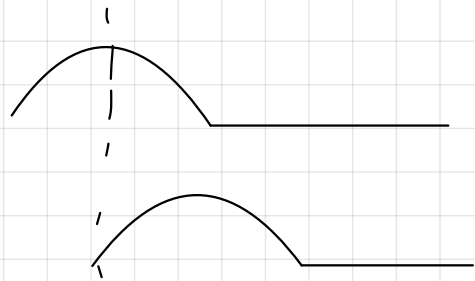


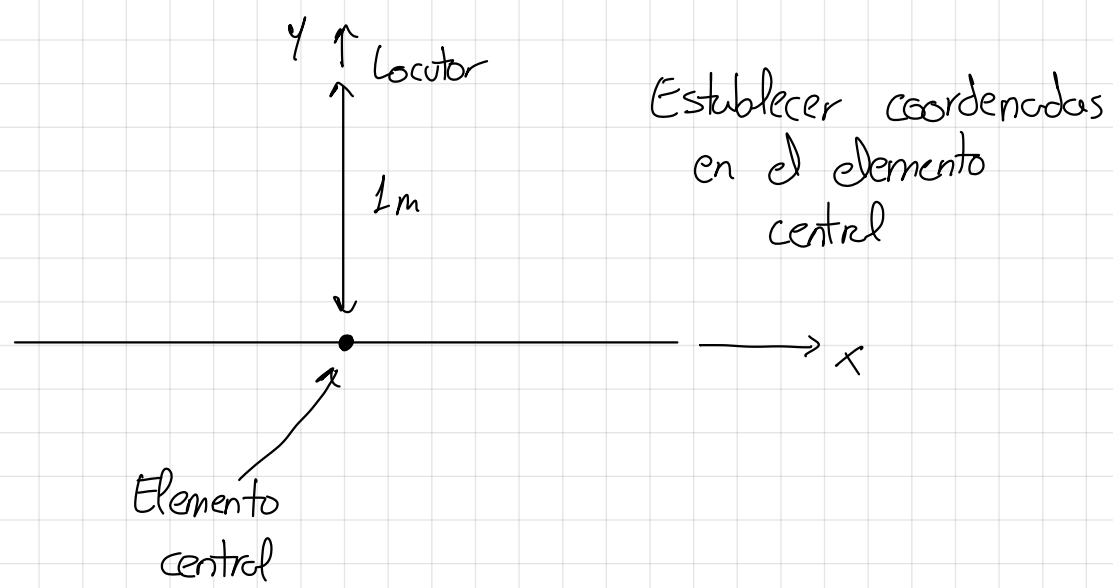
MVDR  $\rightarrow$  requiere matriz de correlaciones del ruido a partir de las 8000 primeras muestras donde solo hay ruido.

Cambiar la STFT respecto de la práctica

Se aplica la ventana completa en análisis.

La transformada de Fourier se hará de 512 muestras así estas poniendo ceros hasta 512 luego en el overlap no hay problema porque tendes 256 muestras unos pocos más de retardo y luego ceros que no contribuyen.





Usar onda esférica para steering vector

Obtener posición del locotor a través del retardo a cada sensor:

