Nume: Toader Sergiu-Cristian

Grupa: 315CB

Cerinta 1:

Se citeste imaginea si se retine intr-o matrice. Folosind functia Octave svd, se realizeaza descompunerea valorilor singulare pe matricea A. Se determina matricele Uk, Sk, Vk, dupa care, prin inmultirea lor se determina matricea A_k.

Cerinta 3:

Se citeste imaginea si se retine in matricea A. Se calculeaza medie pe fiecare vector din matrice si se actualizeaza fiecare vector ca fiind diferenta dintre el insusi si vectorul miu. Se calculeaza matricea Z si apoi se aplica descompunerea pe ea. Se determina matrice a W care contine primii k vectori proprii din V. Se calculeaza proiectia lui A in spatiul componentelor principale. In final, se aproximeaza matricea A_k ca fiind W*Y+miu.

Cerinta 4:

Se citeste imaginea si se retine in matricea A. Se calculeaza medie pe fiecare vector din matrice si se actualizeaza fiecare vector ca fiind diferenta dintre el insusi si vectorul miu. Se calculeaza matricea de covarianta Z si apoi se aplica descompunerea folosind functia Octave eig. Se determina matrice a W care contine primii k vectori proprii din V. Se calculeaza proiectia lui A in spatiul componentelor principale. In final, se aproximeaza matricea A_k ca fiind W*Y+miu.

Cerinta 6:

(In functia eigenface_core): Fiecare imagine este citita intr-o matrice, matricea respectiva fiind convertita intr-un vector. Cele 10 coloane din matricea A reprezinta cei 10 vectori determinati de valorile din matricea imaginilor. Se calculeaza media vectorilor din A si se actualizeaza vectorii, scazandu-se din ei media. Se calculeaza vectorii si valorile proprii ale matricei A'*A folosind eig.

Vectorii pentru care valorile proprii sunt mai mici decat 1 sunt eliminati, dupa care se calculeaza spatiul fetelor si proiectia fiecarei imagini in spatiul fetelor.

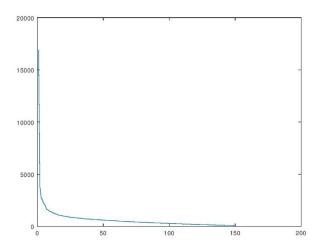
(In functia face_recognition): Se citeste imaginea de test, se transforma in vector si se actualizeaza vectorul scazandu-se din el media obtinuta in functia eigenface_core. Se calculeaza proiectia imaginii de test in spatiul fetelor, dupa care se calculeaza distanta minima dintre imaginea de test si celelalte imagini folosind functia norm, determinandu-se astfel imaginea cea mai apropiata de cea de test:

Grafice cerinta 2 si 5:

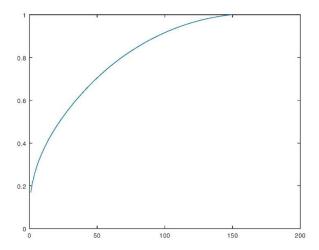
Observatie: k reprezinta un vector de valori (functia realizeaza graficele de mai jos cu apeluri de forma task2("./in/images/image1.gif", 1:200);

Cerinta 2, imagine 2, k = 1 : 150

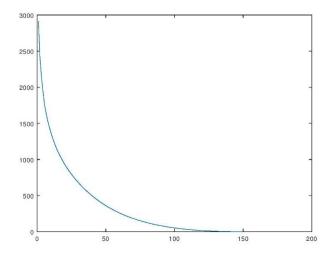
Grafic 1:



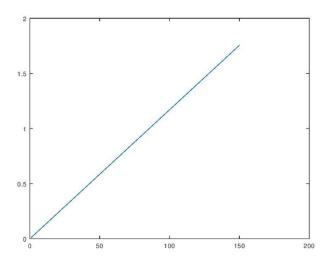
Grafic 2:



Grafic 3:

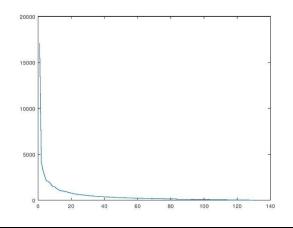


Grafic 4:

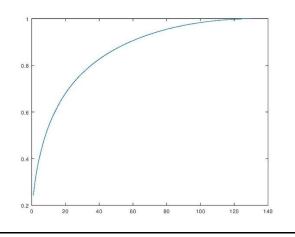


Cerinta 2, imagine 3, k = 1:130

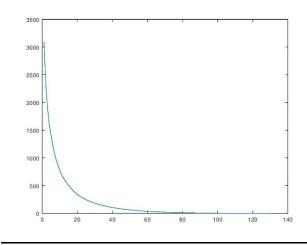
Grafic 1:



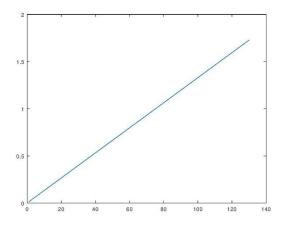
Grafic 2:



Grafic 3:

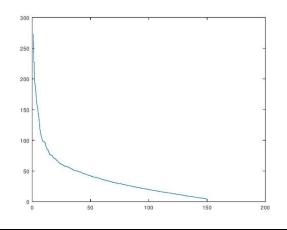


Grafic 4:

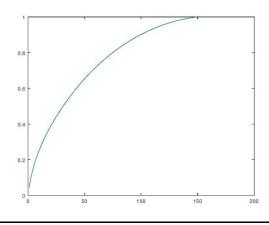


<u>Cerinta 5, imagine 2, k = 1 : 150</u>

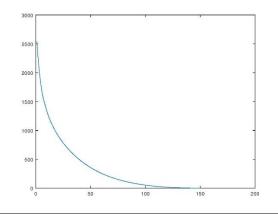
<u>Grafic 1:</u>



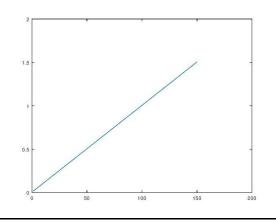
Grafic 2:



Grafic 3:

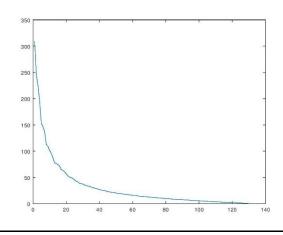


Grafic 4:

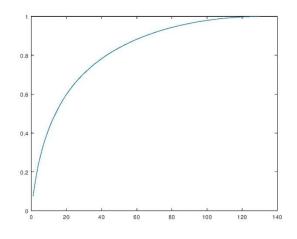


Cerinta 5, imagine 3, k = 1 : 130

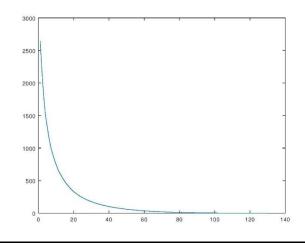
Grafic 1:



Grafic 2:



Grafic 3:



Grafic 4:

