

Reporte de entrenamiento td3

Espacio de observación

Parámetro	Valor
u	± 0.0
v	± 0.0
w	± 0.0
x	± 8
y	± 8
z	± 8
p	± 0.00
q	± 0.0
r	± 0.0
ψ	$\pm \text{np.pi}/32$
θ	$\pm \text{np.pi}/32$
φ	$\pm \text{np.pi}/32$

Parámetros de entrenamiento DDPG

Parámetro	Valor
batch_size	256
episodes	5
num_test_episodes	100
update_every	10
update_after	256
policy_delay	100

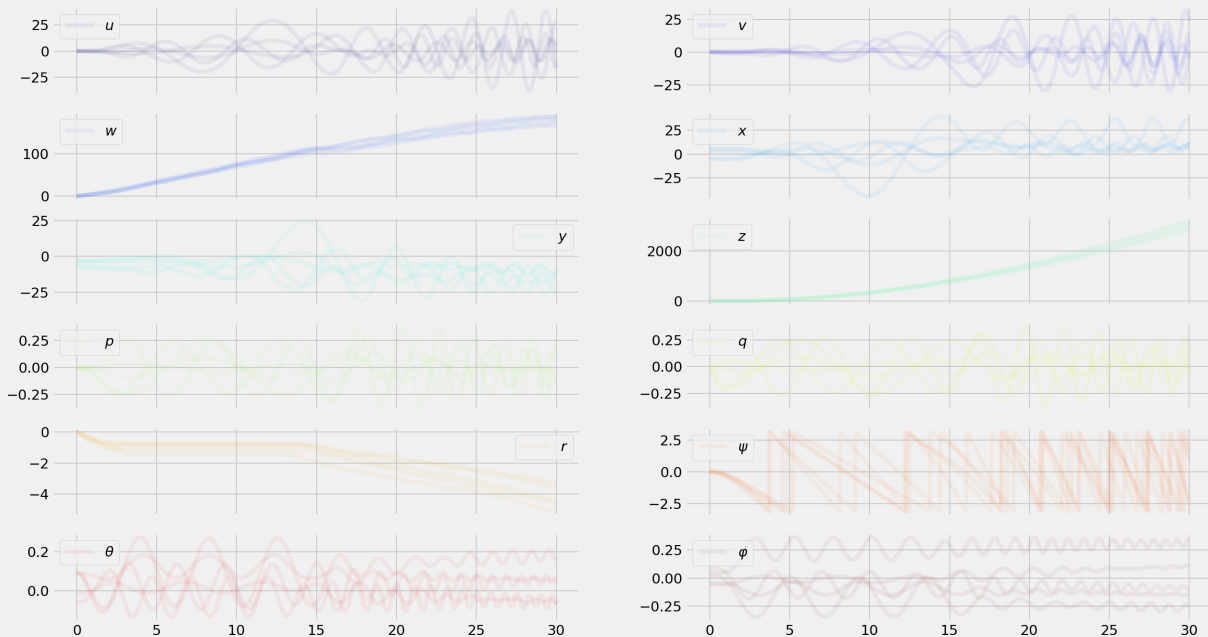
Parámetros de ruido

Parámetro	Valor
act_noise	0.1
target_noise	0.2

Parámetros del ambiente

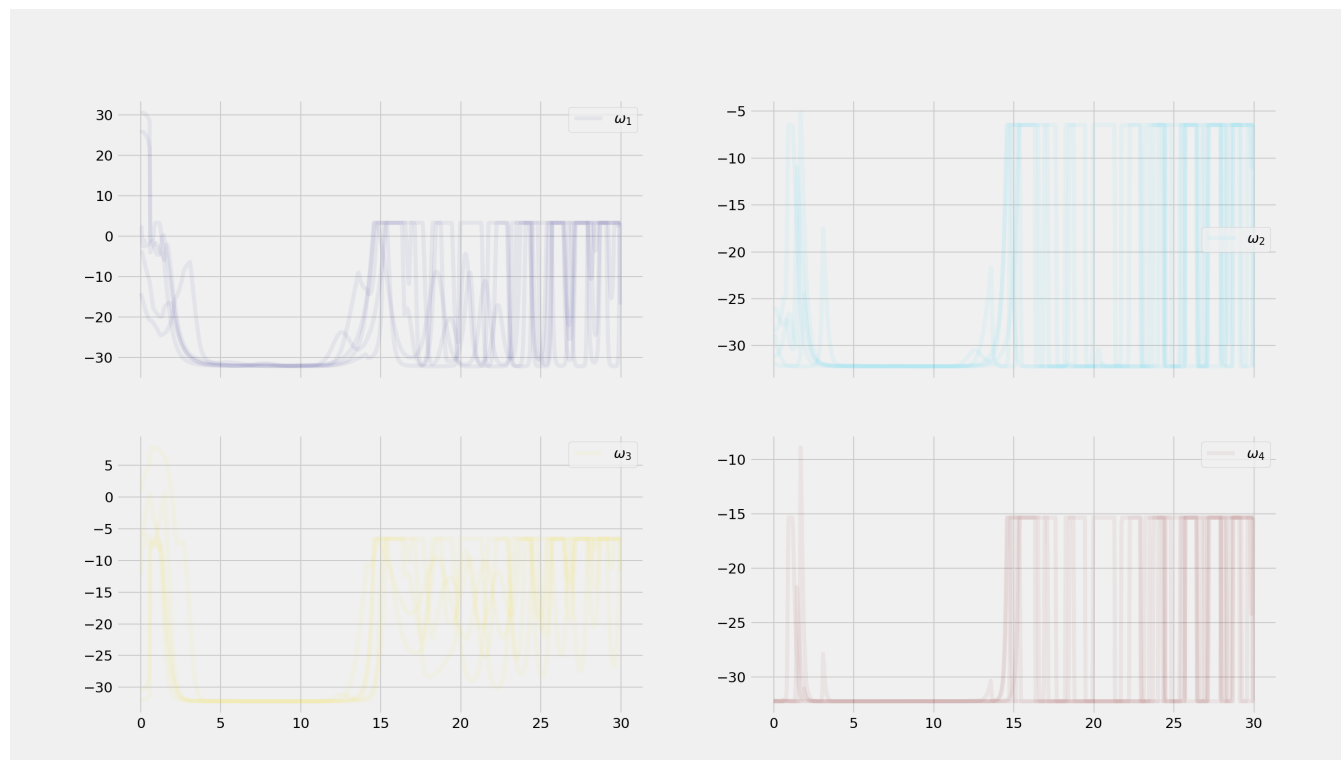
Parámetro	Valor
dt	0.04

Simulaciones (estados)



replay_size	1000000
actor_lr	0.001
critic_lr	0.003

Simulaciones (acciones)



Simulaciones (penalizaciones)

