



TEMA 5: APLICACIONES PROYECTIVAS

Problema 1. Dadas $f : \mathbb{P}(V) \dashrightarrow \mathbb{P}(V')$ y $g : \mathbb{P}(V)' \dashrightarrow \mathbb{P}(V'')$ aplicaciones afines con aplicaciones lineales asociadas $\widehat{f} : V \rightarrow V'$ y $\widehat{g} : V' \rightarrow V''$, demuestra que $\text{im } f \not\subset Z(g)$ equivale a $\widehat{g} \circ \widehat{f} \neq 0$ que es la condición para que la composición $g \circ f$ esté definida.

Problema 2. Demuestra las igualdades

$$f(X \setminus Z(f)) = \mathbb{P}(\widehat{f}(\widehat{X}))$$
$$f^{-1}(Y) \cup Z(f) = \mathbb{P}(\widehat{f^{-1}}(\widehat{Y})).$$

Problema 3. Sea $f : \mathbb{P}_{\mathbb{R}}^4 \dashrightarrow \mathbb{P}_{\mathbb{R}}^4$ una aplicación proyectiva definida en todo $\mathbb{P}_{\mathbb{R}}^3$ excepto una recta proyectiva L

- a) Calcula la dimensión de su imagen.
- b) Dada otra recta proyectiva $M \neq L$ tal que $L \cap M \neq \emptyset$, calcula la dimensión de $f(M)$.

Problema 4. Sea $f : \mathbb{P}_{\mathbb{R}}^4 \dashrightarrow \mathbb{P}_{\mathbb{R}}^3$ una aplicación proyectiva cuya aplicación lineal asociada es sobreyectiva. Calcula la dimensión de su centro.

Problema 5. Comprueba que

$$\mathcal{R} := \{P_0 := [0 : 1 : 0], P_1 := [-1 : 0 : 1], P_2 := [1 : -1 : 1]; P_3 := [0 : 1 : 2]\},$$

y

$$\mathcal{R}' := \{Q_0 := [1 : 0 : 1], Q_1 := [2 : 0 : 1], Q_2 := [-1 : -1 : 1]; Q_3 := [1 : -1 : 0]\}.$$

son referencias proyectivas en $\mathbb{P}_{\mathbb{R}}^2$. Obtén la matriz de la única homografía f tal que $f(P_i) = Q_i$, $i = 0, 1, 2, 3$, respecto de la referencia canónica en $\mathbb{P}_{\mathbb{R}}^2$.

Problema 6. Demuestra que la completación proyectiva de una homotecia restringida a la carta afín A , $\overline{\eta}|_A$, tiene un único punto fijo y calcula sus coordenadas.

Problema 7. Sea $f : \mathbb{A}_{\mathbb{R}}^3 \rightarrow \mathbb{A}_{\mathbb{R}}^3$ la traslación de vector $\vec{v} = (-1, 1, 2)$.

- a) Obtén la matriz de su completación proyectiva $f : \mathbb{P}_{\mathbb{R}}^3 \rightarrow \mathbb{P}_{\mathbb{R}}^3$ respecto de la referencia proyectiva estándar en $\mathbb{P}_{\mathbb{R}}^3$.
- b) Describe de qué aplicación proyectiva se trata y calcula sus puntos fijos y sus subespacios invariantes.

Problema 8. Sea $f : \mathbb{A}_{\mathbb{R}}^3 \rightarrow \mathbb{A}_{\mathbb{R}}^3$ la homotecia de razón $\lambda = 2$ y centro $C = (0, 2, -1)$.

- a) Obtén la matriz de su completación proyectiva $f : \mathbb{P}_{\mathbb{R}}^3 \rightarrow \mathbb{P}_{\mathbb{R}}^3$ respecto de la referencia proyectiva estándar en $\mathbb{P}_{\mathbb{R}}^3$.
- b) Describe de qué aplicación proyectiva se trata y calcula sus puntos fijos y sus subespacios invariantes.

Problema 9. Sea $L := \{x_2 - x_1 = 0\} \subset \mathbb{P}_{\mathbb{R}}^2$ y consideremos los puntos $P_0 := [1 : 0 : 1]$, $P_1 := [1 : -1 : 1]$ y $Q := [2 : -1 : 2]$.

- Calcula la razón de la homotecia $\eta : \mathbb{P}_{\mathbb{R}}^2 \setminus L \longrightarrow \mathbb{P}_{\mathbb{R}}^2 \setminus L$ de centro P_0 y que transforma P_1 en Q .
- Obtén una matriz de su completación proyectiva respecto de la referencia proyectiva estándar.

Problema 10. Dada la recta $L := \{x_0 + x_1 + x_2 = 0\} \subset \mathbb{P}_{\mathbb{R}}^2$ y los puntos $P := [1 : 0 : 1]$ y $Q := [1 : 2 : 1]$:

- Calcula el vector de traslación de la homotecia $\tau : \mathbb{P}_{\mathbb{R}}^2 \setminus L \longrightarrow \mathbb{P}_{\mathbb{R}}^2 \setminus L$ que transforma P en Q .
- Obtén una matriz de su completación proyectiva respecto de la referencia proyectiva estándar.

Problema 11. Dada la homografía $f : \mathbb{P}_{\mathbb{R}}^2 \longrightarrow \mathbb{P}_{\mathbb{R}}^2$

$$f([x_0 : x_1 : x_2]) = [x_1 + x_2 : x_0 + x_2, x_0 + x_1],$$

representa matricialmente f respecto de la referencia proyectiva canónica y calcula sus puntos fijos y sus subespacios invariantes.

Problema 12. Estudia los puntos fijos de la homografía $f : \mathbb{P}_{\mathbb{R}}^2 \longrightarrow \mathbb{P}_{\mathbb{R}}^2$ con matriz

$$M_{\mathcal{R}_c \mathcal{R}_c}(f) = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 1 \\ 10 & 7 & -5 \\ 6 & 3 & -1 \end{pmatrix}.$$

respecto de la referencia proyectiva canónica en $\mathbb{P}_{\mathbb{R}}^2$. Averigua y describe de qué aplicación afín puede f ser completación proyectiva.

Problema 13. Estudia los puntos fijos de la homografía $f : \mathbb{P}_{\mathbb{R}}^2 \longrightarrow \mathbb{P}_{\mathbb{R}}^2$ con matriz

$$M_{\mathcal{R}_c \mathcal{R}_c}(f) = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ -1 & 2 & 3 \end{pmatrix}.$$

respecto de la referencia proyectiva canónica en $\mathbb{P}_{\mathbb{R}}^2$. Averigua y describe de qué aplicación afín puede f ser completación proyectiva.

Problema 14. Considera los $P_1 = [0 : 1 : 0]$, $P_2 = [1 : 2 : 1]$, $Q_1 = [-1 : 1 : 0]$, $Q_2 = [-1 : -1 : 2]$ en el plano proyectivo $\mathbb{P}_{\mathbb{R}}^2$. Sea L la recta que pasa por P_1 y P_2 y M la recta que pasa por Q_1 y Q_2 .

- Describe la perspectividad entre L y M con centro $R = [0 : 0 : 1]$.
- Obtén referencias proyectivas de L y M que compartan el primer punto y la matriz de la perspectividad respecto de estas referencias sea la identidad.

Problema 15. Sean el punto $P = (2, 1)$ en el plano afín real $\mathbb{A}_{\mathbb{R}}^2$ y las rectas vectoriales $W = \mathcal{L}\{(-1, 1)\}$ y $U = \mathcal{L}\{(0, 1)\}$ de \mathbb{R}^2 . Sea π la proyección afín sobre $B := P + W$ con dirección U . Estudia su completación proyectiva obteniendo su matriz, sus puntos fijos y subespacios invariantes en $\mathbb{P}_{\mathbb{R}}^2$.

Problema 16. Considera en $\mathbb{A}_{\mathbb{R}}^3$ el punto $P = (0, 1, 3)$ y los subespacios vectoriales $W = \mathcal{L}\{(-1, 1, 1), (0, 1, 0)\}$ y $U = \mathcal{L}\{(1, 1, 0)\}$ de \mathbb{R}^3 . Sea σ la simetría afín respecto de $B := P + W$ con dirección U . Estudia su completación proyectiva obteniendo su matriz, sus puntos fijos y subespacios invariantes en $\mathbb{P}_{\mathbb{R}}^3$.

Problema 17. Determina los puntos fijos P y Q de la homografía de la recta proyectiva

$$f([x_0 : x_1]) = [-x_1 : 2x_0 + 3x_1]$$

y calcula la razón doble $[P, Q, R, f(R)]$, donde $R := [2 : 5]$.

Problema 18. Prueba que dados cuatro puntos distintos P, Q, R, S de una recta proyectiva se cumple que las siguientes razones dobles son inversas:

$$[P, Q, R, S] \cdot [Q, P, R, S] = 1.$$

Problema 19. Demuestra que dados cinco puntos distintos P, Q, R, S, T de una recta proyectiva se cumple la propiedad multiplicativa

$$[P, Q, R, S] \cdot [P, Q, S, T] = [P, Q, R, T].$$

Problema 20. Sean $P := [1 : 1]$, $Q := [2 : 1]$ y $R := [-1 : 2]$ puntos de la recta proyectiva real.

- Calcula la matriz respecto de la referencia proyectiva canónica de la única homografía $f : \mathbb{P}_{\mathbb{R}}^1 \rightarrow \mathbb{P}_{\mathbb{R}}^1$ que cumple $f(P) = [0 : 1]$, $f(Q) = [1 : 0]$ y $f(R) = [1 : 1]$.
- Calcula el cuarto armónico S de P, Q y R y su imagen por f .
- Comprueba que f preserva la razón doble de estos cuatro puntos y, por tanto, $f(S)$ es el cuarto armónico de $f(P), f(Q)$ y $f(R)$.

Problema 21. Sean los puntos $P := [1 : -1]$, $Q := [3 : -1]$ y $R := [1 : 0]$ en $\mathbb{P}_{\mathbb{R}}^1$.

- Dado un escalar $\lambda \in \mathbb{R}$, halla el punto $S_{\lambda} \in \mathbb{P}_{\mathbb{R}}^1$ tal que $[P, Q, R, S_{\lambda}] = \lambda$.
- Usa a) para obtener el cuarto armónico S de P, Q y R .
- Ahora supón que los puntos P, Q, R pertenecen a la recta proyectiva compleja $\mathbb{P}_{\mathbb{C}}^1$ y responde a los apartados a) y b).

Problema 22. Dados los puntos $P = [1 : 0 : 0]$, $Q = [1 : 1 : 1]$, $R = [0 : 1 : 1]$ y $S = [-2 : 1 : 1]$ de $\mathbb{P}_{\mathbb{K}}^2$

- Comprueba que están alineados.
- Calcula la razón doble $[P, Q, R, S]$.
- Halla un punto T tal que Q, R, S, T , en este orden, forman una cuaterna armónica.

Problema 23. Calcula el cuarto armónico de los puntos $P = [1 : i]$, $Q = [-i : 2]$ y $R = [0 : -i]$, en la recta proyectiva compleja $\mathbb{P}_{\mathbb{C}}^1$.