# Государственное бюджетное общеобразовательное учреждение «ГБОУ Гимназия №1409»

### Проектно-исследовательская работа

«Автоматизация процесса обработки результатов ЕГЭ в методических целях»

Работу подготовил: ученик 10 класса Б ГБОУ школы №1409 Шерри Георгий Научный руководитель: учитель информатики Четверов А. В.

# Содержание

Введение	. 3-4 стр.
Исследовательская часть	5-11 стр.
Глава I. Что такое компьютерное зрение	. 5-7 стр.
Глава II. Существующее программное обеспечение для систем комп зрения	
Глава III. OpenCV	. 10-11 стр.
Практическая часть	12-13 стр
Итоги	14 стр.
Литература	15 стр.

### Введение

## Проблема

В 2019 году 719 тыс. человек сдали ЕГЭ, и каждый год — это число растет. После каждого экзамена учителям приходят протоколы о том, как их ученики сдали экзамен по определенному предмету. Им приходится вручную подсчитать процентное выполнение каждого экзамена, чтобы понять, где ученики больше всего ошибаются. И если это профильные предметы, как биология или физика, где у одного учителя такой экзамен сдадут ~ 30 человек, то как быть с обязательными экзаменами, которые сдают все выпускники старших школ, математикой и русским языком.

### Актуальность

По результатам опроса учителей, многие из них сталкивались с обозначенной проблемой. Данные подсчеты занимают много времени и довольно трудны, но помогают в учебном процессе. Замена ручного процесса подсчета на автоматический, с помощью программы, поможет учителям сэкономить время и уже в начале учебного года организовать более эффективный учебный процесс по подготовке к ЕГЭ.

# <u>Гипотеза</u>

Подсчет процентов о выполнении каждого задания учениками по определенному предмету быстрее сделать вручную, чем с помощью программы, которая и является продуктом данного проекта.

## Цель

Изучить методы компьютерного зрения и с помощью одного из них создать программу для обработки результатов ЕГЭ.

# Задачи

- 1. Понять есть ли аналоги программы и если они есть, то чем новая программа будет лучше их.
- 2. Изучить методы компьютерного зрения и научиться их применять.
- 3. Написать программу на языке программирования Python, в качестве GUI используя VK API.
- 4. Протестировать программу и провести опрос об эффективности ее использования.

# Исследовательская часть

# Глава I. Что такое компьютерное зрение

**Компьютерное зрение** (иначе **машинное зрение**) — теория и технология создания машин, которые могут производить обнаружение, отслеживание и классификацию объектов.

Как научная дисциплина, компьютерное зрение относится к теории и технологии создания искусственных систем, которые получают информацию из изображений. Видеоданные могут быть представлены множеством форм, таких как видеопоследовательность, изображения с различных камер или трехмерными данными. [1]

Как технологическая дисциплина, компьютерное зрение стремится применить теории и модели компьютерного зрения к созданию систем компьютерного зрения. Примерами применения таких систем могут быть:

- 1. Системы управления процессами
- 2. Системы видеонаблюдения
- 3. Системы организации информации
- 4. Системы моделирования объектов или окружающей среды
- 5. Системы взаимодействия
- 6. Системы дополненной реальности

Компьютерное зрение также может быть описано как дополнение (но не обязательно противоположность) биологическому зрению. В биологии изучается зрительное восприятие человека и различных животных, в результате чего создаются модели работы таких систем в терминах физиологических процессов. Междисциплинарный обмен между биологическим и компьютерным зрением оказался весьма продуктивным для обеих научных областей.

## Компоненты системы машинного зрения

Типовое решение системы машинного зрения включает в себя несколько следующих компонентов:

- 1. Одна или несколько цифровых, или аналоговых камер с подходящей оптикой для получения изображений
- 2. Программное обеспечение для изготовления изображений для обработки
- 3. Процессор
- 4. Программное обеспечение машинного зрения, которое предоставляет инструменты для разработки отдельных приложений программного обеспечения

Программное обеспечение, как правило, совершает несколько шагов для обработки изображений. Часто изображение для начала обрабатывается с целью уменьшения шума или конвертации множества оттенков серого в простое сочетание черного и белого (бинаризации). После первоначальной обработки программа будет считать, производить измерения и/или определять объекты, размеры, дефекты и другие характеристики изображения.

### Методы обработки

Коммерческие пакеты программ для машинного зрения и пакеты программ с открытым исходным кодом обычно включают в себя ряд методов обработки изображений, таких как:

- Счетчик пикселей: подсчитывает количество светлых или темных пикселей
- Бинаризация: преобразует изображение в серых тонах в бинарное (белые и черные пиксели)
- Сегментация: используется для поиска деталей
- Чтение штрих кодов: декодирование 1D и 2D кодов, разработанных для считывания или сканирования машинами
- Оптическое распознавание символов: автоматизированное чтение текста
- Измерение: измерение размеров объектов
- Обнаружение краев: поиск краев объектов
- Сопоставление шаблонов: поиск, подбор, и/или подсчет конкретных моделей

В большинстве случаев, системы машинного зрения используют последовательное сочетание этих методов обработки для выполнения полного инспектирования.

# Типовые задачи компьютерного зрения

**Распознавание:** один или несколько предварительно заданных или изученных объектов, или классов объектов могут быть распознаны, обычно вместе с их двухмерным положением на изображении или трехмерным положением в сцене.

**Идентификация:** распознается индивидуальный экземпляр объекта. Примеры: идентификация определённого человеческого лица, отпечатков пальцев или автомобиля.

Обнаружение: видеоданные проверяются на наличие определённого условия. Например, обнаружение возможных неправильных клеток или

тканей в медицинских изображениях. Обнаружение, основанное на относительно простых и быстрых вычислениях, иногда используется для нахождения небольших участков в анализируемом изображении, которые затем анализируются с помощью приемов, более требовательных к ресурсам, для получения правильной интерпретации.

**Оценка положения:** определение положения или ориентации определённого объекта относительно камеры. Примером применения этой техники может быть действие манипулятора робота в извлечении объектов с ленты конвейера на линии сборки.

**Оптическое распознавание знаков:** распознавание символов на изображениях печатного или рукописного текста, обычно для перевода в текстовый формат, наиболее удобный для редактирования или индексации.

#### Движение

Несколько задач, связанных с оценкой движения, в которых последовательность изображений (видеоданные) обрабатываются для нахождения оценки скорости каждой точки изображения или 3D сцены. Примерами таких задач являются:

- Определение трехмерного движения камеры
- Слежение, то есть следование за перемещениями объекта (например, машин или людей)

#### Восстановление изображений

Удаление шума (шум датчика, размытость движущегося объекта и т. д.). Наиболее простым подходом к решению этой задачи являются различные типы фильтров, таких как фильтры нижних или средних частот. Более сложные методы используют представления того, как должны выглядеть те или иные участки изображения, и на основе этого их изменение. Высокий уровень удаления шумов достигается в ходе первоначального анализа видеоданных на наличие различных структур, таких как линии или границы, а затем управления процессом фильтрации на основе этих данных.

# Глава II. Существующее программное обеспечение для систем компьютерного зрения.

Существует множество примеров программного обеспечения, некоторые распространяются платно, некоторые на основе различных лицензий, так же как открытый код. У всех имеются как плюсы, так и минусы. Вот несколько примеров:

**Caffe** — среда для глубинного обучения, разработанная Яньцинем Цзя в процессе подготовки своей диссертации в университете Беркли. *Caffe* является открытым программным обеспечением, распространяемым под лицензией BSD license. Написано на языке C++, и поддерживает интерфейс на языке Python. [2]

Caffe поддерживает много типов машинного обучения, нацеленных в первую очередь на решение задач классификации и сегментации изображений. Caffe обеспечивает свёрточные нейронные сети, RCNN, долгую краткосрочную память и полносвязные нейронные сети. При этом для ускорения обучения применяется система графических процессоров (GPU), поддерживаемая архитектурой CUDA и использующих библиотеку CuDNN от фирмы Nvidia.

**Caffe** манипулирует блобами — многомерными массивами данных, которые используются в параллельных вычислениях, которые помещаются в CPU или GPU. В качестве входа используются данные из памяти, из базы данных или со внешних носителей информации. В качестве скрытых слоёв используются традиционные для свёрточной сети - свёрточные слои, слои ReLU, полносвязные слои, а также слои разворачивания (деконволюции) для сетей RNN. Доступны также многие другие типы слоёв, фильтров, преобразований данных и функций ошибок.

Не используется в проекте так как распространяется по лицензии и имеет больший потенциал для коммерческой разработки, чем для академических целей

**Yandex Vision**. Весной 2019 компания Yandex представили сервис Yandex Vision, который позволяет распознавать текст и лица, но пока в тестовом режиме. Предполагается использование для создание крупных архивов текстовых файлов.

Не используется в проекте так как распространяется в коммерческих целях и имеет ограниченный функционал.

Google Cloud Vision. Данное API совмещает все наработки компании Google в области компьютерного зрения, что включает в себя распознавание текста, лиц, детектирование класса объекта и его геолокацию.

Не используется в проекте так как распространяется в коммерческих целях и хоть функционал впечатляет, не подходит для точечных задач, которые рассматриваются в проекте.

### Глава III. OpenCV

В ходе изучения методов компьютерного зрения и различных open-source проектов выбор для данного проекта пал на проект OpenCV. OpenCV (англ. Open Source Computer Vision Library, библиотека компьютерного зрения с открытым исходным кодом) — библиотека алгоритмов компьютерного зрения, обработки изображений и численных алгоритмов общего назначения с открытым кодом. Реализована на С/С++, также разрабатывается для Python, Java, Ruby, Matlab, Lua и других языков. Может свободно использоваться в академических и коммерческих целях. [3] С 2000 по 2008 год OpenCV разрабатывалась и поддерживалась в основном Intel, и Нижегородское отделение корпорации с самого начала играло ведущую роль в формировании облика библиотеки. В первые годы существования OpenCV стремительно расширялась вширь, обрастая базовой функциональностью, такой как основные структуры данных, алгоритмы обработки изображений (image processing), базовые алгоритмы компьютерного зрения, ввод и вывод изображений и видео. Уже в это время были реализованы алгоритмы детекции человеческих лиц (каскадный классификатор), поиска стереосоответствия, оптического потока и другие. Второй мощный толчок к развитию проект получил с приходом компании Willow Garage, основной целью которой является создание персонального робота. OpenCV стала важной частью ROS (Robot Operating System), и на ее основе был создан ряд компонент для робота PR2. При поддержке Willow была сформирована команда, стартовавшая существенную переработку библиотеки. Именно следствием этих усилий стало то, что OpenCV приобрела C++ и Python API, модуль features2d, новую архитектуру, билдсистему на основе CMake, систему непрерывной интеграции на основе BuildBot, улучшенную документацию и массу других новшеств. Сейчас можно говорить уже о третьем значительном этапе в жизни библиотеки, наступившем с приходом Nvidia. В 2010 году эта компания поддержала создание CUDA-оптимизированной версии библиотеки, что

также было сделано инженерами компании Itseez. Первым публичным результатом стала реализация алгоритма стереосоответствия, способная в реальном времени производить обработку видео в FullHD-разрешении (1920х1080 пикселей). На сегодняшний день орепсу\_gpu — это полновесный модуль, нашедший применение во многих промышленных приложениях. [4] Библиотека предоставляет множество функций, которые могут пригодится в изучении и применении систем компьютерного зрения:

- 1. Базовые структуры, вычисления (математические функции, генерация псевдослучайных чисел, DFT, DCT, ввод/вывод в XML и т.п.)
- 2. Обработка изображений (фильтры, преобразования и т. д.).
- 3. Методы и модели машинного обучения (SVM, деревья принятия решений и т. д.).
- 4. Анализ движения и отслеживание объектов (оптический поток, шаблоны движения, устранение фона).
- 5. Детектирование объектов на изображении (вейвлеты Xaapa, HOG и т. д.).
- 6. Калибровка камеры, поиск стерео-соответствия и элементы обработки трехмерных данных.

# Практическая часть

В данной части проекта будет подробно описана структура и процесс работы продукта данного проекта.

**Используемый язык программирования:** Python 3.7

*Используемые библиотеки:* sys, numpy, cv2, math, VK\_api

Как работает программа?

- 1. Получение изображения
- 2. Применение фильтра
- 3. Нахождение координат точек рабочей области
- 4. Ориентирование и сегментирование рабочей области из всего изображения
- 5. Сегментирование и распознавание содержания нужных участков рабочей области
- 6. Вычисления и отправка результатов пользователю

### 1. Получение изображения

После нанесения специальных меток на бланк, учитель отправляет сканированный бланк с комментарием (количество бланков, количество учеников, предмет) боту в соцсети Вконтакте. В ходе работы над проектом было проведено сравнение арі для чат-ботов двух популярных платформ Вконтакте и Telegram, выбор пал именно на первое, так как существуют некоторые проблемы с подключением к серверам Telegram, если хост бота находится на территории РФ

# 2. Применение фильтра

После получения фотографии с сервера мессенджера, вначале оно переводится из RGB в HSV. Это делается для удобства при работе с цветом, так как в HSV модели первый параметр является конкретным цветом, а с помощью остальных настраивается насыщенность и яркость цвета. А в цветовая модели RGB цвет описывается с помощью трёх цветов (Red – красный, Green – зеленый, Blue – синий), которые принято называть

основными. После на изображение накладывается фильтр, который меняет цвета изображения. Он состоит из двух переменных, каждая из которых состоит из трех параметров по цветовой модели HSV. В результате, цвета специальных меток становятся белыми, а всё остальное изображение черным.

### 3. Нахождение координат точек рабочей области

После применения фильтра было получено черно-белое изображение. С помощью встроенной функции библиотеки Open CV findCountours, определяются границы меток, а затем с помощью функции drawCountours, точки меток закрашиваются в определенный цвет. Данная процедура проводится два раза, чтобы метки были окрашены равномерно и были получены более точные координаты. После еще раз применяется фильтр, описанный в пункте два, и с помощью метода моментов находятся координаты четырех точек, которые помогают обнаружить границы рабочей области, а после вырезать её из полного изображения.

# 4. Сегментирование и распознавание содержания нужных участков рабочей области

По заданным пропорциям изображение последовательно сегментируется и каждый участок обрабатывается с помощью нейросети и результат заносится в матрицу  $X \times Y$  (где X – количество учеников, а Y – количество заданий).

## 5. Вычисления и отправка результатов пользователю

Для каждого задания вычисляется процентное выполнение, данные берутся из матрицы, которая заполняется в процессе, описанном в пункте 5. Отправка результатов учителю происходит также через бота в соцсети Вконтакте.

# Итоги

### Опровержение гипотезы

В результате эксперимента и последующего опроса, подсчет процентного выполнения каждого задания вручную гораздо дольше и сложнее, чем с помощью программы.

### Результат работы над проектом

Результатом работы над проектом является программа, которая может помочь учителям облегчить работу и более эффективно организовать учебный процесс в старших классах. Программу можно загрузить на сервер и благодаря выбору мессенджера Telegram, который распространяется в открытом доступе, то любой преподаватель может ей воспользоваться. Программа будет дорабатываться в будущем, будет организована возможность не сканировать бланки, а фотографировать с телефона, перечень предметов будет расширяться и улучшаться стабильность и скорость работы самой программы.

# Литература

### Веб-сайты:

- 1. https://ru.wikipedia.org/wiki/Компьютерное зрение
- 2. https://ru.wikipedia.org/wiki/Caffe
- 3. https://ru.wikipedia.org/wiki/OpenCV
- 4. https://habr.com/ru/company/intel/blog/146434/

### Другие:

- 1. https://docs.opencv.org/
- 2. <a href="http://robocraft.ru/blog/computervision">http://robocraft.ru/blog/computervision</a>
- 3. <a href="https://towardsdatascience.com/object-detection-via-color-based-image-segmentation-using-python-e9b7c72f0e11">https://towardsdatascience.com/object-detection-via-color-based-image-segmentation-using-python-e9b7c72f0e11</a>
- 4. <a href="https://vk.com/dev/methods">https://vk.com/dev/methods</a>