# Conclusiones

La realización de esta práctica ha sido, quizás, más contundente que la de la práctica anterior, pero a la vez más interesante puesto que como ya controlábamos mucho más tanto C++ como OPENCV nos hemos podido centrar más en los asuntos conceptuales y del algoritmo y no tanto de la implementación en sí del código.

También comprobar que los algoritmos implementados en la anterior práctica (Detección de coches con HAAR , procesamiento de secuencias de vídeo…) han sido útiles y han servido de apoyo para poder afrontar esta práctica ha sido muy satisfactorio.

Por otro lado la a veces poca precisión del sistema implementado ha podido ser en determinados momentos un poco frustrante aunque somos conscientes de que el sistema funciona así en pos de una mayor eficiencia y simplicidad a la hora de hacer la práctica. Aun así ha sido una muy buena aproximación a un algoritmo de detección de matrículas real que nos ha permitido comprender como funcionan muchos de los algoritmos de visión artificial como los de detección de bordes, contornos, umbralización, reescalado de imágenes y sus interpolaciones, etc.