

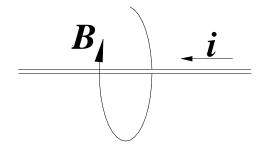


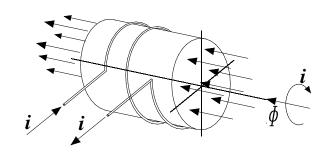




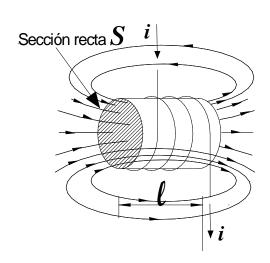


### Efectos magnéticos de la corriente

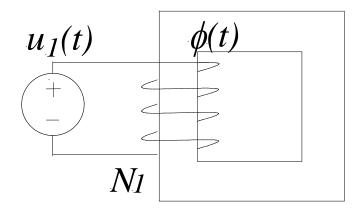






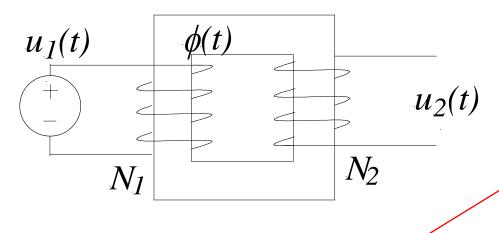






$$\phi(t) = \frac{1}{N_1} \int u_1 dt$$

De acuerdo a la ley de Faraday  $u(t) = N \frac{d\phi}{dt}$ 





$$u_2(t) = N_2 \frac{d\phi(t)}{dt}$$

El signo de  $u_2(t)$  debe ser tal que el efecto se oponga a la causa que le da origen, por lo tanto:

$$u_2(t) = -N_2 \frac{d\phi(t)}{dt}$$

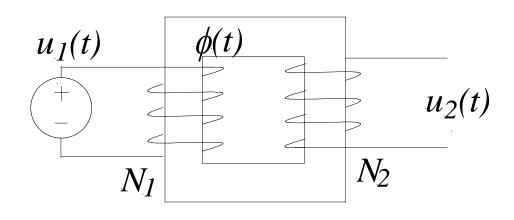


Por otra parte, en una bobina (relación constitutiva)

$$u(t) = L\frac{di}{dt}$$

$$junto a \qquad u(t) = N \frac{d\phi}{dt}$$

resulta 
$$L = N \frac{\phi}{i}$$
 Autoinductancia



Además, si la bobina de la derecha se cortocircuitara

$$N_2 \frac{d\phi(t)}{dt} = L_2 \frac{di_2(t)}{dt}$$



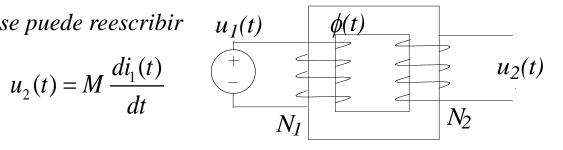


Recordando la expresión:

$$u_2(t) = N_2 \frac{d\phi(t)}{dt}$$

que se puede reescribir

$$u_2(t) = M \frac{di_1(t)}{dt}$$



e indica que  $\mathbf{u}_2$  depende de  $\mathbf{i}_1$  a través de una constante  $\mathbf{M}$ , llamada inductancia mutua

Y combinando 
$$u_2(t) = N_2 \frac{d\phi(t)}{dt}$$
 y  $u_2(t) = M \frac{di_1(t)}{dt}$  resulta  $M = N_2 \frac{\phi}{i_1}$ 

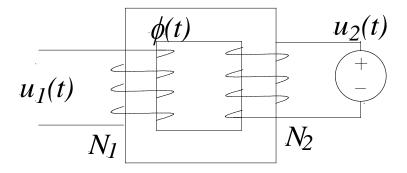
$$M = N_2 \frac{\phi}{i_1}$$

Además, la relación de 
$$u_1(t) = N_1 \frac{d\phi(t)}{dt}$$
 y  $u_2(t) = N_2 \frac{d\phi(t)}{dt}$  a través del flujo, origina

$$a = \frac{N_1}{N_2} = \frac{u_1}{u_2}$$
 relación de transfomación



Los mismos resultados se obtendrían si se intercambian la fuente y la bobina pasiva



$$u_1(t) = M \frac{di_2(t)}{dt} \qquad u_2(t) = L_2 \frac{di_2(t)}{dt}$$

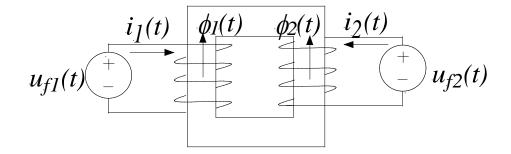
### **CONCLUSIÓN**

Se ha podido representar un efecto magnético mediante una relación entre <u>tensiones y corrientes</u>, en vez de considerar flujos u otras variables magnéticas





Si ambas bobinas fueran activas (alimentadas con fuentes)



aparece un flujo neto, que es compartido por ambas bobinas, y se suele denominar flujo mutuo o concatenado

Se puede plantear un par de expresiones que relacionan el efecto de cada fuente y el efecto mutuo sobre cada arrollamiento, teniendo en cuenta cómo interactúan los flujos generados por ambas bobinas

$$u_{f1}(t) = L_1 \frac{di_1(t)}{dt} \pm M \frac{di_2(t)}{dt}$$

$$u_{f2}(t) = L_2 \frac{di_2(t)}{dt} \pm M \frac{di_1(t)}{dt}$$

¿cómo se determina el signo de los términos de **M**?





### **PUNTOS HOMÓLOGOS**

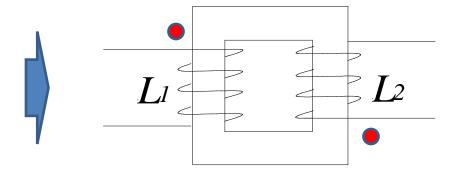
Los **puntos homólogos** existen independientemente de la corriente y/o la tensión, pues representan una característica geométrica de un circuito acoplado magnéticamente.

### Indican:

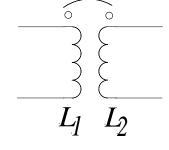
- la forma en la que están enrolladas las bobinas sobre el núcleo ¡Ojo!

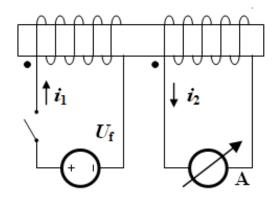
- que la polaridad instantánea de la tensión inducida en un punto homólogo respecto la "caída" de tensión en el otro punto es la misma.

¡Y no hace falta dibujar el núcleo de hierro!



Experimento para determinar los puntos homólogos si no se pueden ver los sentidos de los arrollamientos





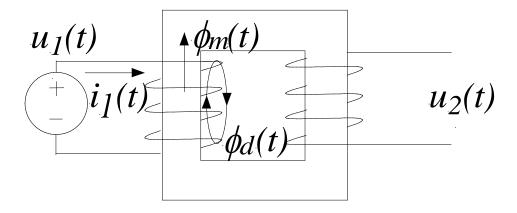








### **DISPERSIÓN**



$$\phi_1 = \phi_m + \phi_d$$





Al existir flujo de dispersión, se puede escribir:

$$\phi_{m1} = k_1 \phi_1 \qquad y \qquad \phi_{m2} = k_2 \phi_2$$

$$\phi_{d1} = \sigma_1 \phi_1 \qquad \qquad \phi_{d2} = \sigma_2 \phi_2$$

 $k_1 y k_2 \rightarrow coeficiente o factor de acoplamiento$  $<math>\sigma_1 y \sigma_2 \rightarrow coeficiente o factor de dispersión$ 

y los flujos totales resultan 
$$\phi_{m1}+\phi_{d1}=\phi_1(k_1+\sigma_1)=\phi_1$$
 
$$\phi_{m2}+\phi_{d2}=\phi_2(k_2+\sigma_2)=\phi_2 \qquad con \ \mathbf{k}+\mathbf{\sigma}=\mathbf{1}$$

 ${\pmb k}$  y  ${\pmb \sigma}$  son función de la **geometría del sistema**, y pueden tomar valores entre  ${\pmb 0}$  y  ${\pmb 1}$ , en forma contrapuesta

Analizando las autoinductancias

$$L_{1} = \frac{N_{1}\phi_{1}}{i_{1}} = \frac{N_{1}\phi_{d1}}{i_{1}} + \frac{N_{1}\phi_{m1}}{i_{1}} = L_{d1} + L_{m1} \qquad \qquad Y \qquad \qquad L_{2} = \frac{N_{2}\phi_{2}}{i_{2}} = \frac{N_{2}\phi_{d2}}{i_{2}} + \frac{N_{2}\phi_{m2}}{i_{2}} = L_{d2} + L_{m2}$$



## CIRCUITOS ACOPLADOS MAGNÉT



Recordando las expresiones 
$$M = \frac{N_2 \phi_{m1}}{i}$$
  $y$   $a = \frac{N_1}{N_2}$ 

$$M = \frac{N_2 \phi_{m1}}{i_1}$$

$$a = \frac{N_1}{N_2}$$

Resultan 
$$M = \frac{N_1 \phi_{m2}}{i_2} = \frac{N_2}{N_2} \frac{N_1 \phi_{m2}}{i_2} = aL_{m2}$$
  $y$   $M = \frac{N_2 \phi_{m1}}{i_1} = \frac{N_1}{N_1} \frac{N_2 \phi_{m1}}{i_1} = \frac{L_{m1}}{a}$ 

de las cuales  $L_{m1} = a^2 L_{m2}$ 

$$Por \ otra \ parte \quad M^{2} = \frac{N_{2}\phi_{m1}}{i_{1}} \cdot \frac{N_{1}\phi_{m2}}{i_{2}} = \frac{N_{2}k\phi_{1}}{i_{1}} \cdot \frac{N_{1}k\phi_{2}}{i_{2}} = \frac{N_{2}k\frac{L_{1}i_{1}}{N_{1}}}{i_{1}} \cdot \frac{N_{1}k\frac{L_{2}i_{2}}{N_{2}}}{i_{2}} = kL_{1} \cdot kL_{2} = k^{2}L_{1}L_{2}$$



$$M = k\sqrt{L_1 \cdot L_2}$$
 iOjo!

Luego 
$$M = k\sqrt{L_1 \cdot L_2} = \sqrt{k_1 \cdot k_2} \sqrt{L_1 \cdot L_2} = \sqrt{k_1 \cdot k_2 \cdot L_1 \cdot L_2} = \sqrt{L_{m1} \cdot L_{m2}}$$

Y si la dispersión fuera nula 
$$L_{m1} = L_1$$
 y  $L_{m2} = L_2$ 

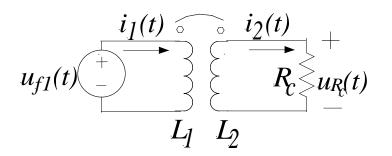
$$L_{m1}=L_{m1}$$

$$L_{m2} = L_2$$



#### TRANSFORMADOR

### Circuito acoplado básico



$$u_{f1}(t) = L_1 \frac{di_1(t)}{dt} - M \frac{di_2(t)}{dt}$$

$$0 = L_2 \frac{di_2(t)}{dt} + i_2(t) \cdot R_C - M \frac{di_1(t)}{dt}$$

$$\underline{U}_{f1} = j\omega L_1 \underline{I}_1 - j\omega M \underline{I}_2 = jX_{L1} \underline{I}_1 - jX_M \underline{I}_2$$

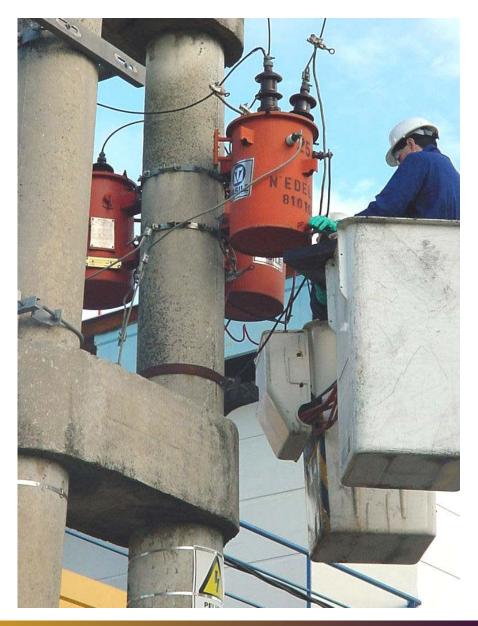
$$0 = j\omega L_{2}\underline{I}_{2} + R_{C} \cdot \underline{I}_{2} - j\omega M\underline{I}_{1} = jX_{L2}\underline{I}_{2} + R_{C} \cdot \underline{I}_{2} - jX_{M}\underline{I}_{1}$$

¿Cómo se determinó el signo de los términos de **M**?











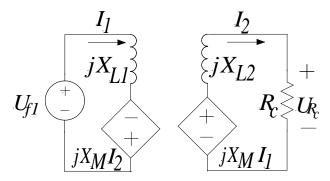
#### **TRANSFORMADOR**

### Circuito equivalente con fuentes controladas

Reescribiendo adecuadamente el sistema anterior

$$\underline{U}_{f1} + jX_M \underline{I}_2 = jX_{L1}\underline{I}_1$$

$$jX_M \underline{I}_1 = jX_{L2}\underline{I}_2 + R_C \cdot \underline{I}_2$$



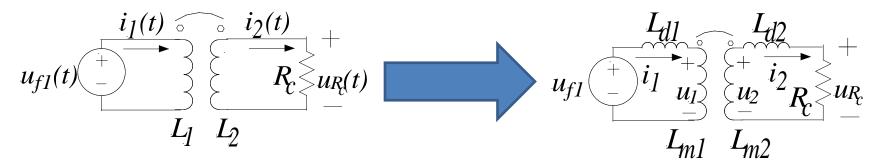




#### TRANSFORMADOR

#### Modelo conductivo

Se pueden separar las inductancias de dispersión y de magnetización



A partir de dicha separación se pueden reescribir las ecuaciones del sistema

$$\underline{U}_{f1} = j\omega L_{1}\underline{I}_{1} - j\omega M\underline{I}_{2}$$

$$\underline{U}_{f1} = j\omega L_{d1}\underline{I}_{1} + j\omega L_{m1}\underline{I}_{1} - j\omega M\underline{I}_{2}$$

$$0 = j\omega L_{2}\underline{I}_{2} + R_{C} \cdot \underline{I}_{2} - j\omega M\underline{I}_{1}$$

$$0 = j\omega L_{d2}\underline{I}_{2} + j\omega L_{m2}\underline{I}_{2} + \underline{I}_{2} \cdot R_{C} - j\omega M\underline{I}_{1}$$

Debe tenerse en cuenta que, en esta condición, el acoplamiento entre  $L_{m1}$  y  $L_{m2}$  es **perfecto** o **ideal**, es decir k=1



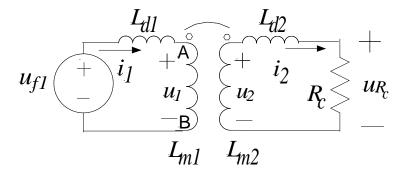
### CIRCUITOS ACOPLADOS MAGNE



#### TRANSFORMADOR

### Modelo conductivo

Se busca obtener la **admitancia equivalente** vista desde AB hacia la derecha



$$u_{AB}(t) = u_1(t) = L_{m1} \frac{di_1(t)}{dt} - M \frac{di_2(t)}{dt}$$

$$M\frac{di_1}{dt} = L_{m2}\frac{di_2}{dt} + L_{d2}\frac{di_2}{dt} + i_2 \cdot R_C$$

$$\underline{U}_{AB} = \underline{U}_1 = j\omega L_{m1}\underline{I}_1 - j\omega M\underline{I}_2$$

$$j\omega M \underline{I}_{1} = j\omega L_{m2}\underline{I}_{2} + j\omega L_{d2}\underline{I}_{2} + R_{C}\underline{I}_{2}$$



$$\underline{U}_{1} = jX_{m1}\underline{I}_{1} - jX_{M}\underline{I}_{2}$$

$$jX_{M}\underline{I}_{1} = jX_{m2}\underline{I}_{2} + jX_{d2}\underline{I}_{2} + R_{C}\underline{I}_{2}$$

Recordando la expresión de M en función de  $L_{m1}$  y  $L_{m2}$  (para acoplamiento perfecto)

$$M = \sqrt{L_{m1} \cdot L_{m2}}$$



$$M^2 = L_{m1} \cdot L_{m2}$$



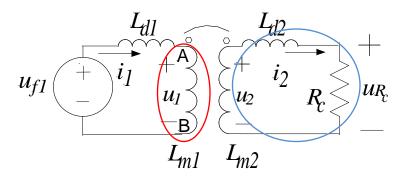
$$X_{M}^{2} = X_{L_{m1}} \cdot X_{L_{m2}}$$

multiplicando por  $\omega^2$  a ambos lados del igual



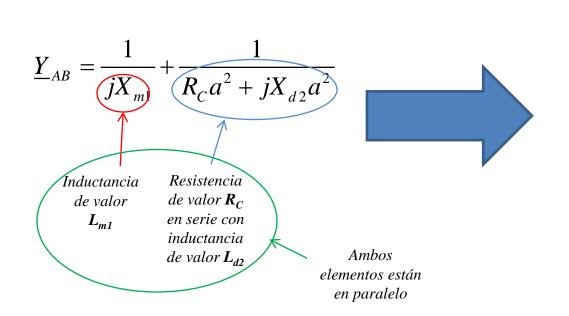


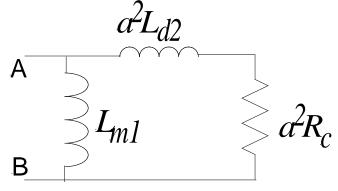
### Operando matemáticamente para obtener la admitancia vista desde AB y ordenando



$$\underline{Y}_{AB} = \frac{\underline{I}_{1}}{\underline{U}_{1}} = \frac{1}{jX_{m1}} + \frac{1}{a^{2}(jX_{d2} + R_{C})}$$

con 
$$a^2 = \frac{X_1}{X_2} = \frac{k \cdot X_1}{k \cdot X_2} = \frac{X_{m1}}{X_{m2}}$$





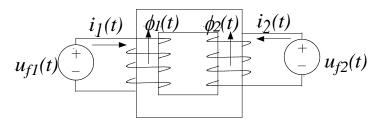
Circuito equivalente conductivo visto desde **AB** 



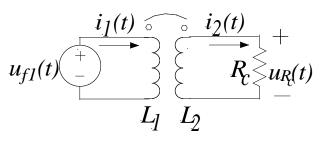


### **RECAPITULACIÓN**

Dos inductores energizados, muy próximos uno del otro, **ejercen influencia mutua** a través de sus respectivos campos magnéticos



Dicha influencia puede ser cuantificada en función de la geometría del conjunto y expresada matemáticamente mediante relaciones de **tensiones y corrientes**, lo cual permite el análisis utilizando las leyes básicas de circuitos



Se pone de manifiesto la utilidad de los **puntos homólogos** para establecer las polaridades de las **caídas de tensión** y de las correspondientes **tensiones inducidas** en los inductores involucrados, cuya ubicación surge del modo en que se encuentran arrolladas las bobinas

Surge como principal aplicación el **transformador**, para el cual se presentó un modelo conductivo, lo que permite suprimir el acoplamiento magnético del análisis circuital

