

	Nulo (0,0-0,3)	Insuficiente [0,3-0,6)	Bueno [0,6-0,8)	Excelente [0,8-1)	Recomendación
Planteamiento del problema Define correctamente el problema de control, planteando los parámetros de diseño de acuerdo a la aplicación a partir de información confiable y citada correctamente. Determinan cada uno de los subsistemas que componen la planta con sus respectivas señales de entrada y salida, además de las restricciones físicas que tiene cada subsistema. Establece qué es cada señal físicamente y/o en código, determinando sus unidades y valores máximos/mínimos.					
Entendimiento de la planta Selecciona el punto de operación (voltaje y temperatura) de acuerdo a la aplicación. Identifica cuáles son las líneas de código que le permiten modificar la entrada a la planta, leer los datos del sensor y recoger datos cada que se cumple el periodo de muestreo. Halla la función de transferencia teórica de la planta. Describe y desarrolla el proceso de calibración de la planta.					
Definición de la planta Evalúa si su sistema cumple con las condiciones para realizar identificación experimental de la planta (estabilidad, linealidad, orden). Diseña la señal de identificación teniendo en cuenta las consideraciones dadas en clase: muestra significativa, llegada al punto de operación, permitir el asentamiento, permanecer en la zona de aproximación lineal. Realiza el experimento y analiza los resultados obtenidos, planteando posibles mejoras en el proceso.					
Diseño del controlador Determina el tipo de controlador que permitiría conseguir los criterios de diseño escogido y que permita rechazar posibles perturbaciones. Diseña correctamente el controlador seleccionado de acuerdo a las metodologías de diseño vistos en la clase teórica. Valida en simulación que el sistema cumpla con los requerimientos establecidos y verifica que la señal de control no excede los límites del sistema.					
Implementación y evaluación Discretiza el controlador y halla las ecuaciones de diferencias que definen el comportamiento de la señal de control. Valida que en la implementación cumple con los parámetros definidos por la aplicación. Diseña e implementa experimentos que permitan evaluar la robustez y el desempeño de los controladores teniendo en cuenta la repetibilidad y la aplicación dada. Determina una aproximación al modelo de la perturbación añadida y determina que parámetros físicos de la planta cambiaron en el experimento de robustez. Analiza adecuadamente los resultados validando la información obtenida y propone posibles mejoras a su diseño.					
				NOTA FINAL	0