数据结构与算法 DATA STRUCTURE

第六讲 动态数组和链表

信息管理与工程学院 2017 - 2018 第一学期

数据结构的目的:

• 维护一个动态的数据元素存储方式,

• 使得支持快速的插入/删除/查找.

• INSERT

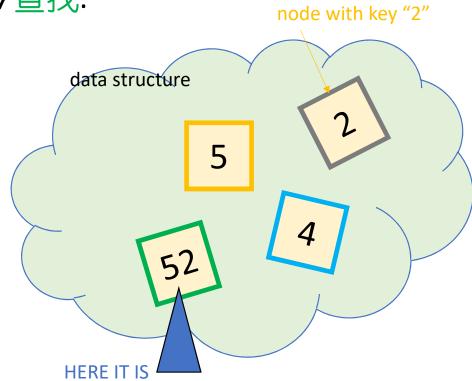
5

• DELETE

4

• SEARCH

52



数据结构核心问题

- 1. 存储数据方式,空间复杂度
- 2. 查找search, 时间复杂度
- 3. 插入insert, 时间复杂度
- 4. 删除delete, 时间复杂度

基本数据结构

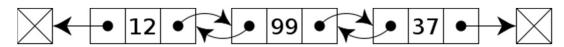
- 数组,区别C++ Array, std::Array
- 链表

静态结构

- std::Array, C++ array是静态结构,
- 不能insert/delete,或者说只有暴力的方法
- 链表一般来说是动态的

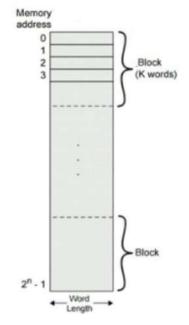
动态结构:插入/删除/查找

- std::vector 动态数组,按dynamic array实现数据元素都在连续的内存块,好处是可以直接寻址,空间小,增加了data locality增加数据元素可能需要重新分配,插入删除费时
- std::list 动态链表,按doubly linked list实现数据元素离散分布,用指针链接,查找费时插入/删除复杂度很低O(1)



数据的局部特性Data locality

- 属于计算机里一种可以预测的行为
 - 一次IO读取的利用率, block size
 - 缓存caching, 包括时间locality, 空间locality
 - 预取操作prefetching
 - CPU分支预测



- 大数据上一般用数据块读取次数来衡量时间复杂度,而不是单个数据节点的操作次数。
- 研究数据的存放方式来增加data locality是一个研究方向

主要内容

- 动态数组
 - std::vector的底层结构
 - 不讲sequential list,和动态数组差不多,后面数据结构不适用
- 双链表
 - std::list的底层结构
 - 简单讲解单链表

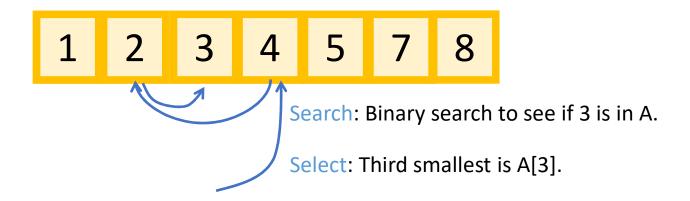
动态数组Dynamic Arrays

• O(n) insert/delete:



1 7 5 4 0 9 8

SortedArrayO(log(n)) search, O(1) select:



动态数组Dynamic array

- 前面IntArray其实是静态结构,size固定的
- 要支持insert/delete
- 最简单的做法是插入一个元素就重新分配一次内存

插入算法

- 引入另外一个私有变量capacity,区别于size
- 算法是在数组size达到capacity时候,重新分配2倍大小的新数组
- 把旧数组元素复制到新数组
- 正常情况是把要插入的位置后面的数据元素往后移动一个位置,然后再插入

删除算法

- 算法是在数组size达到capacity/4时候,重新分配一半大小的新数组
- 把旧数组元素复制到新数组
- 正常情况是把要删除元素后面的数据元素往前移动一个位置,保持连续性。

作业

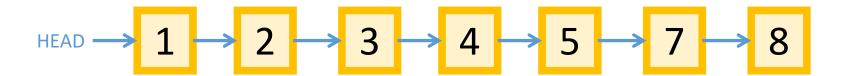
- 在IntArray基础上实现insert/delete算法
 - Void insert(int index, int value);
 - Void delete(int index);
- •注意原来的_size变成逻辑数组大小,真正的数组内存大小应该是_capacity

Linked list

- 一串链接起来的数据节点
- 在内存里是离散分布
- 每个节点除了数据,还有下一个节点的地址
- •插入/删除复杂度只有O(1)
- 但是查找复杂度是O (n)

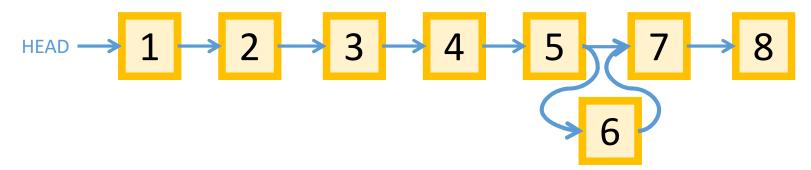
Linked list



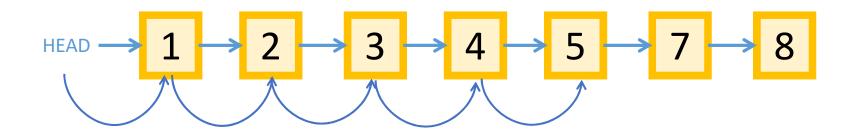


Linked list

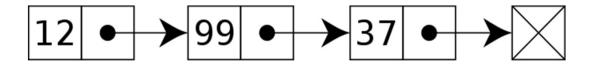
• O(1) insert/delete (assuming we have a pointer to the location of the insert/delete):



• *O*(n) search:



单链表Singly linked list



```
struct ListNode
{
    int val;
    ListNode *next;
    ListNode(int x) : val(x), next(nullptr) {}
};
```

查找算法

- 从头节点开始,看下一个是不是要查找的节点。
- 时间复杂度O(n)

```
ListNode * Search(ListNode * head, int val)
{
    if (head == nullptr)
    {
        return nullptr;
    }

    ListNode * curr = head;
    while (curr != nullptr)
    {
        if (curr->val == val)
        {
            return curr;
        }

        curr = curr->next;
}
```

插入算法

- 要插入一个节点,做法就是把当前节点指向新节点,然后新节点 指向下一个节点
- 时间复杂度O(1)

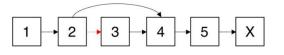
```
void insert(ListNode * node, int val)
{
    if (node == nullptr)
    {
        return;
    }

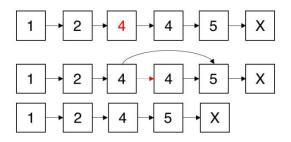
    ListNode * newNode = new ListNode(val);

    ListNode * nextNode = node->next;
    node->next = newNode;
    newNode->next = nextNode;
}
```

删除算法

- 要删除一个节点,一般的算法是要找到前一个节点,然后让前一个节点,然后让前一个节点指向后一个节点
- 改进的做法是不用查找前一个节点,除非删除的是最后一个节点





```
void delete(ListNode * node)
{
    if (node == nullptr)
    {
        return;
    }

    ListNode * nextNode = node->next;
    if (nextNode == nullptr)
    {
        /*TODO: delete last node */
        return;
    }

    node->val = nextNode->val;
    node->next = nextNode->next;

    delete nextNode;
}
```

思考题

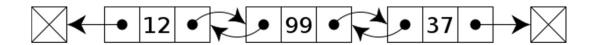
给你一个linked list,看有没有cycle ? bool HasCycle(ListNode * head)

进一步,找出cycle的起点是哪个结点。

注意,要求空间复杂度O(1),也就是把不能保存整个链表来查询。

双向链表Doubly linked list

• std::list



```
struct ListNode
{
    int val;
    ListNode *prev;
    ListNode *next;
    ListNode (int x) : val(x), prev(nullptr), next(nullptr) {}
};
```

双向链表类声明

```
class DoublyList
private:
   ListNode * head;
  ListNode * tail;
  DoublyList (const DoublyList &);
  DoublyList & operator= (const DoublyList &);
public:
    DoublyList() : head(nullptr), tail(nullptr)
    ~DoublyList();
    void PushBack(int val);
   ListNode * Search(int val);
    void Insert(ListNode * node, int val);
    void Delete(ListNode * node);
};
```

```
DoublyList::~DoublyList()
   while ( head != nullptr)
       ListNode * curr = head;
        head = curr->next;
       delete curr;
void DoublyList::PushBack(int val)
   ListNode * newNode = new ListNode (val);
    if ( tail == nullptr)
       head = tail = newNode;
    else
        tail->next = newNode;
       newNode->prev = tail;
       tail = newNode;
```

注意: copy constructor/assignment private

```
void print(DoublyList other)
{

void printref(const DoublyList & other)
{

DoublyList dlList;
 dlList.PushBack(10);
 dlList.PushBack(20);
 dlList.PushBack(15);

DoublyList copy(dlList); // Error: copy constructor is private
 DoublyList copy = dlList; // Error: assignment is private
 print(dlList); // Error: copy constructor is private
 printref(dlList); // Error: copy constructor is private
 printref(dlList); // OK
```

查找算法

- 从头节点开始,看下一个是不是要查找的节点。
- 时间复杂度O(n)

```
ListNode * DoublyList::Search(int val)
{
    if (_head == nullptr)
    {
        return nullptr;
    }

    ListNode * curr = _head;
    while (curr != nullptr)
    {
        if (curr->val == val)
        {
            return curr;
        }

        curr = curr->next;
    }

    return nullptr;
}
```

插入算法

- 要插入一个节点,做法就是把当前节点指向新节点,然后新节点 指向下一个节点,注意有两个指针prev/next。
- 时间复杂度O(1)

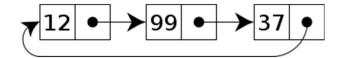
```
void DoublyList::Insert(ListNode * node, int val)
   ListNode * newNode = new ListNode(val);
    if (node == nullptr)
        head = tail = newNode;
        return;
    ListNode * nextNode = node->next;
    node->next = newNode;
    newNode->prev = node;
    newNode->next = nextNode;
    if (nextNode != nullptr)
        nextNode->prev = newNode;
    else
        tail = newNode;
```

删除算法

- 只要修改前一个节点的后指针和 后一个节点的前指针
- 时间复杂度O(1)

```
void DoublyList::Delete(ListNode * node)
    if (node == nullptr)
        return;
    ListNode * prevNode = node->prev;
    ListNode * nextNode = node->next;
    if (prevNode != nullptr)
        prevNode->next = nextNode;
    else
        head = nextNode;
    if (nextNode != nullptr)
        nextNode->prev = prevNode;
    else
        tail = prevNode;
    delete node;
```

循环链表Circular Linked list



上机实验

- 给你doubly linked list, 把它翻转过来
- Void reverse(ListNode * head)

• 作业: 把单链表翻转过来

reference

Comparison of list data structures						
	Linked list	<u>Array</u>	<u>Dynamic array</u>	Balanced tree	Random access list	hashed array tree
Indexing	Θ(n)	Θ(1)	Θ(1)	Θ(log n)	Θ(log n) [⊥]	Θ(1)
Insert/delete at beginning	Θ(1)	N/A	Θ(n)	Θ(log n)	Θ(1)	Θ(n)
Insert/delete at end	Θ(1) when last element is known; Θ(n) when last element is unknown	N/A	Θ(1) <u>amortized</u>	Θ(log n)	Θ(log n) updating	Θ(1) <u>amortized</u>
Insert/delete in middle	search time + $\Theta(1)^{[5][6][7]}$	N/A	Θ(n)	Θ(log n)	Θ(log n) updating	Θ(n)
Wasted space (average)	Θ(n)	0	Θ(n) ^[8]	Θ(n)	Θ(n)	Θ(√n)

Q&A

Thanks!