# Espacio de observación

Parámetro	Valor
u	±0.0
V	±0.0
w	±0.0
х	±8
у	±8
Z	±8
р	±0.00
q	±0.0
r	±0.0
\psi	±np.pi/32
\theta	±np.pi/32
\varphi	±np.pi/32

## Parámetros del ambiente

Parámetro	Valor
dt	0.04
STEPS	750
omega0_per	0.6
K1	10
K11	10
K2	100
K21	10
K3	.5

#### Parámetros de

Parámetro	Valor
checkpoint	saved_policies/best_gps/policy
hidden_sizes	[128, 128]
gamma	0.99
rho	0.002
replay_size	1000000
actor_lr	0.001
critic_lr	0.003

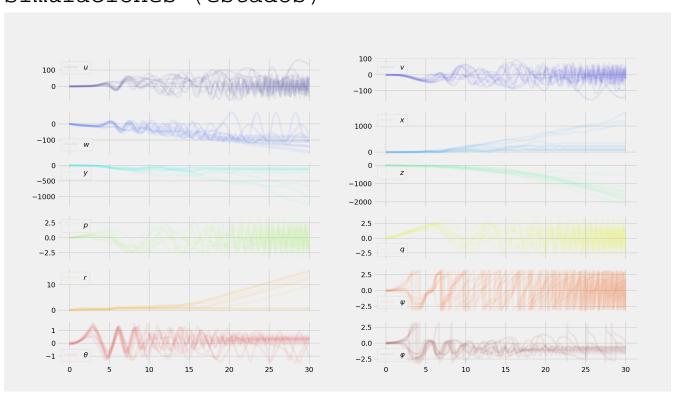
## Parámetros de entrenamiento DDPG

Parámetro	Valor
batch_size	256
episodes	5
num_test_episodes	100
update_every	50
update_after	1000

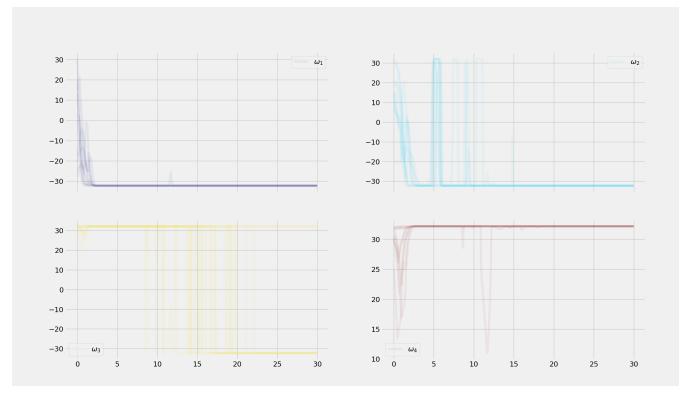
Parámetros de ruido

Parámetro	Valor
act_noise	0.1

### Simulaciones (estados)



#### Simulaciones (acciones)



#### Simulaciones (penalizaciones)

