



## TEMA 3: ESPACIO AFÍN EUCLÍDEO

**Problema 1.** Demuestra que tres puntos  $P_1, P_2$  y  $P_3$  están alineados con razón simple  $[P_1, P_2, P_3] \geq 1$ , si y solo si la distancia entre ellos verifica

$$d(P_1, P_3) = d(P_1, P_2) + d(P_2, P_3).$$

**Problema 2.** En  $\mathbb{A}_{\mathbb{R}}^3$  sea  $L$  la recta que pasa por los puntos  $P_1 = (3, 0, -1)$  y  $P_2 = (2, 1, 0)$ . Calcula su perpendicular por  $P_2$ .

**Problema 3.** Calcula la distancia entre la recta  $L_1 \in \mathbb{A}_{\mathbb{R}}^3$  que pasa por  $(-1, 0, -1)$  con dirección  $\mathcal{L}\{(-2, 1, 1)\}$  y la recta de ecuaciones

$$L_2 : \begin{cases} x + y + z = -2 \\ -y + 2z = 1 \end{cases}$$

**Problema 4.** Calcula la distancia en  $\mathbb{A}_{\mathbb{R}}^3$  del punto  $P = (1, 1, 4)$  a la recta

$$L : \begin{cases} -3x + z = 2 \\ y - z = -1 \end{cases}$$

**Problema 5.** Calcula la distancia entre los dos planos paralelos  $B_1 : \{x + y - 2z = -1\}$  y  $B_2 : \{x + y - 2z = 1\}$ .

**Problema 6.** Prueba que la aplicación asociada a un movimiento  $f : A \rightarrow A$  en un espacio afín euclídeo es lineal. Para ello prueba que, dados  $\vec{v}, \vec{w} \in V$  y  $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$ ,

$$\|\vec{f}(\lambda\vec{v} + \mu\vec{w}) - \lambda\vec{f}(\vec{v}) - \mu\vec{f}(\vec{w})\|^2 = 0.$$

**Problema 7.** Muestra que, al igual que sucede en las isometrías lineales, el determinante de un movimiento

$$\det(f) := \det(M(\vec{f})_{\mathcal{R}_c \mathcal{R}_c})$$

no depende de la referencia ortonormal escogida  $\mathcal{R}_c$ , por lo tanto el determinante es un invariante de  $f$ , igual a  $\pm 1$ .

**Problema 8.** Estudia la simetría en  $\mathbb{A}_{\mathbb{R}}^2$  respecto de la recta  $L : \{x + 3y = -2\}$ , encontrando una representación matricial respecto de una referencia cartesiana apropiada. Calcula sus subespacios invariantes y la imagen de la recta  $B : \{3x - y = 5\}$ .

**Problema 9.** Estudia el giro en  $\mathbb{A}_{\mathbb{R}}^2$  de centro  $Q = (-1, -2)$  y ángulo  $\frac{\pi}{6}$ , encontrando una representación matricial respecto de una referencia cartesiana apropiada. Calcula la imagen del punto  $P = (3, 3)$ .

**Problema 10.** Estudia el movimiento composición de una simetría en  $\mathbb{A}_{\mathbb{R}}^2$  respecto de la recta  $L : \{x + y = 2\}$ , y una traslación de vector  $\vec{v} = (3, -3)$ , encontrando una representación matricial respecto de una referencia cartesiana apropiada. Calcula la imagen del origen de coordenadas.

**Problema 11.** Estudia el movimiento composición de una simetría en  $\mathbb{A}_{\mathbb{R}}^3$  respecto del plano  $H : \{x+y-2z = -1\}$ , y una traslación de vector  $\vec{v} = (-1, 1, 0)$ , encontrando una representación matricial respecto de una referencia cartesiana apropiada. Calcula la imagen de la recta que une los puntos  $(0, 0, 0)$  y  $(1, 1, -2)$ .

**Problema 12.** Estudia el giro en  $\mathbb{A}_{\mathbb{R}}^3$  respecto de la recta  $L = (0, 1, 2) + \mathcal{L}\{(1, 1, 1)\}$  y ángulo  $\frac{3\pi}{4}$ , encontrando una representación matricial respecto de una referencia cartesiana apropiada. Calcula sus puntos fijos y la imagen del punto  $P = (-2, -2, 1)$ .