

## ГОСУДАРСТВЕННЫЙ СТАНДАРТ СОЮЗА ССР

### РОБОТЫ ПРОМЫШЛЕННЫЕ

## ИНТЕРФЕЙСЫ

ТЕХНИЧЕСКИЕ ТРЕБОВАНИЯ

**ΓΟCT 27696-88** (CT C3B 5985-87)

Издание официальное



ГОСУДАРСТВЕННЫЙ КОМИТЕТ СССР ПО СТАНДАРТАМ Москва

## Роботы промышленные

#### интерфейсы

Технические требования Industrial robots. Interfaces. Technical requirements

ГОСТ 27696 - 88

(CT C3B 5985-87)

OKII 40 6200

Срок действия

c 01.01.89 до 01.01.94

#### Несоблюдение стандарта преследуется по закону

Настоящий стандарт распространяется на интерфейсы вновь проектируемых систем программного управления (СПУ) промышленными роботами и обслуживаемым технологическим оборудованием по связи между:

- 1) СПУ и исполнительными устройствами робота;
- 2) СПУ и обслуживаемым роботом технологическим оборудованием:
- 3) СПУ и датчиками внешней информации; 4) СПУ системами управления верхнего ранга и другими устройствами цифровой техники.

Настоящий стандарт не распространяется на интерфейсы СПУ при их эксплуатации во взрывоопасной и пожароопасной среде.

#### 1. ОБЩИЕ ТРЕБОВАНИЯ

- 1.1. Требования к организации связей СПУ с внешними устройствами — по ГОСТ 26642—85.
- 1.2. Длина соединительных кабелей в интерфейсе «СПУ исполнительное устройство робота» устанавливается до 15 м и может быть увеличена в технически обоснованных случаях.
- 1.3. Корпус устройства управления должен быть соединен с общим полюсом вторичных источников питания постоянного тока электронных систем.

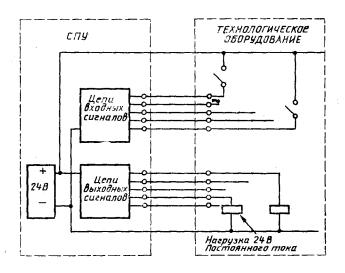
#### 2. СИГНАЛЫ СВЯЗИ СПУ С ВНЕШНИМИ УСТРОЙСТВАМИ

- 2.1. Параметры двухпозиционных сигналов входа должны быть:
- 1) напряжение постоянного тока 24 В с допускаемыми отклонениями от плюс 10 до минус 15%;
  - 2) ток входа не более 0,02 А.

Входы должны быть гальванически отделены от других цепей СПУ. Электрическая изоляция должна выдерживать напряжение не менее 500 В постоянного тока в течение 1 мин.

Схема соединений двухпозиционных входов показана на черт. 1.

# Схема связи двухпозиционных входов и выходов СПУ с технологическим оборудованием



Черт. 1

- 2.2. Параметры двухпозиционных сигналов выхода должны быть:
- 1) напряжение постоянного тока 24 В с допускаемыми отклонениями от плюс 10 до минус 15%;
  - 2) токи выхода с нагрузкой не более 0,2 А.

Выходы должны быть гальванически отделены от других цепей СПУ. Электрическая изоляция должна выдерживать напряжение не менее 500 В постоянного тока в течение 1 мин.

Схема соединений двухпозиционных выходов показана на черт. 1.

#### C. 3 FOCT 27696—88 (CT C3B 5985—87)

Для усиления выходного двухпозиционного сигнала могут быть использованы силовые ключи со следующими параметрами:

- 1) напряжение постоянного тока 24 В с допускаемыми отклонениями от плюс 10 до минус 15%, ток нагрузки не более 2,0 А или
- 2) напряжение переменного тока 110 В с допускаемыми отклонениями от плюс 10 до минус 15% частотой 50 Гц, ток нагрузки не более 0.5 А.
  - 2.3. Параметры входных аналоговых сигналов должны быть:
- 1) напряжение от 0 до плюс 10 В или от минус 10 до плюс 10 В постоянного тока;
  - 2) входное сопротивление не менее 2 кОм.

Входы должны быть отделены гальванически от других цепей СПУ. Электрическая изоляция должна выдерживать напряжение не менее 500 В постоянного тока в течение 1 мин.

- 2.4. Параметры аналоговых выходных сигналов напряжения должны быть:
  - 1) напряжение от минус 10 до плюс 10 В постоянного тока;
  - 2) сопротивление нагрузки не менее 2 кОм.
- 2.5. Параметры аналоговых токовых выходных сигналов должны соответствовать указанным в табл. 1.

 
 Таблица 1

 Ток, А
 Сопротивление нагрузки, Ом, не более

 От 0 до 0,004 » 0 » 0,008 » 0 » 0,002 » 0 » 0,1
 1000 200 80 80 22

2.6. Цифровой последовательный интерфейс

2.6.1. Сигналы напряжения входа и выхода, а также дополнительные каналы входов и выходов данных — с токовыми сигналами от 0 до 20 мА.

2.6.2. Предельные значения сигналов напряжения и тока для бинарных значений сигнала (состояний) 0 и 1 представлены в табл. 2.

Таблица 2

 Бинарное значение сигнала
 0
 1

 Сигнал напряжения, В
 От +3 до +15
 От —15 до —3

От

0 до

От

15 до 25

Токовый сигнал, мА

2.6.3. Подключение сигналов входов и выходов при помощи разъемов с 25 контактами. Расположение сигналов представлено в табл. 3.

Таблица 3

№ контакта	Обозначение	Код	Название сигнала
раз ъема	сигнала	сигнала	(цепей)
1 2 3 4 5	TXD RXD RTS CTS	10.1 103 104 105 106	Экранирование Передача данных Прием данных Запрос на передачу Передачу мож-
6	DSR	107	но осуществить Противостанция подго-
7	GND	102	товлена Сигнальная земля Станция подготовлена
20	DTR	108/2	

- 2.6.4. Токовые входы и выходы должны быть гальванически отделены от других цепей СПУ. Электрическая изоляция должна выдерживать напряжение не менее 500 В постоянного тока в течение 1 мин.
- 2.6.5. Скорость передачи информации следует выбирать из ряда:
  - 75, 110, 150, 300, 600, 1200, 2400, 4800, 9600 бит/с.
- 2.7. Интерфейс для радиального подключения устройств с последовательной передачей информации (ИРПС)
- 2.7.1. ИРПС является унифицированной системой связей сигналов между устройством ввода-вывода (УВВ) и контроллером (К) СМ ЭВМ. Он обеспечивает единые способы обмена информацией для различных УВВ при работе с К и при непосредственном соединении двух УВВ и двух К (черт. 2). УВВ подключается к К или другому УВВ радиально посредством кабеля.
- 2.7.2. Устройство или контроллер, которое выполняет прием информации, называется приемником ( $\Pi$ ).

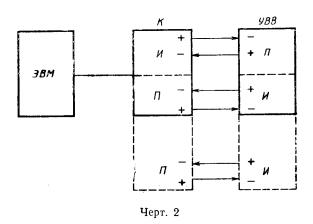
Устройство или контроллер, которое выполняет передачу информации, называется источником (И).

2.7.3. Цепи взаимосвязи ИРПС приведены в табл. 4. Знаками + » и - обозначено направление тока в петле.

Таблица 4

Цепь	Значение	Название	Направление
Передаваемые данные	Передаваемые данные +	пд+	ОтИкК
	Передаваемые данные —	пд—	От ПкИ
Принимаемые данные	Принимаемые данныс+	ПрД+	ОтПкИ
	Принимаемые данные —	ПрД—	От ИкП
Готовность приемника*	Готовность приемника +	ΓΠ+	От ПкИ
	Готовность приемника —	гп—	От И к П

<sup>\*</sup> Необязательная цепь.



2.7.4. Состоянию 1 в цепях взаимосвязи соответствуют ток от 15 до 25 мA, состоянию 0 — ток от 0 до 3 мA.

2.7.5. Соединяемые оконечные устройства (К и УВВ) имеют взаимно гальванически разделенное электрическое заземление. Гальваническое разделение осуществляется с той стороны цепи взаимосвязи, которая не питается током. Номинальное значение изоляционного напряжения гальванического разделения равно 500 В в течение 1 мин.

2.7.6. Цепи взаимосвязи должны обеспечивать передачу сигналов со скоростью 9600 бит/с на расстояние от 0 до 500 м.

При передаче на большие расстояния пропорционально понижается скорость передачи.

#### 3. НОМЕНКЛАТУРА ИНТЕРФЕЙСОВ

3.1. Номенклатура интерфейсов — по табл. 5.

	Таблица 5
Вид связи	Интерфейсы ло пунктам
Связь между СПУ и исполнительным устройством робота: выходные сигналы СПУ к электрическим исполнительным устройствам выходные сигналы от СПУ к гидравлическим исполнительным устройствам выходные сигналы СПУ к пневматическим исполнительным устройствам выходные сигналы от исполнительных устройств робота в СПУ  Связь между СПУ и обслуживаемым роботом технологическим оборудованием: выходные сигналы от СПУ к технологическому оборудованию	2.4 2.5 2.2 и 2.5 2.1; 2.3. Допускается использовать другие сигналы в зависимости от применения в исполнительных устройствах робота датчиков внутренней информации. В технических условиях на СПУ конкретного типа следует указать, с какими датчиками внутренней информации данное СПУ может взаимодействовать
входные сигналы в СПУ от техноло- гического оборудования связь между СПУ и датчиками внеш- ней информации связь между СПУ и устройствами уп- равления верхнего ранга, а также дру- гими средствами цифровой техники	2.1 2.1; 2.3; 2.6 2.6; 2.7 — связь между СПУ и линейной магистралью данных системы осуществляется при помощи коаксиального кабеля с волновым сопротивлением 75 Ом

#### информационные данные

- 1. ВНЕСЕН Министерством приборостроения, средств автоматизации и систем управления
- 2. Постановлением Государственного комитета СССР по стандартам от 25.04.88 № 1135 стандарт Совета Экономической Взаимопомощи СТ СЭВ «Роботы промышленные. Интерфейсы. Технические требования» введен в действие непосредственно в качестве государственного стандарта СССР с 01.01.89.
- 3. Срок проверки 5 лет.
- 4. ВВЕДЕН ВПЕРВЫЕ.
- 5. ССЫЛОЧНЫЕ НОРМАТИВНО-ТЕХНИЧЕСКИЕ ДОКУМЕН-ТЫ

Обозначение НТД, на который дана ссылка	Номер шункта
ГОСТ 26642—85	1.1

Редактор О. К. Абашкова Технический редактор О. Н. Никитина Корректор А. С. Черноусова

Сдано в наб. 11.05.88. Поди. в печ. 25. 07. 88—0,5 усл. п. л. 0,5 усл. кр.-отт. 0,39 уч.-изд. л. Тир. 12 000. Цена 3 кол.