

Bölüm 3: Süreçler İşletim Sistemleri

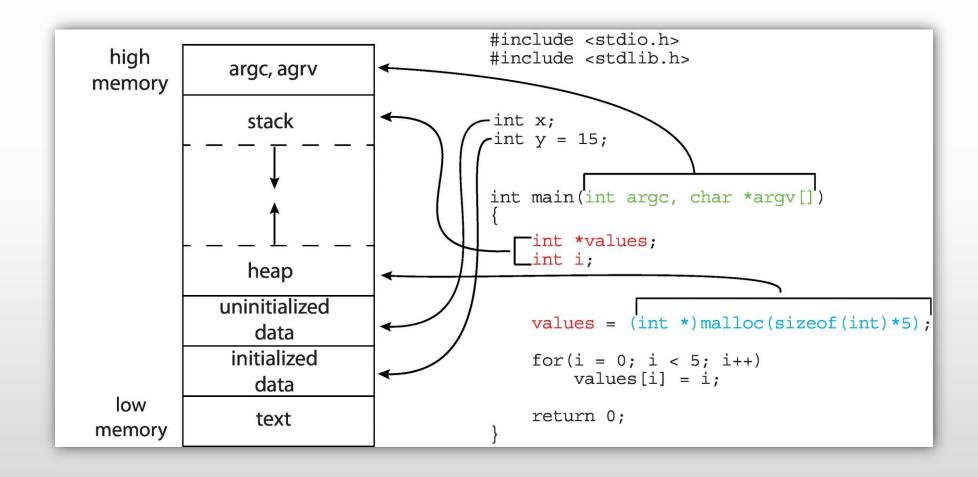
Süreç



- Yürütülmekte olan programlardır.
- Program belleğe yüklendiğinde süreç halini alır.
- Programlar pasif, süreçler aktif.
- Bir süreç sıralı bir şekilde yürütülür, paralel yürütülemez.
- Metin (text) bölümü, program kodunu tutar.
- Program sayacı, mevcut etkinliği tutan işlemci yazmacı.
- Yığıt (stack), geçici verileri tutar.
 - Fonksiyon parametreleri, dönüş adresleri, yerel değişkenler
- Veri (data) bölümü, genel değişkenleri içerir.
- Yığın (heap), çalışma süresi boyunca dinamik olarak ayrılan belleği içerir.







Sözde Paralellik

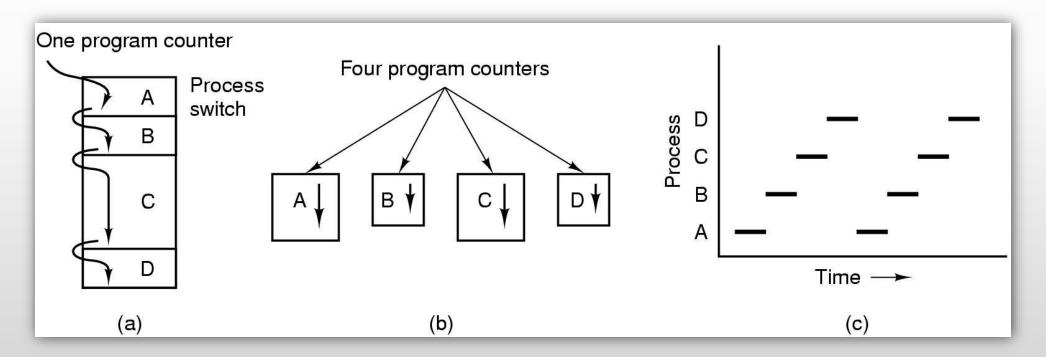


- Modern bilgisayarlardan aynı anda birçok işlem yürütmesi beklenir.
- Tek işlemcili bir sistemde, herhangi bir anda, sadece bir işlem yürütülebilir.
- Çoklu programlama sisteminde işlemci,
 - yüzlerce *m*s süresince çalışan işlemler arasında hızlıca geçiş yapar.
- Sözde paralellik kullanıcılar için çok faydalıdır.
 - Ancak; yönetimi zordur.





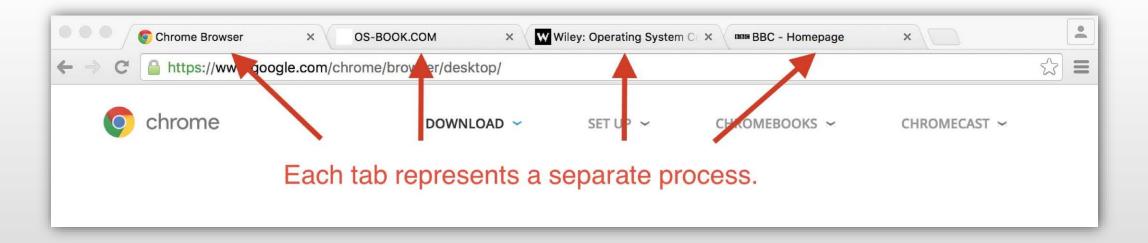
(a) Dört sürecin çoklu programlanması. (b) Birbirinden bağımsız dört sürecin kavramsal modeli. (c) Aynı anda bir süreç etkin.







- Browser, kullanıcı arayüzü, disk ve ağ arayüzlerini yönetir
- Renderer, web sayfası, HTML, javascript kodları ile ilgilenir.
- Plug-in, her bir plug-in için.







Non-reproducible

```
Program 1:

repeat

n = n + 1;
```

```
Program 2:
repeat
    print(n);
n = 0;
```

Yürütme sırası farklı olabilir.

```
n = n + 1; print(n); n = 0;
print(n); n = 0; n = n + 1;
print(n); n = n + 1; n = 0;
```





- Program, bilgisayar komutlarının bir koleksiyonudur.
- Çalıştırılabilir dosya halindedir. (ikili, binary)
- Program çalıştırıldığında, bir süreç oluşturulur.
- Program diskte, Süreçler bellekte yer alır.
- Bir programdan birden fazla süreç oluşturulabilir.
- Her süreç farklı sistem kaynakları kullanır.
- Süreçler arasında haberleşme, veri paylaşımı ve iş bölümü gerçekleşebilir.



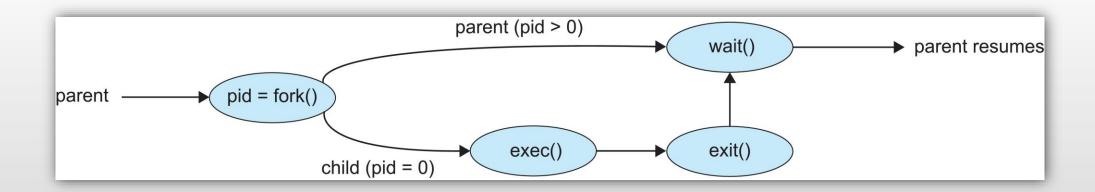


- Süreç oluşturmaya neden olan olaylar:
 - Sistem başladığında otomatik olarak.
 - Çalışan bir süreç tarafından sistem çağrısının yürütülmesi.
 - Yeni bir süreç oluşturmak için kullanıcı isteği.
 - Toplu işin başlatılması. (batch)



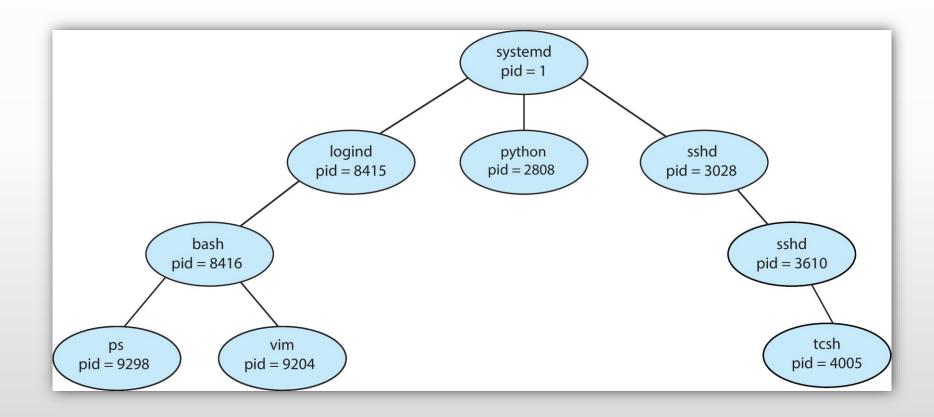


• Ata süreç, çocuk süreç başlatabilir. Tüm kaynakları paylaşabilirler. Paralel olarak çalışırlar. Ata süreç, çocuk sürecin sonlanmasını bekler. Çocuk süreç, ebeveyn sürecin adres uzayını kullanır.













- Süreç sonlandırılmasına neden olan olaylar:
 - Normal çıkış (gönüllü).
 - Hata sonrası çıkış (gönüllü).
 - Ölümcül (fatal) hata sonrası çıkış (istemsiz).
 - Başka bir süreç tarafından sonlandırılma (kill) (istemsiz).

Ölümcül Hatalar (Fatal Errors)



- Bellek bölgelerine izinsiz erişim.
- Bellek taşmaları veya bellek sızıntıları.
- Sıfıra bölme veya başka bir sayıya sıfıra bölme.
- Dosya, ağ veya diğer kaynaklara hatalı erişim.
- Kaynakların doğru şekilde serbest bırakılmaması.
- Ölümcül bir hata durumunda, işletim sistemi ilgili süreci sonlandırır.
- Süreç bellekten temizlenir ve sistem kaynakları serbest bırakılır.
- Crash Dump Analizi: hatanın nedenlerini belirlemek için kullanılır.





- Süreci aniden durdurma ve sonlandırma işlemidir.
- kill, terminalden kullanılan bir komuttur. genellikle PID ile kullanılır.
 - Her süreç, tekil bir kimliğe (Process ID PID) sahiptir.
 - kill -9 1234
- İşlem sonlandırma genellikle bir sinyal göndermekle yapılır.
 - SIGTERM (15): Süreç kendi kaynaklarını temizleyebilir.
 - SIGKILL (9): Süreç kaynak temizliği yapamaz, aniden zorla kapatılır.
- Aktif terminaldeki süreci durdurmak için Ctrl+C kısayolu kullanılır.
- pkill, killall: İsimle süreç sonlandırma araçları.





- Sürecin sonlanmasını bekleyen başka bir süreç yoksa
 - (wait() çağrılmamışsa) zombie olarak adlandırılır.
- Ata süreç, wait() çağıramadan sonlanmışsa,
 - orphan olarak adlandırılır.
- exit() sistem çağrısı ile süreç sonlanabilir.
- abort() sistem çağrısı ile süreç sonlandırılabilir.





- İşletim sistemi görevini tamamlayan süreci hemen temizlemez.
- Bu süreç, ölü bir süreçtir. ancak PID'si hala süreç tablosunda bulunur.
- Zombi süreçler genellikle ataları tarafından beklenen çocuk süreçleridir.
- Ata süreç, çocuğunun tamamlandığını öğrenmek için bekleyebilir.
- İşletim sistemi, çocuk sürecin *geri dönüş durumu*nu ata süreçten alıp kaynakları temizler.

1/20/2023





- Bir sürecin atası sonlandığında, bu süreç yetim kalır.
- Bu durumda, işletim sistemi yetim sürecin atasını init (PID 1) olarak atar.
- Yetim süreçler, atanın sonlandığı ancak çocuk sürecin tamamlanmadığı durumları ifade eder.
- Yetim süreçler, sistem kaynaklarını tutarlar.

1/20/2023

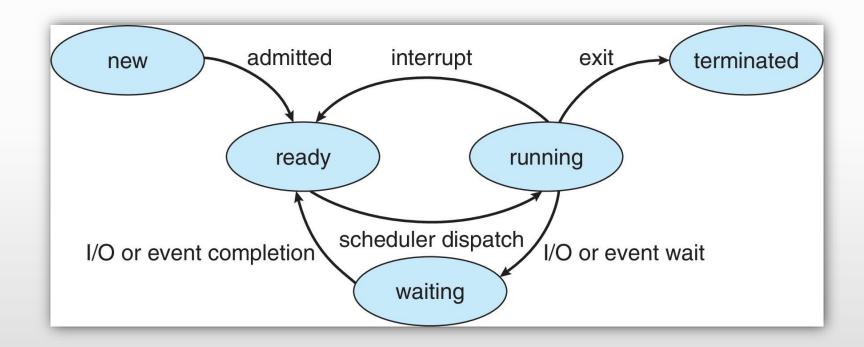




- Bir süreç yürütülürken durum (status) değiştirir.
 - Yeni: Süreç oluşturuldu.
 - Çalışıyor: Talimatlar yürütülüyor.
 - Bekliyor: Bir olayın gerçekleşmesi bekleniyor.
 - Hazır: Bir işlemciye atanma bekleniyor.
 - Sonlandırıldı: Yürütme tamamlandı.











Süreç tablosunda (process control block) bulunan bazı alanlar.

Süreç yönetimi

Registers, Program counter, Program status word, Stack pointer, Process state, Priority, Scheduling parameters, Process ID, Parent process, Process group, Signals, Time when process started, CPU time used, Children's CPU time, Time of next alarm

Bellek yönetimi

Pointer to {text, data, stack} segment info

Dosya yönetimi

Root directory, Working directory, File descriptors, User ID, Group ID

Süreç Tablosu



- Yazmaçlar (registers): CPU içinde bulunan hızlı ve küçük depolama alanları; geçici veri saklama ve manipülasyon için kullanılır.
- Program Sayacı (counter): İşletilecek bir sonraki komutun bellek adresini içerir.
- Program Durum Sözcüğü (status word): İşlemcinin mevcut durumu hakkında durum bayrakları ve kontrol bilgilerini içerir.
- Yığın İşaretçisi (stack pointer): Bellekteki yığının üstünü işaret eder; fonksiyon çağrıları ve yerel değişken yönetimi için kullanılır.
- Süreç Durumu (process state): Bir sürecin mevcut durumunu temsil eder (örneğin, çalışıyor, bekliyor veya sonlandırıldı).





- Öncelik (priority): Bir sürece atanmış öncelik seviyesi; çoklu görev sistemlerinde çizelgelemeyi etkiler.
- Çizelgeleme Parametreleri (scheduling parameters): Sürecin planlama algoritmasını etkileyen parametreler; öncelik, işlem süresi vb.
- Süreç Kimliği (process identifier): İşletim sistemi tarafından her sürece atanmış benzersiz tekil bir tanımlayıcı.
- Ata Süreç (parent process): Mevcut süreci oluşturan veya başlatan süreç.
- Süreç Grubu (process group): Bir veya daha fazla süreci tek bir varlık gibi yönetebilen bir grup.

Süreç Tablosu



- Sinyaller (signals): Süreçler arasında iletişim veya bir sürece belirli olayları bildirme mekanizmaları.
- Başlama Zamanı (time when started): Sürecin başlatıldığı anı gösteren bir zaman damgası.
- Kullanılan CPU Zamanı (CPU time used): Süreç tarafından tüketilen toplam CPU zamanı.
- Çocukların CPU Zamanı (children's CPU time): Mevcut sürecin tüm çocuk süreçlerince tüketilen toplam CPU zamanı.
- Sonraki Alarm Zamanı (time of next alarm): Sürecin belirli bir sinyal alması veya bir olayı tetiklemesi için planlanan zaman.

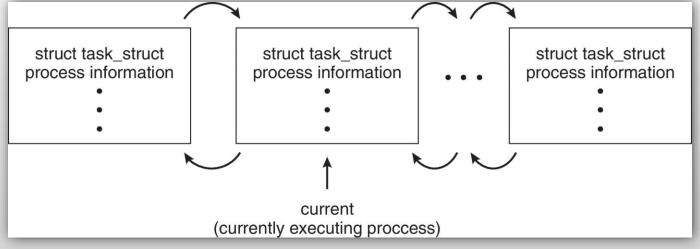
Süreç Tablosu



- {Text, Data, Stack} Segment İşaretçisi: kod, veri ve yığını gösteren bellek kesimlerinin işaretçileri.
- Kök Dizin (root directory): Dosya sisteminde en üst düzey dizin.
- Çalışma Dizini (working directory): Bir sürecin çalıştığı mevcut dizin.
- Dosya Tanımlayıcıları (file descriptors): Açık dosyalarla ilişkilendirilen tanımlayıcılar; giriş/çıkış akışlarını temsil eder.
- Kullanıcı Kimliği (*User ID*): İşletim sistemi tarafından her kullanıcıya atanmış tekil tanımlayıcı.
- **Grup Kimliği** (*Group ID*): İşletim sistemi tarafından her kullanıcı grubuna atanmış tekil tanımlayıcı.



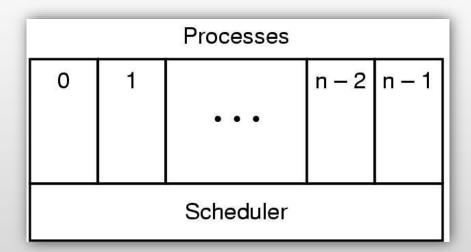






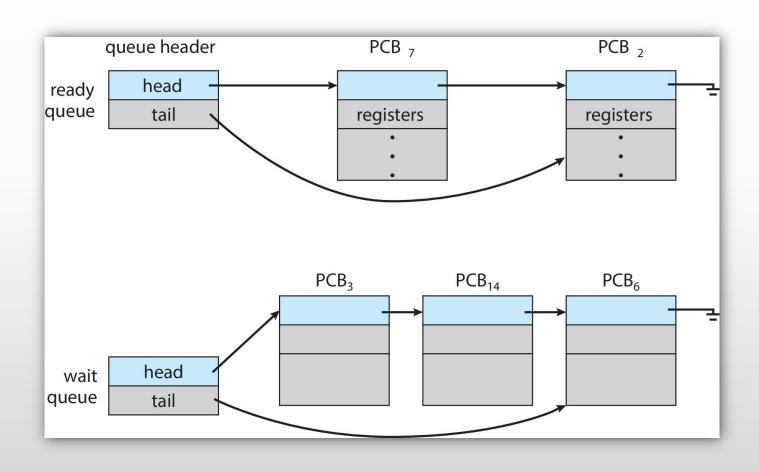


- İşletim sistemi kesme (interrupt) ve çizelgelemeden sorumludur.
- Çizelgeleyici, sonraki yürütme için mevcut süreçler arasından seçim yapar.
- Ready queue, ana bellekte bulunan, hazır ve yürütmeyi bekleyen süreçler
- Wait queue, bir olayı bekleyen süreçler kümesi (G/Ç gibi)



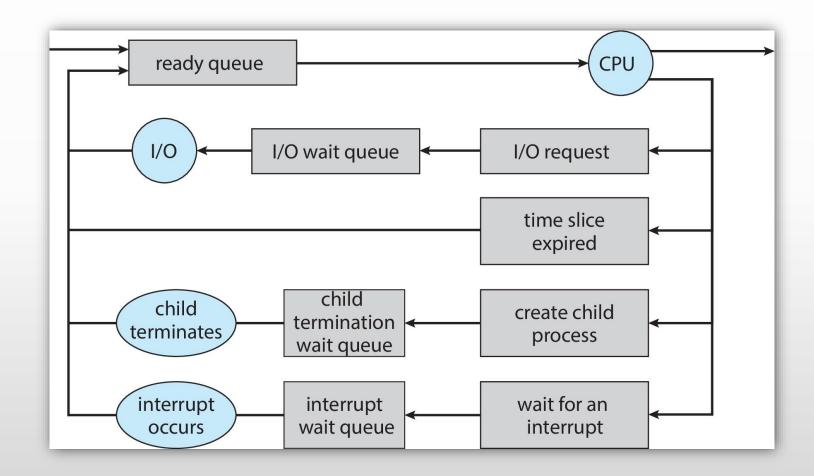






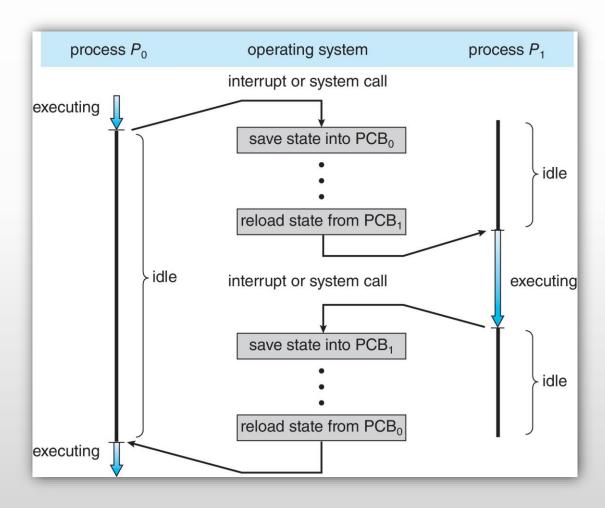
















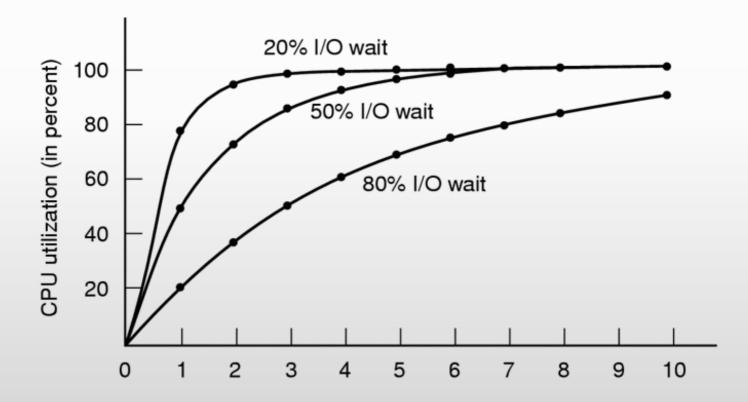
Bir kesme oluştuğunda;

- 1. Donanım, program sayacı vb. verileri kaydeder.
- 2. Donanım, kesme vektöründen yeni program sayacı yükler.
- 3. Assembly dili prosedürü, yazmaçları kaydeder.
- 4. Assembly dili prosedürü, yeni yığın hazırlar.
- 5. C kesme hizmeti çalışır.
- 6. Çizelgeleyici hangi sürecin çalıştırılacağına karar verir.
- 7. C kesme hizmeti, Assembly dili prosedürüne geri döner.
- 8. Assembly dili prosedürü seçilen süreci başlatır.





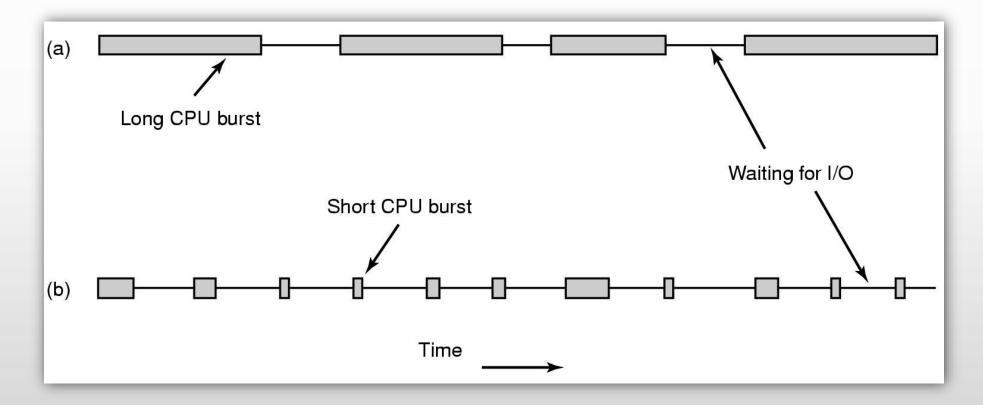
Bellekte bulunan süreç sayısına bağlı olarak CPU kullanımı grafiği.







(a) CPU'ya bağlı (bound) bir süreç. (b) G/Ç'ye bağlı bir süreç.



İşlemci Kullanımı

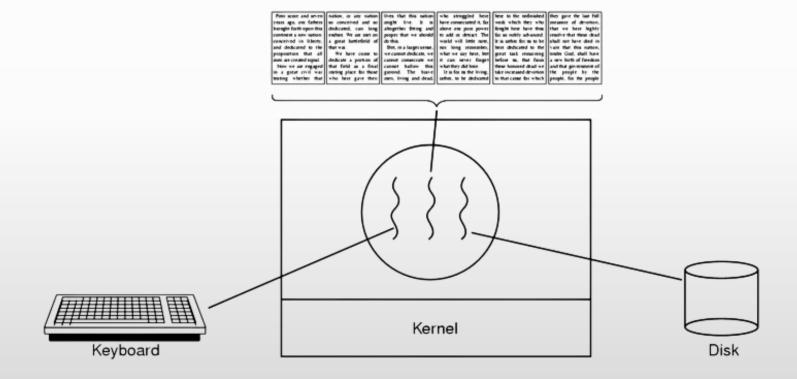


- G/Ç bağlı süreçler, işlemci hızı arttıkça daha belirgin hale gelir.
 - Veri okuma/yazma, ağ iletişimi gibi işlemleri içeren süreçler.
 - İşlemci yoğunluğu düşük, beklemeye eğilimli.
- G/Ç bağlı süreçlerin CPU'ya geçişi hızlı olmalıdır.
 - Bağlam anahtarlamayı hızlı yapmak gerekir.
- İşlemci ve G/Ç bağlı süreçler dengeli bir şekilde yönetilmeli.





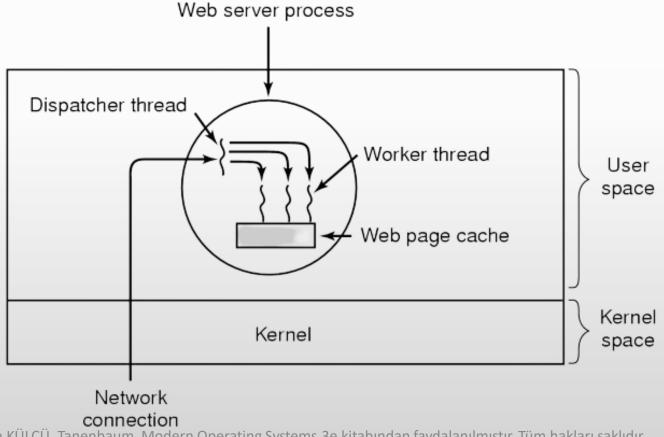
3 iş parçacığına sahip bir uygulama







Çoklu iş parçacığına sahip bir web sunucusu



İş Parçacığı Kullanımı



- (a) İşlemci görev dağıtıcısı (dispatcher) iş parçacığı
- (b) İşçi (worker) iş parçacığı

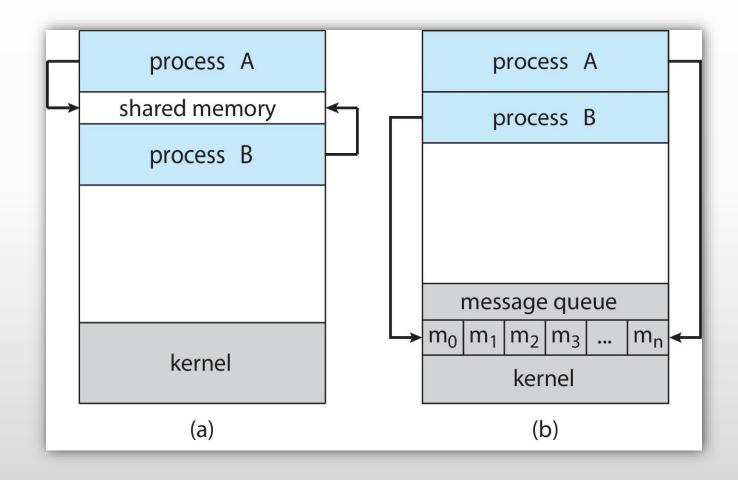




- Süreçler bağımsız (independent) ya da işbirlikçi (cooperative) olabilir.
- İşbirlikçi süreçler birbirleriyle veri paylaşımı yaparlar.
- Süreç çakışmalarıyla nasıl başa çıkılır?
 - aynı koltuk için 2 rezervasyon
- Bağımlılıklar mevcutken doğru sıralama nasıl yapılır?
 - silahı ateşlemeden önce nişan alınması
- İki yöntem var
 - Paylaşımlı bellek (shared memory)
 - Mesaj kuyrukları (message queue)



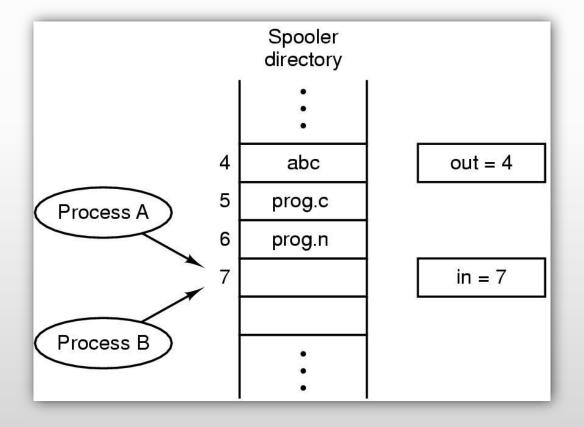








Yarış durumu: iki süreç aynı bellek alanına aynı anda erişmek istediğinde







- İşlemci başka bir sürece geçtiğinde,
 - eski sürecin durumunu kaydetmeli ve
 - yeni süreç için durum bilgisini yeniden yüklemelidir.
- Bağlam, süreç için süreç tablosunda (PCB) tutulan bilgilerdir.
- Bağlam anahtarlama süresi sisteme ek yük (overhead) oluşturur.
- Sistem, anahtarlama yaparken başka bir iş yapamaz.
- İşletim sistemi ve PCB ne kadar karmaşıksa,
 - bağlam anahtarlama o kadar uzun sürer.
- Donanım desteği bu süreyi kısaltabilir. (ekstra yazmaçlar gibi)





- İlk versiyonlarda tek süreç çalışabiliyordu.
- Kullanıcı arayüzü kısıtlarından dolayı
 - Ön planda tek bir süreç çalışabilir.
 - Arka planda bir çok süreç çalışabilir.
 - Ses oynatma gibi özelliklerde kısıtlamalar olabilir.
- Android süreçlerin kullanımı için hizmet (service) arayüzüne sahiptir.
 - Hizmet, süreç askıda (suspend) olsa bile çalışmaya devam edebilir.





- Yüksekten düşüğe göre
 - Ön planda çalışan süreç (foreground)
 - Görünür süreç (visible)
 - Hizmet süreci (service)
 - Arka planda çalışan süreçler (background)
 - Boş süreçler (*empty*)

Yarış Durumu



- İki veya daha fazla süreç,
 - paylaşılan bir veriye erişiyor ise,
 - nihai sonucun hangisinin ne zaman çalıştığına bağlı olmasına denir.
- Karşılıklı dışlama (mutual exclusion)
 - Birden fazla sürecin aynı anda aynı veriye erişimini engellemek.
- Kritik bölge (critical region)
 - Programın paylaşılan alana erişim yaptığı kod bölümü.





Karşılıklı dışlamayı sağlamak için dört koşul;

- İki süreç aynı anda kritik bölgede olmamalı.
- İşlemci hızı ve sayısı hakkında varsayım yapılmamalı.
- Kritik bölgenin dışında çalışan süreç, başka bir süreci engellememeli.
- Hiçbir süreç kritik bölgeye girmek için sonsuza kadar beklememeli

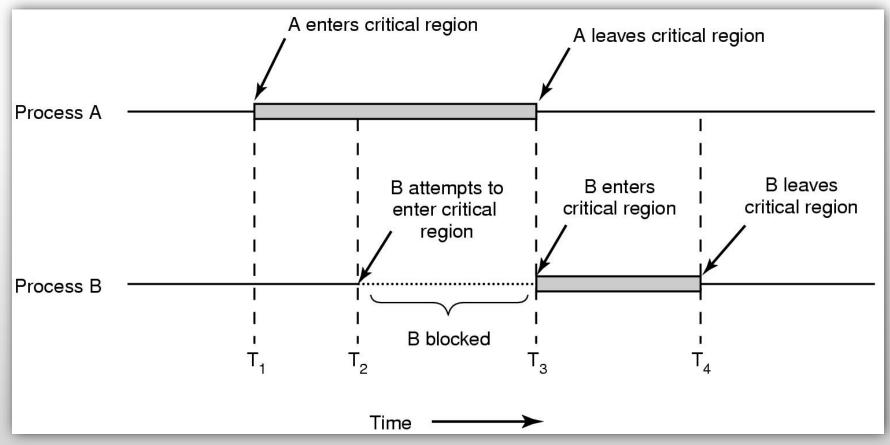




```
do {
   entry section
      critical section
   exit section
      remainder section
} while (TRUE);
```







1/15/2023





- Hangi sürecin kritik bölgeye gireceğini belirtmek için "turn" ve "flag[2]" olmak üzere iki değişken kullanır.
 - flag, süreç tarafından kritik bölgeye girme niyetini belirtir.
 - turn, kritik bölgeye girecek bir sonraki süreci belirtir.
- Her iki sürecin de kritik bölgeye aynı anda girmesini önlemek için bir meşgul bekleme (busy wait) döngüsü ve bir dizi koşul kullanır.
- Karşılıklı dışlamayı sağlar.
- Süreçlerin sonsuz bir bekleme döngüsüne girmesini engeller.
- Meşgul bekleme döngüsü önemli miktarda CPU zamanı tüketebilir!



Peterson'un Çözümü

```
private static final int N = 2; // Number of threads
private static volatile boolean[] flag = new boolean[N];
private static volatile int turn = 0;
private static int counter;
private static void incrementCounter() {
    int i = (int) (Thread.currentThread().getId() % N);
    int j = (i + 1) \% N;
    flag[i] = true; turn = j;
    while (flag[j] && turn == j) {} // Spin Loop
    counter++; // Critical region
    System.out.println("Counter:" + counter + "i:" + i + "j:" + j);
    flag[i] = false;
```

Uyuma ve Uyanma



- Meşgul beklemenin dezavantajları;
 - Düşük öncelikli süreç kritik bölgede iken, yüksek öncelikli süreç gelirse, düşük öncelikli sürecin çalışmasını engeller.
 - Kilit'ten (lock) dolayı meşgul beklemede CPU'yu boşa harcar.
 - Daha düşük öncelikli süreç kritik bölge dışına çıkamaz.
 - Ölümcül kilitlenme (deadlock) oluşur.
- Meşgul beklemek yerine bloke etmek
 - Önce uyandır, sonra uyut (wake up, sleep)

Üretici Tüketici Problemi



- İki süreç ortak, sabit boyutlu bir arabelleği paylaşıyor olsun.
 - Üretici arabelleğe veri yazar.
 - Tüketici arabellekten veri okur.
- Sınırsız tampon bellek
 - Üretici beklemez, tüketici tampon boş ise bekler.
- Sınırlı tampon bellek
 - Tampon dolu ise üretici bekler
 - Tampon boş ise tüketici bekler



Ölümcül Yarış Durumu - Producer

```
int N = 100; /* number of slots in the buffer */
int count = 0; /* number of items in the buffer */
void producer() {
  while (true) { /* repeat forever */
    item = produce_item(); /* generate next item */
    if (count == N) sleep(); /* if buffer is full, go to sleep */
    insert item(item); /* put item in buffer */
    count = count + 1; /* increment count of items in buffer */
    if (count == 1) wakeup(consumer); /* was buffer empty? */
```



Ölümcül Yarış Durumu - Consumer

```
void consumer() {
  while (true) { /* repeat forever */
    if (count == 0) sleep(); /* if buffer empty, sleep */
    item = remove item(); /* take item out of buffer */
    count = count - 1; /* decrement count of items in buffer */
    if (count == N-1) wakeup (producer); /*was buffer full?*/
    consume item(item); /* print item */
```





- İki süreç haberleşmek için iletişim bağı kurmalı.
- Fiziksel
 - Paylaşımlı bellek
 - Donanım veriyolu
 - Ağ
- Mantiksal
 - Doğrudan, dolaylı
 - Senkron, asenkron
 - Otomatik, tamponlayarak





- Süreçler açık olarak adlarını belirtirler.
 - send (P, message) P sürecine mesaj gönder
 - receive (Q, message) Q sürecinden mesaj al
- Bağlantı otomatik kurulur.
- Bir bağlantı bir çift (pair) süreçle ilişkilidir.
- Her bir çift arasında sadece bir bağlantı vardır.
- Bağlantı genellikle çift yönlüdür.

Doğrudan İletişim



- Posta kutusu aracılığıyla iletişim sağlanır.
 - Her posta kutusu tekil tanımlayıcıya sahiptir.
 - Süreçler aynı posta kutusunu paylaşıyorsa haberleşebilir.
 - send (A, message) A posta kutusuna mesaj gönder.
 - receive (A, message) A posta kutusundan mesajal.
- Bir bağlantı bir çok süreç ile ilişkilendirilebilir.
- Her bir süreç çifti bir çok bağlantı paylaşabilir.
- Bağlantılar tek yönlü ve çift yönlü olabilir.





- İki sürecin iletişim kurmasını sağlayan bir kanal.
- Sorunlar:
 - İletişim tek yönlü mü, çift yönlü mü? (simplex, duplex)
 - Çift yönlü iletişim durumunda, yarı mı, tam mı? (half, full)
 - Süreçler arasında bir ilişki (ata-çocuk) var mı?
 - Bir ağ üzerinden kullanılabilir mi?
- Türleri;
 - Sıradan, Süreç dışından erişilemez. Ata süreç tarafından çocuk süreç ile haberleşmek için yaratılır.
 - Adlandırılmış, Tüm süreçler tarafından erişilebilir.



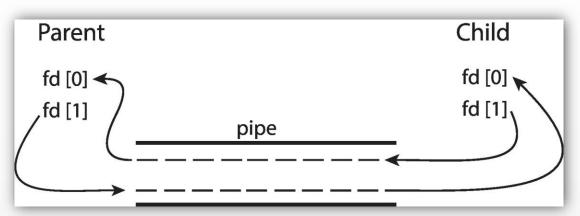


Sıradan boru hattı

- Üretici bir uca yazar.
- Tüketici diğer uçtan okur.
- Tek yönlüdür.
- Ata-çocuk ilişkisi.
- Adsız boru hattı olarak da geçer.

Adlandırılmış boru hattı

- Çift yönlü iletişim.
- Ata-çocuk ilişkisi gerektirmez.
- Windows, UNIX destekler.







```
int pipefd[2];  // Pipe için file descriptor'lar
if (pipe(pipefd) == -1) // Pipe oluştur
 exit(EXIT FAILURE);
pid t pid = fork(); // Yeni bir süreç oluştur
if (pid == -1)
 exit(EXIT FAILURE);
if (pid == 0) { // Çocuk süreç
  read(pipefd[0], buffer, sizeof(buffer));
 close(pipefd[0]); // Okuma tarafını kapat
} else { // Ata süreç
 write(pipefd[1], message, sizeof(message));
 close(pipefd[1]); // Yazma tarafını kapat
```

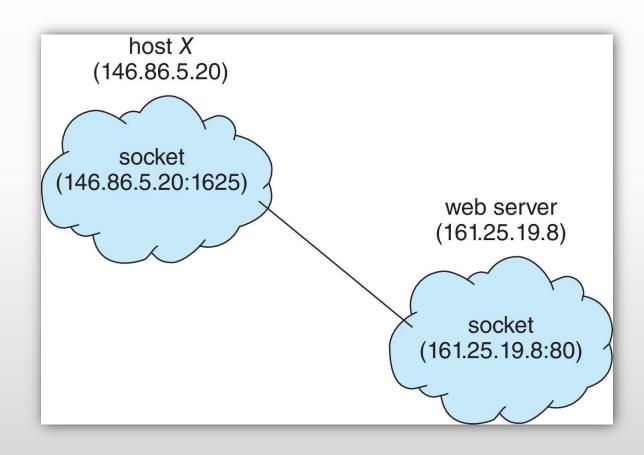
Soketler



- Soket, iletişim için uç nokta olarak tanımlanır.
- IP adresi ve bağlantı noktasının birleştirilmesi (IP + port).
- Port: ağ hizmetlerini ayırt etmek için kullanılır.
- 161.25.19.8:1625, **IP**:161.25.19.8 **port**:1625
- İletişim bir çift soket arasında oluşur.
- 1024'ün altındaki tüm bağlantı noktaları standart hizmetler için kullanılır.
- 127.0.0.1 adresi geri döngü (*loopback*)











Dining Philosopher

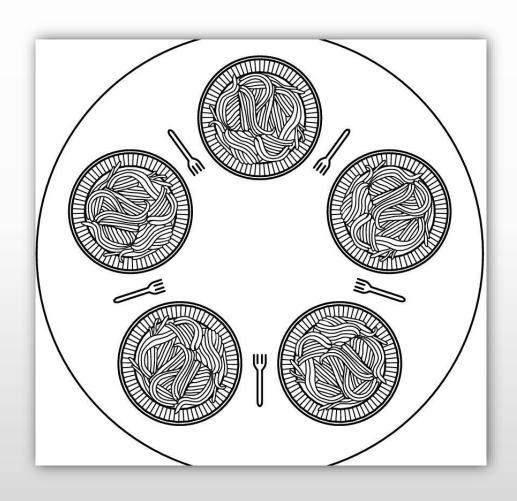
- Bir filozof ya yer ya da düşünür.
- Aç kalırsa, iki çatal alıp yemeye çalışır.

Okur-Yazar

Veritabanına erişimi modeller.









Dining Philosophers

```
while(true) {
// Initially, thinking
  think();
// Take a break from thinking, hungry now
 pick_up_left_fork();
  pick_up_right_fork();
  eat();
  put_down_right_fork();
  put_down_left_fork();
// Not hungry anymore. Back to thinking!
```

1/15/2023



Dining Philosophers - loop

```
#define LEFT (i+N-1) % N /* number of i's left neighbor */
#define RIGHT (i+1) % N /* number of i's right neighbor */
/* i: philosopher number, from 0 to N-1 */
void philosopher(int i)
   while (TRUE) { /* repeat forever */
        think(); /* philosopher is thinking */
        take_forks(i); /* acquire two forks or block */
        eat(); /* philosopher is eating */
        put forks(i); /* put both forks back on table */
```

1/15/2023



Dining Philosophers – take forks

```
/* i: philosopher number, from 0 to N-1 */
void take_forks(int i)
  down(&mutex); /* enter critical region */
  state[i] = HUNGRY; /* record fact that philosopher i is hungry */
  test(i); /* try to acquire 2 forks */
  up(&mutex); /* exit critical region */
  down(&s[i]); /* block if forks were not acquired */
```



Dining Philosophers – put forks

```
/*i: philosopher number, from 0 to N-1 */
void put forks (i)
  down(&mutex); /* enter critical region */
  state[i]= THINKING; /* philosopher has finished eating */
  test(LEFT); /* see if left neighbor can now eat */
  test(RIGHT); /* see if right neighbor can now eat */
  up(&mutex); /* exit critical region */
```



Dining Philosophers – test state

```
void test(i) /* i: philosopher number, from 0 to N-1 */
  if (state[i] == HUNGRY &&
      state[LEFT] != EATING &&
      state[RIGHT] != EATING) {
   state[i]= EATING;
   up(&s[i]);
```



Okur-Yazar Problemi - writer

```
semaphore mutex = 1; /* controls access to 'rc' */
semaphore db = 1; /* controls access to the database */
int rc = 0; /* # of processes reading or wanting to */
void writer(void)
    while (TRUE) { /* repeat forever */
      think up data(); /* noncritical region */
      down(&db); /* get exclusive access */
      write_data_base(); /* update the data */
      up(&db); /* release exclusive access */
```

1/15/2023



Okur-Yazar Problemi - reader

```
void reader(void) {
 while (TRUE) { /* repeat forever */
    down(&mutex); /* get exclusive access to 'rc' */
   rc = rc + 1; /* one reader more now */
    if (rc == 1) down(&db); /* if this is the first reader ... */
    up(&mutex); /* release exclusive access to 'rc' */
    read_data_base(); /* access the data */
    down(&mutex); /* get exclusive access to 'rc' */
   rc = rc - 1; /* one reader fewer now */
    if (rc == 0) up(&db); /* if this is the last reader ... */
    up(&mutex); /* release exclusive access to 'rc' */
    use data read(); /* noncritical region */
```



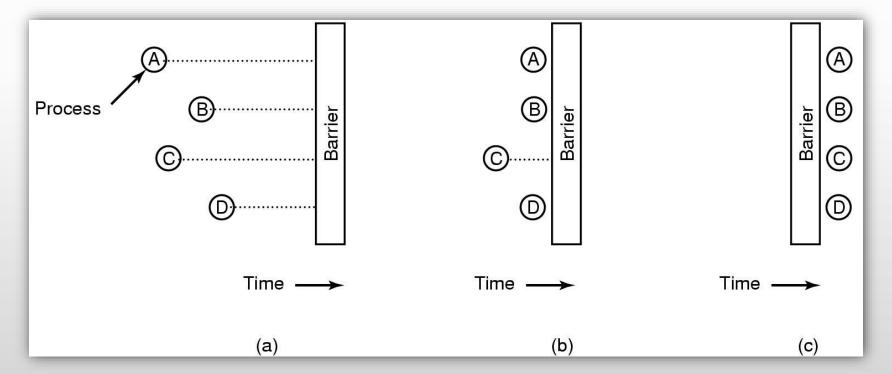


- Çözümün dezavantajı nedir?
 - Yazar süreci açlık (starvation) tehlikesiyle karşı karşıya.





- Bariyerler, süreç gruplarını senkronize etmek için tasarlanmıştır.
- Genellikle bilimsel hesaplamalarda kullanılır.







- Bir sonraki adımda hangi süreç çalıştırılacak?
- Bir süreç çalışırken işlemci,
 - süreç sonlanana kadar çalıştırmalı mı?
 - farklı süreçler arasında geçiş yapmalı mı?
- Süreç değiştirme pahalı
 - Kullanıcı modu ve çekirdek modu arasında geçiş.
 - Geçerli süreç bilgileri kaydedilir.
 - Bellek haritası (memory map) kaydedilir.
 - Önbellek temizlenir ve yeniden yüklenir.

Kavramlar



- Önleyici (preemptive) algoritma
 - Bir süreç, belirli bir zaman aralığının sonunda hala çalışıyor ise, askıya alınır ve başka bir süreç çalıştırılır.
- Önleyici olmayan (non-preemptive) algoritma
 - Çalıştırmak için bir süreç seçilir ve bloke olana kadar veya gönüllü olarak işlemciyi serbest bırakana kadar çalışmasına izin verilir.





- Farklı ortamlar farklı çizelgeleme algoritmalarına ihtiyaç duyar.
- Toplu (batch)
 - Hala yaygın olarak kullanılıyor.
 - Önleyici olmayan algoritmalar süreç geçişlerini azaltır.
- Etkileşimli
 - Önleyici algoritma gerekli.
- Gerçek zamanlı
 - Süreçler hızlı çalışır ve bloke olur.





- Tüm sistemler
 - Adalet her işleme CPU'dan adil bir pay vermek.
 - Politika uygulama belirtilen politikanın yürütüldüğünü görme.
 - Denge sistemin tüm parçalarını meşgul tutmak.
- Toplu sistemler
 - Verim birim zamanda yapılan işi maksimize etmek.
 - Geri dönüş süresi başlatma ve sonlandırma arası süreyi minimize.
 - CPU kullanımı CPU'yu her zaman meşgul tutmak.





- Etkileşimli sistemler
 - Yanıt süresi isteklere hızla yanıt verilmeli.
 - Orantılılık kullanıcıların beklentilerini karşılamalı.
- Gerçek zamanlı sistemler
 - Son teslim zamanı (deadline) veri kaybı olmamalı.
 - Öngörülebilirlik multimedya sistemlerde kalite düşmemeli.



SON