

Estado de um Movimento Harmônico Simples  
- Determinação da Constante elástica de uma mola.

T64 - 2ª série

### Objetivos

- Descrever a dinâmica num sistema massa-mola em que a mola é homogênea.
- Calcular a constante elástica de uma mola pelo método estático e pelo método dinâmico.
- Avaliar a condição, para o sistema massa-mola, estática, a que se refere é válida.
- Determinar o período de um movimento harmônico simples, verificando a dependência em relação a alguns parâmetros.

### Proposta (Metodo estático)

1. Retirar a mola do suporte;
2. Medir a massa da mola e, sucessivamente, a massa do prato (em gramas);
3. Medir as respectivas massas ( $m_i$ ) e ordená-las por ordem crescente;
4. Colocar a mola no suporte e o prato na sua extremidade;
5. Lembrar a massa ( $m_i$ ) no prato, ler a posição extrema do prato ( $l_i$ );
6. Colocar a massa mais pequena ( $m_1$ ) e ler a posição relativa à posição extrema do prato. Anotar a massa ( $m_1$ ) e repetir o processo;
7. Distribuir uniformemente as massas  $m_i$  pela base de

oito, com o auxílio de um esquadro.

8. Registrar os dados obtidos no ponto 6.
9. Retirar os marmos  $m_1$  por ordem inversa à que foram colocados em 6, ou seja, respectivo à registar na tabela.
10. Traçar o gráfico de  $m_1$  versus  $T$ .
  - determinar  $n$  e  $\Delta n$  (incerteza de  $n$ ) em unidades SI.
  - determinar a ordenada na origem da dependência linear, associando o seu significado físico.
  - Concluir se  $f$  é do tipo elástico.

➡ Proposta (Método dinâmico).

1. Colocar a massa mais pequena ( $m_1$ ) no prato e dar a posição 0.
2. Distender a mola 2 cm e largar sem velocidade inicial.
3. Medir o tempo de 20 oscilações completas ( $20T$ ) em s.

⚠ Importante:

- a oscilação deve ocorrer sobre o eixo da mola e sem efeitos de fregate.

4. Colocar  $m_2$  e repetir o ponto 1.

⚠ Importante:

- Não se retira a massa anterior.

5. Registrar os dados na tabela.

6. Traçar o gráfico  $T^2$  (em s) versus  $m_1$ .

- determinar  $n$  e  $\Delta n$  (incerteza de  $n$ ) em SI
- obter a ordenada na origem da dependência

- usar a inclinação do gráfico físico,
- verificar se a eq. III da seção 2.4.2 é válida,
- comparar os valores de  $k$  determinados para cada método.

### Engenharia:

material necessário:

- Haste + base de suporte de altura graduada ( $\pm 0,05 \text{ cm}$ ) (1)
- cronômetro ( $\pm 0,01 \text{ s}$ ) (2)
- balanças ( $\pm 0,01 \text{ g}$ ) (3)
- pesos (4)
- esquadro ( $\pm 0,05 \text{ cm}$ )



(5) - Imagem referente à montagem experimental



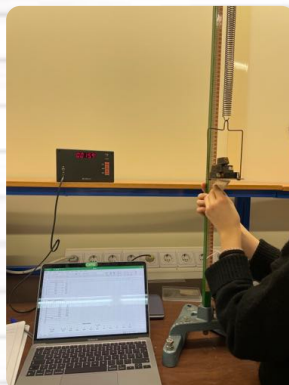
(3) - Balança digital



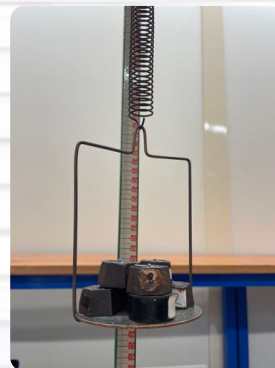
(4)



(2)

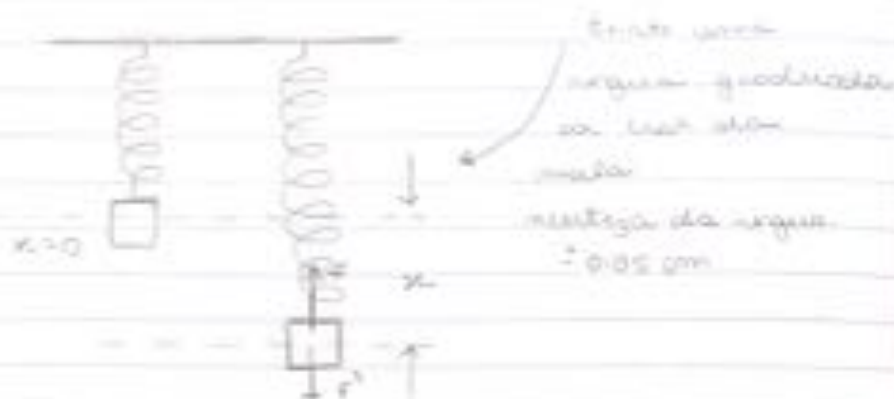


(6) - Imagem referente à montagem experimental



(1)





→ **redução da dívida**

- A forma correta de se colocar as massas é na ordem crescente, por <sup>de mais</sup> é dada forma que a variação é:  $1, 2, 3, 4, 5$  e cada vez maior.
- ~~Além~~ <sup>Além</sup> disso ~~quando~~ <sup>quando</sup> mais cansado, como as massas tinham um valor pouco elevado, a constante da mola <sup>na</sup> ~~para~~ <sup>para</sup> as massas não foram colocadas pela ordem correta nem precisamente igual à ord. do experimentalmente.

### → Angewandte Technik

- de acordo com a lei de Hooke, quando uma força é aplicada sobre uma mola, ela se desloca de deformar a mola, consequentemente, a mola produz uma força contrária à força externa (força elástica). A força é dada em função da deformação da mola.

$$F_{01} = -H_{02}$$

Fei-longda Station (W)

h - eq constante de equilibrio (atm)

2. disponibiliz ale muncii

→ Equação

$$m_g = \sum m_i$$

$$x^2 = 4x^2 + 3$$

$$m_{\text{prato}} + \frac{m_{\text{pesos}}}{3} = \sum m_i$$

$$m_g = \sum m_i$$

→ soma das massas

→ análise de dados

→ usando o método estatístico

$m_{\text{mola}} (\pm 0,00001) \text{ kg}$	$m_{\text{prato}} (\pm 0,00001) \text{ kg}$
0,14139	0,09328

Tabela 1

Tabela massas - pesadas individualmente											
$m_{\text{mola}} (\pm 0,00001) \text{ kg}$	$m_{\text{prato}} (\pm 0,00001) \text{ kg}$	$m_{\text{pesos}} (\pm 0,00001) \text{ kg}$									
		1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
0,14139	0,09328	0,04802	0,04832	0,04881	0,04958	0,05007	0,0503	0,05048	0,0505	0,05147	0,05324

Tabela 2

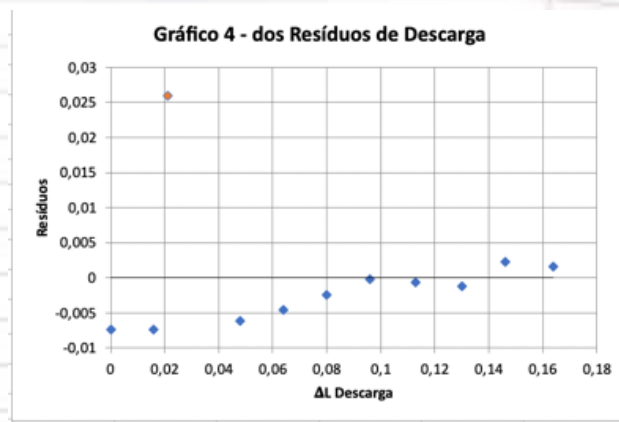
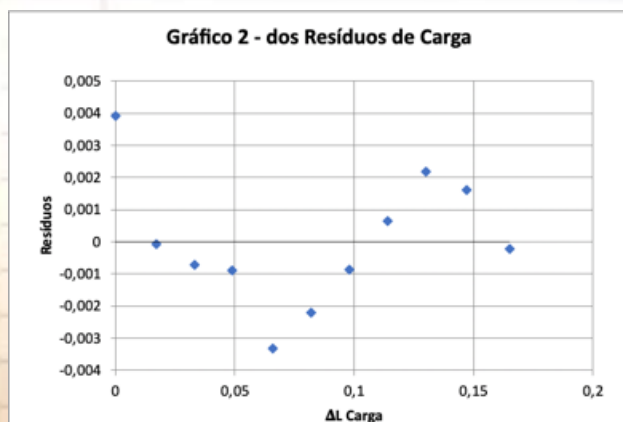
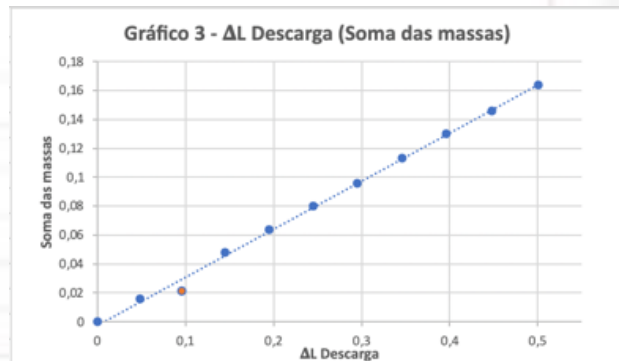
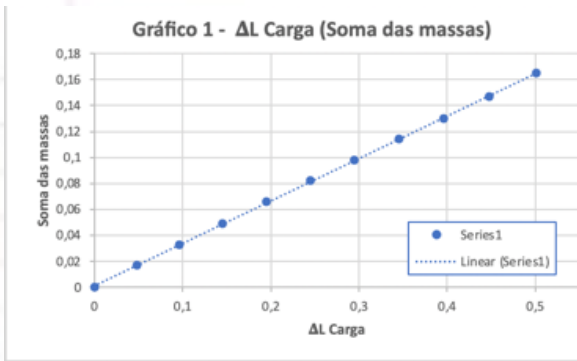
$M (\pm 0,00001) \text{ kg}$	Soma das massas ( $\pm 0,00001$ ) kg	$m_i (\pm 0,00001) \text{ kg}$	Li Carga ( $\pm 0,0005$ ) m	Li Descarga ( $\pm 0,0005$ ) m
0,14041	0	0	0,568	0,569
0,18843	0,04802	0,04802	0,585	0,585
0,23675	0,09634	0,04832	0,601	0,590
0,28556	0,14515	0,04881	0,617	0,617
0,33514	0,19473	0,04958	0,634	0,633
0,38521	0,2448	0,05007	0,650	0,649
0,43551	0,2951	0,0503	0,666	0,665
0,48599	0,34558	0,05048	0,682	0,682
0,53649	0,39608	0,0505	0,698	0,699
0,58796	0,44755	0,05147	0,715	0,715
0,64120	0,50079	0,05324	0,733	0,733

$\Delta L \text{ Carga } (\pm 0,0005) \text{ m}$	$\Delta L \text{ Descarga } (\pm 0,0005) \text{ m}$	K Carga (N/m)	K Descarga (N/m)
0	0	#DIV/0!	#DIV/0!
0,017	0,016	27,7	29,4
0,033	0,021	28,6	45,0
0,049	0,048	29,1	29,7
0,066	0,064	28,9	29,8
0,082	0,080	29,3	30,0
0,098	0,096	29,5	30,2
0,114	0,113	29,7	30,0
0,130	0,130	29,9	29,9
0,147	0,146	29,9	30,1
0,165	0,164	29,8	30,0

Tabela 3

$K''(\text{Carga}) (\text{N/M})$	29,2
$K'(\text{Descarga}) (\text{N/M})$	31,4
$K' (\text{N/M})$	30,3
$u (K' \text{ carga}) (\text{N/M})$	0,206
$u (K' \text{ descarga}) (\text{N/M})$	1,435
$u (K') (\text{N/M})$	0,434

Tabela 4



CARGA			
m	3,06	-0,0039	b
$S_m$	0,0125	0,00121	$S_b$
$r^2$	1,00	0,00214	$S_y$

Tabela 5

DESCARGA			
m	3,00	0,0074	b
$S_m$	0,0559	0,00535	$S_b$
$r^2$	1,00	0,00977	$S_y$

Tabela 6

• Na análise dos resíduos relativos <sup>e os gráficos</sup> apresentados no gráfico 1, 2, 3 de percebeu-se apenas que:

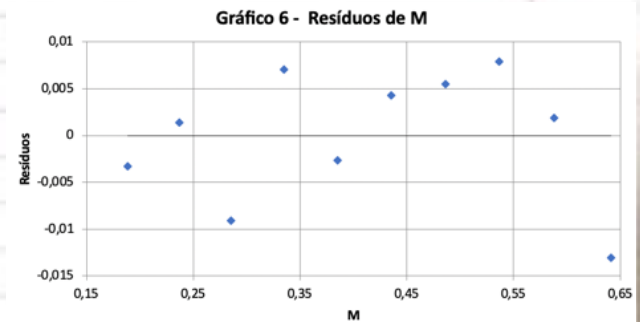
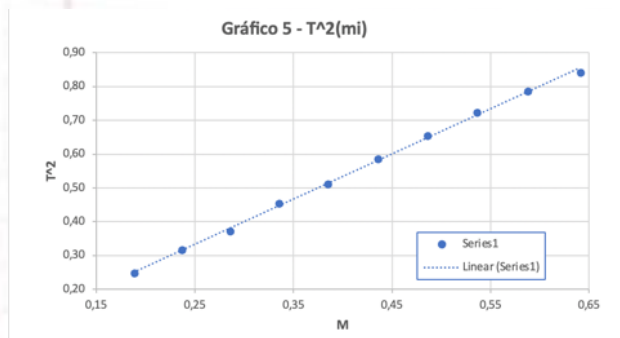
- No gráfico 2, 4 os valores não se distribuíram de forma aleatória, uma vez que apresentavam uma tendência curva, sempre variando em torno de valores baixos, o que representa um bom indicador para a modelagem.
- No gráfico 4 o valor 3,1 associado a anomalia apresentava uma dispersão elevada em relação ao restante, fazendo com que a análise gráfica a tendência curva de gráficos 1 e 3 não mais evidenciasse uma vez que poderíamos alterar a escala <sup>do gráfico</sup> e o valor a mantença  $n^{\circ}$  de descarga seria certamente menor.
- Apesar de tudo, considerando os novos gráficos uma boa opção seria a escala mais prática de 0 a 0,18 para o valor  $\Delta L$  de gráficos 3 e 4 tornando-se úteis.



## Estudo do método dinâmico

M ( $\pm 0,00001$ )kg	Soma das massas ( $\pm 0,00001$ )kg	m <sub>1</sub> ( $\pm 0,00001$ )kg	20T ( $\pm 0,01$ )s	T ( $\pm 0,01$ )s	T <sup>2</sup> ( $\pm 0,01$ )s	K (N/M)
0,18843	0,04802	0,04802	9,97	0,50	0,25	29,94
0,23675	0,09634	0,04832	11,27	0,56	0,32	29,43
0,28556	0,14515	0,04881	12,20	0,61	0,37	30,30
0,33514	0,19473	0,04958	13,48	0,67	0,45	29,13
0,38521	0,2448	0,05007	14,30	0,72	0,51	29,75
0,43551	0,2951	0,0503	15,30	0,77	0,59	29,38
0,48599	0,34558	0,05048	16,17	0,81	0,65	29,35
0,53649	0,39608	0,0505	17,01	0,85	0,72	29,28
0,58796	0,44755	0,05147	17,73	0,89	0,79	29,54
0,64120	0,50079	0,05324	18,35	0,92	0,84	30,07

Tabela 7



<b>m</b>	1,33	0,0008	<b>b</b>
<b>s<sub>m</sub></b>	0,0162	0,00708	<b>S<sub>b</sub></b>
<b>r<sup>2</sup></b>	1,00	0,00741	<b>S<sub>y</sub></b>

Tabela 8

<b>K' (N/M)</b>	29,6
<b>u (K') (N/M)</b>	0,114

Tabela 9

- A análise da análise dos dados do método dinâmico é possível dizer que a incerteza associada ao K obtido através deste método é bastante inferior à do método estático.
- O gráfico dos resíduos relativos apresenta valores aleatórios em torno de valores baixos, sendo uma indicação muito positiva para a massa aproximada logo, o valor obtido experimentalmente está próximo do valor real.
- A lei de Hooke foi verificada, o que a massa apresentada um regime elástico uma vez que, mesmo com as forças, para manter a mesma posição para a cada deslocamento, o valor de equilíbrio não houve nenhuma.

→ conclusão:

Para concluir, o valor de  $k$  obtido através da  
média do  $k$  estático e  $k$  dinâmico corresponde  
a  $29,18 \text{ N/m}$ .

Adicionalmente, verificou-se a mola que ~~se comporta~~  
~~comportar~~ com ambos os métodos a mola regressou  
à sua posição de equilíbrio, sem ocorrê-  
r danos, logo o seu comportamento é elástico e  
sempre a lei de Hooke.