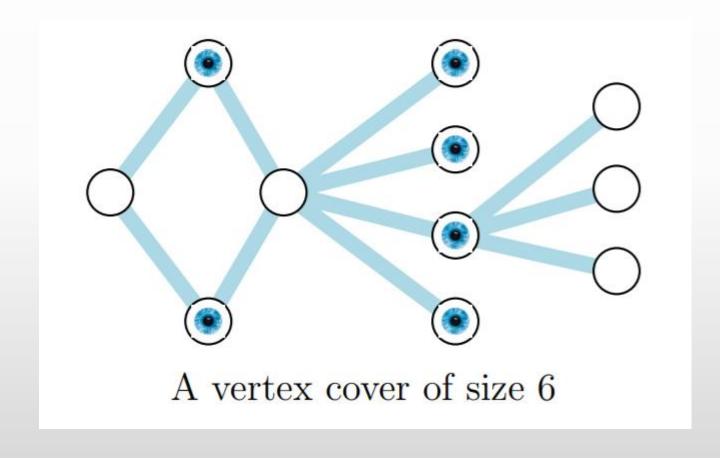
- Tam Çözüm:
 - Tüm olası düğüm kümelerini kontrol etmek.
- Yaklaşık Çözümler:
 - Greedy algoritmalar, Approximation algoritmaları, ...
- Optimizasyon Araçları:
 - Lineer Programlama, Branch and Bound, ...



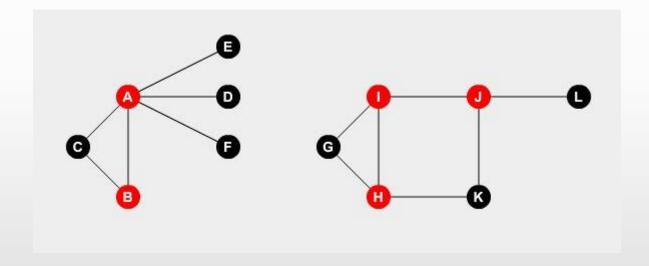


- Başlangıçta boş bir kapsama kümesi oluştur.
- Bir kenarı kapsayan düğümlerden birini seç ve kapsama kümesine ekle.
- Tüm kenarlar kapsayana kadar tekrarla.

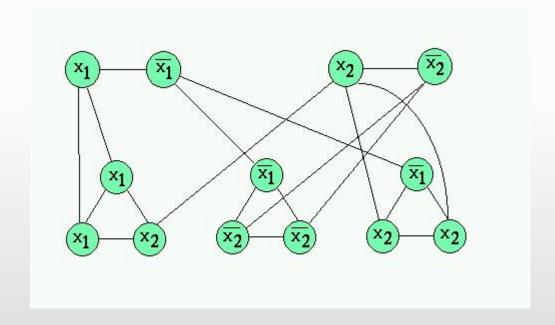




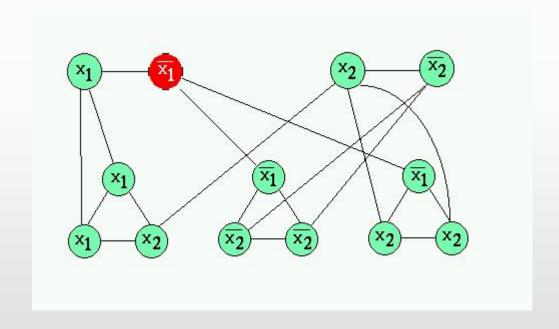




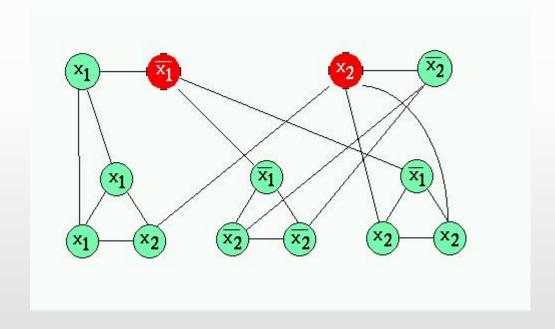




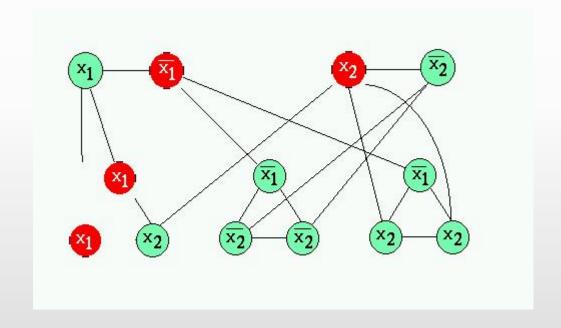




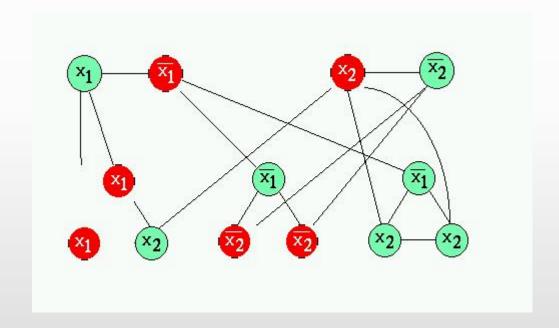




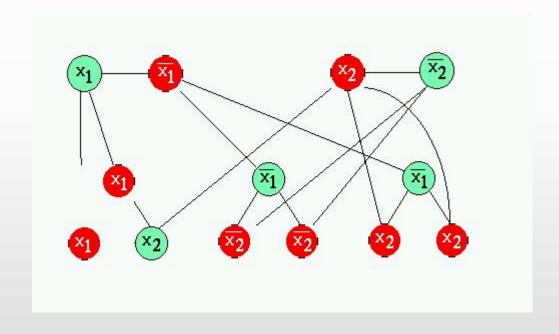


















- Bir matrisin en büyük (mutlak değeri en büyük) özdeğerini ve buna ait bir özvektörü yaklaşık olarak hesaplamak için kullanılan iteratif bir yöntem.
- Bir matrisin özdeğerlerinin kesin bir şekilde hesaplanması yerine, sadece en büyük özdeğer ve buna ait bir özvektörün yaklaşık bir tahminini sağlar.
- Büyük boyutlu matrislerde etkilidir.

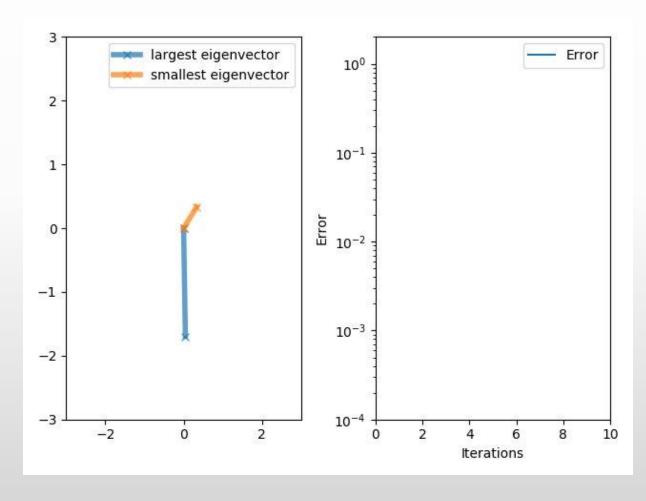




- İlk olarak, bir matris belirlenir ve rastgele bir başlangıç özvektörü seçilir.
- Başlangıç özvektörü, matrisle çarpılarak yeni bir özvektör elde edilir.
- Yeni vektör, normu (uzunluğu) 1'e normalleştirilir.
- Bu işlem, istenilen değer kez tekrarlanır.
- Matrisin en büyük özdeğeri ve bu özdeğere ait özvektör bulunmuş olur.

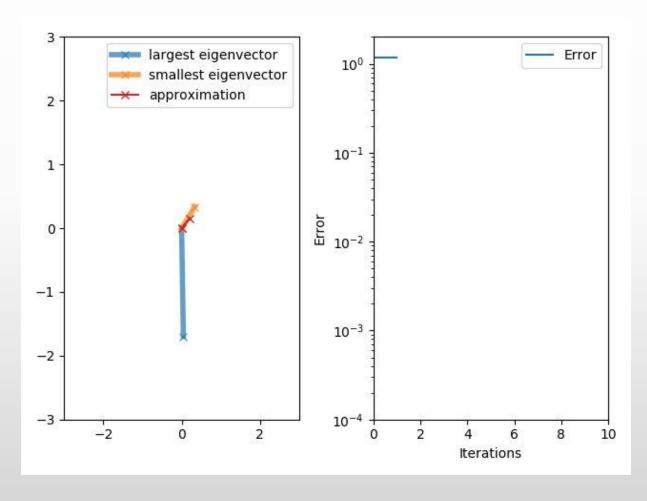






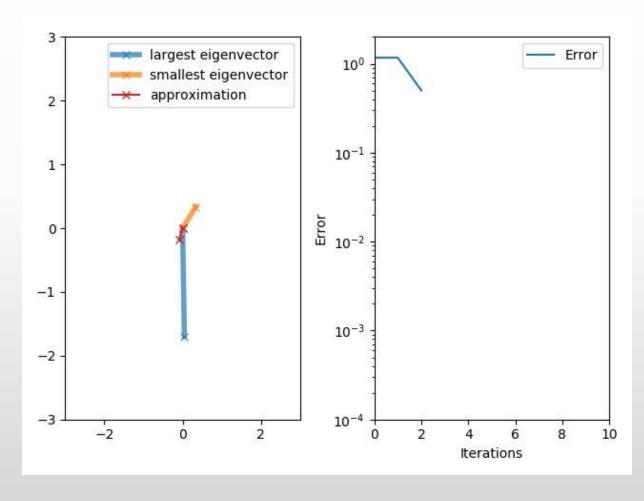






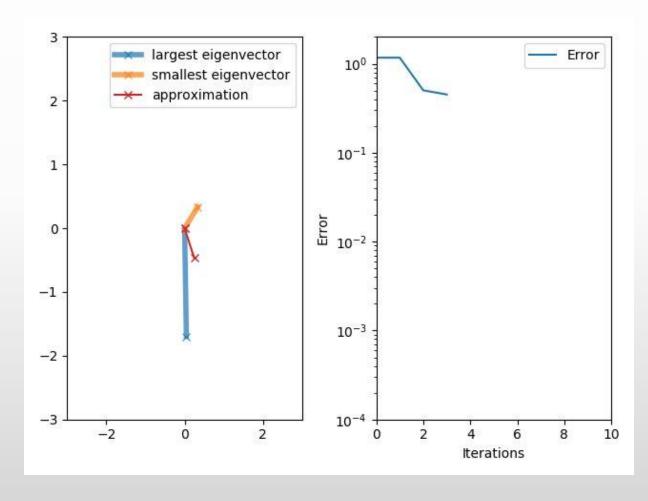






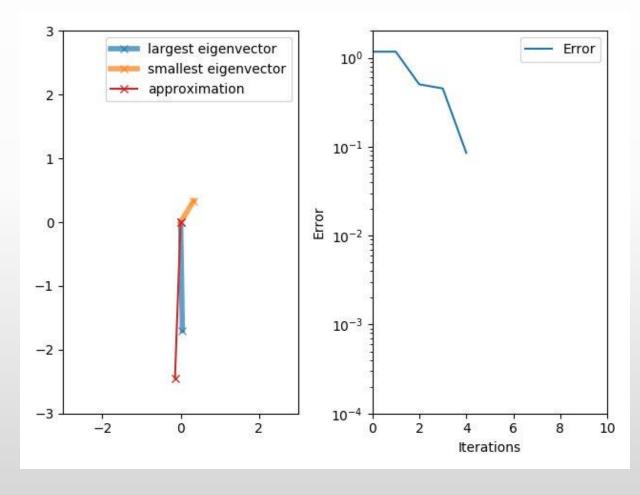






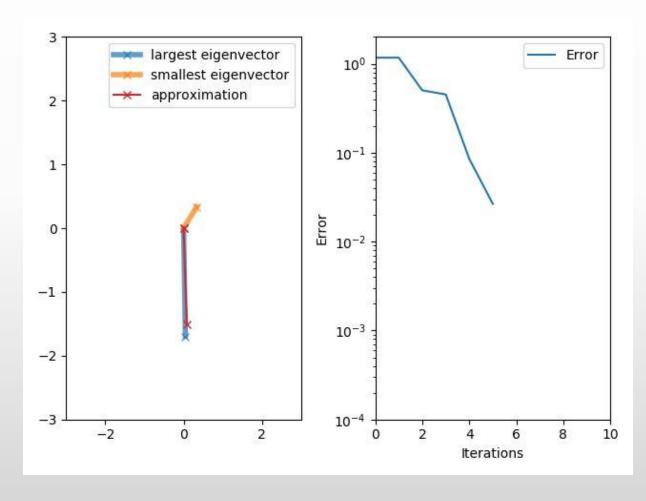






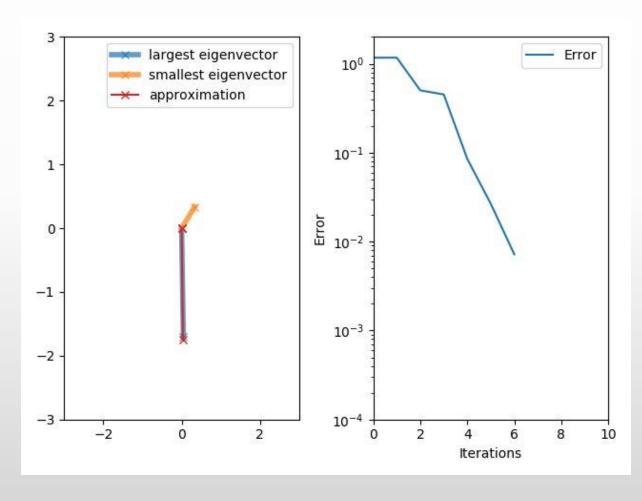






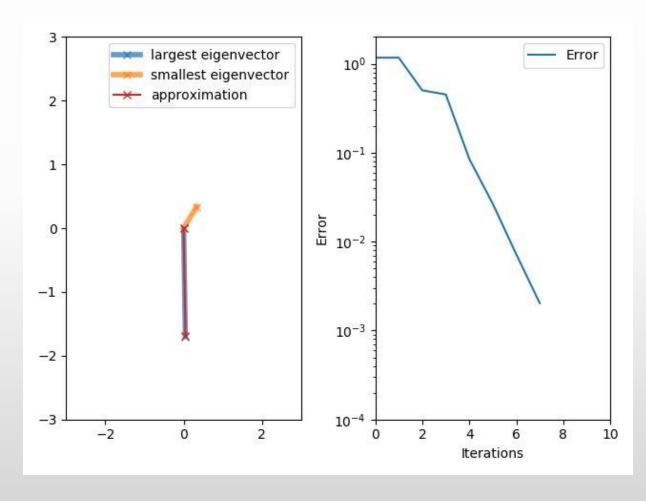






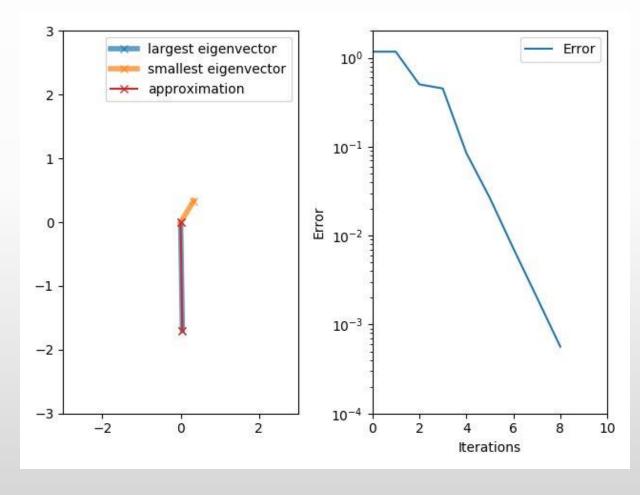






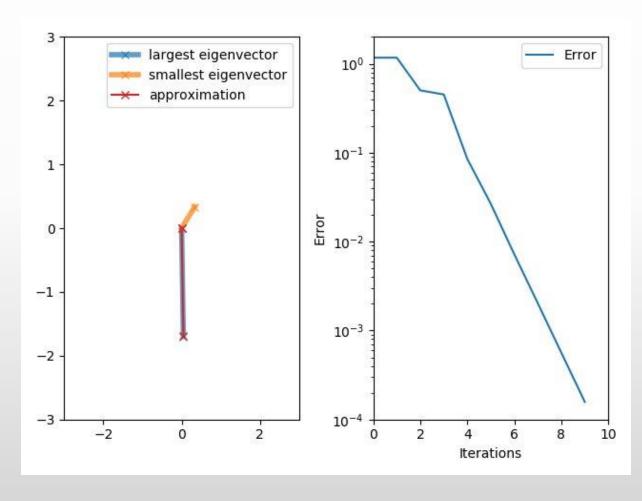














SON